

Г. М. Шаповалов

# БИОЛОКАЦИЯ В ВООРУЖЕННЫХ СИЛАХ И ПРАВООХРАНИТЕЛЬНЫХ ОРГАНАХ РОССИИ

Учебное пособие



Министерство образования и науки Российской Федерации  
Сибирский федеральный университет

Г. М. Шаповалов

# **БИОЛОКАЦИЯ В ВООРУЖЕННЫХ СИЛАХ И ПРАВООХРАНИТЕЛЬНЫХ ОРГАНАХ РОССИИ**

Учебное пособие

Красноярск  
СФУ  
2016

УДК 341.321.3+577.23  
ББК 68.5+28.071  
Ш241

Рецензент

*В. Н. Сальников*, доктор геолого-минералогических наук, профессор Томского политехнического университета

**Шаповалов, Г. М.**  
Ш241 Биолокация в Вооруженных Силах и правоохранительных органах России : учеб. пособие / Г. М. Шаповалов. – Красноярск : Сиб. федер. ун-т, 2016. – 194 с. ISBN 978-5-7638-3533-5

Изложены экспериментальные и практические материалы исследования биолокационного эффекта. Описаны основные методы и способы применения биолокации, раскрываются практические методы и способы работы оператора биолокации по выявлению геопатогенных и техногенных зон, вредоносных излучений, поиску полезных ископаемых, минералов, воды, обследованию полей вокруг тела человека, изучению, а также поиску в полевых условиях кладов (захоронений) и проверке легенд о них.

Предназначено для популяризации метода биолокации, дальнейшего углубленного его изучения, применения на практике во всех сферах жизнедеятельности человека. Может быть полезно преподавателям и студентам всех специальностей.

Электронный вариант издания см.:  
<http://catalog.sfu-kras.ru>

УДК 341.321.3+577.23  
ББК 68.5+28.071

ISBN 978-5-7638-3533-5

© Сибирский федеральный университет, 2016  
© Шаповалов Г. М., 2016

*Эта книга не претендует на научность,  
но она претендует на истинность.*

Н. Бердяев

## ОБ АВТОРЕ

Геннадий Михайлович Шаповалов родился в г. Рубцовске Алтайского края 25 ноября 1951 года, воспитывался без отца, мать – инвалид труда. В 1969 году окончил школу № 7 (г. Рубцовск), в 1972 году – Саратовское военное училище ВВ МВД СССР им. Ф. Э. Дзержинского, в 1981 году – факультет автоматики и телемеханики при Высшей инженерной пожарно-технической школе МВД СССР (г. Москва) с получением квалификации «Инженер-электрик по эксплуатации автоматики и телемеханики». Прошел путь офицера от командира взвода до заместителя начальника штаба дивизии по инженерно-техническому обеспечению. Служба проходила в городах Рубцовске, Томске, Новосибирске, Красноярске.



Воинское звание полковник, ветеран боевых действий,  
кавалер двух орденов: «Мужества», «За военные заслуги»

## ВВЕДЕНИЕ

Эта часть автобиографического материала, изложенного в данном учебном пособии, подготовлена оператором-наставником биолокации, на основе накопленного им за многие годы под непосредственным руководством командующего ВВ МВД СССР генерал-полковника Василия Нестеровича Саввина. Материал проанализирован, сгруппирован и оформлен для восприятия любого, кто хочет стать оператором биолокации или пополнить свои знания в этой области. Основная цель работы заключается в том, чтобы оператор биолокации смог, используя этот материал, проводить занятия и аргументированно разъяснить суть биолокационного эффекта, а с началом тренировок не допускать ошибок, которые помешали бы принять правильное решение. Пособие будет подспорьем в работе не только для начинающих, но также и для опытных операторов биолокации.

Мы раскрыли практические методы и способы работы оператора биолокации по выявлению геопатогенных и техногенных зон, вредоносных излучений, поиску полезных ископаемых и минералов, воды, обследованию полей вокруг тела человека, изучению, а также поиску в полевых условиях кладов (захоронений) и проверке легенд о них. Хорошо подготовленный оператор биолокации сможет получать нужную информацию из окружающего пространства и реализовать ее в различных областях деятельности человека. В пособии приведены примеры из опыта работы автора и предложены дальнейшие направления в реализации задуманных планов и идей. Кроме того, данный материал позволит обученным операторам биолокации самим изучить этот метод глубже и применить его в различных направлениях своей повседневной жизни, работы или службы, при проведении физических экспериментов.

*Важный момент:* чтобы не разочароваться в методе биолокации из-за допущенных ошибок, критических замечаний, усмешек коллег и сослуживцев или тех, кто просит о помощи (поиск пропавших людей, клады, обследование квартир, выявление болезней и пр.), нужно иметь в виду следующее. Во-первых, необходимо помнить поговорку «Семь раз отмерь – один раз отрежь». Во-вторых, после проведения работ или обследования местности (помещения) в том случае, если заказчик сомневается в данных, полученных биолокационным методом, не стоит настойчиво доказывать свою правоту, а следует попросить его пере-проверить информацию техническими средствами или пригласить других специалистов биолокации (экстрасенсов) для перепроверки вашей информации. *Работы по биолокации и ваши выводы должны носить рекомендательный, а не безапелляционный характер.*

## ПУТЬ К БИОЛОКАЦИИ

(воплощение одной гениальной идеи)

В 1985 году, после выявления невозможности техническими средствами охраны зафиксировать проникновение с объекта охраны группы преступников через выкопанный подземный лаз и совершения ими преступлений в Новосибирской области и Алтайском крае, у командования войск остро встал вопрос о том, что делать, как предотвращать преступления, какие меры необходимо предпринять? Командующий ВВ МВД СССР по Западной Сибири генерал-майор Василий Нестерович Саввин принял решение – проверить возможность использования биолокационного метода для этих целей<sup>1</sup>. В журнале «Техника молодежи» описывались возможности использования биолокации в геологии и гидрологии. Выбор пал на технически подготовленного специалиста – офицера технических средств, автора этого материала; его командировали в г. Томск. Автор пособия ранее проходил службу в одной из войсковых частей этого города. Целью поездки была встреча в Томском политехническом институте с профессором А. Г. Бакировым, который активно использовал биолокационный метод в геологии, гидрологии, а также при выявлении геопатогенных и техногенных зон.

Я встретился с профессором А. Г. Бакировым, который продемонстрировал работу рамок (Π-образные, см. рис. 6, Γ-образные, см. рис. 10, 11, пружинный указатель, см. рис. 19). Затем мне удалось убедить его выехать на один из объектов охраны и продемонстрировать данный метод на практике. На объекте при прохождении по периметру у А. Г. Бакирова в руках периодически прокручивалась Π-образная рамка. Места срабатывания рамок (вращения) фиксировались в рабочем журнале по номерам опор освещения объекта. Места срабатывания рамки (вращения) у А. Г. Бакирова было обнаружено совпадение с имеющейся схемой объекта, где были отмечены подземные коммуникации, кабели, а также обнаружены участки подтопления водой периметра объекта. Испробовав пружинный указатель на данном периметре, я убедился, что и у меня получается фиксировать эти места, на которые указывала (вращалась) рамка А. Г. Бакирова. После таких практических показов на местности (объекте) способов фиксации подземных коммуникаций и других аномалий из скептика я превратился в горячего поклонника этого метода и рационализатором его внедрения во внутренних органах и войсках.

После проведенного на объекте эксперимента, получив в Томском политехническом институте необходимую литературу по использованию биолокационного метода, пособия и методiku по поиску полезных ископаемых (от В. Н. Сальникова, в то время доцента, а в настоящее время профессора), я выступил с докладом перед командующим войсками. В докладе о выезде в г. Томск мною была подтверждена возможность использования данного метода в служебно-боевой деятельности войск. Генерал-майор В. Н. Саввин заинтересовался, умею ли я работать с рамками, на что получил не совсем утвердительный ответ. Однако В. Н. Саввин дал указание изучить полученные в ТПИ материалы (методики) и продолжать тренировку на объектах охраны для последующего внедрения данного метода в подразделениях и войсковых частях.

---

<sup>1</sup> Плужников А. И. Проблемы биолокации // Техника молодежи. 1983. № 2.



*В. Н. САВВИН*, командующий ВВ МВД СССР и России: в 1959 году окончил с отличием Орджоникидзенское военное училище им. С. М. Кирова. Командовал взводом (Рига), ротой. С 1964 года – слушатель Военной академии им. М. В. Фрунзе, после ее окончания (тоже с отличием) в 1967 году командовал батальоном в Ленинграде. Затем занимал должности: начальник штаба 590-го конвойного полка 44-й конвойной дивизии МВД, Мурманск (1969–1972); командир 590-го конвойного полка 44-й конвойной дивизии МВД, Мурманск (1972–1975); начальник штаба конвойной дивизии МВД, Сибирь (1975–1979); начальник штаба УВВ МВД по Западной Сибири (1979–1984); начальник УВВ МВД по Западной Сибири (Новосибирск) (1984–1987); начальник УВВ МВД по Северо-Западу и Прибалтике (1987 – сентябрь 1991); командующий внутренними войсками МВД СССР (21 сентября – 29 января 1992); командующий внутренними войсками МВД России (29 января – 23 декабря 1992); 24 августа 1993 года уволен с военной службы. Проживает в Санкт-Петербурге, занимается общественной деятельностью, организуя оказание помощи семьям погибших военнослужащих.

**ВОИНСКИЕ ЗВАНИЯ:**

полковник (1977); генерал-майор (1983); генерал-лейтенант (1988); генерал-полковник (1991).

**НАГРАДЫ:**

ордена «Красной Звезды», «За службу Родине в Вооруженных Силах СССР» третьей степени.

Тренировка проводилась на одном из объектов в Новосибирской области с помощью Г-образных рамок из стальной проволоки (рис. 10, 11) и пружинного указателя (рис. 19). Проходя по объекту, в местах, где рамки срабатывали (поворачивались), я интересовался у сопровождающего военнослужащего о наличии в земле коммуникаций. Получив подтверждение, по методике ТПИ определял глубину залегания коммуникации, траншеи, кабеля и т. д., при этом сопровождающий подтверждал их глубину или, наоборот, отрицал наличие коммуникации, поскольку этот военнослужащий присутствовал при прокладке всех коммуникаций на данном объекте. Хороший результат был получен при работе с Г-образными рамками и пружинным указателем, однако работать с П-образной стальной рамкой удалось научиться только после нескольких недель тренировок, прикрепив к ней небольшой постоянный магнит (для увеличения чувствительности рамки). На меня была возложена большая ответственность за результаты экспериментов и проверки возможности использования этого метода биолокации в служебно-боевой деятельности войск, поэтому тренировки проходили ежедневно. В итоге тренировок появилась уверенность в достоверности получаемых результатов. К работе были привлечены и другие энтузиасты – офицеры и прапорщики войск. В результате этого была разработана пособие с методикой использования биолокации, под редакцией Г. М. Шаповалова и Ю. С. Озябкина. С этого времени началось внедрение биолокационного метода в войсках при контроле со стороны генерал-майора В. Н. Саввина. Это был сложный и кропотливый процесс. Некоторые командиры и начальники скептически относились к данному методу, пока на практике не убеждались в достоверности получаемых результатов.

Для более детальной разработки и внедрения биолокационного метода в войсках был сделан запрос методик, дополнительных материалов в Межведомственную комиссию

по проблеме биолокации при Центральном правлении ВТО радиотехники, электроники и связи им. А. С. Попова. По инициативе патриарха биолокации Н. Н. Сочеванова необходимые материалы были предоставлены; кроме того, на постоянной основе был организован обмен информацией и наработками с другими группами и операторами биолокации по стране и Сибирскому региону.

В 1986 году по инициативе генерала В. Н. Саввина Главному управлению войск и командирам частей был продемонстрирован биолокационный метод на всесоюзных сборах командиров соединений и частей в г. Ростов-на-Дону для внедрения его в масштабах войск всей страны. Подготовка проходила на одном из объектов, который был построен еще в 30-х годах прошлого столетия. В ходе этой подготовки и обследования периметра объекта с помощью Г-образных рамок и пружинного указателя на схему объекта были нанесены все коммуникации, не только существующие, но и бывшие. Бывшие коммуникации (траншеи) фиксировались так же, как и существующие, за исключением изъятых кабелей, труб и т. д.

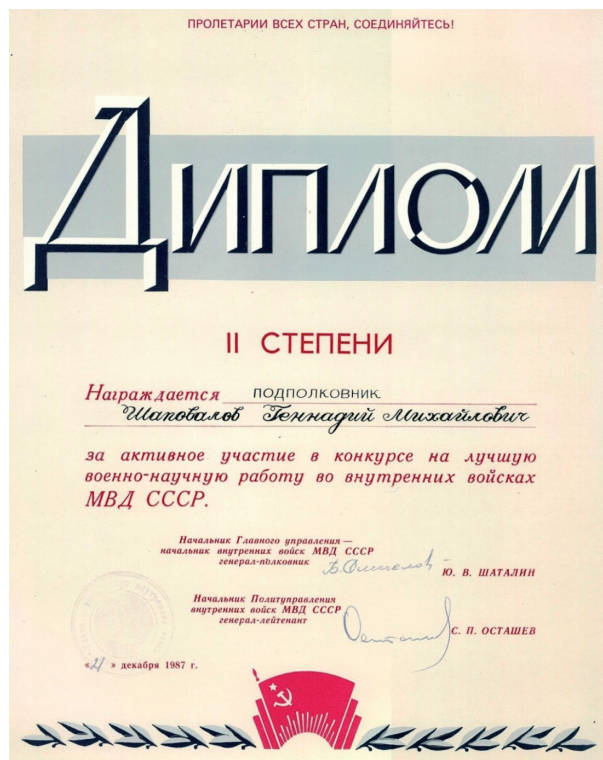
На данном объекте была отработана методика подробного изучения состава коммуникаций. По этой методике, на расстоянии 10–15 см от земли, находясь над аномалией (вдоль траншеи) с помощью Г-образной рамки, пружинного указателя или отвеса отбивались (фиксируются) малейшие отклонения рамок. Было установлено, что рамка отклоняется к более плотному материалу (край траншеи, труба, кабель, железобетонный лоток и т. д.). На основании этого были нарисованы разрезы коммуникаций (траншей) с диаметрами труб, кабелей, лотков и т. д., а также глубиной их залегания.



Оператор-наставник биолокационного метода, подполковник *Г. М. Шаповалов* демонстрирует работу биолокационной рамки на подземной коммуникации во время проведения занятий (территория войсковой части 7486, г. Красноярск)

Практический показ использования биолокационного метода на данных сборах и его возможностей по обследованию объектов дал толчок для его внедрения. По указанию Главного управления войск метод стал внедряться в служебно-боевую деятельность войск во всех округах и соединениях. Для этого была разработана методика отбора операторов, их тренировки и расписан алгоритм обследования объектов и периодического контроля (еже-





недельно) изменений и появления новых аномалий на объектах охраны. Кроме того, данная методика была изложена в двух номерах журнала секретного сборника «На боевом посту». За проведенную работу по внедрению биолокационного метода во внутренних войсках автору пособия в декабре 1987 г. был вручен Диплом второй степени.

После изложения методики применения биолокации в секретном сборнике войск и написания пособия «Биолокационный метод в Вооруженных Силах, органах и войсках МВД России» проводились консультации, отбор и обучение операторов биолокации для органов войск, а также дальнейшая работа по изучению возможностей биолокационного метода, проверка на практике новых методик.



За активную работу с межведомственной комиссией по проблеме биолокации при Центральном правлении ВТО радиотехники и связи им. А. С. Попова, успешную сдачу программы подготовки операторов биолокации председателем межведомственной комиссии Н. Н. Сочевановым Г. М. Шаповалову было выдано удостоверение оператора-наставника биолокации за № 46.

### ИСТОРИЧЕСКИЕ ФАКТЫ ЛОЗОХОДСТВА (БИОЛОКАЦИИ) И ЕЕ ЭФФЕКТИВНОСТЬ

#### 1.1. Исторический очерк

Что такое биолокация? Не так давно, в предыдущем столетии, сформировалась новая наука – **биолокация**. Хотя человечеству уже издревле были известны приемы, которые легли в основу этой науки. Явление биолокации, или лозоходство (рудоискательство), известно более 4 000 лет. По мнению голландского профессора С. Тромпа, лозоходством люди занимались еще более 7 000 лет назад. Подтверждение этому мы находим на гравюрах о поиске рудных месторождений или воды (рис. 1).



Рис. 1. Поиск руды или воды с помощью «лозы», затем отрывание места срабатывания «лозы» и, наконец, определение наличия руды (воды)

На рис. 2 (гравюре) показаны различные способы удержания «лозы» при поиске полезных ископаемых или водных жил.

Упоминания об этом эффекте (методе поиска) встречаются у Плиния Старшего (I в. н. э.), Парацельса (1493–1541), А. Ф. Месмера (1734–1815) и др. Этот метод поиска природных богатств успешно использовался в Средние века в Германии, Чехии, Франции, и считается, что расцвет этих стран в то время связан с использованием лозы и маятника.

Вот пример. В 1626 году во Францию приехала немка Мартина де Бертеро. Муж ее (Жан дю Шестеле, барон де Босолей) был инспектором рудников Римской империи и главным комиссаром венгерских рудников. Получив полномочия от главного управляющего финансами, барон и его жена посетили все французские провинции с целью отыскания там залежей руд. С помощью «волшебной палочки» они открыли более 150 залежей золота, серебра, меди, свинца, цинка, сурьмы, серы, каменного угля. В 1632 году Мартина де Бер-

теро представила королю Людовику VIII отчет о своих работах и открытиях. «Существует пять правил, – пишет Мартина де Бергеро в своем "Трактате", – которые надо знать, чтобы определять места, где встречаются металлы:

- *первое и простейшее* – по обнажениям земли;
- *второе* – по травам и растениям, которые встречаются наверху;
- *третье* – по вкусу воды, которая выходит на поверхность и которую находят в порах земли;
- *четвертое* – по испарениям, которые поднимаются вокруг гор или долин на восходе солнца;
- *пятое* – посредством шестнадцати металлических инструментов (для раскопок)».



Рис. 2. Способы удержания «лозы» («волшебных палочек»)

Далее в «Трактате» отмечается: «...Существует еще *семь* металлических прутиков, которые надо знать и уметь ими пользоваться для нахождения источников воды, если они обильны. Эти прутики именуется так: "лоза", "трепещущая", "бьющаяся" и т. д.».

Несмотря на явные успехи, Мартину де Бергеро обвинили в колдовстве, отобрали инструменты, лишили имущества и казнили.

Знаменитый химик Иоганн Рудольф Глаубер изучил эффект вращения «волшебной палочки» при поиске металлов и в 1652 году опубликовал описание своих успешных опытов в книге «Рудничное дело».

На рубеже XVII–XVIII веков аббат де Валлемон выпустил книгу «Оккультная физика, или Трактат о волшебной палочке», в которой доказывает, что «волшебство прутоносцев» суть явления магнетизма и электричества.

В отношениях с церковниками лозоходцам часто не везло. Монах Менестрье в своей «Философии загадочных образов» говорил, что «волшебная палочка проявляет свои необычные свойства далеко не у каждого в руках», далее «причиной движения палочки должен являться какой-то дух», а затем доказывает, что «это дело рук Сатаны».

