

ФИЗИКА

400

ОСНОВНЫХ
ЗАКОНОВ
и ФОРМУЛ

справочник



МОСКВА
«ВЫСШАЯ ШКОЛА» 1993

Т. И. Трофимова

ФИЗИКА
400
ОСНОВНЫХ ЗАКОНОВ
и формул

МОСКВА «ВЫСШАЯ ШКОЛА» 1993

ББК 22.3

Т 76

УДК 53

Трофимова Т. И.

Т 76 Физика. 400 основных законов и формул: Справочник для студ. вузов. — М.: Высш. шк., 1993. — 46 с.: ил.

ISBN 5-06-003002-4

Впервые в столь сжатой форме представлены основные законы и формулы по всему курсу физики, знание которых необходимо для решения задач и осмыслиения физической сущности явлений.

Основное назначение — помочь быстро найти или восстановить в памяти необходимые законы и формулы. Используются современная терминология и обозначения.

Привлекательен в качестве справочного материала при подготовке к семинарским занятиям и экзаменам. Помимо студентов вузов может быть полезен инженерно-техническим работникам и учащимся школ.

Т 1604000000 — 012
001(01) — 93 КБ — 25 — 4 — 92

ББК 22.3
53

ISBN 5-06-003002-4

© Т. И. Трофимова, 1993

ОСНОВЫ МЕХАНИКИ

Кинематика

- Средняя и мгновенная скорости материальной точки

$$\langle \mathbf{v} \rangle = \frac{\Delta \mathbf{r}}{\Delta t}, \quad \langle \mathbf{v} \rangle = \frac{\Delta s}{\Delta t}, \quad \mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt}, \quad \mathbf{v} = \frac{ds}{dt},$$

где $\Delta \mathbf{r}$ — элементарное перемещение точки за промежуток времени Δt ; \mathbf{r} — радиус-вектор точки; Δs — путь, пройденный точкой за промежуток времени Δt .

- Среднее и мгновенное ускорения материальной точки

$$\langle \mathbf{a} \rangle = \frac{\Delta \mathbf{v}}{\Delta t}, \quad \mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt}.$$

- Полное ускорение при криволинейном движении

$$\mathbf{a} = \mathbf{a}_t + \mathbf{a}_n, \quad a = \sqrt{a_t^2 + a_n^2},$$

где $a_t = \frac{dv}{dt}$ — тангенциальная составляющая ускорения; $a_n = \frac{v^2}{r}$ — нормальная составляющая ускорения (r — радиус кривизны траектории в данной точке).

- Путь и скорость для равнопеременного движения

$$s = v_0 t \pm \frac{at^2}{2}; \quad \mathbf{v} = \mathbf{v}_0 \pm a\mathbf{t},$$

где v_0 — начальная скорость.

- Угловая скорость

$$\omega = \frac{d\varphi}{dt}.$$

- Угловое ускорение

$$\varepsilon = \frac{d\omega}{dt}.$$

- Угловая скорость для равномерного вращательного движения

$$\omega = \frac{\varphi}{t} = \frac{2\pi}{T} = 2\pi n,$$

где T — период вращения; n — частота вращения ($n = N/t$, где N — число оборотов, совершаемых телом за время t).

- Угол поворота и угловая скорость для равнопеременного вращательного движения

$$\varphi = \omega_0 t \pm \frac{\varepsilon t^2}{2}; \quad \omega = \omega_0 \pm \varepsilon t,$$

где ω_0 — начальная угловая скорость.

- Связь между линейными и угловыми величинами:

$$s = R\varphi; \quad v = R\omega; \quad a_t = R\varepsilon; \quad a_n = \omega^2 R,$$

где R — расстояние от оси вращения.

Динамика материальной точки и поступательного движения твердого тела

- Импульс (количество движения) материальной точки

$$p = mv.$$

- Второй закон Ньютона (основное уравнение динамики материальной точки)

$$F = ma = m \frac{dv}{dt} = \frac{dp}{dt}.$$

- Сила трения скольжения

$$F_{tr} = fN,$$

где f — коэффициент трения скольжения; N — сила нормального давления.

- Закон сохранения импульса для замкнутой системы

$$p = \sum_{i=1}^n m_i v_i = \text{const},$$

где n — число материальных точек (или тел), входящих в систему.

Работа и энергия

- Работа, совершаемая постоянной силой,

$$dA = F_s ds = F ds \cos\alpha,$$

где F_s — проекция силы на направление перемещения; α — угол между направлениями силы и перемещения.

● Работа, совершаемая переменной силой, на пути s

$$A = \int F_s ds = \int F \cos\alpha ds.$$

● Мгновенная мощность

$$N = \frac{dA}{dt}, \quad \text{или} \quad N = \mathbf{Fv} = \mathbf{F}_s \mathbf{v} = \mathbf{Fv} \cos\alpha.$$

● Кинетическая энергия движущегося тела

$$T = mv^2/2.$$

● Связь между силой, действующей на тело в данной точке поля, и потенциальной энергией частицы

$$\mathbf{F} = -\operatorname{grad} \Pi, \quad \text{или} \quad \mathbf{F} = -\left(\frac{\partial \Pi}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial \Pi}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial \Pi}{\partial z} \mathbf{k}\right),$$

где $\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}$ — единичные векторы координатных осей.

● Потенциальная энергия тела, поднятого над поверхностью Земли на высоту h ,

$$\Pi = mgh,$$

где g — ускорение свободного падения.

● Сила упругости

$$F = -kx,$$

где x — деформация; k — коэффициент упругости.

● Потенциальная энергия упругодеформированного тела

$$\Pi = kx^2/2.$$

● Закон сохранения механической энергии (для консервативной системы)

$$T + \Pi = E = \text{const.}$$

Механика твердого тела

● Момент инерции материальной точки

$$J = mr^2,$$

где m — масса точки; r — расстояние до оси вращения.

● Момент инерции системы (тела)

$$J = \sum_{i=1}^n m_i r_i^2,$$

где r_i — расстояние материальной точки массой m_i до оси вращения. В случае непрерывного распределения масс $J = \int r^2 dm$.

● Теорема Штейнера

$$J = J_C + m a^2,$$

где J_C — момент инерции относительно оси, проходящей через центр масс; J — момент инерции относительно параллельной оси, отстоящей от первой на расстоянии a ; m — масса тела.

● Кинетическая энергия тела, вращающегося вокруг неподвижной оси z ,

$$T_{\text{вр}} = J_z \omega^2 / 2,$$

где J_z — момент инерции тела относительно оси z ; ω — его угловая скорость.

● Кинетическая энергия тела, катящегося по плоскости без скольжения,

$$T = \frac{1}{2} m v_C^2 + \frac{1}{2} J_C \omega^2,$$

где m — масса тела; v_C — скорость центра масс тела; J_C — момент инерции тела относительно оси, проходящей через его центр масс; ω — угловая скорость тела.

● Момент силы относительно неподвижной точки

$$\mathbf{M} = [\mathbf{r} \mathbf{F}],$$

где \mathbf{r} — радиус-вектор, проведенный из этой точки в точку приложения силы \mathbf{F} . Модуль момента силы

$$M = Fl,$$

где l — плечо силы (кратчайшее расстояние между линией действия силы и осью вращения).

● Работа при вращении тела

$$dA = M_z d\varphi,$$

где $d\varphi$ — угол поворота тела; M_z — момент силы относительно оси z .

● Момент импульса (момент количества движения) твердого тела относительно оси вращения

$$L_z = \sum_{i=1}^n m_i v_i r_i = J_z \omega,$$

где r_i — расстояние от оси z до отдельной частицы тела; $m_i v_i$ — импульс этой частицы; J_z — момент инерции тела относительно оси z ; ω — его угловая скорость.

- Уравнение (закон) динамики вращательного движения твердого тела относительно неподвижной оси

$$\mathbf{M} = \frac{d\mathbf{L}}{dt}; \quad M_z = J_z \frac{d\omega}{dt} = J_z \varepsilon,$$

где ε — угловое ускорение; J_z — момент инерции тела относительно оси z .

- Закон сохранения момента импульса (момента количества движения) для замкнутой системы

$$\mathbf{L} = \text{const.}$$

- Напряжение при упругой деформации

$$\sigma = F/S,$$

где F — растягивающая (сжимающая) сила; S — площадь поперечного сечения.

- Закон Гука для продольного растяжения (сжатия)

$$\sigma = E\varepsilon,$$

где E — модуль Юнга.

Тяготение. Элементы теории поля

- Закон всемирного тяготения

$$F = G \frac{m_1 m_2}{r^2},$$

где F — сила всемирного тяготения (гравитационная сила) двух материальных точек массами m_1 и m_2 ; r — расстояние между точками; G — гравитационная постоянная.

- Сила тяжести

$$P = mg,$$

где m — масса тела; g — ускорение свободного падения.

- Напряженность поля тяготения

$$\mathbf{g} = \mathbf{F}/m,$$

где \mathbf{F} — сила тяготения, действующая на материальную точку массой m , помещенную в данную точку поля.

- Потенциальная энергия гравитационного взаимодействия двух материальных точек массами m_1 и m_2 , находящихся на расстоянии r друг от друга,

$$\Pi = -G m_1 m_2 / r.$$

● Потенциал поля тяготения

$$\varphi = \Pi/m,$$

где Π — потенциальная энергия материальной точки массой m , помещенной в данную точку поля.

● Связь между потенциалом поля тяготения и его напряженностью

$$\mathbf{g} = -\operatorname{grad} \varphi, \text{ или } \mathbf{g} = -\left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \mathbf{k}\right),$$

где $\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}$ — единичные векторы координатных осей.