В 1518 году Лютер с церковного амвона предал анафеме искателей колодезцев. В 1559 году Английская церковь отлучила лозоходцев от церкви, а с 1775 года в США они преследовались наравне с ведьмами. Не только церковь, но и некоторые ученые отрицали эффективность «волшебной палочки», в том числе и наш российский ученый М. В. Ломоносов.

Несмотря на категоричное отрицание метода некоторыми авторитетами, лозоходство применялось, и достаточно успешно, особенно при поиске подземных вод в безводных районах Индии, Цейлона и других стран. В 1908–1909 годах Германией была организована экспедиция для поиска питьевой воды в своей колонии в Юго-Западной Африке (Намибия). За два года «палочкой» было выявлено 800 перспективных участков. Были разбурены 163 точки, из них в 129 обнаружены источники питьевой воды. Эффективность метода была близка к 80 %.

Во Франции в 1861 году получил широкий резонанс случай успешного поиска преступников «по следам» с помощью «лозы», их задержания, а затем и казни за совершенное убийство в винной лавке.

Фактов успешного применения «волшебной палочки» становилось все больше. С 1900 по 1910 год только в печати опубликовано 143 работы, посвященные этому вопросу.

Созрела необходимость в обобщении данных и анализе названного явления. С этой целью в 1911 году в Ганновере собрался первый съезд для обсуждения этого эффекта и был организован Международный союз лозоискателей. В 1913 году в Париже состоялся Второй конгресс экспериментальной психологии, на котором комиссия, состоявшая из ученых разных отраслей, проверила около 100 человек, заявивших о своих способностях искать руду, воду, пустоты. Комиссия установила, что феномен существует, но во избежание шарлатанства необходимо повысить требования и предварительно проверять лиц, желающих таким образом искать воду и полезные ископаемые.

Ниже приведена небольшая подборка переводов из журналов Польши «Пшекруй» и «Панорама», посвященных биолокации:

«...Сегодня существует геология и гидрогеология, которые гарантируют нам открытие подземных богатств. Но бывает, что лозоходцы делают это лучше. Так было, например, в Сверке под Варшавой. Здесь после завершения строительства Атомного центра оказалось, что район этот безводный. Бурение до глубины 400 м не дало результатов. Но лозоходцы эту проблему решили. Ударил фонтан воды и бьет до сих пор! Подобный случай был на промышленных предприятиях во Вроцлаве, а затем на курорте Сверадове. Последнему даже грозило закрытие из-за истощения радоновых источников. Появились лозоходцы и нашли новые источники. Подобная ситуация повторилась в Гостыне. А сотни, тысячи источников питьевой воды, открытые лозоходцами в селах, и часто там, где бессильны бурение и знание геологии!»

«...Многие лозоходцы прославились как первооткрыватели минеральных богатств. Особенно большую славу приобрел американец Гризес. В 1904 году он открыл огромные залежи калия на Аляске и за это открытие получил специальную премию – 3 млн долларов».

«...Несколько лет действует группа специалистов-лозоходцев в Окружном центре сельскохозяйственных экспертиз и консультаций в Познани, при Польском объединении лозоходцев, лозоходцы есть в Бюро услуг и экспертиз».

«... "Земные лучи" вредны для здоровья и самочувствия человека – утверждают лозоходцы. Лучи воздействуют не только на людей, но и на все живое на Земле. Особенно чувствительны к ним собаки, лошади, коровы и свиньи, а из птиц – аисты. Хорошо чувствуют себя в геопатогенных зонах только пчелы, муравьи, комары и термиты. Кроме них – кошки, кроты, барсуки, кукушки, совы и сороки. Впрочем, об этом говорит пословица: Где сядет аист – там строй дом, где сядет сорока – копай колодец».

«...В 1929 году Гюстав фон Поль показал с помощью лозы и, разумеется, в сотрудничестве с врачами, что жители *Вилсбибурга болели и умирали от рака исключительно в домах, расположенных на водных жилах*. Вскоре к подобному заключению пришли лозоходцы из Вены, Галле, Щецина и Гавра. Многие лозоходцы показали фатальное влияние излучения водных потоков на поголовье свиней и скота».

«...Говорит председатель Всепольского общества лозоходцев, магистр-инженер Ян Лучак: "Мы, разумеется, будем и дальше проводить исследования по поиску воды, но основное поле деятельности мы видим в сфере охраны окружающей среды. Может быть, мы еще слабы в этой области, но уже многократно оказывали людям действенную помощь. Животноводам, разумеется, также. На многих фермах – государственных, кооперативных, частных – были установлены отражатели излучений, которые нивелировали или нейтрализовали вредное влияние излучения водных потоков, способствуя улучшению эффекта кормления. Все это подтверждает правоту наших действий и начинаний"».

Успешно развивалось лозоходство и в странах дальнего зарубежья. Так, эксперт ЮНЕСКО и ООН по геологии профессор С. Тромп в результате пятилетних комплексных исследований выпустил работу, в которой доказывает объективность существования эффекта «лозы» на основании сопоставления его с данными датчиков кардиографа и потенциометра на теле лозоискателя. Профессор физики И. Рокард (Франция) в 1962 году опубликовал книгу «Сигнал водоискателя», где связывал аномалии «лозы» с теллурическими токами и слабыми градиентами магнитного поля Земли. Профессоры Д. Чедвик и Л. Иенсон, специалисты по водным проблемам США, проводили в 1971 году опыты с «лозой», в которых участвовало 150 сотрудников и студентов университета штата Юта. Подсчитанный уровень случайности статистической значимости результатов находился в диапазоне от 6 до 0,05 %, что дает основания сделать вывод об эффективности метода «лозы» при поисках подземных вод.

Союз лозоходцев США объединял в 1970-х годах прошлого столетия более 25 тыс. человек. Например, 9-й полк морской пехоты США во время войны во Вьетнаме с 1966 года успешно применял метод отклонения двух Г-образных металлических рамок из телескопических антенн для обнаружения тоннелей и «ловушек», которые не фиксировались миноискателем. Из 10 человек, успешно применявших биолокацию во Вьетнаме, в США вернулся только один: поскольку они были серьезной угрозой для партизан Вьетнама, их работа была связана с большим риском для жизни.

В XX веке эта наука начинает освобождаться от мистики. Появились союзы, общества, ассоциации лозоходцев в Германии, Франции, Австрии, Великобритании, России, выходят журналы, книги, статьи в СМИ, хотя эта деятельность и остается не признана официальной наукой до сих пор. В книге «Психотронная война: от мифов к реалиям» под редакцией И. Винокурова и Г. Гуртового находим такое описание: «...Германия использовала экстрасенсов в разведывательной службе Первой и Второй мировых войн. Использовались так называемые лозоходцы – для обнаружения мин и их границ. В Первую мировую войну в частях немецкой армии лозоходцы занимались поиском подземных вод для нужд армии. В Мюнхене специальная школа ежегодно выпускала 30–40 рудоискателей. С 1932 года лозоходцев уже готовила военно-инженерная школа в г. Версаль» [16].

На территории России поиски руд и воды в древнее время и Средние века также проводились с помощью «лозы». В России признанием заслуг лозоходства в XVIII веке является Указ Екатерины Второй о включении в герб г. Петрозаводска искательской «лозы». В настоя-

шее время мы находим на гербе г. Костомукши рудоискательскую «лозу», с помощью которой первопроходцы открывали полезные ископаемые, – чем и гордится город. Кроме того, на гербе г. Невьянска, наряду с наклонной башней, присутствуют рудоискательская «лоза» и ладони рук, которые символизируют, с помощью чего открыты многие месторождения на Урале.

В начале XX века в России публикуются брошюры о возможности применения «водоискательского прута». Лозоискательство для поисков воды было включено в учебное пособие для командиров РККА «Водоснабжение войск» (1930).

В 1944 году полковник Г. В. Богомолов (1905–1981), будущий академик-гидрогеолог СССР, обучал советских солдат находить воду древним способом. Для этого солдаты, как и их предки, обламывали ветки орешника с развилкой и брали оба конца в руки так, чтобы острый угол был обращен срезом кверху. Там, где верхний конец склонялся к земле, рыли землю (колодцы) и находили воду для себя и животных. Это спасло тысячи жизней, так как в уже существующие колодцы немцы бросали отраву. Данный способ поиска воды был подробно изложен в пособии для рабоче-крестьянской Красной армии «Водоснабжение войск» (1930) под редакцией А. Г. Лорберга. Кроме того, после снятия блокады г. Ленинграда по поручению Ленсовета д. т. н. Г. Р. Гольбек с помощью биолокационной рамки уточнял положение различных подземных коммуникаций и мест их повреждения.

В 1973 году организовано Международное общество по исследованию психотроники (приборное исследование биополей), на конгрессах которого рассматриваются проблемы лозоходства. Проведено несколько конгрессов (Прага, Монако, Токио, Сан-Пауло, Братислава). По некоторым данным, этой проблемой за рубежом занималось 17 лабораторий. Национальные союзы рудо- и водоискателей существуют в США, Англии, Франции, Германии, Новой Зеландии и других странах, которые издавали свои журналы.

В СССР попытка внедрения лозоходства в практику геологического дела началась в 60-х годах XX века. Первые исследования связаны с именем Н. Н. Сочеванова, который вместо чисто качественной оценки (есть или нет вращение рамки), применяемой за рубежом, использовал количественный критерий оценки – угол отклонения рамки на единицу расстояния. К 1962–1968 гг. относятся первые опыты работы биолокационным методом, выполненные Н. Н. Сочевановым, С. В. Матвеевым, А. Я. Чекуновым, А. Г. Бакировым, Е. К. Мельниковым и другими геологами и геофизиками при поисках руд, воды и решений задач геологического картирования, а также при сопоставлении полученных данных с данными различных геофизических методов.

В 1966 году на объединенном заседании НТО радио- и электроники им. А. С. Попова совместно с Московским отделением Всесоюзного астрономо-геофизического общества впервые в стране был организован специальный вечер, посвященный лозоходству. Собрались физики, математики, радиоэлектроники, биологи, биофизики, геологи, геофизики, психологи и др. Всего присутствовало 250 человек. Были заслушаны доклады В. С. Матвеева, Е. К. Мельникова и Н. Н. Сочеванова с результатами по этой проблеме. На этой встрече возникла активная дискуссия, в ходе которой было отмечено, что проблема имеет важное значение не только для геологии, но и для физики, биологии, медицины.

Точкой отсчета развития биолокации в СССР считается 1968 год, когда был проведен Первый всесоюзный семинар по биофизическому эффекту. На семинаре присутствовало 230 специалистов из 12 городов страны, заслушано 9 докладов. По просьбе участников семинара сотрудники библиотеки АН СССР составили библиографическую подборку лите-

ратуры о биофизическом эффекте за последние 20 лет как у нас в стране, так и за рубежом. Она включала 445 названий, в основном журнальные статьи, но были брошюры и монографии. С тех пор проведено большое количество семинаров, разрешено чтение факультативного курса по биофизическому эффекту (Томский политехнический институт), составлены методические указания по использованию биофизического эффекта при геологическом картировании (1971 год), налажена оперативная связь со всеми операторами, работающими в стране. Межведомственная комиссия по проблеме биолокации при Центральном правлении ВТО радиотехники, электроники и связи им. А. С. Попова объединила разрозненные группы энтузиастов использования биолокации, провела обобщение и опубликовала полученные результаты и материалы.

Во многих НИИ проводились исследования по изучению характера поля, обуславливающего возникновение биофизического эффекта и создание макетов датчиков для объективной регистрации биофизических полей. До начала 90-х годов XX века эффективность биолокационного метода сомнений не вызывала и признавалась Академией наук СССР.

Из изложенного выше напрашивается такой вопрос: Почему так много внимания уделено было именно «магическому» отношению в мире как альтернативе научному подходу (или как дополнению к нему)?

*Во-первых*, научные теории действительно пока не в силах однозначно и непротиворечиво объяснить лозоходство. А раз оно не объяснено, то с принятой наукой «по умолчанию» точки зрения использовать его, если и можно, то с ограничениями.

*Во-вторых*, поскольку лозоходство в прошлом входило в «сферу компетенции» магии, развивалось и складывалось как система именно в рамках «волшебных искусств», для его освоения и понимания в полном объеме стоит попробовать подойти к нему с магической точки зрения. Хотя у нас нет указаний на то, что умение обращаться с «лозой» относилось к разряду тех волшебных искусств, что были прерогативой лишь избранных, менее «волшебным» оно от того быть не переставало.

В мифах и легендах, в преданиях и сказках сохранилось немало число упоминаний о магических жезлах богов, святых, волхвов и пророков. Описание внешнего вида и свойств многих из них наводит на мысль о том, что эти жезлы есть не что иное, как та или иная модификация «лозы». Возможно, даже знаменитый кадуцей – жезл Гермеса – с некоторой точки зрения есть стилизованное изображение какого-либо инструмента для лозоходства. Исследователи иногда отождествляют его с «посохом Моисея», а один из старинных инструментов, которым доньше пользуются лозоходцы, носит то же название.

Связь лозоходства с магическими техниками – в первую очередь с практикой мантических прогнозов (или в просторечии гаданий) – нашла отражение в сохранившихся в ряде современных европейских языков традиционных и древних названиях метода и самих инструментов.

И пусть продолжают бушевать скептики, апологеты «корректных результатов чистого эксперимента». Жизненный опыт, единственный достойный критерий истины, уверенной рукой выводит на папке с надписью *«Лозоходство: проблема применимости»* уверенную надпись: «Верить».

Другой вопрос, что верить надо не недоучкам, не шарлатанам, во множестве предлагающим свои услуги, но серьезным людям, мастерам своего дела, которых не так уж много. Именно эти люди, которым не нужны слава и сомнительный успех, с блеском доказывают,

что лозоходство по-прежнему живо и возможности практического его применения неисчерпаемы. Я знаю многих инженеров, геологов, археологов, строителей, которые не гнушаются позвать на помощь лозоходца, а то и сами взять в руки инструмент в случае нужды, ибо знают – толк от этого будет. А уж как это оформить в официальных документах, другой вопрос.

С непонятным, не до конца объясненным явлением можно поступить по-разному. Можно сделать вид или убедить себя, будто его не существует. Ну, делали вид... Ну, убеждали... Можно запретить его (ну, запрещали...), объявить бесовским (ну, объявляли...) или антинаучным, противоречащим представлениям об окружающем нас мире. (Но научные представления – вещь непостоянная – имеют тенденцию со временем изменяться.) Хотя куда честнее просто сказать: «Да, мы пока-пока! – не знаем, отчего, почему и как, но мы вынуждены признать: это работает, следовательно, это реально существует и этим можно воспользоваться на практике». Ведь пользуемся же мы электричеством, имея для объяснения сего феномена только более или менее приемлемую умозрительную модель...

Именно практика может и должна показать, есть ли смысл в древних «суевериях», «забобонах» – да называйте их, в конце концов, как угодно, но они от этого ничего не теряют, а теряем мы, люди. Опыт – и зарубежный, и отечественный – постоянно подтверждает возможность применения лозоходства в самых неожиданных областях нашей жизни: от привычного поиска воды и руд до обнаружения повреждений теплотрасс, от поиска людей, погребенных сошедшей с гор снежной лавиной, до тестирования только что изготовленных телевизоров на работоспособность.

А одновременно с практическим использованием можно попробовать понять, что же такое лозоходство, почему и откуда оно берется, как действует, на каких принципах и механизмах основывается. И что мы должны изменить в своей картине мира, чтобы эта способность человека стала не феноменом, а обыденностью.

## 1.2. Некоторые возможности биолокации

Основные направления применения биолокации (лозоходства) описаны ниже.

### **Геология:**

- оценка и разработка нефтегазовых структур, обеспечивающая сокращение количества поисковых скважин;
- прослеживание тектонических нарушений, поиски кварцевых жил, пластов соли, подземных вод, карста.

### **Строительство, архитектура, археология:**

- выявление и картирование трещиноватых и карстовых зон, воронок, различных пустот природного и искусственного происхождения, представляющих опасность для строительства;
- поиск подземных ходов и траншей, фундаментов древних сооружений, захоронений, кладов и т. д.

### **Промышленное и сельское хозяйство:**

- поиск и прослеживание геопатогенных и техногенных зон, действие которых отрицательно сказывается на здоровье человека и животных;
- диагностика состояния подземных коммуникаций.



**Экология и здравоохранение:**

- выявление и оконтуривание участков естественного или искусственного происхождения, отрицательно влияющих на человеческий организм;
- определение зоны распространения загрязняющих воздействий промышленной продукции;
- экспресс-диагностика состояния внутренних органов и жизненно важных систем человека с целью профилактического контроля уровня здоровья или в период выздоровления человека;
- подбор лекарственных средств и методов лечения различных заболеваний;
- выбор продуктов питания, лекарственных препаратов, приемлемых для организма человека.

**Правоохранительные органы и рода войск вооруженных сил, структуры МЧС и пенитенциарная система:**

- выбор площадок для строительства объектов, размещения в полевых условиях частей и подразделений, для исключения попадания на места геопатогенных зон и техногенных зон;
- поиск воды (бурение скважин) для обеспечения жизнедеятельности частей и подразделений в полевых условиях;
- обнаружение естественных и искусственных выработок (туннелей, схронов, закладок взрывчатых веществ) под штабы и склады с оружием и боеприпасами в местах постоянной дислокации и в полевых условиях;
- выявление и контроль коммуникаций различного назначения, их диагностика, классификация и определение при необходимости глубины залегания;
- поиск объектов (предметов, оружия, боеприпасов, минных полей, фугасов, кораблей, самолетов и т. д.), перемещения военной техники, подразделений, диверсионно-разведывательных формирований, мест их укрытий и баз снабжения по картам и космическим снимкам;
- экспресс-диагностика участков местности (объектов), подвергшихся воздействию ОМП, биологического заражения местности, стихийных бедствий, загрязнений;
- экспресс-диагностика здоровья военнослужащих, находящихся в местах загрязненных территорий и районов эпидемий;
- контроль цепей, шлейфов радиотехнических устройств, пунктов управлений и ракетных комплексов.

### **1.3. Социальная и экономическая эффективность применения биолокации**

Мировой и отечественный опыт применения методов биолокации убедительно показывает, что с их помощью можно определять местоположение невидимых (скрытых) и даже утраченных объектов (аномалий), определять их характеристики (качественные и количественные). В большинстве практических ситуаций могут быть достигнуты следующие неоспоримые преимущества биолокации по сравнению с традиционными инструментальными и рецептурными методами поиска и разведки:

- 1) существенная экономия времени (экспресс-разведка);
- 2) значительная экономия средств на оснащение поиска;
- 3) существенная экономия труда изыскателей, исследователей, промысловиков, спасателей, эксплуатационников и других специалистов;
- 4) повышение качества разведки (при независимой работе нескольких операторов биолокации);
- 5) возможность определения характеристик объекта (особенно при независимой работе нескольких биолокаторов);
- 6) возможность поиска и разведки таких объектов (аномалий), которые не поддаются обнаружению традиционными методами;
- 7) возможность дистанционного поиска и разведки (включая работу по карте, схеме, космоснимку, макету, фотоснимку) практически в любых условиях окружающей среды;
- 8) возможность исследования объектов истории и культуры, произведений научного и художественного труда;
- 9) возможность поиска и разведки мест аварийного и предаварийного состояния сложных систем (технических и природно-технических);
- 10) возможность прогнозирования аварийных ситуаций (поиск «тревожных зон»).

Таким образом, в концентрированном виде можно сформулировать следующие генеральные цели применения биолокации:

- повышение работоспособности и безопасности людей;
- экономия трудовых, энергетических и материальных ресурсов (а также сокращение сроков выполнения работ);
- получение информации, недоступной традиционным инструментальным и рецептурным методам поиска и разведки.

#### 1.4. Основные виды рамок, указателей и отвесов для биолокации

В мировой практике известны в основном две конструкции рамок: Г-образная рамка для одной руки и П-образная рамка для двух рук. Кроме того, используются различного рода указатели и маятники.

В исходном (рабочем) положении любая рамка находится в механически неустойчивом положении, т. е. выступающая часть рамки уравнивается мускульной силой рук. Некоторые операторы биолокации пользуются одной конструкцией рамки и по характеру ее вращения или отклонения определяют природу возмущающего объекта; другие для определения или распознавания различных объектов используют рамку в виде радиотехнического контура, настраиваемого на определенные частоты; третьи применяют рамки из различных материалов с резонаторами (материалы, минералы) и т. п. Каждый оператор биолокации находит наиболее удобную для него конструкцию рамки или указателя методом подбора.

В качестве комментария укажем, что:

- для выявления геопатогенных и техногенных зон лучше пользоваться П-образной рамкой, так как она грубее (точнее результаты на крупных и мощных аномалиях), а эти зоны, как правило, и мощные по излучению;

- для выявления различных сеток возмущения (в квартире) лучше использовать Г-образные рамки, отвесы и указатели, описанные ниже.

### П-образные рамки

Самая древняя рамка (рис. 3), которая применялась и применяется по настоящее время для поиска воды, полезных ископаемых и даже преступников, – рамка из вилообразной гибкой ветки ивы, вербы, орешника, клена, шиповника, самшита, лозы или других пород деревьев, длиной 400,0–500,0 мм.

Современный аналог древней рамки (рис. 4), но только из изогнутой стальной проволоки и с петлей диаметром 3,0–5,0 мм, длиной плеча 400,0–500,0 мм.

Рамка (рис. 5) из медной, алюминиевой или стальной проволоки имеет диаметр 2,0–4,0 мм и длину ручек 150,0–200,0 мм, длину чувствительного плеча 200,0–250,0 мм и оптимальный угол между плечом и ручками 110 градусов. Для уменьшения трения вращения на ручки можно одевать полихлорвиниловые трубки.

Наиболее распространена среди операторов рамка (рис. 6) из медной, алюминиевой, стальной проволоки диаметром 2,0–4,0 мм; она имеет длину ручек 150,0–200,0 мм, при этом размеры контура произвольные. С длиной плеча 150,0–200,0 мм (50,0–100,0 мм).

Рамка с дополнительным устройством (рис. 7) состоит из колебательного контура с переменной индуктивностью и емкостью. Величина индуктивности рамки от перемишки 1-1, емкость от величины переменного керамического конденсатора КПК составляет 1-8/30.

Рамка на рис. 8 аналогична изображенной на рис. 5, только вместо чувствительного плеча – петля (изгиб) чувствительная 20,0–40,0 мм, ручки 100,0–120,0 мм, а на них одеты полихлорвиниловые трубки.

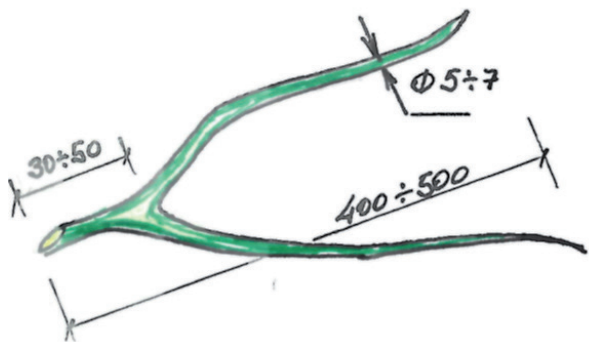


Рис. 3. Рамка из пород деревьев «лоза»

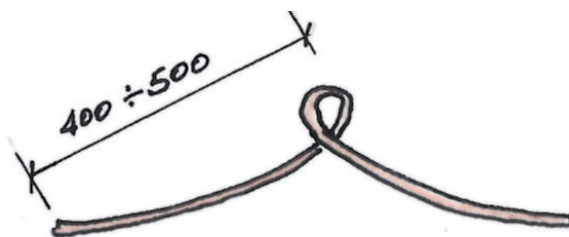


Рис. 4. Рамка из металла

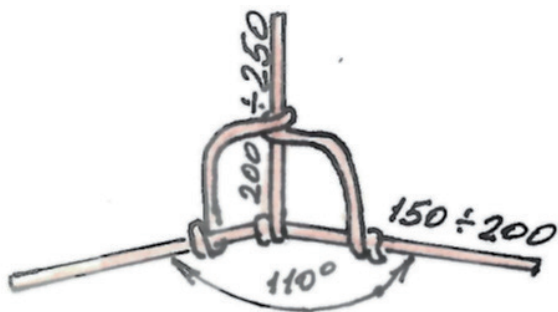


Рис. 5. Рамка из металла

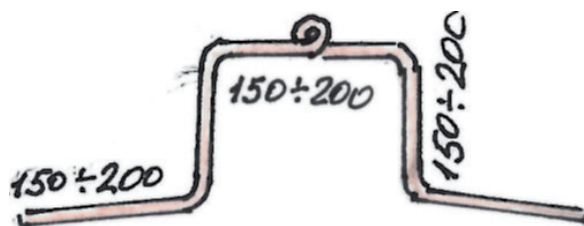


Рис. 6. Рамка из металла

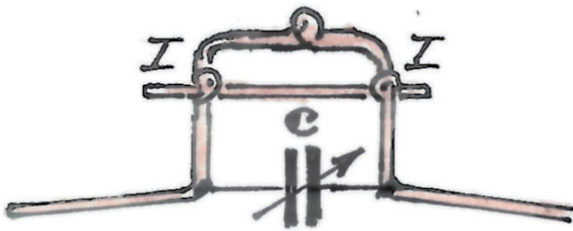


Рис. 7. Рамка с подстройкой



Рис. 8. Рамка чувствительная

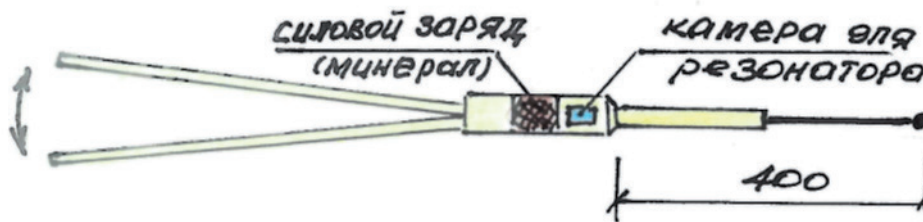


Рис. 9. Рамка универсальная

На универсальный прут-антенну (Карл Андерсон, США) с вертикальной осью вращения на горизонтальном колене, которое выполнено из гибкой эластичной пластмассы (пружинная стальная проволока в полихлорвиниловой трубке), длиной 400,0–500,0 мм, нанизывается магнитная полая трубка, в которую закладывается «резонатор» (минерал, металл, вода, и т. д.). К концу трубки привинчивается обычная телескопическая антенна с полной длиной вытяжки 400,0 мм (рис. 9).

#### Г-образные рамки, указатели и отвесы

Преимущество данных рамок (рис. 10) – большая чувствительность, недостаток – влияние бокового ветра при работе на открытой местности. Самая простая и доступная, изготавливается из алюминиевой, медной, стальной проволоки; диаметр 2,0–4,0 мм; размер чувствительного плеча 200,0–400,0 мм. Длина рукоятки от 100,0 до 200,0 мм.

Более чувствительная и избирательная рамка (рис. 11), состоит из двух плеч: верхнее 200,0–400,0 мм; нижнее – 300,0 мм; ручка – 150,0 мм.

Изгиб рамки на рис. 12 вставлен в деревянную (пластмассовую, металлическую) ручку и имеет на конце плеча отгибы вниз (вверх) либо горизонтальный спиральный. Эта рамка одна из самых чувствительных и позволяет производить ближнее (дольнее) лоцирование и работать по топографической карте (космоснимку, схеме местности и объекта).

Экспериментальная рамка (рис. 13) с резонансным контуром из медной или иной проволоки имеет диаметр 2,0–3,0 мм, длину плеча 250,0–400,0 мм, ручки 150,0 мм в трубке (ручка может быть на подшипниках) и конденсатор переменной емкости типа КПК.

Опишем рамку, которой пользовались операторы биолокации США во время войны во Вьетнаме для обнаружения подземных ходов сообщения, складов с оружием и боеприпасами (рис. 14). Рамка состоит из пластмассовой рукоятки штыревой антенны длиной 600,0 мм; диаметр первого звена – 8,0 мм, седьмого – 1,5 мм. Антенна шарнирно соединена

с осью вращения на шарикоподшипниках, установленных в рукояти. Рамка складывается. Карл Андерсон (США) использовал вместо первого звена две параллельно расположенные трубки с силовым зарядом. Силовой заряд имеет безвредное для человека количество радиоактивного вещества (1 – силовой заряд, 2 – место для резонатора).

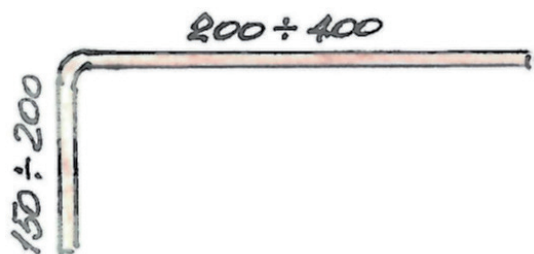


Рис. 10. Простая рамка из металла

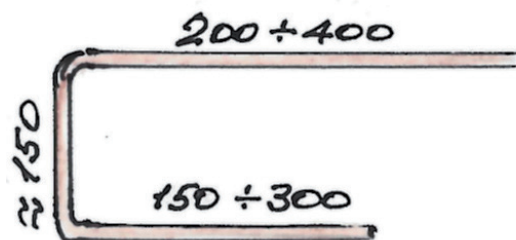


Рис. 11. Чувствительная рамка

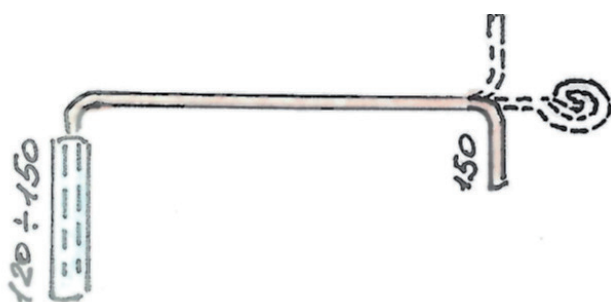


Рис. 12. Более чувствительная рамка

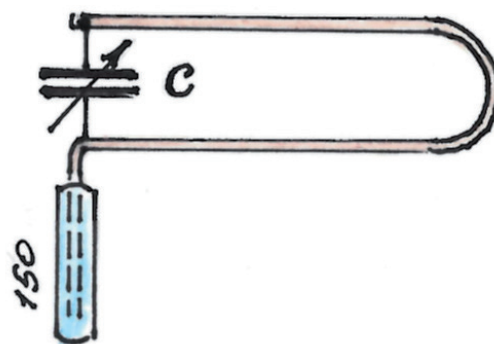


Рис. 13. Рамка как резонансный контур

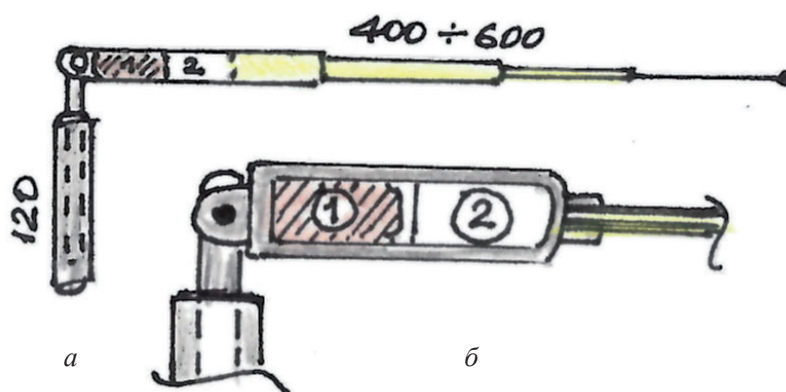


Рис. 14. Сложная, чувствительная рамка: а – рамка в сборе; б – первое звено рамки в разрезе (1 – место для силового заряда; 2 – место для резонатора)

Аурометр (рис. 15) имеет алюминиевую круглую рукоять (длина 100,0 мм, диаметр 25,0 мм и толщина стенки 2,0 мм). Внутри рукоятки шарнирно закреплена Г-образная узкая алюминиевая пластина с пружиной. К другому концу пластины жестко прикреплена

стальная проволока диаметром 2,0 мм, состоящая из трех секций. Длина первой секции 50,0 мм, третьей – 100,0 мм, вторая секция – в виде пружины длиной 30,0 мм с наружным диаметром 12,0 мм, пружина намотана против часовой стрелки, если смотреть со стороны рукоятки (ручки), количество витков 5–9 шт. На конце проволоки глухо или шарнирно крепится медный наконечник.

Универсальный прут Карла Андерсона (США) предназначен для определения глубины и направления на объект (рис. 16). При определении на объект в камеру 1 закладывается соответствующий образец (резонатор) и инструмент переносится концом вниз, к земле (до колебания). Для определения глубины прут держат горизонтально. В камеру 2 закладывается «силовой заряд». Размеры рукоятки (ручки) 150,0×25,0 мм.

Сдвоенная рамка (рис. 17), выполненная из металла (проволока), имеет диаметр 2,0–4,0 мм, предназначена для обучения начинающих операторов биолокации.

Биметаллический указатель (рис. 18) представляет собой жесткий колебательный контур закрытого типа в виде трапеции. Длина нижнего основания 200,0 мм, верхнего – 150 мм. Контур выполнен из трубок (диаметр 6,0–10,0 мм) разных металлов: медь алюминий, медь – сталь. На верхнем основании оставляется зазор в 30,0–35,0 мм для установки в нем сменной конденсаторной колодки из диэлектрика и конденсатора переменной емкости типа КПК 1-8/30. В рабочем положении указатель удерживается в вертикальном положении опущенной вниз рукой (с внутренней или внешней стороны кисти). Данный указатель может раздельно настраиваться на воду, полезные ископаемые, пустоты и минеральные ресурсы.

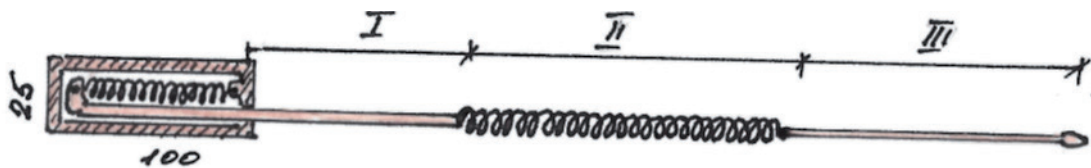


Рис. 15. Аурометр: I – первая секция; II – вторая секция из пружины; III – третья секция с медным наконечником



Рис. 16. Универсальный прут: 1 – камера для резонатора; 2 – место для силового заряда



Рис. 17. Сдвоенная рамка для обучения начинающих операторов биолокации

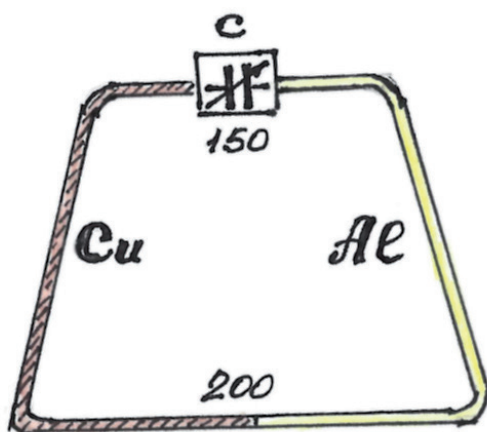


Рис. 18. Биметаллический указатель

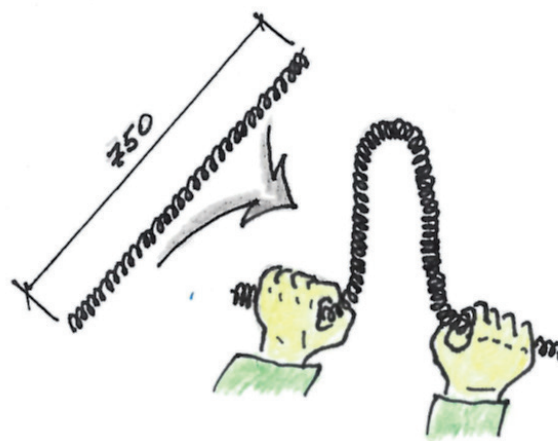


Рис. 19. Пружинный указатель

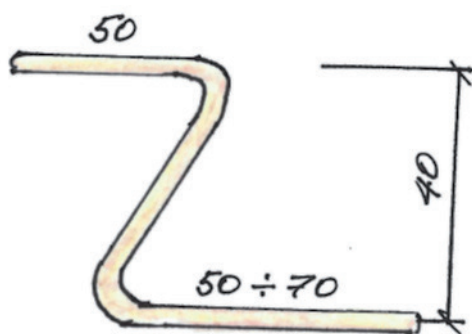


Рис. 20. Z-образная рамка (индикатор)

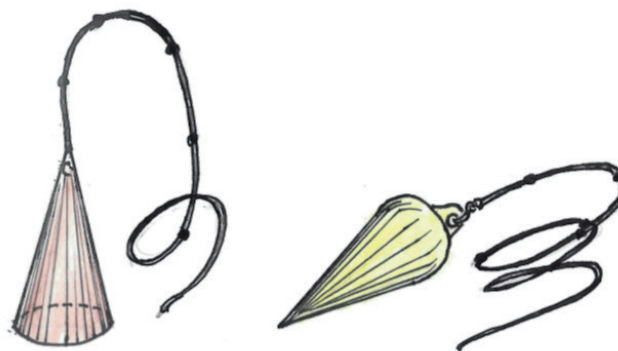


Рис. 21. Отвесы, маятники

Пружинный указатель (рис. 19). Стальная пружина (экспандер) растянута на 5,0–8,0 мм между витками, длина 750,0 мм и толщина стали 1,0–3,0 мм. При работе удерживается в неустойчивом вертикальном положении. Указатель эффективен при работе в ветреную погоду и на движущемся транспорте.

Индикатор (Z-образная рамка, рис. 20), имеет размер 50,0 × 40,0 × 50,0 (70,0) мм. Это указатель реакции при вращении ее в руках оператора, при работе по карте, космоснимку, схеме объекта или проверки поля человека (органов). Удобен в работе, так как не привлекает внимания посторонних лиц.

Отвес (маятник) (рис. 21). Конусообразный с углом основания или верха 50 градусов или цилиндрической формы, подвешенный на нити. В качестве маятника могут применяться пули от патронов, осколки минералов и руд, пробирки с водой, нефтью. Длина нити произвольная, но кратная 4,5 см.