Элементы механики жидкостей

● Гидростатическое давление столба жидкости на глубине h

$$p = \rho gh,$$

где ρ — плотность жидкости.

● Закон Архимеда

$$F_A = \rho g V,$$

где F_A — выталкивающая сила; V — объем вытесненной жидкости.

● Уравнение неразрывности

$$Sv = \text{const},$$

где S — площадь поперечного сечения трубы тока; v — скорость жидкости.

● Уравнение Бернулли для стационарного течения идеальной несжимаемой жидкости

$$\frac{\rho v^2}{2} + \rho gh + p = \text{const},$$

где p — статическое давление жидкости для определенного сечения трубы тока; v — скорость жидкости для этого же сечения; $\rho v^2/2$ — динамическое давление жидкости для этого же сечения; h — высота, на которой расположено сечение; ρgh — гидростатическое давление.

● Формула Торричелли, позволяющая определить скорость истечения жидкости из малого отверстия в открытом широком сосуде,

$$v = \sqrt{2gh},$$

где h — глубина, на которой находится отверстие относительно уровня жидкости в сосуде.

- Сила внутреннего трения между слоями текущей жидкости

$$F = \eta \left| \frac{\Delta v}{\Delta x} \right| S,$$

где η — динамическая вязкость жидкости; $\Delta v / \Delta x$ — градиент скорости; S — площадь соприкасающихся слоев.

- Формула Стокса, позволяющая определить силу сопротивления, действующую на медленно движущийся в вязкой среде шарик,

$$F = 6\pi\eta rv,$$

где r — радиус шарика; v — его скорость.

Элементы специальной (частной) теории относительности

- Преобразования Лоренца

$$x' = \frac{x - vt}{\sqrt{1 - v^2/c^2}}, \quad y' = y, \quad z' = z, \quad t' = \frac{t - vx/c^2}{\sqrt{1 - v^2/c^2}},$$

где предполагается, что система отсчета K' движется со скоростью v в положительном направлении оси x системы отсчета K , причем оси x' и x совпадают, а оси y' и y и z' и z параллельны; c — скорость распространения света в вакууме.

- Релятивистское замедление хода часов

$$\tau' = \frac{\tau}{\sqrt{1 - v^2/c^2}},$$

где τ — промежуток времени между двумя событиями, отсчитанный движущимися вместе с телом часами; τ' — промежуток времени между теми же событиями, отсчитанный покоящимися часами.

- Релятивистское (лоренцево) сокращение длины

$$l = l_0 \sqrt{1 - v^2/c^2},$$

где l_0 — длина стержня, измеренная в системе отсчета, относительно которой стержень покойится (собственная длина); l — длина стержня, измеренная в системе отсчета, относительно которой он движется со скоростью v .

- Релятивистский закон сложения скоростей

$$u'_x = \frac{u_x - v}{1 - vu_x/c^2}, \quad u'_y = \frac{u_y \sqrt{1 - v^2/c^2}}{1 - vu_x/c^2}, \quad u'_z = \frac{u_z \sqrt{1 - v^2/c^2}}{1 - vu_x/c^2},$$

где предполагается, что система отсчета K' движется со скоростью v в положительном направлении оси x системы отсчета K , причем оси x' и x совпадают, оси y' и y , z' и z параллельны.

- Интервал s_{12} между событиями (инвариантная величина)

$$s_{12}^2 = c^2 t_{12}^2 - l_{12}^2 = \text{inv},$$

где t_{12} — промежуток времени между событиями 1 и 2; l_{12} — расстояние между точками, где произошли события.

- Масса релятивистской частицы и релятивистский импульс

$$m = \frac{m_0}{\sqrt{1-v^2/c^2}}, \quad p = \frac{m_0 v}{\sqrt{1-v^2/c^2}},$$

где m_0 — масса покоя.

- Основной закон релятивистской динамики

$$\mathbf{F} = \frac{dp}{dt},$$

где p — релятивистский импульс частицы.

- Полная и кинетическая энергии релятивистской частицы

$$E = mc^2 = m_0 c^2 + T, \quad T = (m - m_0) c^2.$$

- Связь между энергией и импульсом релятивистской частицы

$$E^2 = m_0^2 c^4 + p^2 c^2, \quad pc = \sqrt{T(T + 2m_0 c^2)}.$$

ОСНОВЫ МОЛЕКУЛЯРНОЙ ФИЗИКИ И ТЕРМОДИНАМИКИ

Молекулярно-кинетическая теория идеальных газов

- Закон Бойля — Мариотта

$$pV = \text{const} \quad \text{при } T = \text{const}, m = \text{const},$$

где p — давление; V — объем; T — термодинамическая температура; m — масса газа.

- Закон Гей-Люссака

$$V = V_0(1 + \alpha t), \quad \text{или} \quad V_1/V_2 = T_1/T_2 \quad \text{при } p = \text{const}, m = \text{const};$$

$$p = p_0(1 + \alpha t), \quad \text{или} \quad p_1/p_2 = T_1/T_2 \quad \text{при } V = \text{const}, m = \text{const},$$

где t — температура по шкале Цельсия; V_0 и p_0 — соответственно объем и давление при 0°C ; коэффициент $\alpha = 1/273 \text{ К}^{-1}$; индексы 1 и 2 относятся к произвольным состояниям.

- Закон Дальтона для давления смеси n идеальных газов

$$p = \sum_{i=1}^n p_i,$$

где p_i — парциальное давление i -го компонента смеси.

- Уравнение состояния идеального газа (уравнение Клапейрона — Менделеева)

$$pV_m = RT \text{ (для 1 моль газа),}$$

$$pV = (m/M)RT \text{ (для произвольной массы газа),}$$

где V_m — молярный объем; R — молярная газовая постоянная; M — молярная масса газа; m — масса газа; $m/M = v$ — количество вещества.

- Зависимость давления газа от концентрации n молекул и температуры T

$$p = nkT,$$

где k — постоянная Больцмана ($k = R/N_A$, N_A — постоянная Авангардо).

- Основное уравнение молекулярно-кинетической теории идеальных газов

$$p = \frac{1}{3}nm_0\langle v_{\text{кв}}^2 \rangle,$$

или

$$pV = \frac{2}{3}N\left(\frac{m_0\langle v_{\text{кв}}^2 \rangle}{2}\right) = \frac{2}{3}E,$$

или

$$pV = \frac{1}{3}Nm_0\langle v_{\text{кв}}^2 \rangle = \frac{1}{3}m\langle v_{\text{кв}}^2 \rangle,$$

где $\langle v_{\text{кв}} \rangle$ — средняя квадратичная скорость молекул; E — суммарная кинетическая энергия поступательного движения всех молекул газа; n — концентрация молекул; m_0 — масса одной молекулы; $m = Nm_0$ — масса газа; N — число молекул в объеме газа V .

- Скорость молекул:
наиболее вероятная

$$v_b = \sqrt{2RT/M} = \sqrt{2kT/m_0};$$

средняя квадратичная

$$\langle v_{\text{av}} \rangle = \sqrt{3RT/M} = \sqrt{3kT/m_0};$$

средняя арифметическая

$$\langle v \rangle = \sqrt{8RT/(\pi M)} = \sqrt{8kT/(\pi m_0)},$$

где m_0 — масса молекулы.

- Средняя кинетическая энергия поступательного движения молекулы идеального газа

$$\langle \epsilon_0 \rangle = \frac{3}{2} kT.$$

- Закон Максвелла для распределения молекул идеального газа по скоростям

$$f(v) = \frac{dN(v)}{Ndv} = 4\pi \left(\frac{m_0}{2\pi kT} \right)^{3/2} v^2 e^{-m_0 v^2 / (2kT)},$$

где функция $f(v)$ распределения молекул по скоростям определяет относительное число молекул $dN(v)/N$ из общего числа N молекул, скорости которых лежат в интервале от v до $v + dv$.

- Закон Максвелла для распределения молекул идеального газа по энергиям теплового движения

$$f(\epsilon) = \frac{dN(\epsilon)}{Nd\epsilon} = \frac{2}{\sqrt{\pi}} (kT)^{-3/2} \epsilon^{1/2} e^{-\epsilon/(kT)},$$

где функция $f(\epsilon)$ распределения молекул по энергиям теплового движения определяет относительное число молекул $dN(\epsilon)/N$ из общего числа N молекул, которые имеют кинетические энергии $\epsilon = m_0 v^2 / 2$, заключенные в интервале от ϵ до $\epsilon + d\epsilon$.

- Барометрическая формула

$$p_h = p_0 e^{-Mg(h-h_0)/(RT)},$$

где p_h и p_0 — давление газа на высоте h и h_0 .

- Распределение Больцмана во внешнем потенциальном поле

$$n = n_0 e^{-Mgh/(RT)} = n_0 e^{-m_0 gh/(kT)}, \text{ или } n = n_0 e^{-\Pi/(kT)},$$

где n и n_0 — концентрация молекул на высоте h и $h=0$;
 $\Pi = m_0 gh$ — потенциальная энергия молекулы в поле тяготения.

- Среднее число соударений, испытываемых молекулой газа за 1 с,

$$\langle z \rangle = \sqrt{2\pi d^2 n} \langle v \rangle,$$

где d — эффективный диаметр молекулы; n — концентрация молекул; $\langle v \rangle$ — средняя арифметическая скорость молекул.

- Средняя длина свободного пробега молекул газа

$$\langle l \rangle = \frac{\langle v \rangle}{\langle z \rangle} = \frac{1}{\sqrt{2\pi d^2 n}}.$$

- Закон теплопроводности Фурье

$$Q = -\lambda \frac{dT}{dx} St,$$

где Q — теплота, прошедшая посредством теплопроводности через площадь S за время t ; dT/dx — градиент температуры; λ — теплопроводность:

$$\lambda = \frac{1}{3} c_v \rho \langle v \rangle \langle l \rangle,$$

где c_v — удельная теплоемкость газа при постоянном объеме; ρ — плотность газа; $\langle v \rangle$ — средняя арифметическая скорость теплового движения его молекул; $\langle l \rangle$ — средняя длина свободного пробега молекул.