### 1.5. Положение (удержание) биолокационных рамок, указателей и отвесов

Г-образные рамки удерживают так, как показано на рис. 22.

П-образные рамки и пружинный указатель удерживают так, как показано на рис. 23.

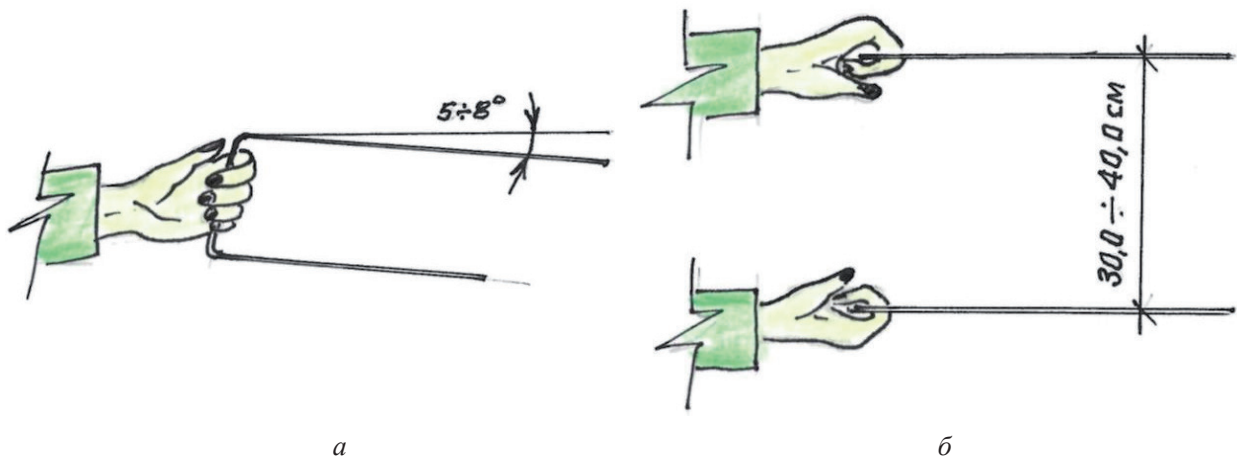


Рис. 22. Удержание рамок: а – вид сбоку на рамку в левой руке; б – вид сверху на удержание рамок двумя руками

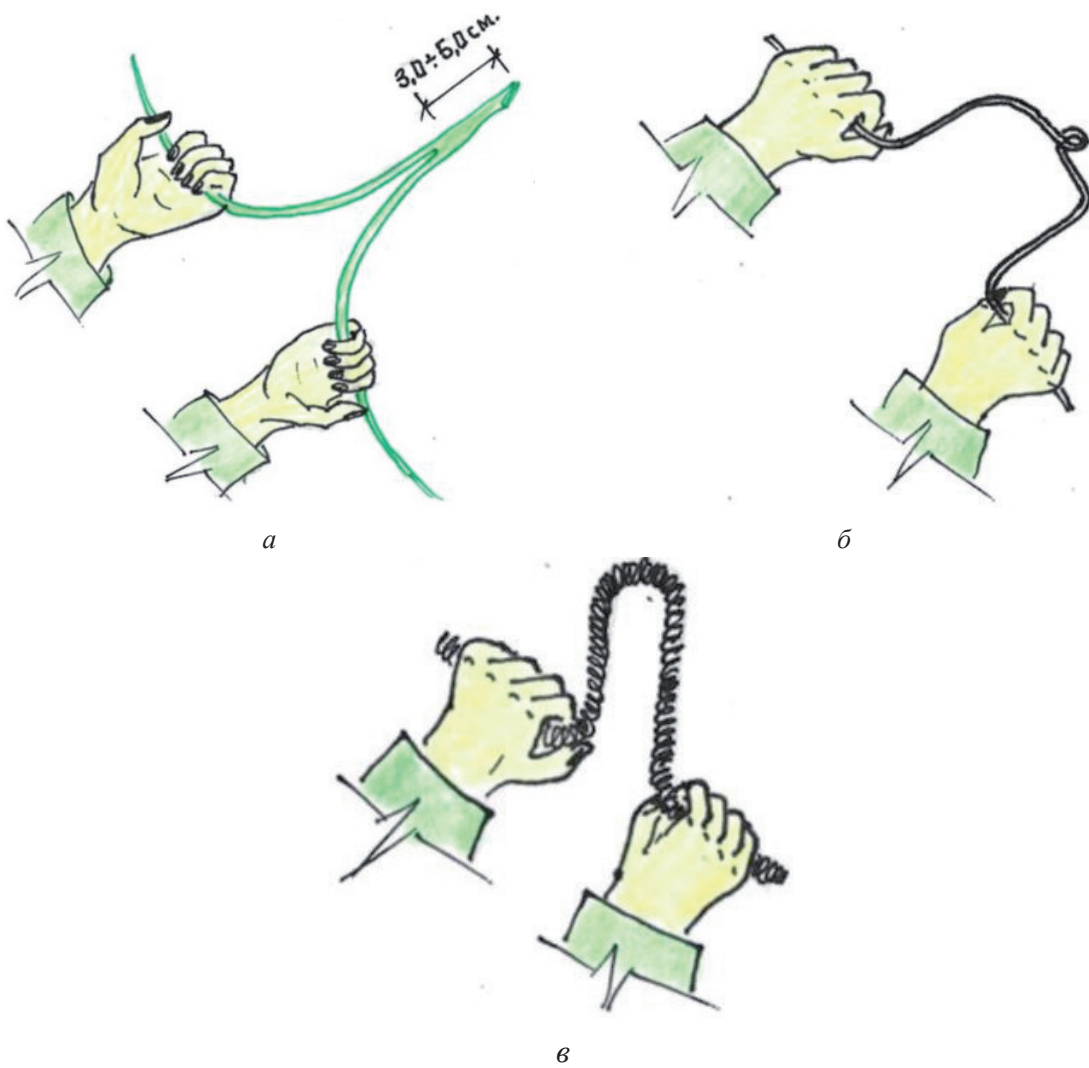


Рис. 23. Удержание рамок: а – из прутика (лоза) (горизонтальное положение); б – удержание металлической рамки в горизонтальном положении; в – удержание пружинного указателя (вертикальное положение)



**Отвесы (маятники) и их удержание (рис. 24).**

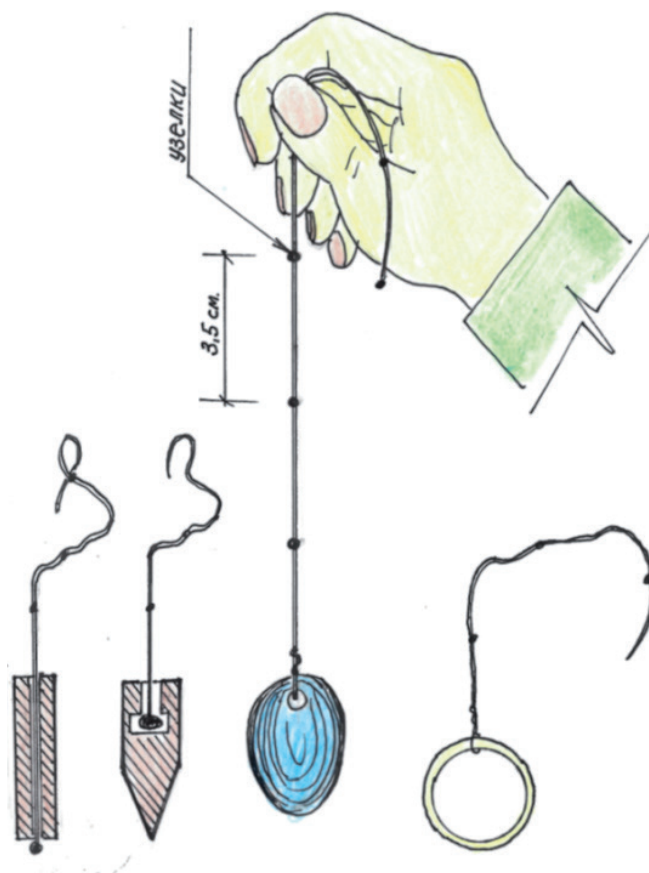


Рис. 24. Удержание отвесов (маятников) из различных материалов и конструкций

### ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ, ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ГИПОТЕЗЫ БИОЛОКАЦИИ

Решением Всесоюзных научно-технических семинаров НТО радиотехники, электроники и связи им. А. С. Попова (Всесоюзные семинары по проблемам биолокации, г. Москва, 1986, 1988, 1990 годы) были введены основные понятия и определения, рассмотрены возможные физические поля, вызывающие биолокационный эффект. Они перечислены ниже.

**Биолокация** – способность живых организмов определять координаты невидимого объекта в пространстве (направление, расстояние до него), а при применении человеком «резонатора» – и его ориентировочный состав (металл, керамика, вода и пр.)

**Биолокационный эффект** (БЛЭ) – произвольное отклонение или вращение рамки (указателя) над возмущающим объектом.

**Биолокационный метод** (БЛМ) – совокупность методических приемов, использующих БЛМ, БЛЭ и позволяющих решать те или иные практические задачи.

**Оператор биолокации** – специально обученный и тренированный человек, который овладел приемами фиксации биолокационного эффекта и четко контролирует / фиксирует этот эффект в различных условиях.

**Рамка** – контур, имеющий размеры и форму, с горизонтальной или вертикальной осью вращения (колебания).

**Маятник** – груз конусообразной или цилиндрической формы, подвешенный на нити.

**Резонатор** – приспособления к рамке или маятнику, которые используются при «настройке» и в резонанс с искомым объектом.

**Индикатор** – устройство, позволяющее оператору контролировать и усиливать ощущаемый им БЛЭ и выражать его количественной мерой (угол отклонения, количество оборотов, усилие вращения).

**Геопатогенные зоны** (ГПЗ) – локальные участки земной поверхности, над которыми отдельные виды растений, животных и людей испытывают стрессогенные воздействия окружающей среды, приводящие к возникновению различных функциональных расстройств, снижению сопротивляемости организма и заболеваниям.

**Техногенные зоны** (ТЗ) – образованные человеком в ходе жизнедеятельности и строительства различных инженерных сооружений и коммуникаций.

**Вариации БЛЭ** – отсутствие эффекта вращения рамок, маятника и указателей.

В практической работе операторов биолокации появились и другие определения:

**Видимый объект** – любой объект материального мира, доступный прямому наблюдению оператора биолокации.

**Невидимый объект** – любой объект (предмет, вещество), недоступный прямому наблюдению (находящийся под землей, за укрытием, линией горизонта и т. п.), но фиксируемый с помощью биолокационной рамки.

**Контрольный объект** – невидимый объект, характер и местонахождение которого точно не известны оператору биолокации или лицу, проводящему опыт (эксперимент).

**Объект поиска** – конкретный объект, обнаружение которого является целью оператора биолокации.

**Зафиксировать объект** – установить наличие объекта по отклонению или вращению биолокационной рамки или точно определить направление на объект поиска с помощью одной или двух Г-образных рамок.

**Биолокационная аномалия** – участок местности или сооружения сложной технической системы или иного объекта, отклонение в свойствах элемента системы или зона искомого дефекта системы, т. е. определенный участок, в пределах которого проявляется биолокационный эффект. Виды аномалий: пустотные, перекопные (засыпанные рвы), древесные (остатки древесных стен), каменные, водные, металлические (кабели, арматура), химические (нефть, газ), биологические (скопление остатков животных), энергетические (ГПЗ, ТЗ, энергетические сетки), маршрутные (навигация, промысел), медицинские, криминалистические и пр.

## 2.1. Физические поля человека

Как мы знаем из учебников, в природе постоянно происходят процессы обмена веществ, но как происходит энергоинформационная связь между живыми и неживыми объектами, а также какие имеются физические поля и каково их взаимодействие, об этом мы знаем очень мало, поскольку у ученых нет достаточных подтверждений данного феномена. Человек же представляет собой сложную биологическую систему, которая не является до конца изученной. Мы все больше удивляемся возможностям мозга человека и животных, их интуиции. Умение ясновидцев и шаманов считывать информацию «потустороннего мира» и предсказывать будущее всегда шло вразрез с наукой и религией государств. Биолокация стоит на стыке науки, религии и практики, поэтому государство не может отнести ее к предрассудкам и «ахинее».

В настоящее время техническими средствами и приборами зарегистрированы физические поля (биополя), генерируемые человеческим организмом:

- 1) электромагнитное;
- 2) квазистатическое;
- 3) магнитное;
- 4) акустическое;
- 5) оптическое;
- 6) тепловое;
- 7) гравитационное.

Признавая наличие биополей и воздействуя на них, можно получать не только необходимую информацию из информационного пространства и человека, лечить болезни, но также получать и отрицательную реакцию при некомфортной комбинации внешних полей. Это оператор биолокации должен всегда знать и поэтому обязан проявлять осторожность при работе с рамками в местах захоронений больных (кладбища, скотомогильники), проверке поля человека и лечении людей после их обследования. Данная тема подробнее будет рассмотрена далее, по ходу изложения материала.

## 2.2. Гипотезы и предположения о том, что вызывает биолокационный эффект

На современном научном уровне проблема возникновения биолокационного явления не решена. Заслуживают внимания несколько гипотез возникновения биолокационного эффекта.

Одна из наиболее широко распространенных гипотез объясняет феномен биолокационного эффекта идеомоторными реакциями – неосознанными движениями кисти лоходца. Находясь в состоянии «активной готовности» к поиску и удерживая рамку в положении неустойчивого равновесия, оператор биолокации бессознательно воспринимает изменения различных физических полей, так как при движении по поверхности земли оператор пересекает градиенты этих физических полей, создаваемые неоднородностями ее геологического строения. Организм человека состоит из сотен миллиардов клеток, находящихся в метастабильном состоянии. При пересечении градиентов физических полей в организме оператора биолокации происходит изменение метаболизма клеток, мембранных потенциалов и т. д. Суммируясь, эти сигналы достигают достаточной мощности, чтобы на уровне нервных ганглий создать сигнал, поступающий в мозг (подкорковые центры и кору головного мозга).

У человека в коре головного мозга – высокое представительство зон верхних конечностей. Из-за раздражения их двигательных рецепторов, независимо от желания оператора, в руках происходит движение рамки – индикатора (так называемый идеомоторный акт). Разные виды идеомоторных реакций рук оператора позволяют установить природу объекта и некоторые его параметры.

По другой гипотезе все совокупности физических полей представляются в виде волновых характеристик различных объектов, субъективно воспринимаемых оператором биолокации с помощью различных детекторов (рамок, маятников). В основе этой гипотезы лежат данные о том, что любое вещество, живые существа – источники крайне слабого высокочастотного излучения. Основной принцип измерения состоит в настройке используемых детекторов на длину измеряемых волн. Истинным приемником и интерпретатором излучений является сам человек. По аналогии с радиоприемником, антенной служит тело человека, генератором является человеческий организм, настраивающим устройством – свидетель (образец идентифицируемого вещества, модулирующий основную волну организма идентично волне искомого объекта); применяемый инструмент является детектором, посредством которого субсенсорные (неощущаемые) волновые взаимодействия визуализируются движениями рамки или маятника. Рамки или маятник работают и как приемная антенна излучения.

Эффект биолокации можно рассматривать и как феномен проявления творческого духовного начала в человеке, реализующегося «условным рефлексом» подсознания путем формирования оператором умственного намерения – установки, которую он предварительно внушает себе через мысленный (ментальный) образ поставленной задачи. Помимо умственного представления, могут использоваться схемы, графики, атласы, шкалы, карты, упрощающие удержание в фокусе сознания (с помощью зрения) задуманного мыслеобраза.

Одним из объяснений данного явления является предложенная А. П. Дубровым (1974, 1989 годы) гипотеза существования биогравитации – физического поля, создаваемого человеком в результате особой психической деятельности. Именно это взаимодействие

с гравитационным полем земли вызывает движение маятника или рамки. Этот же автор высказал предположение о существовании у человека и животных, наряду с известными пятью чувствами, общего неспецифического восприятия, названного *резонансно-полевым типом взаимодействия*, позволяющего дистанционно взаимодействовать с окружающей средой на основании резонансной связи полей. Кроме резонанса в основе явления биолокации, возможно, лежит и принцип обратной связи. Хранящаяся в коре головного мозга «эталонная» информация о конкретных свойствах любого объекта или явления природы передается в виде колебаний молекул-маятников в участок мозга, куда поступают импульсы от соответствующих рецепторов, в связи с чем происходит своеобразная настройка приемной системы оператора. При совпадении «эталонных» пространственных параметров колебаний, изначально имеющих в памяти человека в виде смыслового кода, с параметрами излучения от опознаваемого объекта, благодаря явлению резонанса регистрируемый сигнал многократно усиливается и возникает в визуально регистрируемых движениях примененных детекторов. Параметры движений детекторов отражают характеристики реально существующих в космическом вакууме специфических изменений, создаваемых материальными объектами и мыслительными процессами, т. е. являются показателями специфического поля, несущего информацию, – информационного поля.

Биолокационный эффект можно объяснить с позиций квантовой физики, воспользовавшись лептонной гипотезой Б. И. Исакова и А. Ф. Охатрина. Согласно этой концепции, одним из уровней структурной характеристики материи является уровень легких элементарных частиц, объединенных в класс лептонов – мельчайших частиц, имеющих квантовую природу. Эти частицы образуют так называемый *мировой лептонный газ* во всем космическом пространстве и формируют оболочки вокруг объектов природы, которые несут информацию о предметах и явлениях окружающего мира. Именно взаимодействием мирового лептонного газа с предметами материального мира и человеческим мозгом объясняются многие парапсихологические феномены, в том числе и биолокация. Во время исследования находящийся в особом психологическом состоянии оператор бессознательно фиксирует эти лептонные оболочки. Полученный в результате биофизических процессов сигнал многократно усиливается и вызывает изменения фоновой двигательной импульсации для удерживания в неустойчивом равновесии индикатора, что и проявляется в визуально регистрируемых движениях рамки или маятника. Кроме того, кандидат технических наук А. Ф. Охатрин (г. Москва) разработал математическую модель микролептонного (сверхлегкого) газа, модель хорошо согласуется с экспериментальными данными, полученными с помощью крутильных весов и фотографий (В. В. Касьянов). Эти результаты позволили рассчитать основные параметры микролептонов и характеристики микролептонного газа (в том числе массу, слабый заряд, сечение, взаимодействие с электроном, плотность, скорость распространения волн и др.).

Доктор технических наук, профессор В. М. Докучаев (г. Москва) связывает биолокацию с некоторым новым физическим полем электромагнитной природы. Поле постоянно и обладает высокой проникающей способностью. Его наличие экспериментально подтверждено Объединенным институтом ядерных исследований (г. Дубна).

Доктор геолого-минералогических наук, профессор А. Г. Бакиров (г. Томск) считает полями, определяющими явление биолокационного эффекта, совокупность электромагнитного, магнитного и еще не открытых наукой полей.

Инженеры В. М. Капачаускас и Л. И. Бильвинас (г. Каунас) считают, что биолокационный эффект является результатом воздействия сложного физического поля на сложный детектор (человека), а потому имеет селективную чувствительность в соответствии с теорией академика В. М. Глушкова.

Доктор физико-математических наук, профессор В. М. Преснов (г. Одесса) полагает, что в процессе своей жизнедеятельности человеческий организм излучает волны в основном электромагнитной природы, которые способны проникать вглубь среды и отражаться от неоднородностей. Отраженные волны воспринимаются оператором биолокации, подсознательно обрабатываются, далее подается сигнал на исполнительные органы, индикатором которых является рамка в руке оператора.

Инженер И. Н. Степанов (г. Москва) излагает ряд признаков так называемого «формового» поля, выявленных с помощью биолокационного эффекта и охарактеризованных в ряде зарубежных изданий (Жан-Паго, Франция, и др.). Кандидат геолого-минералогических наук В. Г. Прохоров (г. Красноярск) связывает природные (геологические) аномалии биолокационного эффекта с переменными естественными полями с синусоидальными вариациями в низкочастотном диапазоне.

Инженер С. М. Ногин (г. Норильск) придерживается точки зрения о связи биолокационного эффекта с естественным электростатическим полем Земли.

Сотрудник Варшавского политехнического института, известный оператор биолокации, доктор Лех Радвеновский объясняет БЛЭ так: человек представляет собой сложную биоэлектрическую систему (положительный потенциал обволакивает голову, отрицательный – грудную клетку и живот, а также ладони). Атмосфера представлена положительной ионизацией, земля – отрицательной. Аналогично электродвигателю оператор биолокации является статором, а рамка в руках оператора – ротором, который начинает вращаться под влиянием положительной энергии. Организм человека действует как биологический приемник, хотя и в другом диапазоне волн, чем в радиовещании. И это неудивительно сегодня, когда мы знаем, что органические клетки являются полупроводниками, а органические растворы – электролитами.

Кандидат геолого-минералогических наук, председатель Межведомственной комиссии по проблеме биолокационного эффекта Н. Н. Сочеванов (г. Москва) рассмотрел 10 гипотез, связывающих появление биолокационного эффекта с различными физическими полями, доводы в пользу каждой из них и факты, противоречащие им. Наиболее аргументированной, на его взгляд, является гипотеза микрелептонного газа, выдвинутая А. Ф. Охатриным, которая объясняет большинство биолокационных эффектов.

Научные исследования по объяснению феномена биолокации продолжаются, но отсутствие строгой научной теории не мешает широко применять биолокационный метод во многих областях жизнедеятельности.

### 2.3. Информационный обмен в природе

Для понимания природы процессов информационного энергообмена надо видеть не только физическую, но и биоэнергетическую картину мира. Более того, именно на границе взаимодействия физического и биоэнергетического, возможно, – среда тех сложных

и тонких явлений, которые и послужат разгадкой тайны природы и человека. Истина же станет достижимой тогда, когда во внимание будет принят и другой путь, открытый и апробированный человечеством в течение многих тысячелетий, – путь познания биоэнергетики человека.

В древней литературе излагалась биоэнергетическая модель человека (рис. 25), которая построена на основе действий семи чакр. Эти центры (чакры) выявляются и с помощью биолокационного метода (рамки, маятника); кроме того, выявлен и энергоинформационный канал связи с космическим пространством (информационное поле) над головой человека.

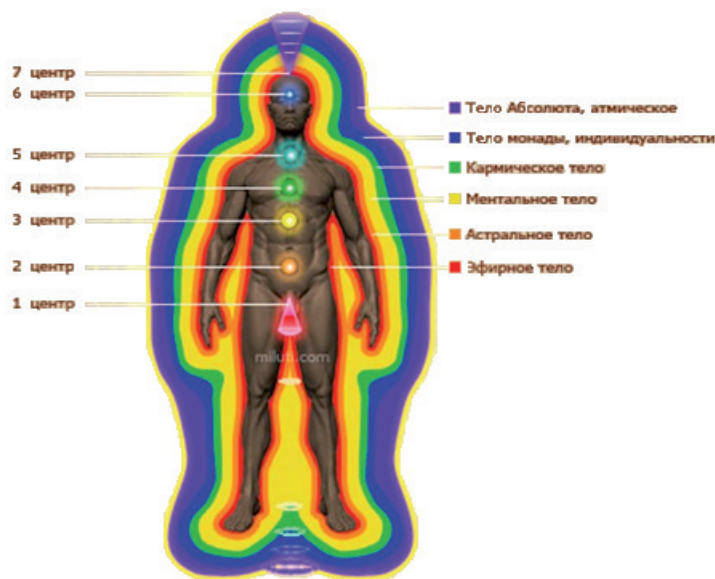


Рис. 25. Энергетические центры человека

Авторы гипотез в области информационного энергообмена в природе утверждают, что мысль также материальна, что параллельно с нами существует огромный загадочный «банк данных» природы, в котором отображена информация обо всем, что есть во Вселенной, в том числе и на Земле, независимо от того, идет речь об объектах, которые мы называем живыми или неживыми. Вокруг этих объектов существуют энергетические поля и оболочки, живые и неживые объекты обмениваются не только энергией, но и определенной информацией. Одни исследователи приходят к выводу, что это мельчайшие элементарные частицы – микролептоны, другие – квази-частицы, третьи – микрополя, т. е. нет единого мнения в ученой среде, но есть факт явлений – светящиеся объекты, например святые угодники, Божья Матерь на горе Афон, появление и исчезновение НЛО и т. д.

Этот подход предопределяет также существование энергетических оболочек у любых материальных тел и субстанций, что вовлекает в процесс энергоинформационного обмена все возможные объекты живой и неживой природы.

Объекты неживой природы характеризуются постоянными параметрами энергетических оболочек в довольно широком диапазоне внешних условий. Для объектов живой природы эта величина переменная, они находятся в соответствии с динамикой физического состояния объекта. Живой объект, как саморегулирующаяся система, реагирует (подстраивается) на изменения внешних и внутренних условий, стремится к некоему равновесию, норме (как в физическом, так и энергетическом плане).

Объектам живой природы среднего и высшего уровня организованности, т. е. животным и человеку, присуще также астральное тело, которое даже в примитивном виде, как в случае с животными, позволяет хотя бы на подсознательном уровне управлять своей энергией. Наличие же более совершенного астрального тела в зависимости от его развития совместно с мозгом позволяет человеку сознательно изменять параметры своей энергетической оболочки.

С помощью Г-образной рамки подтверждается, что форма общей энергетической оболочки стоящего человека в идеальном случае представляет собой эллипсоид (особенно у детей), охватывающий физическое тело человека и вытянутый вдоль его вертикальной оси. Эта оболочка находится от тела на расстоянии порядка 5,0–50,0 см. При наличии заболеваний она может быть смещена относительно тела в ту или иную сторону. Эти отклонения от идеала происходят потому, что геометрические характеристики общей энергетической оболочки зависят от ее динамических и энергетических параметров, состояния внутренних органов человека, а также от внешних энергетических воздействий. Большую роль играет возраст (чем старше организм человека, тем меньше защитное поле и его плотность). В некоторых случаях защитное поле вы можете и не обнаружить биолокационной рамкой (это «пробой» энергетической оболочки). Результат такого отсутствия защиты – постоянное воздействие на данный орган посторонних излучаемых полей (ВЛС, СВЧ-печи, мобильная связь и т. д.), энергетической агрессии (мыслеформы) недругов и завистников.

Способность к саморегуляции – для системы показатель функциональный, плотность же оболочки как энергетический параметр (подтверждается Z-образной рамкой) взаимосвязана с состоянием физического тела. Она зависит от качества потребляемой энергии, частотных характеристик и скорости вращения оболочки, а также параметров ее структурирования, являющихся функцией управляющих модуляций, в том числе продуцируемых астральным телом и некоторыми другими. При достижении указанного предела энергонакопления, а также в некоторых иных случаях сознательно или бессознательно откладываются точки выхода энергии и происходит целенаправленный или спонтанный ее выброс, преобразованный энергосистемой человека.

В. С. Стеценко [10] приводит частотные характеристики энергетических оболочек внутренних органов и систем жизнедеятельности организма человека, которые отличаются друг от друга в довольно значительных пределах, некоторые из этих характеристик, полученных опытным путем, показаны в табл. 1.

Таблица 1

Частотные характеристики некоторых энергетических оболочек внутренних органов человека

№ п/п	Основные органы человека	Частота пульсации энергетической оболочки (Гц)
1	Голова	3 500–5 500
2	Сердце	750
3	Печень	350–400
4	Почки	580–630
5	Поджелудочная железа	580–630
6	Позвоночник	2 000–2 500
7	Половые органы	700–800 3 500–5 500
	мужчины	
	женщины	



В силу различия приведенных параметров, а также из-за индивидуальных особенностей работы (излучения) чакр общая энергетическая оболочка человека включает в себя энергетический пульсирующий поток с широким спектром частот, отличающихся у разных людей модуляциями, или гармониками высших порядков частот. Несущая же частота вибрации, посредством которой происходит взаимодействие организма с окружающими объектами, задается количеством витков спиралей вихревых структур чакр.

Для объектов неживой природы с их устойчивыми параметрами энергетических оболочек для подобных проявлений требуется очень сильное внешнее энергетическое воздействие. Чувствительность же биологических систем, в особенности человеческого организма, при определенных условиях позволяет им реагировать тем или иным способом даже на незначительные энергетические воздействия извне.

Это свойство лежит в основе энергетического эффекта терапевтического воздействия различных веществ и препаратов, позволяющего закрепить их соматический эффект. В этом случае собственная частота вибраций энергетической оболочки вещества служит как бы камертоном, резонатором для настройки частоты вибраций оболочки соответствующего органа или системы и нормализует ее. Для примера в табл. 2 приведены частотные характеристики некоторых минералов и геологических образований.

Таблица 2

Частотные характеристики некоторых материалов

№ п/п	Минералы и горные породы	Частота пульсации энергетической оболочки (Гц)
1	Радий, ртуть, свинец	350–400
2	Сера	400–450
3	Мусковит	550–600
4	Серпантин	600–650
5	Каменная соль, сальнит	650–700
6	Гипс	700–750
7	Мрамор, рубин	750–800
8	Хризолит, асбест	800–850
9	Исландский шпат, графит	950–1 000
10	Железо, цинк	1 050–1 150
11	Йод	1 150–1 250
12	Каолин	1 250–1 350
13	Калий	1 350–1 450
14	Алюминий	1 450–1 500
15	Доломит	1 500–1 600
16	Калий, ангидрид	1 600–1 700
17	Никель	1 750–1 850
18	Пирит, флюорит	1 800–1 900
19	Медь	2 000–2 150
20	Серебро	2 500–2 600
21	Изумруд	2 700–2 750
22	Золото	3 000–3 150
23	Турмалин	3 550–3 700
24	Топаз	3 850–4 100
25	Плагина	4 250–4 400
26	Зоны тектонических нарушений, выщелачивание, карстовые полости и т. п.	4 900–6 100

Феномен проявления изменения энергетического состояния биологической системы, вызванного взаимодействием ее оболочки с энергетическими полями объектов природы, в физическом плане предопределяет принципиальную возможность оценки физического и функционального состояния любого объекта по его энергетическим проявлениям.

Настройка энергетической оболочки того или иного органа или системы организма человека в целом (оператора биолокации) на поисковый объект предполагает взаимодействие с полем поискового объекта («возбуждение» объекта поиска) и «считывание» полученных сигналов («отклик») от объекта; мозг оператора биолокации оценивает полученную информацию, что приводит к биорезонансу, изменению поля вокруг оператора (уменьшению, увеличению), при этом происходит изменение в мышечных тканях и сухожилиях, с помощью рамок оператор биолокации фиксирует эту связь. И это является, по-видимому, основным критерием (предположением) явления биолокационного эффекта (БЛЭ).

Для реализации этого эффекта от оператора биолокации требуется:

- значительная способность к сознательному изменению параметров своей жизнедеятельности;
- высокая чувствительность организма к изменениям собственного энергетического состояния;
- реализация определенных методических установок для наработки устойчивого навыка использования соответствующих индикаторов (рамок).

## 2.4. Чувствительность оператора биолокации

В результате длительных наблюдений при работе с рамками и маятниками опытными операторами биолокации (в том числе Ю. С. Озябкина [6]) было замечено, что интенсивность БЛЭ (поворот рамок, раскачивание маятников) находится в прямой зависимости от величины радиуса самопроизвольного вращения маятника (амплитуды его колебаний). Чем больше его радиус (амплитуда колебаний), тем выше интенсивность БЛЭ (биолокационный эффект), и наоборот. Для рамок и указателей (так же как и для маятника), чем больше вращений, тем больше интенсивность БЛЭ. При отсутствии вариаций БЛЭ маятник вращается по кругу с определенным радиусом, который со временем не увеличивается, а рамки и указатели поворачиваются на определенный угол. Если маятник не вращается, а колеблется, то амплитуда колебаний соответствует радиусу вращения, ее условно назвали **R<sub>м</sub>**. При вариациях БЛЭ величина **R<sub>м</sub>** уменьшается или увеличивается и соответственно уменьшается или увеличивается интенсивность БЛЭ (биолокационного эффекта).

Если взять в качестве единицы измерения, например, 1,0 см радиуса вращения маятника (амплитуда колебаний) над листом белой бумаги, то изменения амплитуды колебания позволит производить количественную оценку интенсивности БЛЭ.

При проведении опытов по определению времени возможного обнаружения «остаточного эффекта» от удаленных с данного участка объектов (местности) выяснилось, что это время тем больше, чем выше интенсивность БЛЭ, выявленного оператором биолокации, а значит, и выше величина **R<sub>м</sub>**. При этом имеет место совершенно определенная временная зависимость от величины **R<sub>м</sub>** при одних и тех же условиях проведения опытов.

Из чего следует, что интенсивность БЛЭ и чувствительность оператора в данный момент – это, в сущности, одно и то же. Таким образом, можно в любой момент определить уровень своей чувствительности и соответственно свои возможности по решению той или иной задачи.

Чувствительность оператора биолокации не является неизменной величиной. Нормальная (при отсутствии вариаций и нахождения оператора биолокации вне зон различного рода аномалий) чувствительность меняется через каждые 27 суток в  $5.00 + (-) 2$  мин, время московское на 28.02.1989 г.

К примеру, в этот период чувствительность соответствовала **Rm**:

28.02. – 27.03.89 г. = 3,0 см;	16.06. – 13.07.89 г. = 24,0 см;	02.10. – 29.10.89 г. = 4,0 см;
27.03. – 23.04.89 г. = 9,0 см;	13.07. – 09.08.89 г. = 4,0 см;	29.10. – 25.11.89 г. = 8,0 см;
23.04. – 20.05.89 г. = 1,0 см;	09.08. – 05.09.89 г. = 7,0 см;	25.11. – 22.12.89 г. = 6,0 см.
20.05. – 16.06.89 г. = 14,0 см;	05.09. – 02.10.89 г. = 13,0 см;	

Кроме того, были зафиксированы и другие изменения чувствительности в сторону уменьшения или увеличения вариаций биолокационного эффекта, а именно:

1. *Суточные вариации.* Возникают ежедневно в одно и то же время (11:36, время местное, г. Барнаул). При переходе на летнее время и после его отмены начало вариаций соответственно смещается на один час в течение 22–30 суток. При этом вариация характеризуется снижением чувствительности практически до нуля, однако рамка отклоняется на объекты красного цвета. Маятник над белой поверхностью не вращается, а над красной – вращается с **Rm** = 1,0 см. Экранирование оператора биолокации от земли, а также его головы на уровень чувствительности не влияет. Кроме того, при изменении суточного распорядка оператора биолокации на более или менее длительное время (более 3 суток) время вариации также смещается предположительно из-за снижения чувствительности, что обусловлено процессами, происходящими в организме человека.

2. *Вариации, связанные с воздействием солнечных излучений.* Возникают только после восхода солнца и до его захода. При экранировании головы оператора биолокации алюминиевой фольгой или листами металла во время них чувствительность возвращается к норме. В одних случаях воздействие солнечных лучей вызывает очень большое увеличение чувствительности, а в других случаях – ее снижение. В отдельные дни высокая чувствительность сохраняется от восхода солнца и до заката.

3. *Вариации, связанные с воздействием излучений Земли.* Могут быть в любое время суток и продолжаться от нескольких минут до нескольких суток. При этих вариациях чувствительность также либо увеличивается, либо снижается до минимума. При экранировании оператора биолокации от земли чувствительность восстанавливается до нормальной. В течение дня зафиксировано несколько раз чередование вариаций, связанных с излучениями солнца и земли.

4. *Вариации от других факторов,* влияющие на снижение или увеличение чувствительности, можно отнести при нахождении оператора биолокации над различного рода аномалиями энергетического характера. Нахождение оператора биолокации над водой (на плавсредствах или над подземными потоками) во всех случаях вызывает увеличение чувствительности. При нормальной чувствительности оператора биолокации (**Rm** = 3,0 см)

зеленый фон местности увеличивает чувствительность, а красный цвет – снижает, а при меньшей чувствительности оператора биолокации ( $R_m = 1,0$  см), наоборот, красный фон повышает ее, а зеленый – снижает.

Кратковременное (до 10–15 с) резкое повышение чувствительности может быть вызвано внезапным появлением каких-либо объектов, их обнаружением при поиске, резких звуках, вспышках света и т. п.

Если оператор биолокации какое-то время смотрел на огонь или на кипящую воду, то начинать работать с биолокационной рамкой сразу не желательно; необходимо некоторое время, чтобы убедиться в чувствительности рамки.

Было отмечено, что если Г- и П-образные рамки находятся в рабочем положении и оператор биолокации не нацелен на поиск какого-либо объекта, то через некоторое время рамки самопроизвольно отклоняются до определенного положения и фиксируются на длительное время (при отсутствии вариаций или других факторов, т. е. при нормальной чувствительности). В течение каждого 27-дневного цикла при нормальной чувствительности это положение (азимут направления плеча рамки) всегда одно и то же. При вариациях, связанных с уменьшением чувствительности до нуля, азимут изменяется, но опять-таки в каждом 27-дневном цикле он при всех таких вариациях один и тот же.

#### 3.1. Биолокационный эффект

Биолокационный эффект (БЛЭ), как известно, фиксируется с помощью указателя (рамки). Удерживаемая одной или двумя руками в состоянии неустойчивого равновесия, рамка при проявлении БЛЭ отклоняется или вращается в горизонтальной или вертикальной плоскости (в зависимости от типа рамки). При этом, если оператор биолокации работает «с места», рамка не вращается, а только отклоняется на какой-либо угол. Вращается рамка только тогда, когда оператор биолокации в движении пересекает объект поиска или его границу.

Биолокационный эффект проявляется на всех объектах материального мира как живой, так и неживой природы, доступных прямому наблюдению, а также находящихся вне пределов видимости (под землей, водой, за линией горизонта, укрытием и т. д.). Обнаружение последних, их классификация, определение местонахождения и характеризующих признаков – это и есть практическая цель биолокационного метода. На практике часто достигаются хорошие результаты, однако суть явления не ясна, а это мешает в полной мере использовать возможности биолокации для решения самых разных задач в различных областях человеческой деятельности.

Эксперименты показали, что видимые и невидимые объекты фиксируются с помощью биолокационной рамки совершенно одинаково – ее отклонением или вращением в ту или другую сторону. И, следовательно, наблюдения и опыты на объектах, доступных прямому наблюдению, помогут понять, каким образом удастся фиксировать и невидимые объекты, а также выработать некоторые общие правила работы с биолокационной рамкой.