- Закон диффузии Фика

$$M = -D \frac{d\rho}{dx} St,$$

где M — масса вещества, переносимая посредством диффузии через площадь S за время t ; $d\rho/dx$ — градиент плотности, D — диффузия:

$$D = \frac{1}{3} \langle v \rangle \langle l \rangle.$$

- Закон Ньютона для внутреннего трения (вязкости)

$$F = -\eta \frac{dv}{dx} S,$$

где F — сила внутреннего трения между движущимися слоями площадью S ; dv/dx — градиент скорости; η — динамическая вязкость:

$$\eta = \frac{1}{3} \rho \langle v \rangle \langle l \rangle.$$

Основы термодинамики

- Средняя кинетическая энергия поступательного движения, приходящаяся на одну степень свободы молекулы,

$$\langle \varepsilon_1 \rangle = \frac{1}{2} kT.$$

- Средняя энергия молекулы

$$\langle \varepsilon \rangle = \frac{i}{2} kT,$$

где i — сумма поступательных, вращательных и удвоенного числа колебательных степеней свободы ($i = n_{\text{пост}} + n_{\text{вращ}} + 2n_{\text{колеб}}$).

- Внутренняя энергия идеального газа

$$U = v \frac{i}{2} RT = \frac{m}{M} \frac{i}{2} RT,$$

где v — количество вещества; m — масса газа; M — молярная масса газа; R — молярная газовая постоянная.

- Первое начало термодинамики

$$Q = \Delta U + A,$$

где Q — количество теплоты, сообщенное системе или отданное ею; ΔU — изменение ее внутренней энергии; A — работа системы против внешних сил.

- Первое начало термодинамики для малого изменения системы

$$\delta Q = dU + \delta A.$$

- Молярные теплоемкости газа при постоянном объеме и постоянном давлении

$$C_v = \frac{i}{2} R, \quad C_p = \frac{i+2}{2} R.$$

- Уравнение Майера

$$C_p = C_v + R.$$

- Изменение внутренней энергии идеального газа

$$dU = \frac{m}{M} C_v dT.$$

- Работа, совершаемая газом при изменении его объема,

$$dA = p dV.$$

● Полная работа при изменении объема газа

$$A = \int_{V_1}^{V_2} p dV,$$

где V_1 и V_2 — соответственно начальный и конечный объемы газа.

● Работа газа:

при изобарном процессе

$$A = p(V_2 - V_1), \quad \text{или} \quad A = \frac{m}{M} R (T_2 - T_1);$$

при изотермическом процессе

$$A = \frac{m}{M} RT \ln \frac{V_2}{V_1}, \quad \text{или} \quad A = \frac{m}{M} RT \ln \frac{p_1}{p_2}.$$

● Уравнение адиабатического процесса (уравнение Пуассона)

$$pV^\gamma = \text{const}, \quad TV^{\gamma-1} = \text{const}, \quad T^\gamma p^{1-\gamma} = \text{const},$$

где $\gamma = C_p/C_V = (i+2)/i$ — показатель адиабаты.

● Работа в случае адиабатического процесса

$$A = \frac{m}{M} C_V (T_1 - T_2), \quad \text{или}$$

$$A = \frac{RT_1}{\gamma-1} \frac{m}{M} \left[1 - \left(\frac{V_1}{V_2} \right)^{\gamma-1} \right] = \frac{p_1 V_1}{\gamma-1} \left[1 - \left(\frac{V_1}{V_2} \right)^{\gamma-1} \right],$$

где T_1 , T_2 и V_1 , V_2 — соответственно начальные и конечные температура и объем газа.

● Термический коэффициент полезного действия для кругового процесса (цикла)

$$\eta = \frac{A}{Q_1} = \frac{Q_1 - Q_2}{Q_1} = 1 - \frac{Q_2}{Q_1},$$

где Q_1 — количество теплоты, полученное системой; Q_2 — количество теплоты, отданное системой; A — работа, совершаемая за цикл.

● Термический коэффициент полезного действия цикла Карно

$$\eta = \frac{T_1 - T_2}{T_1},$$

где T_1 — температура нагревателя; T_2 — температура холодильника.

- Изменение энтропии при равновесном переходе из состояния 1 в состояние 2

$$\Delta S_{1 \rightarrow 2} = S_2 - S_1 = \int_1^2 \frac{dQ}{T} = \int_1^2 \frac{dU + dA}{T}.$$

Реальные газы, жидкости и твердые тела

- Уравнение состояния реальных газов (уравнение Ван-дер-Ваальса) для моля газа

$$\left(p + \frac{a}{V_m^2} \right) (V_m - b) = RT,$$

где V_m — молярный объем; a и b — постоянные Ван-дер-Ваальса, различные для разных газов.

- Уравнение Ван-дер-Ваальса для произвольной массы газа

$$\left(p + \frac{v^2 a}{V^2} \right) \left(\frac{V}{v} - b \right) = RT, \quad \text{или} \quad \left(p + \frac{v^2 a}{V^2} \right) (V - vb) = vRT,$$

где $v = m/M$ — количество вещества.

- Внутреннее давление, обусловленное силами взаимодействия молекул,

$$p' = a/V_m^2.$$

- Внутренняя энергия реального газа

$$U = v(C_V T - a/V_m),$$

где C_V — молярная теплоемкость газа при постоянном объеме.

- Поверхностное натяжение

$$\sigma = F/l, \quad \text{или} \quad \sigma = \Delta E / \Delta S,$$

где F — сила поверхностного натяжения, действующая на контур l , ограничивающий поверхность жидкости; ΔE — поверхностная энергия, связанная с площадью ΔS поверхности пленки.

- Высота подъема жидкости в капиллярной трубке

$$h = \frac{2\sigma \cos\theta}{\rho g r},$$

где θ — краевой угол; r — радиус капилляра; ρ — плотность жидкости; g — ускорение свободного падения.

- Закон Дюлонга и Пти

$$C_V = 3R,$$

где C_V — молярная (атомная) теплоемкость химически простых твердых тел.

ЭЛЕКТРИЧЕСТВО И МАГНЕТИЗМ

● Закон Кулона

$$F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{|Q_1||Q_2|}{r^2},$$

где F — сила взаимодействия двух точечных зарядов Q_1 и Q_2 в вакууме; r — расстояние между зарядами; ϵ_0 — электрическая постоянная, равная $8,85 \cdot 10^{-12}$ Ф/м.

● Напряженность и потенциал электростатического поля

$$\mathbf{E} = \mathbf{F}/Q_0; \quad \varphi = \Pi/Q_0, \quad \text{или} \quad \varphi = A_\infty/Q_0,$$

где \mathbf{F} — сила, действующая на точечный положительный заряд Q_0 , помещенный в данную точку поля; Π — потенциальная энергия заряда Q_0 ; A_∞ — работа перемещения заряда Q_0 из данной точки поля за его пределы.

● Напряженность и потенциал электростатического поля точечного заряда Q на расстоянии r от заряда

$$E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r^2} \frac{Q}{r}; \quad \varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r} \frac{Q}{r}.$$

● Поток вектора напряженности через площадку dS

$$d\Phi_E = \mathbf{E} d\mathbf{S} = E_n dS,$$

где $d\mathbf{S} = dS \mathbf{n}$ — вектор, модуль которого равен dS , а направление совпадает с нормалью \mathbf{n} к площадке; E_n — составляющая вектора \mathbf{E} по направлению нормали \mathbf{n} к площадке.

● Поток вектора напряженности через произвольную поверхность S

$$\Phi_E = \int_S \mathbf{E} d\mathbf{S} = \int_S E_n dS.$$

● Принцип суперпозиции (наложения) электростатических полей

$$\mathbf{E} = \sum_{i=1}^n \mathbf{E}_i; \quad \varphi = \sum_{i=1}^n \varphi_i;$$

где E_i , φ_i — соответственно напряженность и потенциал поля, создаваемого зарядом Q_i .

- Связь между напряженностью и потенциалом электростатического поля

$$\mathbf{E} = -\operatorname{grad} \varphi, \quad \text{или} \quad \mathbf{E} = -\left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \mathbf{k}\right),$$

где \mathbf{i} , \mathbf{j} , \mathbf{k} — единичные векторы координатных осей.

- Электрический момент диполя (дипольный момент)

$$\mathbf{p} = |Q| \mathbf{l},$$

где \mathbf{l} — плечо диполя.

- Линейная, поверхностная и объемная плотности зарядов

$$\tau = \frac{dQ}{dl}; \quad \sigma = \frac{dQ}{dS}; \quad \rho = \frac{dQ}{dV},$$

т. е. соответственно заряд, приходящийся на единицу длины, поверхности и объема.

- Теорема Гаусса для электростатического поля в вакууме

$$\Phi_E = \oint_S \mathbf{E} d\mathbf{S} = \oint_S E_n dS = \frac{1}{\epsilon_0} \sum_{i=1}^n Q_i = \frac{1}{\epsilon_0} \int_V \rho dV,$$

где ϵ_0 — электрическая постоянная; $\sum_{i=1}^n Q_i$ — алгебраическая сумма зарядов, заключенных внутри замкнутой поверхности S ; n — число зарядов; ρ — объемная плотность зарядов.

- Циркуляция вектора напряженности электростатического поля вдоль замкнутого контура

$$\oint_L \mathbf{E} d\mathbf{l} = \int_L E_l dl = 0,$$

где E_l — проекция вектора \mathbf{E} на направление элементарного перемещения dl . Интегрирование производится по любому замкнутому пути L .