Нас окружают многие тысячи различных объектов материального мира и их деталей, каждую из которых можно рассматривать как самостоятельный объект (окно здания, дверная ручка, часть тела человека, деталь одежды и т. д.).

Когда оператор биолокации удерживает биолокационную рамку в рабочем положении, но не имеет намерения зафиксировать какой-либо объект, биолокационная рамка не отклоняется и не вращается. Но стоит только последовательно называть про себя какие-либо предметы (вещества), одновременно сосредоточивая на них внимание, как биолокационная рамка начнет отклоняться на эти предметы в той же последовательности. То есть каждый раз фиксируется только тот объект, который привлек внимание оператора биолокации, о котором он думал. Невидимые объекты операторы биолокации ищут тоже с конкретной установкой на поиск того или иного объекта, но при этом могут его «про себя» и не называть, хотя постоянно имеют его в виду. Другими словами, с помощью биолокационной рамки фиксируются только те объекты, которые оператор биолокации хочет зафиксировать, хотя бы и подсознательно.

Работая с установкой на поиск, к примеру, подземной выработки, оператор биолокации будет идти над проходящими под землей другими коммуникациями (кабели, трубы, водотоки и т. д.) в том числе ГПЗ и ТЗ. Эти объекты зафиксированы не будут. Биолокаци-

онная рамка отклонится только тогда, когда оператор биолокации пройдет над подземной выработкой или ее аналогом.

Если оператора биолокации интересуют любые искусственно возводимые под землей объекты, то он будет фиксировать все, что там есть (кабели, траншеи, коммуникации геопатогенные и техногенные зоны и др.).

Отсюда следует, что БЛМ могут быть зафиксированы только те объекты, поиск и обнаружение которых является целью оператора биолокации, хотя бы и подсознательно. Без данного условия биолокации просто не может быть. А если так, то объекты фиксирует именно оператор биолокации, а не биолокационная рамка (индикатор). В то же время без биолокационной рамки не обойтись. Значит, оператор биолокации, обнаружив невидимый объект, данного факта не осознает, а рамка сигнализирует ему о том, что объект поиска обнаружен.

В качестве примера покажем оператору биолокации три предмета, например гайку, болт и карандаш. Разложим их в коробки без присутствия оператора биолокации и предложим определить, в какой коробке какой предмет находится.

Для решения этой задачи оператор биолокации должен, глядя на одну из коробок, последовательно называть «про себя» эти предметы, одновременно представляя, как они выглядят. Как только названный предмет будет тем, который находится в данной коробке, биолокационная рамка повернется. Таким же способом определяется содержание других коробок. Если же оператор биолокации не знает, какие предметы положены в коробки, он с задачей не справится. Если в коробки положить одинакового размера, но разного цвета кубики, то аналогичным способом можно определить, в какой коробке какого цвета кубик. Только это надо проверять не ранее, чем через 5–7 минут после того, как кубики будут положены в коробки.

Биолокационным методом нельзя зафиксировать и классифицировать объекты, неизвестные оператору биолокации. При поиске любого объекта надо обязательно знать, как он выглядит, и чем детальнее, тем лучше. А это наводит на мысль о том, что человек своими органами чувств различает и невидимые объекты по их форме, материалу и даже цвету.

При практической работе оператор биолокации дает себе установку на поиск предметов, при этом непроизвольно, подсознательно представляет себе, как они выглядят. Если делать это сознательно, то результаты работы будут значительно выше. Геологи – операторы биолокации во время работы прикрепляют к биолокационной рамке или к руке (точка Вай-Гуань) осколок руды, поиск которой ведется, и это повышает результаты, так как оператор биолокации постоянно имеет перед глазами образец того, что ищет.

Некоторые операторы биолокации работают с так называемыми подстроечными резонаторами. Считается, что колебательный контур настраивается на поиск определенных объектов и чувствительность при этом повышается, происходит отстройка от других аномалий и объектов.

Таким образом, перед тем как начинать работу, оператору биолокации необходимо четко уяснить объекты поиска; внимательно рассмотреть натуральные образцы (если это возможно) или фотографии, рисунки; мысленно представить себе, как выглядит объект поиска; и только убедившись, что представление о нем вполне отчетливое, можно начинать работать. При продолжительной работе это представление надо периодически освежать.

Для того чтобы зафиксировать видимый объект, надо пристально смотреть на него и называть объект «про себя». Невидимые объекты фиксируются путем мысленного воспроизведения их внешнего вида и названия объектов. Таким же образом можно фиксировать и видимые объекты, если смотреть не прямо на них, а в сторону.

Решение биолокационным методом любых задач в любой области человеческой деятельности должно осуществляться только операторами биолокации, являющимися специалистами в данной области. Причем чем лучше они подготовлены в профессиональном отношении, тем выше будут результаты работы данным методом. Привлечение для этой цели неспециалистов или случайных людей мало что дает. Безусловно, биолокационный метод для решения любых задач должен применяться в сочетании с другими методами и способами решения этих задач.

### 3.2. Отклонение или вращение биолокационных рамок

Для работы биолокационным методом (БЛМ) оператор биолокации использует, как правило, биолокационные рамки с вертикальным поворотом или горизонтальным отклонением.

Рассмотрим, как отклоняется биолокационная рамка в горизонтальной плоскости на различные объекты при различном их положении относительно оператора биолокации путем проведения серии опытов и обобщения их результатов. При проведении опытов будет использоваться рамка длиной чувствительного плеча не более 25,0 см, которая удерживается как можно ближе к корпусу. При несоблюдении этих требований результаты опытов могут быть иными.

Выберем несколько объектов, имеющих малые поперечные размеры и находящиеся на различном удалении (от нескольких метров и до предела видимости). При фиксации этих объектов будем отмечать положение конца чувствительного плеча биолокационной рамки относительно направления на фиксируемые объекты. Нетрудно убедиться, что конец чувствительного плеча биолокационной рамки, после того как объект будет зафиксирован, всегда будет находиться на прямой линии, проходящей от переносицы на фиксируемый объект. Если биолокационная рамка находится правее линии взгляда на объект, она будет поворачиваться влево, или наоборот.

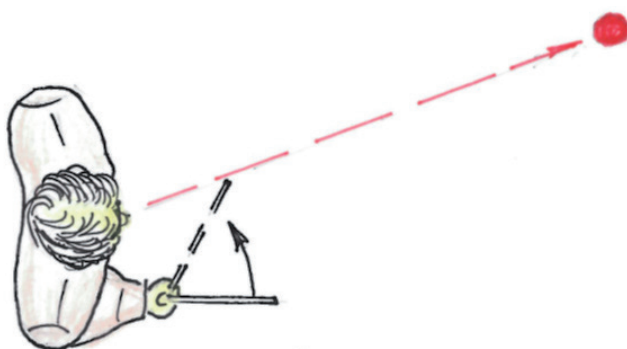


Рис. 26. Биолокационная рамка находится правее или левее линии взгляда на объект

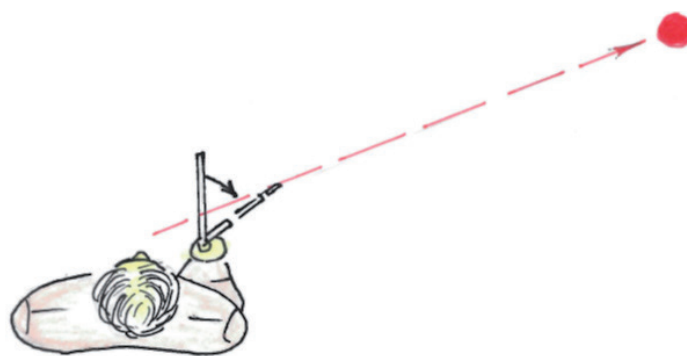


Рис. 27. Изменение положение руки оператора биолокации и положение рамки

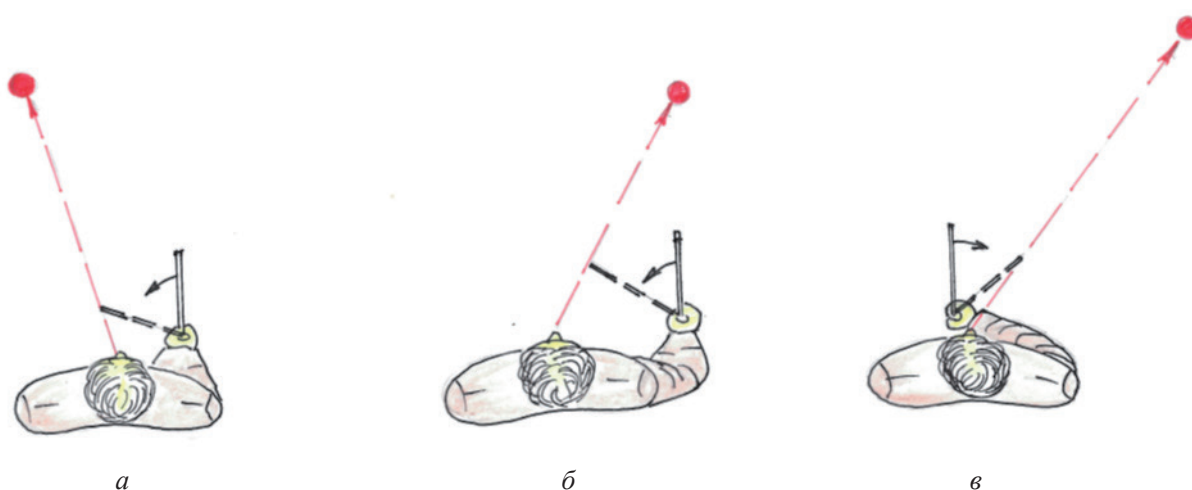


Рис. 28. Перемещение биолокационной рамки при закрытии одного из глаз: а – при закрытии левого глаза; б – при закрытии правого глаза; в – при переносе рамки на уровне середины груди (уровень переносицы)

При перемещении кисти руки с биолокационной рамкой вправо рамка будет отклоняться влево, и наоборот. Но во всех случаях конец чувствительного плеча будет указывать направление на зафиксированный объект (рис. 27).

Если зафиксируем какой-либо из выбранных объектов и закроем левый глаз, сразу же увидим, что чувствительное плечо оказалось несколько левее объекта, но через несколько секунд биолокационная рамка немного повернется и ее конец вновь выйдет на линию взгляда на объект правым глазом. Все будет так же, если закрыть не левый, а правый глаз (рис. 28).

Если держать биолокационную рамку точно под переносицей и смотреть двумя глазами, то не только конец биолокационной рамки, а все чувствительное плечо будет находиться на линии взгляда на объект, показывая направление на него, подобно стрелке прибора (рис. 29). При таком удержании рамки пользоваться ею для определения направлений на объекты наиболее удобно.

Аналогичный опыт на контрольных объектах, имеющих небольшие поперечные размеры, показал, что биолокационная рамка отклоняется на них так же, как указано на примере выше.



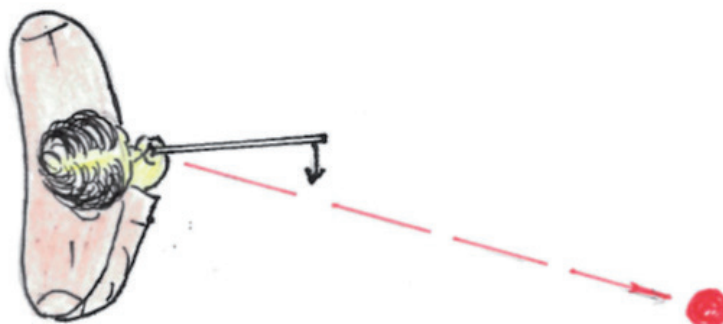


Рис. 29. Удержание биолокационной рамки над переносицей

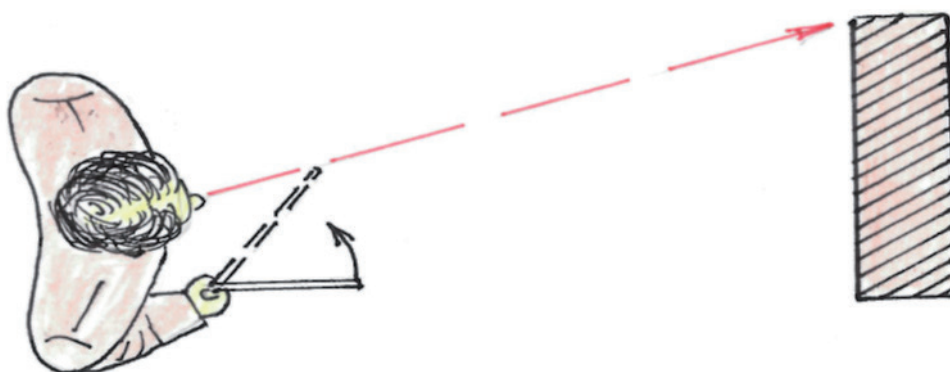


Рис. 30. Фиксирование объекта с большим поперечным размером

Таким образом, при соблюдении указанных вначале условий плечо биолокационной рамки поворачивается в ту сторону, где относительно него проходит линия, соединяющая глаза оператора и фиксируемый объект, а конец плеча выходит на эту линию, показывая направление на зафиксированный объект. Это положение касается объектов с малыми поперечными размерами.

При фиксации объектов, имеющих относительно большие поперечные размеры, биолокационная рамка будет отклоняться несколько по-другому. Зафиксируем какое-либо здание или предмет мебели в помещении. При этом окажется, что конец чувствительного плеча биолокационной рамки будет указывать на левую границу объекта (если рамка в правой руке) или на правую границу объекта, если биолокационная рамка в левой руке. То есть чем больше поперечный размер объекта, тем больше угол, на который отклоняется рамка (рис. 30).

При приближении под прямым углом к подземным коммуникациям непосредственно перед ними угол отклонения биолокационной рамки составляет примерно 90 градусов.

Некоторые операторы биолокации работают одновременно с двумя рамками. При определении направлений на объекты концы рамок могут занимать положения, показанные на рис. 31.

Если же объект имеет значительный поперечный размер, то конец правой рамки будет указывать на левую границу объекта, а конец левой рамки – на правую границу (рис. 32).

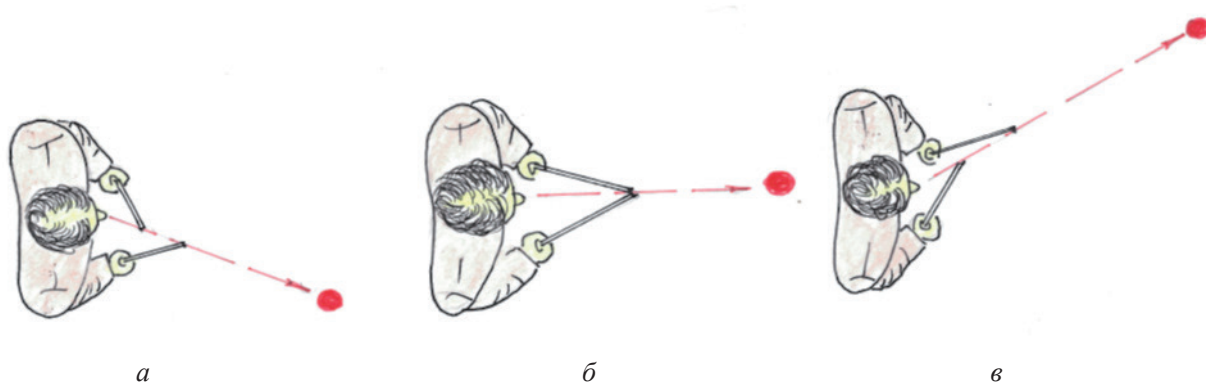


Рис. 31. Определение направлений при работе с двумя рамками: а – при нахождении объекта поиска справа; б – при нахождении объекта поиска на линии передвижения; в – при нахождении объекта поиска слева

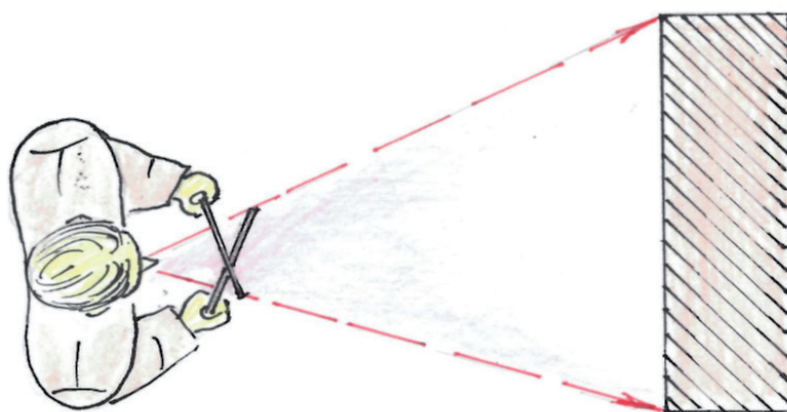


Рис. 32. Указание двух биолокационных рамок на объект значительных размеров

Таким образом, если оператор биолокации работает с места, рамка отклоняется в сторону горизонтального угла, образованного направлениями от глаз оператора биолокации на боковые границы объекта, и не выходит за пределы этого угла. Для объектов с малыми поперечными размерами этот угол незначителен и его можно практически не принимать во внимание, а рассматривать как линию направления на объект.

При фиксировании объекта свободный конец рамки входит в указанный угол, где и удерживается до переключения внимания на другой объект.

Возьмем полоску бумаги шириной 10,0 см. и длиной 2,0 м. Прикрепим ее к стене в вертикальном положении так, чтобы нижний край был на уровне пола. Через каждые 10,0 см нарисуем закрашенные круги, квадраты, треугольники черного цвета и пронумеруем их снизу вверх. С расстояния 1,0 м от стены будем фиксировать поочередно все фигуры, начиная снизу и не меняя положения рамки. Отметим номер последней фигуры, которую удастся зафиксировать, измерим ее высоту от пола и вычертим в масштабе схему (рис. 33).

Измерим угол  $Y$ . Его величина будет составлять примерно 20–25 градусов. Этот угол назовем углом превышения объекта относительно рамки. Величину этого угла каждый оператор биолокации должен определить для себя опытным путем и всегда об этом помнить.

При работе с места не удастся зафиксировать объект, если угол его превышения будет больше установленных пределов. Величина указанного угла, а также длина рамки и ее высота над уровнем земли контролируют предельную дальность фиксирования объектов (рис. 34). Для увеличения предельной дальности надо увеличить длину рамки (до определенных пределов) или держать ее выше над уровнем земли, или применять рамку с отогнутым вверх концом (рис. 35).

Теперь попробуем зафиксировать какой-либо объект с закрытыми глазами. Из этого ничего не получится. Рамка не будет отклоняться, как бы отчетливо мы не представляли объект поиска, как видимый, так и невидимый. Проведем опыты ночью и увидим, что и видимые и невидимые объекты ночью фиксировать можно.