- Работа, совершаемая силами электростатического поля при перемещении заряда Q_0 из точки 1 в точку 2,

$$A_{12} = Q_0 (\varphi_1 - \varphi_2), \quad \text{или} \quad A_{12} = Q_0 \int_1^2 \mathbf{E} d\mathbf{l} = Q_0 \int_1^2 E_l dl,$$

где E_l — проекция вектора \mathbf{E} на направление элементарного перемещения dl .

● Поляризованность

$$\mathbf{P} = \sum_i \mathbf{p}_i / V,$$

где V — объем диэлектрика; \mathbf{p}_i — дипольный момент i -й молекулы.

● Связь между поляризованностью диэлектрика и напряженностью электростатического поля

$$\mathbf{P} = \alpha \epsilon_0 \mathbf{E},$$

где α — диэлектрическая восприимчивость вещества.

● Связь диэлектрической проницаемости ϵ с диэлектрической восприимчивостью α

$$\epsilon = 1 + \alpha.$$

● Связь между напряженностью E поля в диэлектрике и напряженностью E_0 внешнего поля

$$E = E_0 - P/\epsilon_0, \quad \text{или } E = E_0/\epsilon.$$

● Связь между векторами электрического смещения и напряженностью электростатического поля

$$\mathbf{D} = \epsilon_0 \epsilon \mathbf{E}.$$

● Связь между \mathbf{D} , \mathbf{E} и \mathbf{P}

$$\mathbf{D} = \epsilon_0 \mathbf{E} + \mathbf{P}.$$

● Теорема Гаусса для электростатического поля в диэлектрике

$$\Phi_D = \oint_S \mathbf{D} d\mathbf{S} = \oint_S D_n dS = \sum_{i=1}^n Q_i,$$

где $\sum_{i=1}^n Q_i$ — алгебраическая сумма заключенных внутри замкнутой поверхности S свободных электрических зарядов; D_n — составляющая вектора \mathbf{D} по направлению нормали \mathbf{n} к площадке $d\mathbf{S}$; $d\mathbf{S} = dS \cdot \mathbf{n}$ — вектор, модуль которого равен dS , а направление совпадает с нормалью \mathbf{n} к площадке. Интегрирование ведется по всей поверхности.

● Электроемкость уединенного проводника

$$C = Q/\phi,$$

где Q — заряд, сообщенный проводнику; ϕ — потенциал проводника.

- Емкость плоского конденсатора

$$C = \epsilon_0 \epsilon S/d,$$

где S — площадь каждой пластины конденсатора; d — расстояние между пластинами.

- Емкость цилиндрического конденсатора

$$C = \frac{2\pi\epsilon_0 \epsilon l}{\ln(r_2/r_1)},$$

где l — длина обкладок конденсатора; r_1 и r_2 — радиусы полых коаксиальных цилиндров.

- Емкость сферического конденсатора

$$C = 4\pi\epsilon_0 \epsilon \frac{r_1 r_2}{r_2 - r_1},$$

где r_1 и r_2 — радиусы концентрических сфер.

- Емкость системы конденсаторов при последовательном и параллельном соединении

$$\frac{1}{C} = \sum_{i=1}^n \frac{1}{C_i} \quad \text{и} \quad C = \sum_{i=1}^n C_i,$$

где C_i — емкость i -го конденсатора; n — число конденсаторов.

- Энергия уединенного заряженного проводника

$$W = \frac{C\phi^2}{2} = \frac{Q\phi}{2} = \frac{Q^2}{2C}$$

- Энергия взаимодействия системы точечных зарядов

$$W = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n Q_i \varphi_i,$$

где φ_i — потенциал, создаваемый в той точке, где находится заряд Q_i , всеми зарядами, кроме i -го.

- Энергия заряженного конденсатора

$$W = \frac{C(\Delta\phi)^2}{2} = \frac{Q\Delta\phi}{2} = \frac{Q^2}{2C},$$

где Q — заряд конденсатора; C — его емкость; $\Delta\phi$ — разность потенциалов между обкладками.

- Сила притяжения между двумя разноименно заряженными обкладками конденсатора

$$|F| = \frac{Q^2}{2\epsilon_0 \epsilon S} = \frac{\sigma^2 S}{2\epsilon_0 \epsilon} = \frac{\epsilon_0 \epsilon E^2 S}{2}.$$

- Энергия электростатического поля плоского конденсатора

$$W = \frac{\epsilon_0 \epsilon E^2}{2} S d = \frac{\epsilon_0 \epsilon S U^2}{2d} = \frac{\epsilon_0 \epsilon E^2}{2} V,$$

где S — площадь одной пластины; U — разность потенциалов между пластинами; $V = Sd$ — объем конденсатора.

- Объемная плотность энергии

$$w = \frac{\epsilon_0 \epsilon E^2}{2} = \frac{ED}{2},$$

где D — электрическое смещение.

Постоянный электрический ток

- Сила и плотность электрического тока

$$I = \frac{dQ}{dt}; \quad j = \frac{I}{S},$$

где S — площадь поперечного сечения проводника.

- Плотность тока в проводнике

$$\mathbf{j} = ne \langle \mathbf{v} \rangle,$$

где $\langle \mathbf{v} \rangle$ — скорость упорядоченного движения зарядов в проводнике; n — концентрация зарядов.

- Электродвижущая сила, действующая в цепи,

$$\mathcal{E} = A/Q_0, \text{ или } \mathcal{E} = \oint \mathbf{E}_{\text{ст}} d\mathbf{l},$$

где Q_0 — единичный положительный заряд; A — работа сторонних сил; $\mathbf{E}_{\text{ст}}$ — напряженность поля сторонних сил.

- Сопротивление R однородного линейного проводника, проводимость G проводника и удельная электрическая проводимость γ вещества проводника

$$R = \rho l/S; \quad G = 1/R; \quad \gamma = 1/\rho,$$

где ρ — удельное электрическое сопротивление; S — площадь поперечного сечения проводника; l — его длина.

- Сопротивление проводников при последовательном и параллельном соединении

$$R = \sum_{i=1}^n R_i \quad \text{и} \quad \frac{1}{R} = \sum_{i=1}^n \frac{1}{R_i},$$

где R_i — сопротивление i -го проводника; n — число проводников.

- Зависимость удельного сопротивления ρ от температуры

$$\rho = \rho_0 (1 + \alpha t),$$

где α — температурный коэффициент сопротивления.

- Закон Ома:

для однородного участка цепи

$$I = U/R;$$

для неоднородного участка цепи

$$I = (\varphi_1 - \varphi_2 + \mathcal{E}_{12})/R;$$

для замкнутой цепи

$$I = \mathcal{E}/R,$$

где U — напряжение на участке цепи; R — сопротивление цепи (участка цепи); $(\varphi_1 - \varphi_2)$ — разность потенциалов на концах участка цепи; \mathcal{E}_{12} — э. д. с. источников тока, входящих в участок; \mathcal{E} — э. д. с. всех источников тока цепи.

- Закон Ома в дифференциальной форме

$$\mathbf{j} = \gamma \mathbf{E},$$

где \mathbf{E} — напряженность электростатического поля.

- Работа тока за время t

$$A = IUt = I^2 Rt = \frac{U^2}{R} t.$$

- Мощность тока

$$P = UI = I^2 R = U^2 / R.$$

- Закон Джоуля — Ленца

$$Q = I^2 Rt = IUt,$$

где Q — количество теплоты, выделяющееся в участке цепи за время t .

- Закон Джоуля — Ленца в дифференциальной форме

$$w = jE = \gamma E^2,$$

где w — удельная тепловая мощность тока.

Магнитное поле

- Механический момент, действующий на контур с током, помещенный в однородное магнитное поле,

$$\mathbf{M} = [\mathbf{p}_m \mathbf{B}],$$

где \mathbf{B} — магнитная индукция; \mathbf{p}_m — магнитный момент контура с током:

$$\mathbf{p}_m = I S \mathbf{n},$$

где S — площадь контура с током; \mathbf{n} — единичный вектор нормали к поверхности контура.

- Связь магнитной индукции \mathbf{B} и напряженности \mathbf{H} магнитного поля

$$\mathbf{B} = \mu_0 \mu \mathbf{H},$$

где μ_0 — магнитная постоянная; μ — магнитная проницаемость среды.

- Закон Био — Савара — Лапласа

$$d\mathbf{B} = \frac{\mu_0 \mu}{4\pi} \frac{I [dl, r]}{r^3},$$

где $d\mathbf{B}$ — магнитная индукция поля, создаваемая элементом длины dl проводника с током I ; r — радиус-вектор, проведенный от dl к точке, в которой определяется магнитная индукция.

- Принцип суперпозиции (наложения) магнитных полей

$$\mathbf{B} = \sum_i \mathbf{B}_i,$$

где \mathbf{B} — магнитная индукция результирующего поля; \mathbf{B}_i — магнитные индукции складываемых полей.

- Магнитная индукция поля, созданного бесконечно длинным прямым проводником с током,

$$B = \frac{\mu_0 \mu}{4\pi} \frac{2I}{R},$$

где R — расстояние от оси проводника.

- Магнитная индукция в центре кругового проводника с током

$$B = \mu_0 \mu \frac{I}{2R},$$

где R — радиус кривизны проводника.

● Закон Ампера

$$d\mathbf{F} = I[d\mathbf{l}, \mathbf{B}],$$

где $d\mathbf{F}$ — сила, действующая на элемент длины $d\mathbf{l}$ проводника с током I , помещенный в магнитное поле с индукцией \mathbf{B} .

● Сила взаимодействия двух прямых бесконечных прямолинейных параллельных проводников с токами I_1 и I_2

$$d\mathbf{F} = \frac{\mu_0 \mu}{4\pi} \frac{2I_1 I_2}{R} d\mathbf{l},$$

где R — расстояние между проводниками; $d\mathbf{l}$ — отрезок проводника.

● Магнитное поле точечного заряда Q , свободно движущегося с нерелятивистской скоростью \mathbf{v} ,

$$\mathbf{B} = \frac{\mu_0 \mu}{4\pi} \frac{Q[\mathbf{v}\mathbf{r}]}{r^3},$$

где r — радиус-вектор, проведенный от заряда к точке наблюдения.

● Сила Лоренца

$$\mathbf{F} = Q[\mathbf{v}\mathbf{B}],$$

где \mathbf{F} — сила, действующая на заряд Q , движущийся в магнитном поле со скоростью \mathbf{v} .

● Формула Лоренца

$$\mathbf{F} = QE + Q[\mathbf{v}\mathbf{B}],$$

где \mathbf{F} — результирующая сила, действующая на движущийся заряд Q , если на него действуют электрическое поле напряженностью \mathbf{E} и магнитное поле индукцией \mathbf{B} .

● Закон полного тока для магнитного поля в вакууме (теорема о циркуляции вектора \mathbf{B})

$$\oint_L \mathbf{B} d\mathbf{l} = \oint_L B_i d\mathbf{l} = \mu_0 \sum_{k=1}^n I_k,$$

где μ_0 — магнитная постоянная; $d\mathbf{l}$ — вектор элементарной длины контура, направленной вдоль обхода контура; $B_i = B \cos \alpha$ — составляющая вектора \mathbf{B} в направлении касательной контура L произвольной формы (с учетом выбранного направления обхода); α — угол между векторами \mathbf{B} и $d\mathbf{l}$; $\sum_{k=1}^n I_k$ — алгебраическая сумма токов, охватываемых контуром.

- Магнитная индукция поля внутри соленоида (в вакууме), имеющего N витков,

$$B = \mu_0 N I / l,$$

где l — длина соленоида.

- Магнитная индукция поля внутри тороида (в вакууме)

$$B = \mu_0 N I / (2\pi r).$$

- Поток вектора магнитной индукции (магнитный поток) через площадку dS

$$d\Phi_B = \mathbf{B} d\mathbf{S} = B_n dS,$$

где $d\mathbf{S} = dS \mathbf{n}$ — вектор, модуль которого равен dS , а направление совпадает с нормалью \mathbf{n} к площадке; B_n — проекция вектора \mathbf{B} на направление нормали к площадке.

- Поток вектора магнитной индукции сквозь произвольную поверхность S

$$\Phi_B = \int_S \mathbf{B} d\mathbf{S} = \int_S B_n dS.$$

- Работа по перемещению проводника с током в магнитном поле

$$dA = Id\Phi,$$

где $d\Phi$ — магнитный поток, пересеченный движущимся проводником.

- Работа по перемещению замкнутого контура с током в магнитном поле

$$dA = Id\Phi',$$

где $d\Phi'$ — изменение магнитного потока, сцепленного с контуром.

Электромагнитная индукция

- Закон Фарадея

$$\mathcal{E}_i = -\frac{d\Phi}{dt},$$

где \mathcal{E}_i — э. д. с. индукции.

- Магнитный поток, создаваемый током I в контуре с индуктивностью L ,

$$\Phi = LI.$$

● Э. д. с. самоиндукции

$$\mathcal{E}_s = -L \frac{dI}{dt},$$

где L — индуктивность контура.

● Индуктивность соленоида (тороида)

$$L = \mu_0 \mu \frac{N^2 S}{l},$$

где N — число витков соленоида; l — его длина.

● Токи при размыкании и при замыкании цепи

$$I = I_0 e^{-t/\tau}; \quad I = I_0 (1 - e^{-t/\tau}),$$

где $\tau = L/R$ — время релаксации (L — индуктивность; R — сопротивление).

● Э. д. с. взаимной индукции (э. д. с., индуцируемая изменением силы тока в соседнем контуре)

$$\mathcal{E} = -L_{12} \frac{dI}{dt},$$

где L_{12} — взаимная индуктивность контуров.

● Взаимная индуктивность двух катушек (с числом витков N_1 и N_2), намотанных на общий тороидальный сердечник,

$$L_{12} = L_{21} = \mu_0 \mu \frac{N_1 N_2}{l} S,$$

где μ — магнитная проницаемость сердечника; l — длина сердечника по средней линии; S — площадь сердечника.

● Энергия магнитного поля, создаваемого током в замкнутом контуре индуктивностью L , по которому течет ток I ,

$$W = LI^2/2.$$

● Объемная плотность энергии однородного магнитного поля длинного соленоида

$$w = \frac{B^2}{2\mu_0 \mu} = \frac{\mu_0 \mu H^2}{2} = \frac{BH}{2}.$$

Магнитные свойства вещества

● Связь орбитального магнитного p_m и орбитального механического L моментов электрона

$$\mathbf{p}_m = -g \mathbf{L}_l = -\frac{e}{2m} \mathbf{L}_l,$$

где $g = e/(2m)$ — гиromагнитное отношение орбитальных моментов.

● Намагниченность

$$\mathbf{J} = \mathbf{P}_m / V = \sum \mathbf{p}_a / V,$$

где $\mathbf{P}_m = \sum \mathbf{p}_a$ — магнитный момент магнетика, равный векторной сумме магнитных моментов отдельных молекул.

● Связь между намагниченностью и напряженностью магнитного поля

$$\mathbf{J} = \chi \mathbf{H},$$

где χ — магнитная восприимчивость вещества.

● Связь между векторами \mathbf{B} , \mathbf{H} , \mathbf{J}

$$\mathbf{B} = \mu_0 (\mathbf{H} + \mathbf{J}),$$

где μ_0 — магнитная постоянная.

● Связь между магнитной проницаемостью и магнитной восприимчивостью вещества

$$\mu = 1 + \chi.$$

● Закон полного тока для магнитного поля в веществе (теорема о циркуляции вектора \mathbf{B})

$$\oint_L \mathbf{B} d\mathbf{l} = \oint_L B_i dl = \mu_0 (I + I'),$$

где $d\mathbf{l}$ — вектор элементарной длины контура, направленный вдоль обхода контура; B_i — составляющая вектора \mathbf{B} в направлении касательной контура L произвольной формы; I и I' — соответственно алгебраические суммы макротоков (токов проводимости) и микротоков (молекулярных токов), охватываемых заданным контуром.

● Теорема о циркуляции вектора напряженности магнитного поля

$$\oint_L \mathbf{H} dl = I,$$

где I — алгебраическая сумма токов проводимости, охватываемых контуром L .

Основы теории Максвелла для электромагнитного поля

● Плотность тока смещения

$$\mathbf{j}_{\infty} = \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} = \epsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} + \frac{\partial \mathbf{P}}{\partial t},$$

где \mathbf{D} — электрическое смещение; $\epsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t}$ — плотность тока смещения в вакууме; $\frac{\partial \mathbf{P}}{\partial t}$ — плотность тока поляризации.

● Полная система уравнений Максвелла: в интегральной форме

$$\oint_L \mathbf{E} d\mathbf{l} = - \int_S \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} d\mathbf{S}; \quad \oint_S \mathbf{D} d\mathbf{S} = \int_V \rho dV;$$
$$\oint_L \mathbf{H} d\mathbf{l} = \int_S \left(\mathbf{j} + \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} \right) d\mathbf{S}; \quad \oint_S \mathbf{B} d\mathbf{S} = 0,$$

в дифференциальной форме

$$\text{rot } \mathbf{E} = - \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}; \quad \text{div } \mathbf{D} = \rho; \quad \text{rot } \mathbf{H} = \mathbf{j} + \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}; \quad \text{div } \mathbf{B} = 0,$$

где $\mathbf{D} = \epsilon_0 \epsilon \mathbf{E}$; $\mathbf{B} = \mu_0 \mu \mathbf{H}$; $\mathbf{j} = \gamma \mathbf{E}$ (ϵ_0 и μ_0 — соответственно электрическая и магнитная постоянные; ϵ и μ — диэлектрическая и магнитная проницаемости; γ — удельная проводимость вещества).

КОЛЕБАНИЯ И ВОЛНЫ

Механические и электромагнитные колебания

● Уравнение гармонических колебаний

$$s = A \cos(\omega_0 t + \varphi),$$

где s — смещение колеблющейся величины от положения равновесия; A — амплитуда колебаний; $\omega_0 = 2\pi/T = 2\pi\nu$ — круговая (циклическая) частота; $\nu = 1/T$ — частота; T — период колебаний; φ_0 — начальная фаза.

- Скорость и ускорение точки, совершающей гармонические колебания,

$$\frac{ds}{dt} = -A\omega_0 \sin(\omega_0 t + \varphi) = A\omega_0 \cos\left(\omega_0 t + \varphi + \frac{\pi}{2}\right);$$

$$\frac{d^2s}{dt^2} = -A\omega_0 \cos(\omega_0 t + \varphi) = -\omega_0^2 s.$$

- Кинетическая энергия колеблющейся точки массой m

$$T = \frac{mv^2}{2} = \frac{mA^2 \omega_0^2}{2} \sin^2(\omega_0 t + \varphi).$$

- Потенциальная энергия

$$\Pi = \frac{mA^2 \omega_0^2}{2} \cos^2(\omega_0 t + \varphi).$$

- Полная энергия

$$E = mA^2 \omega_0^2 / 2.$$

- Дифференциальное уравнение гармонических колебаний материальной точки массой m

$$m\ddot{x} = -kx, \quad \text{или} \quad \ddot{x} + \omega_0^2 x = 0,$$

где k — коэффициент упругости ($k = \omega_0^2 m$).