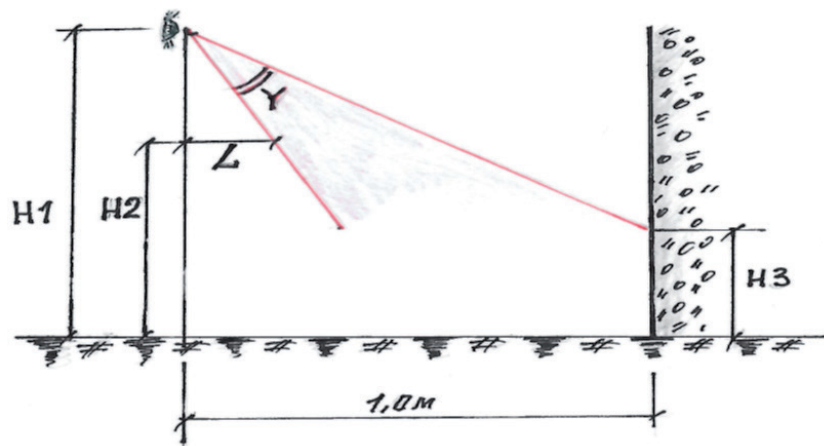


Рис. 33. Фиксирование фигур: H1 – высота глаз оператора биолокации над уровнем пола; H2 – высота рамки над уровнем пола; H3 – высота последней зафиксированной фигуры над уровнем пола; L – расстояние от вертикальной линии, проходящей через глаз оператора, до конца рамки

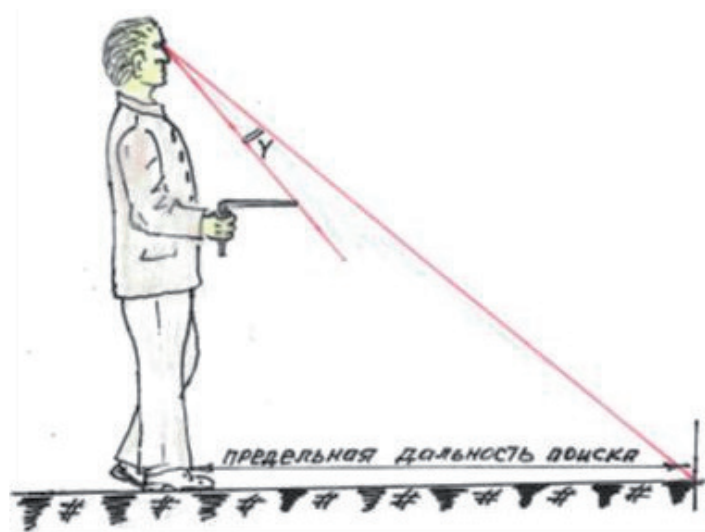


Рис. 34. Предельная дальность поиска объекта при использовании рамки (рис. 10)

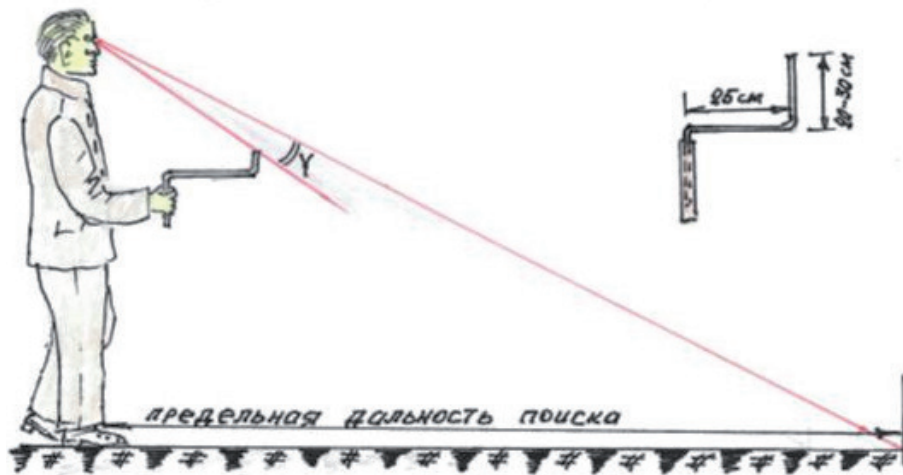


Рис. 35. Предельная дальность поиска объекта увеличивается при использовании рамки с отогнутым концом вверх (рис. 12)

Станем лицом к одной из сторон света (на север, юг, запад, восток). Объект поиска поместим у себя за спиной и, не поворачивая головы, попытаемся его зафиксировать. Рамка отклоняться не будет.

Рассмотрим, как отклоняется рамка в вертикальной плоскости.

На участке длиной 3,0 м через каждые 20,0 см нанесем на асфальте или полу параллельные линии длиной 1,0 м. Для удобства линии пронумеруем от 0 до 15,0 см. Станем у нулевой линии, касаясь ее носками обуви, и будем поочередно фиксировать все линии начиная с первой. При этом голову все время надо держать прямо, не наклоняя, а биолокационная рамка должна находиться на одной и той же высоте и на одном и том же удалении от корпуса. Запомним номер последней линии, которую удастся зафиксировать, и вычертим в масштабе схему (рис. 36).

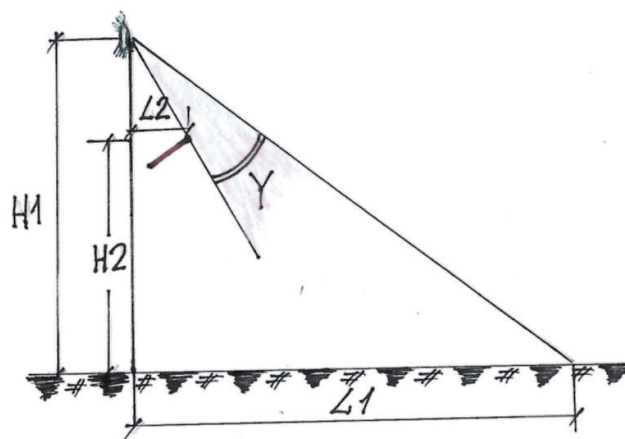


Рис. 36. Отклонение биолокационной рамки в вертикальной плоскости:  $L1$  – расстояние до самой дальней зафиксированной линии;  $L2$  – расстояние от вертикальной линии, проходящей через глаз оператора биолокации до конца рамки;  $H1$  – высота глаз оператора биолокации над землей (полом);  $H2$  – высота биолокационной рамки над уровнем земли (пола)

Определим угол  $Y$  (угол превышения объекта относительно биолокационной рамки). Он будет таким же, как и у рамки, отклоняющейся в горизонтальной плоскости. Рассмотрим, как отклоняется рамка в горизонтальной плоскости. На поверхности обозначим прямую линию длиной не менее 5,0 м через участок, где отсутствуют подземные коммуникации. Назовем ее центральной линией. Станем у края линии лицом вдоль нее, возьмем биолокационную рамку в рабочее положение и отметим на поверхности земли точки, находящиеся на линиях, проходящих от правого и левого глаза через стыки ручек биолокационной рамки с чувствительным плечом. Через эти точки проведем прямые линии, параллельные центральной (рис. 37). Возьмем отрезок трубы и положим его поперек обозначенной полосы (рис. 38, *а*). Затем, двигаясь по центральной линии, будем фиксировать трубу. При подходе к ней рамка будет отклоняться, а при проходе мимо нее – вращаться. Если в обозначенной полосе будет только часть объекта трубы (рис. 38, *б*), он все равно будет зафиксирован. Если же весь объект будет находиться за пределами полосы (рис. 38, *в*), биолокационная рамка отклоняться не будет.

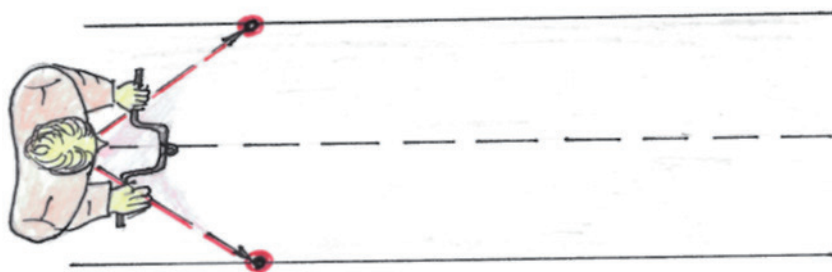


Рис. 37. Разметка маршрута работы с биолокационной рамкой

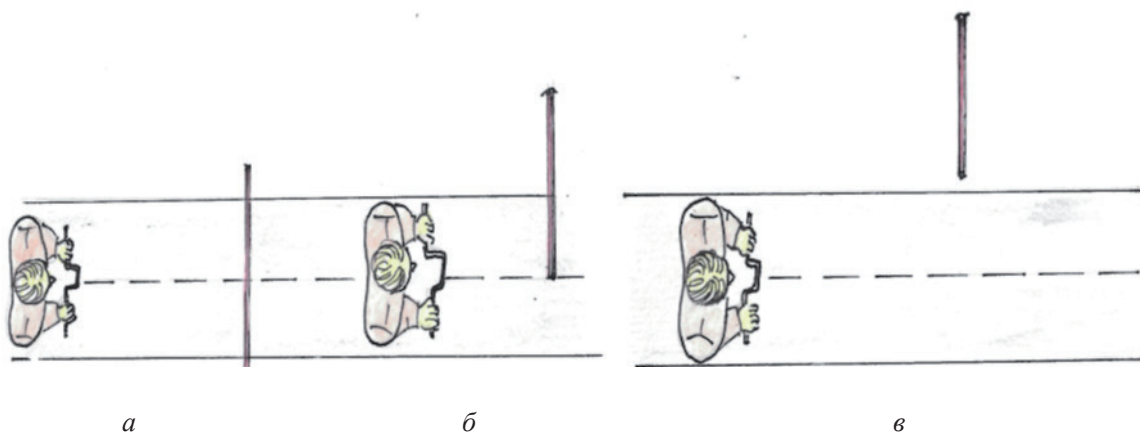


Рис. 38. Фиксация объекта в выделенной полосе местности: *а* – объект в полосе движения оператора биолокации; *б* – часть объекта в полосе движения оператора; *в* – объект вне полосы движения оператора биолокации (рамка не отклоняется)

Таким образом, с помощью биолокационной рамки, отклоняющейся в вертикальной плоскости, можно фиксировать только те объекты, которые находятся в полосе видения поверхности, ограниченной направлениями от глаз (через стыки ручек рамки с чувствительным плечом). Эту полосу можно назвать полосой поиска биолокационной рамки. Если

у биолокационных рамок, отклоняющихся в горизонтальной плоскости, ширина полосы поиска соответствует удвоенной предельной дальности и может быть весьма значительной, то у биолокационных рамок, отклоняющихся в вертикальной плоскости, эта полоса очень узкая, а ее ширина практически никогда не превышает 60,0–80,0 см.

Аналогичные опыты на невидимых объектах дают тот же результат. Ночью объекты фиксируются так же, как и днем. С закрытыми глазами зафиксировать объекты невозможно.

*Следующий опыт.* С отметки, находящейся в 2,0–3,0 м от контрольного объекта, будем двигаться через него до момента прекращения отклонения или вращения биолокационной рамки с различной скоростью (от очень медленного до быстрого шага), фиксируя контрольный объект. Каждый раз будем отмечать место начала отклонения и количество оборотов рамки вперед и назад. Изучив полученные результаты, приходим к выводу, что чем меньше скорость движения, тем больше расстояние от места начала отклонения биолокационной рамки до объекта и количество оборотов этой рамки. При очень медленном движении рамка вращается только в одну сторону, а при увеличении скорости движения – сначала в одну, затем в обратную сторону. Чем больше скорость движения оператора биолокации, тем больше расстояние между точками начала и прекращения вращения биолокационной рамки, а также количество оборотов этой рамки. При скорости 4–5 км/ч биолокационная рамка начинает вращаться непосредственно над объектом (его границей). При достаточно большой скорости (при работе с автомобиля) биолокационная рамка начинает вращаться после пересечения объекта или его границы. Расстояние от объекта до точки начала вращения биолокационной рамки увеличивается с возрастанием скорости.

Очевидно, что биолокационная рамка, отклоняющаяся в горизонтальной плоскости, имеет значительные преимущества: отличается большой шириной полосы поиска и предельной дальностью; позволяет с большей точностью определять направления на объекты; дает возможность путем засечки с нескольких пунктов наблюдения определять местоположение объектов с большого расстояния, точно устанавливать конфигурацию и размеры объектов, находящихся под землей. Однако самым существенным ее недостатком является сложность работы при ветреной погоде.

В результате всех проведенных опытов убеждаемся, что:

- любой объект поиска может быть зафиксирован только при работе с открытыми глазами;
- фиксируются только объекты (видимые и невидимые), находящиеся в поле зрения оператора биолокации;
- при фиксации объекта поиска чувствительное плечо биолокационной рамки не выходит за пределы угла, образованного направлениями от глаз оператора биолокации на боковые границы объекта;
- предельная дальность и ширина полосы поиска определяется возможностями видения местности с учетом типа биолокационной рамки, способа ее удержания и угла превышения объекта.

Все говорит о том, что наши органы зрения как раз и являются теми органами, которые фиксируют как видимые, так и невидимые объекты. Мы фактически видим невидимые объекты, но не осознаем этого до тех пор, пока биолокационная рамка не начнет откло-

няться. Вывод неожиданный, противоречащий сформировавшимся представлениям. Но это не основание для того, чтобы его категорически отвергать: мы еще пока очень мало знаем о действительных возможностях человека.

Ранее мы рассмотрели, как отклоняется биолокационная рамка в горизонтальной и вертикальной плоскости в зависимости от размеров объектов и их расположения относительно оператора биолокации. Все предыдущие опыты проводились при условии держания биолокационной рамки близко к корпусу и размеров чувствительного плеча не более 25,0 см. Мы пришли к выводу о том, что объекты (как видимые, так и невидимые) фиксируются органами зрения оператора биолокации.

Проверим теперь, что будет, если биолокационную рамку держать не близко к корпусу, а подать вперед или увеличить длину чувствительного плеча.

Надежно зафиксируем рамкой какой-либо видимый объект с малым поперечным размером так, чтобы конец чувствительного плеча точно указывал направление на него. Затем, последовательно выдвигая вперед руку с биолокационной рамкой каждый раз на 5,0–10,0 см, будем фиксировать объект из этих положений. Обнаружим, что с определенного расстояния конец чувствительного плеча биолокационной рамки начнет уходить влево от объекта (при удержании биолокационной рамки в правой руке) и чем дальше вперед мы выносим биолокационную рамку, тем больше ее отклонение, а затем при полностью вытянутой руке биолокационная рамка вообще перестанет отклоняться (рис. 39).

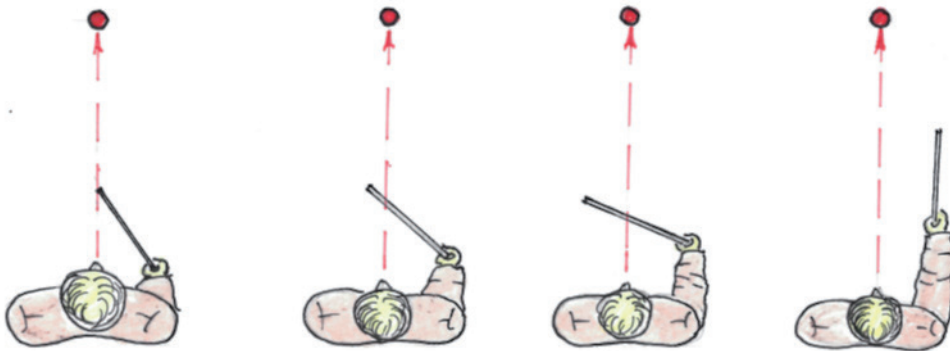


Рис. 39. Зависимость отклонения биолокационной рамки от расстояния от руки до корпуса тела человека

Повторим опыт на контрольном объекте. Результат будет тот же. Держа биолокационную рамку в максимально вытянутой вперед руке, пройдем над контрольным объектом, находящимся под землей. Рамка отклоняться не будет. Аналогичные опыты с биолокационной рамкой, отклоняющейся в вертикальной плоскости, дадут те же результаты.

Проведем опыт с двумя биолокационными рамками. Сначала по мере удаления, а затем в полностью вытянутых руках биолокационные рамки перестанут отклоняться.

Таким образом, биолокационная рамка отклоняется только тогда, когда она находится на определенном, сравнительно небольшом расстоянии от корпуса оператора биолокации. Точно установить направление на объект, пользуясь одной биолокационной рамкой, можно только при небольшой длине чувствительного плеча и держании биолокационной

рамки близко к корпусу тела. Это условие необходимо соблюдать оператору биолокации, чтобы не допускать ошибок при проведении биолокационных работ.

В качестве вывода можно принять следующее: *вокруг человека существует какая-то субстанция (поле), и только находясь в этом поле, биолокационные рамки отклоняются.*

Проведем еще один опыт: из листа бумаги сделаем открытый с одной стороны конус и закрепим его на биолокационной рамке, как показано на рис. 40.

Поднесем эту биолокационную рамку к лицу на уровне глаз на удалении от них на 15,0–20,0 см. Прикроем листом бумаги (газеты) рот и нос для исключения воздействия дыхания и добьемся неподвижного положения биолокационной рамки. Затем будем пристально смотреть внутрь конуса, как бы пытаясь там что-то разглядеть. Через несколько секунд биолокационная рамка начнет медленно поворачиваться, а конус отходить от лица. Аналогичный опыт можно проделать и с другим человеком (рис. 41). Биолокационную рамку в данном случае необходимо держать на максимально вытянутой руке.

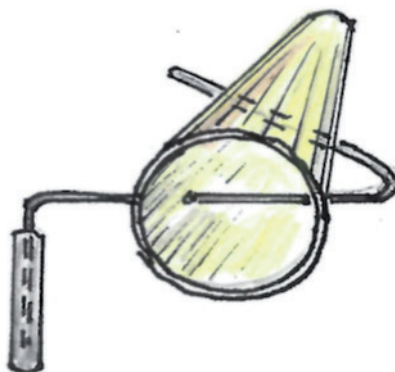


Рис. 40. Биолокационная рамка с бумажным конусом

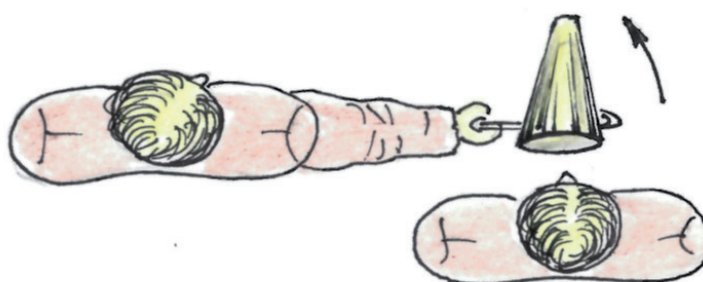


Рис. 41. Отклонение биолокационной рамки с бумажным конусом от другого человека

Результат будет таким же. То же самое получится, если на плечо биолокационной рамки повесить лист бумаги или вообще ничего на ней не укреплять. Однако такие опыты требуют некоторой предварительной тренировки. Этот опыт показывает, что перемещение предметов в пространстве силой взгляда вполне реально и доступно любому здоровому человеку.



Еще несколько раз повторим опыт с конусом, каждый раз увеличивая расстояние от него до лица. Заметим при этом, что на некотором расстоянии воздействие взгляда на конус прекращается. Это расстояние примерно соответствует тому, на котором биолокационная рамка перестает отклоняться на фиксируемые объекты.

Таким образом, пристальный взгляд заставляет отклоняться биолокационную рамку, оказывая на нее давление. А раз есть давление, значит должно быть и излучение, которое это давление оказывает. Попробуем проверить. Если подносить биолокационную рамку с расстояния, большего, чем то, на котором действует предполагаемое излучение, то рамка, встретившись с ним, должна отклониться назад.