- Период колебаний пружинного маятника

$$T = 2\pi\sqrt{m/k},$$

где m — масса пружинного маятника; k — жесткость пружины.

- Период колебаний физического маятника

$$T = 2\pi\sqrt{J/(mg l)} = 2\pi\sqrt{L/g},$$

где J — момент инерции маятника относительно оси колебаний; l — расстояние между точкой подвеса и центром масс маятника; $L = J/(ml)$ — приведенная длина физического маятника; g — ускорение свободного падения.

- Период колебаний математического маятника

$$T = 2\pi\sqrt{l/g},$$

где l — длина маятника.

- Формула Томсона, устанавливающая связь между периодом T собственных колебаний в контуре без активного сопротивления и индуктивностью L и емкостью контура C ,

$$T = 2\pi\sqrt{LC}.$$

- Дифференциальное уравнение свободных гармонических колебаний заряда в контуре и его решение:

$$\ddot{Q} + \frac{1}{LC} Q = 0; \quad Q = Q_m \cos(\omega_0 t + \varphi),$$

где Q_m — амплитуда колебаний заряда; $\omega_0 = 1/\sqrt{LC}$ — собственная частота контура.

- Дифференциальное уравнение свободных затухающих колебаний линейной системы и его решение:

$$\frac{d^2s}{dt^2} + 2\delta \frac{ds}{dt} + \omega_0^2 s = 0; \quad s = A_0 e^{-\delta t} \cos(\omega t + \varphi),$$

где s — колеблющаяся величина, описывающая физический процесс; δ — коэффициент затухания ($\delta = r/(2m)$ в случае механических колебаний и $\delta = R/(2L)$ в случае электромагнитных колебаний); ω_0 — циклическая частота свободных незатухающих колебаний той же колебательной системы; $\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}$ — частота затухающих колебаний; $A_0 e^{-\delta t}$ — амплитуда затухающих колебаний.

- Декремент затухания

$$\frac{A(t)}{A(t+T)} = e^{-\delta T},$$

где $A(t)$ и $A(t+T)$ — амплитуды двух последовательных колебаний, соответствующих моментам времени, отличающимся на период.

- Логарифмический декремент затухания

$$\Theta = \ln \frac{A(t)}{A(t+T)} = \delta T = \frac{T}{\tau} = \frac{1}{N},$$

где $\tau = 1/\delta$ — время релаксации; N — число колебаний, совершаемых за время уменьшения амплитуды в e раз.

- Добротность колебательной системы

$$Q = \frac{\pi}{\Theta} = \frac{\omega_0}{2\delta}.$$

- Дифференциальное уравнение вынужденных колебаний и его решение для установившихся колебаний:

$$\frac{d^2s}{dt^2} + 2\delta \frac{ds}{dt} + \omega_0^2 s = x_0 \cos \omega t; \quad s = A \cos(\omega t - \varphi),$$

где s — колеблющаяся величина, описывающая физический про-

цесс ($x_0 = F_0/m$ в случае механических колебаний, $x_0 = U_m/L$ в случае электромагнитных колебаний);

$$A = \frac{x_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2\omega^2}}; \quad \varphi = \arctg \frac{2\delta\omega}{\omega_0^2 - \omega^2}.$$

- Резонансная частота и резонансная амплитуда

$$\omega_{res} = \sqrt{\omega_0^2 - 2\delta^2}; \quad A_{res} = \frac{x_0}{2\delta\sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}}.$$

Сдвиг фаз между напряжением и силой тока

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\omega L - 1/(\omega C)}{R}.$$

Упругие волны

- Связь длины волны λ , периода T колебаний и частоты ν

$$\lambda = vT; \quad v = \lambda\nu,$$

где v — скорость распространения колебаний в среде (фазовая скорость).

- Уравнение плоской волны, распространяющейся вдоль положительного направления оси x ,

$$\xi(x, t) = A \cos(\omega t - kx + \varphi_0),$$

где $\xi(x, t)$ — смещение точек среды с координатой x в момент времени t ; A — амплитуда волны; ω — циклическая (круговая) частота; $k = 2\pi/\lambda = 2\pi/(vT) = \omega/v$ — волновое число (λ — длина волны; v — фазовая скорость; T — период колебаний); φ_0 — начальная фаза колебаний.

- Связь между разностью фаз $\delta\varphi$ и разностью хода Δ

$$\delta\varphi = 2\pi \frac{\Delta}{\lambda}.$$

- Условия максимума и минимума амплитуды при интерференции волн

$$\Delta_{max} = \pm 2m\frac{\lambda}{2}; \quad \Delta_{min} = \pm (2m+1)\frac{\lambda}{2},$$

где $m = 0, 1, 2, \dots$.

- Фазовая v и групповая u скорости, а также связь между ними

$$v = \frac{\omega}{k}; \quad u = \frac{d\omega}{dk}; \quad u = v - \lambda \frac{dv}{d\lambda}.$$

● Уравнение стоячей волны

$$\xi(x, t) = 2A \cos \frac{2\pi}{\lambda} x \cos \omega t = 2A \cos kx \cos \omega t.$$

● Координаты пучностей и узлов

$$x_n = \pm m \frac{\lambda}{2}; \quad x_p = \pm \left(m + \frac{1}{2}\right) \frac{\lambda}{2} \quad (m = 0, 1, 2, \dots).$$

● Эффект Доплера в акустике

$$v = \frac{(v \pm v_{np}) v_0}{v \mp v_{ast}},$$

где v — частота звука, воспринимаемая движущимся приемником; v_0 — частота звука, посыпаемая источником; v_{np} — скорость движения приемника; v_{ast} — скорость движения источника; v — скорость распространения звука. Верхний знак берется, если при движении источника или приемника происходит их сближение, нижний знак — в случае их взаимного удаления.

Электромагнитные волны

● Фазовая скорость распространения электромагнитных волн в среде

$$v = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}} \frac{1}{\sqrt{\epsilon \mu}} = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}},$$

где $c = 1/\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}$ — скорость распространения света в вакууме; ϵ_0 и μ_0 — соответственно электрическая и магнитная постоянные; ϵ и μ — соответственно электрическая и магнитная проницаемости среды.

● Связь между мгновенными значениями напряженностей электрического (E) и магнитного (H) полей электромагнитной волны

$$\sqrt{\epsilon_0 \epsilon} E = \sqrt{\mu_0 \mu} H,$$

где E и H — соответственно мгновенные значения напряженностей электрического и магнитного полей волны.

● Уравнения плоской электромагнитной волны

$$E = E_0 \cos(\omega t - kx + \varphi); \quad H = H_0 \cos(\omega t - kx + \varphi),$$

где E_0 и H_0 — соответственно амплитуды напряженностей элект-

рического и магнитного полей волны; ω — круговая частота; $k = \omega/v$ — волновое число; φ — начальные фазы колебаний в точках с координатой $x=0$.

● Объемная плотность энергии электромагнитного поля

$$w = \frac{\epsilon_0 \epsilon E^2}{2} + \frac{\mu_0 \mu H^2}{2}.$$

● Плотность потока электромагнитной энергии — вектор Умова — Пойнтинга

$$\mathbf{S} = [\mathbf{EH}].$$

ОПТИКА. КВАНТОВАЯ ПРИРОДА ИЗЛУЧЕНИЯ

Элементы геометрической оптики

● Законы отражения и преломления света

$$i'_1 = i_1; \quad \sin i_1 / \sin i_2 = n_{21},$$

где i_1 — угол падения; i'_1 — угол отражения; i_2 — угол преломления; $n_{21} = n_2/n_1$ — относительный показатель преломления второй среды относительно первой; n_1 и n_2 — абсолютные показатели преломления первой и второй среды.

● Предельный угол полного отражения при распространении света из среды оптически более плотной в среду оптически менее плотную

$$\sin i_{\text{пр}} = n_2/n_1 = n_{21}.$$

● Формула сферического зеркала

$$\frac{1}{f} = \frac{2}{R} = \frac{1}{a} + \frac{1}{b},$$

где a и b — соответственно расстояния от полюса зеркала до предмета и изображения; f — фокусное расстояние зеркала; R — радиус кривизны зеркала.

● Оптическая сила тонкой линзы

$$\Phi = \frac{1}{f} = (N - 1) \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right) = \frac{1}{a} + \frac{1}{b},$$

где f — фокусное расстояние линзы; $N = n/n_1$ — относительный показатель преломления (n и n_1 — соответственно абсолютные показатели преломления линзы и окружающей среды); R_1 и R_2 — радиусы кривизны поверхностей ($R > 0$ для выпуклой поверхности; $R < 0$ для вогнутой); a и b — соответственно расстояния от оптического центра линзы до предмета и изображения.

● Сила излучения

$$I_e = \Phi_e / \omega,$$

где Φ_e — поток излучения источника; ω — телесный угол, в пределах которого это излучение распространяется.

● Полный световой поток, испускаемый изотропным точечным источником,

$$\Phi_0 = 4\pi I,$$

где I — сила света источника.

● Светимость поверхности

$$R = \Phi / S,$$

где Φ — световой поток, испускаемый поверхностью; S — площадь этой поверхности.

● Яркость B_φ светящейся поверхности в некотором направлении φ

$$B_\varphi = I / (S \cos \varphi),$$

где I — сила света; S — площадь поверхности; φ — угол между нормалью к элементу поверхности и направлением наблюдения.

● Освещенность E поверхности

$$E = \Phi / S,$$

где Φ — световой поток, падающий на поверхность; S — площадь этой поверхности.

● Связь светимости R и яркости B при условии, что яркость не зависит от направления,

$$R = \pi B.$$

Интерференция света

● Скорость света в среде

$$v = c / n,$$

где c — скорость распространения света в вакууме; n — абсолютный показатель преломления среды.

● Разность фаз двух когерентных волн

$$\delta = \frac{2\pi}{\lambda_0} (L_2 - L_1) = \frac{2\pi}{\lambda_0} \Delta,$$

где $L = sn$ — оптическая длина пути (s — геометрическая длина пути световой волны в среде; n — показатель преломления этой среды); $\Delta = L_2 - L_1$ — оптическая разность хода двух световых волн; λ_0 — длина волны в вакууме.

● Условие интерференционных максимумов

$$\Delta = \pm m \lambda_0 \quad (m = 0, 1, 2, \dots).$$

● Условие интерференционных минимумов

$$\Delta = \pm (2m + 1) \frac{\lambda_0}{2} \quad (m = 0, 1, 2, \dots).$$

● Ширина интерференционной полосы

$$\Delta x = \frac{l}{d} \lambda_0,$$

где d — расстояние между двумя когерентными источниками, находящимися на расстоянии l от экрана, параллельного обоим источникам, при условии $l \gg d$.

● Условия максимумов и минимумов при интерференции света, отраженного от верхней и нижней поверхностей тонкой плоско-параллельной пленки, находящейся в воздухе ($n_0 = 1$),

$$2dn \cos r \pm \frac{\lambda_0}{2} = 2d\sqrt{n^2 - \sin^2 i} \pm \frac{\lambda_0}{2} = m \lambda_0 \quad (m = 0, 1, 2, \dots),$$

$$2dn \cos r \pm \frac{\lambda_0}{2} = 2d\sqrt{n^2 - \sin^2 i} \pm \frac{\lambda_0}{2} = (2m + 1) \frac{\lambda_0}{2} \quad (m = 0, 1, 2, \dots),$$

где d — толщина пленки; n — ее показатель преломления; i — угол падения; r — угол преломления. В общем случае член $\pm \lambda_0/2$ обусловлен потерей полуволны при отражении света от границы раздела.

● Радиусы световых колец Ньютона в отраженном свете (или темных в проходящем свете)

$$r_m = \sqrt{(m - 1/2) \lambda_0 R} \quad (m = 1, 2, 3, \dots),$$

где m — номер кольца; R — радиус кривизны линзы.

- Радиусы темных колец Ньютона в отраженном свете (или светлых в проходящем свете)

$$r_m = \sqrt{m \lambda_0 R} \quad (m=0, 1, 2, \dots).$$

Дифракция света

- Радиус внешней границы m -й зоны Френеля для сферической волны

$$r_m = \sqrt{\frac{ab}{a+b} m \lambda},$$

где m — номер зоны Френеля; λ — длина волны, a и b — соответственно расстояния диафрагмы с круглым отверстием от точечного источника и от экрана, на котором дифракционная картина наблюдается.

- Условия дифракционных максимумов и минимумов от одной щели, на которую свет падает нормально:

$$a \sin \varphi = \pm (2m+1) \frac{\lambda}{2}, \quad a \sin \varphi = \pm 2m \frac{\lambda}{2} \quad (m=1, 2, 3, \dots),$$

где a — ширина щели; φ — угол дифракции; m — порядок спектра; λ — длина волны.

- Условия главных максимумов и дополнительных минимумов дифракционной решетки, на которую свет падает нормально:

$$d \sin \varphi = \pm 2m \frac{\lambda}{2} \quad (m=0, 1, 2, \dots);$$

$$d \sin \varphi = \pm m' \frac{\lambda}{N} \quad (m'=1, 2, 3, \dots, \text{кроме } 0, N, 2N, \dots),$$

где d — период дифракционной решетки; N — число штрихов решетки.

- Период дифракционной решетки

$$d = 1/N_0,$$

где N_0 — число щелей, приходящихся на единицу длины решетки.

- Условие дифракционных максимумов от пространственной решетки (формула Вульфа — Брэггов)

$$2d \sin \theta = m\lambda \quad (m=1, 2, 3, \dots),$$

где d — расстояние между атомными плоскостями кристалла; θ — угол скольжения.

- Угловая дисперсия дифракционной решетки

$$D_\varphi = \frac{\delta\varphi}{\delta\lambda} = \frac{m}{d\cos\varphi}.$$

- Разрешающая способность дифракционной решетки

$$R = \frac{\lambda}{\delta\lambda} = mN,$$

где λ , $(\lambda + \delta\lambda)$ — длины волн двух соседних спектральных линий, разрешаемых решеткой; m — порядок спектра; N — общее число штрихов решетки.

Взаимодействие электромагнитных волн с веществом

- Связь угла φ отклонения лучей призмой и преломляющего угла A призмы

$$\varphi = A(n - 1),$$

где n — показатель преломления призмы.

- Связь между показателем преломления и диэлектрической проницаемостью вещества

$$n = \sqrt{\epsilon}.$$

- Закон ослабления света в веществе (закон Бугера)

$$I = I_0 e^{-\alpha x},$$

где I_0 и I — интенсивности плоской монохроматической световой волны соответственно на входе и выходе слоя поглощающего вещества толщиной x ; α — коэффициент поглощения.

- Эффект Доплера для электромагнитных волн в вакууме

$$v = v_0 \frac{\sqrt{1 - v^2/c^2}}{1 + (v/c)\cos\theta},$$

где v_0 и v — соответственно частоты электромагнитного излучения, испускаемого источником и воспринимаемого приемником; v — скорость источника электромагнитного излучения относительно приемника; c — скорость света в вакууме; θ — угол между вектором скорости v и направлением наблюдения, измеряемый в системе отсчета, связанной с наблюдателем.

- Поперечный эффект Доплера для электромагнитных волн в вакууме ($\theta = \pi/2$)

$$v = v_0 \sqrt{1 - v^2/c^2}.$$

- Эффект Вавилова — Черенкова

$$\cos\theta = c/(n v),$$

где θ — угол между направлением распространения излучения и вектором скорости частицы; n — показатель преломления среды.

Поляризация света

- Степень поляризации света

$$P = \frac{I_{\max} - I_{\min}}{I_{\max} + I_{\min}},$$

где I_{\max} и I_{\min} — соответственно максимальная и минимальная интенсивности частично поляризованного света, пропускаемого анализатором.

- Закон Малюса

$$I = I_0 \cos^2 \alpha,$$

где I — интенсивность плоскополяризованного света, прошедшего через анализатор; I_0 — интенсивность плоскополяризованного света, падающего на анализатор; α — угол между главными плоскостями поляризатора и анализатора.

- Закон Брюстера

$$\operatorname{tg} i_B = n_{21},$$

где i_B — угол падения, при котором отраженный от диэлектрика луч является плоскополяризованным; n_{21} — относительный показатель преломления.

- Оптическая разность хода для пластинки в четверть длины волны

$$\Delta = (n_o - n_e)d = \pm (m + 1/4)\lambda_0 \quad (m = 0, 1, 2, \dots),$$

где знак плюс соответствует отрицательным кристаллам, минус — положительным; λ_0 — длина волны в вакууме.

- Угол поворота плоскости поляризации:

для оптически активных кристаллов и чистых жидкостей

$$\varphi = \alpha d;$$

для оптически активных растворов

$$\varphi = [\alpha] Cd,$$

где d — длина пути, пройденного светом в оптически активном веществе; $\alpha_0[\alpha]$ — удельное вращение; C — массовая концентрация оптически активного вещества в растворе.

Квантовая природа излучения

- Закон Стефана — Больцмана

$$R_e = \sigma T^4,$$

где R_e — энергетическая светимость (излучательность) черного тела; σ — постоянная Стефана — Больцмана; T — термодинамическая температура.

- Связь энергетической светимости R_e и спектральной плотности энергетической светимости $r_{\nu,T}$ ($r_{\lambda,T}$) черного тела

$$R_e = \int_0^{\infty} r_{\nu,T} d\nu = \int_0^{\infty} r_{\lambda,T} d\lambda.$$

- Энергетическая светимость серого тела

$$R_T^c = A_T \sigma T^4,$$

где A_T — поглощательная способность серого тела.

- Закон смещения Вина

$$\lambda_{\max} = b/T,$$

где λ_{\max} — длина волны, соответствующая максимальному значению спектральной плотности энергетической светимости черного тела; b — постоянная Вина.

- Зависимость максимальной спектральной плотности энергетической светимости черного тела от температуры

$$(r_{\lambda,T})_{\max} = C T^5,$$

где $C = 1,30 \cdot 10^{-5} \text{ Вт}/(\text{м}^3 \cdot \text{К}^5)$.

- Формула Рэлея — Джинса для спектральной плотности энергетической светимости черного тела

$$r_{\nu,T} = \frac{2\pi\nu^2}{c^2} kT,$$

где k — постоянная Планка.

- Энергия кванта

$$\varepsilon_0 = h\nu = hc/\lambda.$$

● Формула Планка

$$r_{\nu,T} = \frac{2\pi\nu^2}{c^2} \frac{h\nu}{e^{h\nu/(kT)} - 1},$$

$$r_{\lambda,T} = \frac{2\pi c^2 h}{\lambda^5} \frac{1}{e^{hc/(kT\lambda)} - 1}.$$

● Уравнение Эйнштейна для внешнего фотоэффекта

$$\varepsilon = h\nu = A + T_{\max},$$

где $\varepsilon = h\nu$ — энергия фотона, падающего на поверхность металла; A — работа выхода электрона из металла; T_{\max} — максимальная кинетическая энергия фотоэлектрона.

● «Красная граница» фотоэффекта для данного металла

$$\nu_0 = A/h; \quad \lambda_0 = hc/A,$$

где λ_0 — максимальная длина волны излучения (ν_0 — соответственно минимальная частота), при которой фотоэффект еще возможен.

● Масса и импульс фотона

$$m_{\gamma} = \frac{\varepsilon}{c^2} = \frac{h\nu}{c^2}; \quad p_{\gamma} = \frac{h\nu}{c},$$

где $h\nu$ — энергия фотона.

● Давление, производимое светом при нормальном падении на поверхность,

$$p = \frac{E_e}{c} (1 + \rho) = w (1 + \rho),$$

где $E_e = Nh\nu$ — облученность поверхности (энергия всех фотонов, падающих на единицу поверхности в единицу времени); ρ — коэффициент отражения; w — объемная плотность энергии излучения.

● Изменение длины волны рентгеновского излучения при комптоновском рассеянии

$$\Delta\lambda = \lambda' - \lambda = \frac{h}{m_0 c} (1 - \cos\theta) = \frac{2h}{m_0 c} \sin^2 \frac{\theta}{2} = 2\lambda_c \sin^2 \frac{\theta}{2},$$

где λ и λ' — длины волн падающего и рассеянного излучений; m_0 — масса электрона; θ — угол рассеяния; $\lambda_c = h/(m_0 c)$ — комптоновская длина волны.

ЭЛЕМЕНТЫ КВАНТОВОЙ ФИЗИКИ АТОМОВ, МОЛЕКУЛ И ТВЕРДЫХ ТЕЛ

Теория атома водорода по Бору

- Обобщенная формула Бальмера, описывающая серии в спектре водорода,

$$\nu = R \left(\frac{1}{m^2} - \frac{1}{n^2} \right),$$

где ν — частота спектральных линий в спектре атома водорода; R — постоянная Ридберга; m определяет серию ($m=1, 2, 3, \dots$); n определяет отдельные линии соответствующей серии ($n=m+1, m+2, \dots$): $m=1$ (серия Лаймана), $m=2$ (серия Бальмера), $m=3$ (серия Пашена), $m=4$ (серия Брэкета), $m=5$ (серия Пфунда), $m=6$ (серия Хэмфри).

- Первый постулат Бора (постулат стационарных состояний)

$$m_e v r_n = n \hbar \quad (n=1, 2, 3, \dots),$$

где m_e — масса электрона; v — скорость электрона по n -й орбите радиусом r_n .

- Второй постулат Бора (правило частот)

$$h\nu = E_n - E_m,$$

где E_n и E_m — соответственно энергии стационарных состояний атома до и после излучения (поглощения).

- Энергия электрона на n -й стационарной орбите

$$E_n = -\frac{1}{n^2} \frac{Z^2 m_e e^4}{8 \hbar^2 \epsilon_0^2} \quad (n=1, 2, 3, \dots),$$

где Z — порядковый номер элемента в системе Менделеева; ϵ_0 — электрическая постоянная.

Элементы квантовой механики

- Связь дебройлевской длины волны частицы с импульсом p

$$\lambda = h/p.$$

- Фазовая скорость свободно движущейся со скоростью v частицы массой m

$$v_{\text{фаз}} = \omega/k = E/p = c^2/v,$$

где $E = \hbar\omega$ — энергия частицы (ω — круговая частота); $p = \hbar k$ — импульс ($k = 2\pi/\lambda$ — волновое число).

- Групповая скорость свободно движущейся частицы

$$u = \frac{d\omega}{dk} = \frac{dE}{dp}.$$

- Соотношения неопределенностей:
для координаты и импульса частицы

$$\Delta x \Delta p_x \geq h, \quad \Delta y \Delta p_y \geq h, \quad \Delta z \Delta p_z \geq h,$$

где $\Delta x, \Delta y, \Delta z$ — неопределенности координат; $\Delta p_x, \Delta p_y, \Delta p_z$ — неопределенности соответствующих проекций импульса частицы на оси координат;

для энергии и времени

$$\Delta E \Delta t \geq h,$$

где ΔE — неопределенность энергии данного квантового состояния; Δt — время пребывания системы в данном состоянии.

- Вероятность нахождения частицы в объеме dV

$$dW = \Psi \Psi^* dV = |\Psi|^2 dV,$$

где $\Psi = \Psi(x, y, z, t)$ — волновая функция, описывающая состояние частицы; Ψ^* — функция, комплексно сопряженная с Ψ ; $|\Psi|^2 = \Psi \Psi^*$ — квадрат модуля волновой функции.

Для стационарных состояний

$$dW = \psi \psi^* dV = |\psi|^2 dV,$$

где $\psi = \psi(x, y, z)$ — координатная (амплитудная) часть волновой функции.

- Условие нормировки вероятностей

$$\int_{-\infty}^{\infty} |\Psi|^2 dV = 1,$$

где интегрирование производится по всему бесконечному пространству, т. е. по координатам x, y, z от $-\infty$ до $+\infty$.

- Коэффициент прозрачности D прямоугольного потенциального барьера конечной ширины l

$$D = D_0 \exp \left[-\frac{2}{\hbar} \sqrt{2m(U-E)} l \right],$$

где D_0 — множитель, который можно приравнять к единице; U — высота потенциального барьера; E — энергия частицы.

Элементы физики атомов и молекул

- Потенциальная энергия $U(r)$ взаимодействия электрона с ядром в водородоподобном атоме

$$U(r) = -\frac{Ze^2}{4\pi\epsilon_0 r},$$

где r — расстояние между электроном и ядром; Z — порядковый номер элемента; ϵ_0 — электрическая постоянная.

- Собственное значение энергии E_n электрона в водородоподобном атоме

$$E_n = -\frac{1}{n^2} \frac{Z^2 me^4}{8\hbar^2 \epsilon_0^2} \quad (n=1, 2, 3, \dots).$$

- Энергия ионизации атома водорода

$$E_i = -E_1 = \frac{me^4}{8\hbar^2 \epsilon_0^2}.$$

- Момент импульса (механический орбитальный момент) электрона

$$L_l = \hbar \sqrt{l(l+1)},$$

где l — орбитальное квантовое число, принимающее при заданном n следующие значения: $l=0, 1, \dots, n-1$ (всего n значений).

- Проекция момента импульса на направление z внешнего магнитного поля

$$L_{lz} = \hbar m_l,$$

где m_l — магнитное квантовое число, принимающее при заданном l следующие значения: $m_l=0, \pm 1, \dots, \pm l$ (всего $(2l+1)$ значений).

- Правила отбора для орбитального и магнитного квантовых чисел

$$\Delta l = \pm 1 \text{ и } \Delta m_l = 0, \pm 1.$$

- Нормированная волновая функция, отвечающая $1s$ -состоянию (основному состоянию) электрона в атоме водорода,

$$\psi_{100}(r) = \frac{1}{\sqrt{\pi a^3}} e^{-r/a},$$

где $a = 4\pi e_0 \hbar^2 / (me^2)$ — величина, совпадающая с первым боровским радиусом.

- Вероятность обнаружить электрон в атоме водорода, находящемся в $1s$ -состоянии, в интервале от r до $r + dr$

$$dW = |\psi_{100}|^2 dV = |\psi_{100}|^2 \cdot 4\pi r^2 dr.$$

- Спин (собственный механический момент импульса) электрона

$$L_s = \hbar \sqrt{s(s+1)},$$

где s — спиновое квантовое число ($s = 1/2$).

- Проекция спина на направление z внешнего магнитного поля

$$L_{sz} = \hbar m_s,$$

где m_s — магнитное спиновое квантовое число ($m_s = \pm 1/2$).

- Принцип Паули

$$Z(n, l, m_l, m_s) = 0 \text{ или } 1,$$

где $Z(n, l, m_l, m_s)$ — число электронов, находящихся в квантовом состоянии, описываемом набором четырех квантовых чисел: n — главного, l — орбитального, m_l — магнитного, m_s — магнитного спинового.

- Максимальное число электронов $Z(n)$, находящихся в состояниях, определяемых данным главным квантовым числом n ,

$$Z(n) = \sum_{l=0}^{n-1} 2(2l+1) = 2n^2.$$

- Коротковолновая граница сплошного рентгеновского спектра

$$\lambda_{\min} = ch/(eU),$$

где e — заряд электрона; U — разность потенциалов, приложенная к рентгеновской трубке.

- Закон Мозли, определяющий частоты спектральных линий характеристического рентгеновского излучения,

$$\nu = R(Z - \sigma)^2 \left(\frac{1}{m^2} - \frac{1}{n^2} \right),$$

где R — постоянная Ридберга; Z — порядковый номер элемента в периодической системе; σ — постоянная экранирования; m определяет рентгеновскую серию ($m = 1, 2, 3, \dots$); n определяет отдельные линии соответствующей серии ($n = m+1, m+2, \dots$).

Справочное издание

Трофимова Таисия Ивановна

ФИЗИКА

**400 ОСНОВНЫХ ЗАКОНОВ
И ФОРМУЛ**

Редактор Г. Н. Чернышева

Художественный редактор Т. А. Коленкова

Художник В. А. Маслов

Технический редактор Г. А. Виноградова

ИБ № 10004

Изд. № ФМ-108. Сдано в набор 01.06.92. Подп. в печать 17.11.92.
Формат 60×88/16. Бум. офс. № 2. Гарнитура «Таймс» Печать офсетная.
Объем 2,94 усл. печ. л. 2,94 усл. кр.-отт. 1,88 уч. изд. л.
Тираж 60000 экз. Заказ № 583.

Издательство «Высшая школа», 101430, Москва, ГСП-4, Наглиная ул., д. 29/14.

Набрано на персональном компьютере издательства.

Отпечатано в московской типографии № 8 Министерства печати и информации
Российской Федерации. 101898, Москва, Центр, Хохловский пер., 7.