Держа биолокационную рамку в максимально вытянутой руке для исключения воздействия своего излучения, будем подносить ее к лицу помощника (другого лица) на уровне глаз с расстояния 1,5–2,0 м параллельно самой себе (рис. 42). На некотором расстоянии от лица проверяемого (помощника) рамка, как бы встретив препятствие, начинает отклоняться назад.

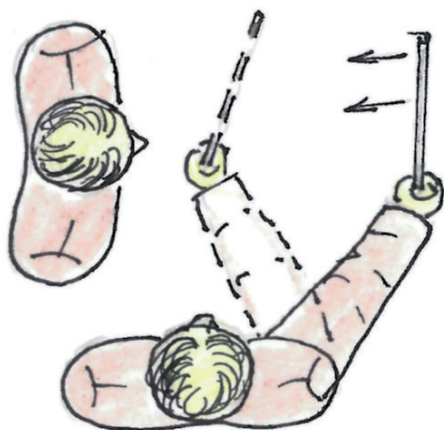


Рис. 42. Отклонение биолокационной рамки от поля другого человека

Поместим на расстояние в 3,0–4,0 м от помощника (другого лица) лист бумаги с текстом, напечатанным мелким шрифтом, и предложим прочесть текст. При этом вновь будем подносить биолокационную рамку и измерять расстояние от лица помощника до точки, в которой биолокационная рамка начнет отклоняться. Уберем лист бумаги с текстом, предложим помощнику, глядя перед собой рассеянным взглядом, мысленно представить себе что-нибудь (обстановку в своей квартире, облик членов семьи, друзей и т. д.), и проведем те же операции, что и в предыдущем опыте. Расстояние до точки, в которой рамка начнет отклоняться, значительно сократится.

Попробуем подносить биолокационную рамку, предварительно предложив помощнику закрыть глаза. Биолокационная рамка при закрытых глазах отклоняться не будет.

Значит, излучение все-таки есть и оно действует только при открытых глазах. Если глаза закрыть, излучение пропадает, открыть – вновь появляется. Источник, следовательно, найден. Надо полагать, что расстояние от глаз до точки, в которой рамка начинает отклоняться, является дальностью действия этого излучения при заданных условиях. Это вовсе не означает, что за пределами этой дальности излучения совсем нет. Его мощность убывает постепенно, а если замерить дальность действия излучения биолокационными рамками,

имеющими разную массу, она будет разной. Чем тяжелее биолокационная рамка, тем меньше определенная ею дальность действия излучения, и наоборот.

Измерим дальность действия излучения в одинаковых условиях у нескольких человек, имеющих разную остроту зрения (без использования очков). Не составит труда убедиться, что чем выше острота зрения, тем больше дальность действия излучения.

Если искусственно сузить поле зрения, дальность действия излучения резко увеличится. Приставив к глазам картонную трубу длиной 25,0–30,0 см, можно фиксировать объекты, удерживая биолокационную рамку в полностью вытянутой руке (рис. 43). Еще более увеличивается дальность действия излучения, если смотреть через бинокль или другой оптический прибор.

Часть пространства возле человека, на которой действует излучение, условно назовем *зоной излучения* и попытаемся определить ее форму и размеры. Для этого надо иметь две биолокационные рамки разных размеров (рис. 44).

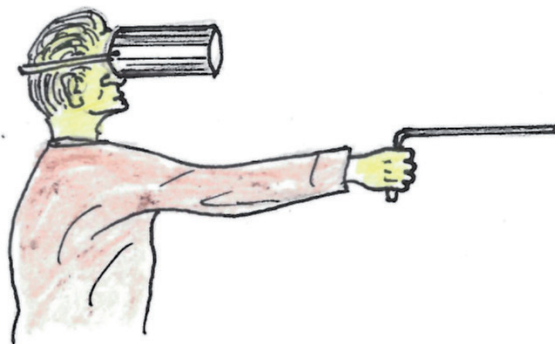


Рис. 43. Увеличение дальности действия излучения



Рис. 44. Биолокационные рамки для определения размеров зоны излучения: а – рамка со стандартным листом бумаги (А4); б – рамка с третьей частью стандартного листа бумаги (А4)

При работе измеряющий должен держать биолокационную рамку вне своей зоны излучения (в вытянутой руке). Тот, у кого измеряется зона излучения, должен стоять прямо, смотреть на какой-либо предмет, находящийся строго впереди на высоте глаз. Во время измерений нельзя наклонять и поворачивать голову, отводить взгляд от указанного предмета. Надо стараться в течение всего времени измерений сохранять напряжение зрения в одной и той же степени.

Измерения проводятся в два этапа.

**Первый этап** – это измерения в горизонтальной плоскости на уровне глаз, груди, пояса биолокационной рамкой *a* (рис. 44). Последовательность измерений показана на рис. 45.

В позиции 1 биолокационная рамка отклоняться не будет. Во всех остальных позициях (2–10) она будет отклоняться. В результате измерений получится примерно такая картина, которая показана на рис. 46.

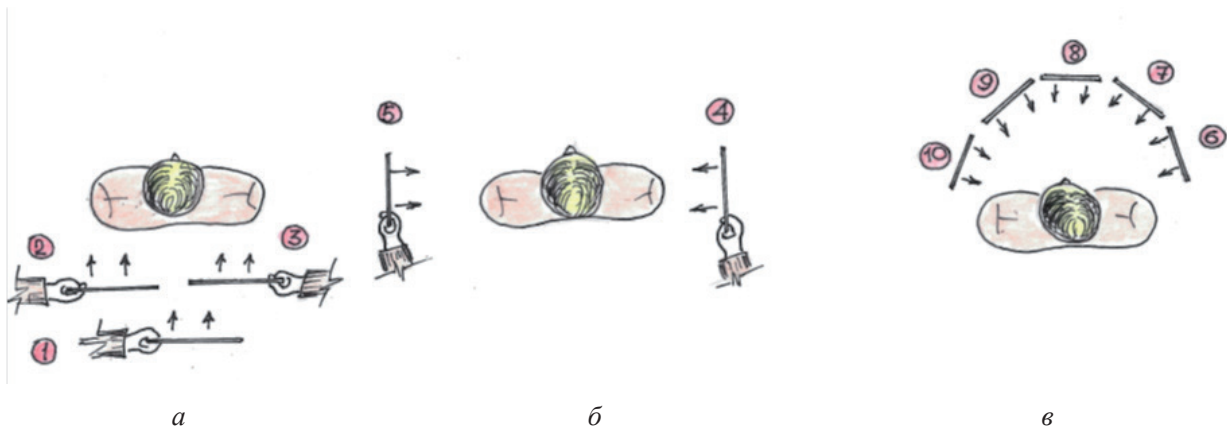


Рис. 45. Последовательность измерений в горизонтальной плоскости биолокационной рамкой: *a* – со стороны спины; *б* – со стороны плеч; *в* – со стороны груди

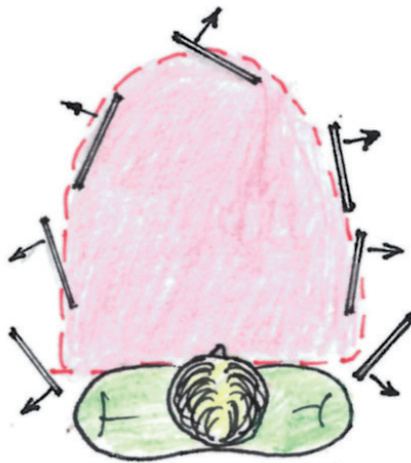


Рис. 46. Результаты измерений в горизонтальной плоскости

Если у правого и левого глаза разная острота зрения, то со стороны хуже видящего глаза зона излучения будет меньше. Кроме того, надо иметь в виду, что фактические размеры зоны излучения больше измеренных (это связано с массой биолокационной рамки). Вследствие произвольного изменения степени напряжения зрения размеры зоны излучения постоянно меняются. По этим причинам мы не сможем точно определить границы и размеры зоны излучения, а можем только получить понятие о ее конфигурации и примерных размерах.

**Второй этап** – это измерения вертикальных границ зоны излучения биолокационной рамкой *б*. Порядок измерений показан на рис. 47.

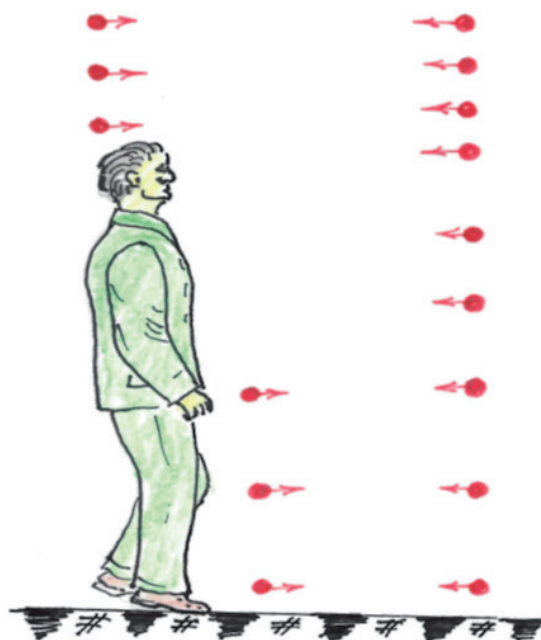


Рис. 47. Измерения вертикальных границ зоны излучения биолокационной рамкой б

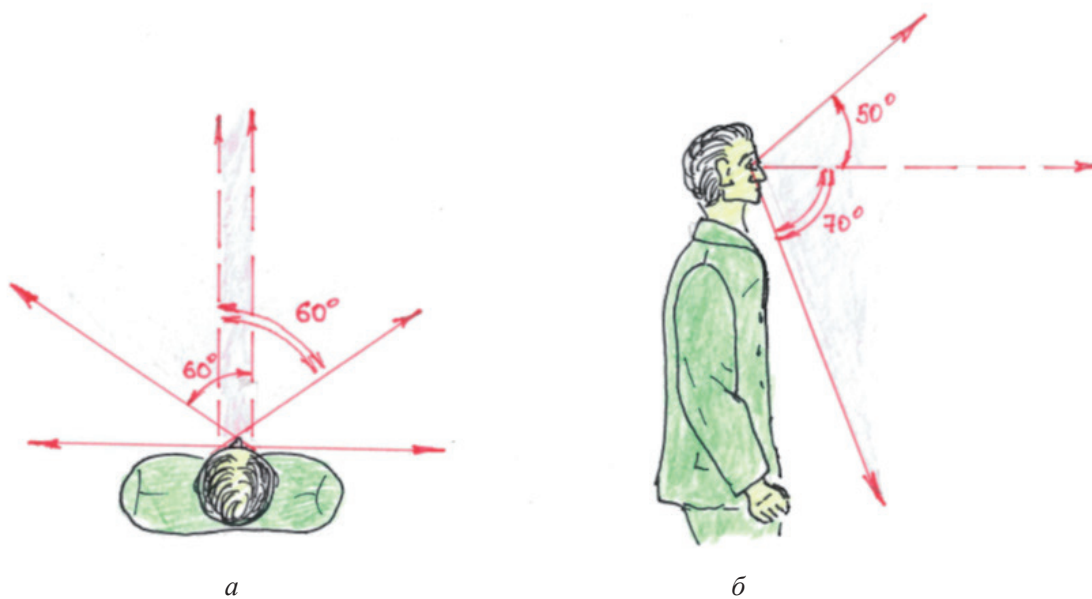


Рис. 48. Поле зрения человека: а – в вертикальной плоскости; б – в горизонтальной плоскости

Ближние границы зоны излучения, полученные в результате измерений, сравним с границами поля зрения человека (рис. 48).

Сходство ближних границ поля зрения человека и зоны излучения несомненно. Это еще раз подтверждает, что излучение действует через органы зрения.

Попробуем зафиксировать какой-либо объект, поместив между глазами и рамкой непрозрачный экран так, чтобы объект можно было видеть, а биолокационную рамку – нет. Рамка в этом случае отклоняться не будет. Но если видеть рамку с помощью зеркала, то

она будет отклоняться. Если видеть биолокационную рамку через стекло, она также будет отклоняться.

Указанные результаты дают основание сделать вывод о том, что излучение распространяется прямолинейно и на небольшое расстояние, зависящее от степени напряжения и остроты зрения, отражается от зеркальной поверхности, задерживается любыми непрозрачными экранами, но проникает через прозрачные предметы.

Оператор биолокации фиксирует объекты с помощью биолокационной рамки только тогда, когда большая часть чувствительного плеча биолокационной рамки находится в зоне излучения, а правильное определение направления на объект возможно только в том случае, когда чувствительное плечо биолокационной рамки полностью находится в зоне излучения (в момент фиксации).

Степень напряжения зрения постоянно и произвольно меняется, соответственно меняются и размеры зоны излучения. Об этом надо постоянно помнить, определяя направления на объекты. Если часть биолокационной рамки окажется за пределами зоны излучения, биолокационная рамка не покажет правильного направления.

Когда мы рассеянно смотрим перед собой, ни на чем не задерживая внимания и ничего не собираясь искать, биолокационная рамка не отклоняется, хотя и находится в зоне излучения. Она отклоняется только тогда, когда оператор биолокации «настроился» на фиксацию конкретного видимого или находящегося в полосе поиска, на расстоянии, не превышающем предельную дальность, невидимого объекта. При этом свободный конец (петля) биолокационной рамки всегда входит в телесный угол, образованный направлениями от глаз на границы объекта, и не выходит за его пределы, если вся биолокационная рамка находится в зоне излучения. Следовательно, отклонение биолокационной рамки вызывается изменениями каких-то характеристик излучения в пределах телесного угла, образованного контурами проекции объекта на глаза. Похоже, что когда на излучающей поверхности глаза появляется изображение зафиксированного объекта, характер излучения в этом месте сразу же изменяется. Участок зоны излучения с его изменившимися характеристиками втягивает свободный конец (петлю) рамки, который входит в этот участок и удерживается там до переключения внимания оператора биолокации на другой объект.

Если до поворота биолокационной рамки конец ее чувствительного плеча будет находиться в зоне излучения, то он окажется в границах проекции объекта (рис. 49).

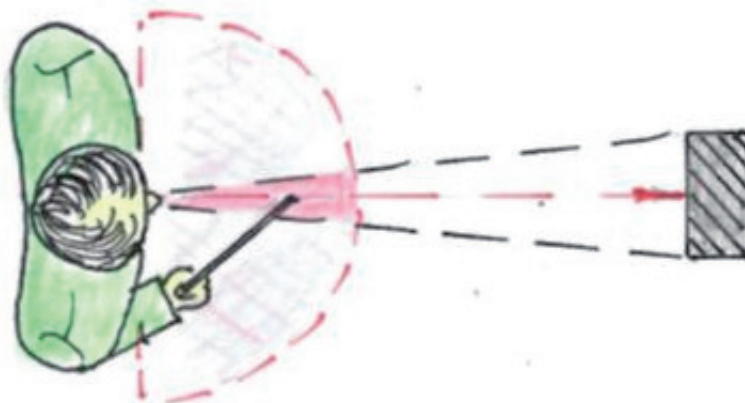


Рис. 49. Конец рамки в зоне излучения оператора биолокации

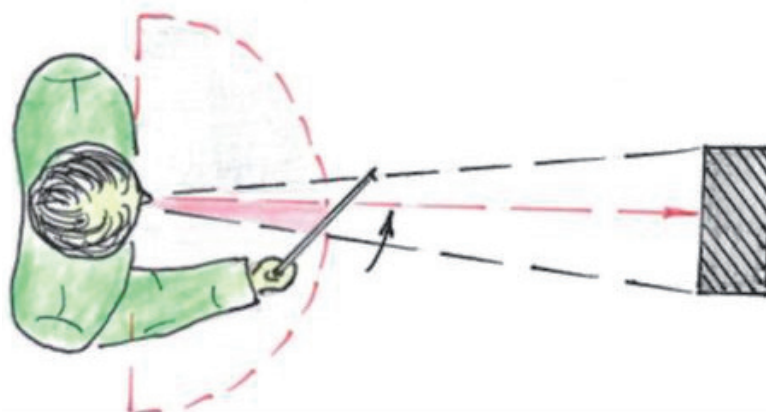


Рис. 50. Конец рамки за зоной излучения оператора биолокации

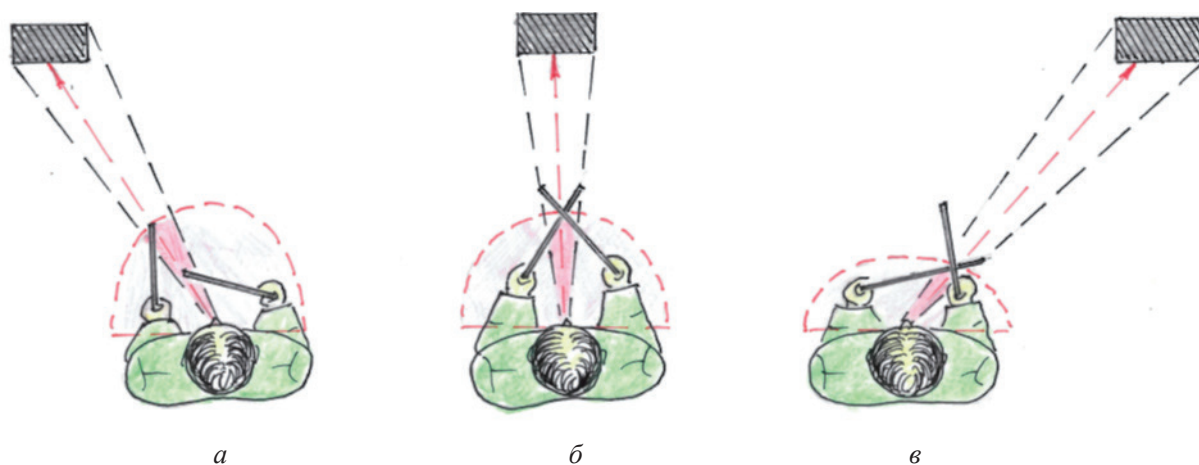


Рис. 51. Точка пересечения биолокационных рамок и направление на объект поиска: а – объект поиска слева от оператора биолокации; б – объект поиска прямо по ходу движения; в – объект поиска справа от оператора биолокации

Если же после поворота биолокационной рамки конец ее чувствительного плеча окажется за пределами зоны излучения, то он будет находиться левее истинного направления на объект. Ошибка будет тем больше, чем больше часть рамки, находящаяся за пределами зоны излучения (рис. 50).

Так как размеры зоны излучения постоянно меняются вследствие непроизвольного изменения степени напряжения зрения, в практической работе для определения направлений на объекты поиска лучше пользоваться двумя рамками. При любом изменении размеров зоны излучения точка, в которой перекрещиваются биолокационные рамки, всегда будет находиться на границе зоны и правильно показывать направление на зафиксированный объект (рис. 51).

Если объект поиска имеет значительные поперечные размеры, то больше будет и угол зрения на этот объект и соответственно угол отклонения биолокационной рамки (рис. 52).

Точно таким же образом биолокационная рамка отклоняется и в вертикальной плоскости, если оператор биолокации находится на месте, и вращается, если оператор биолокации движется (рис. 53).

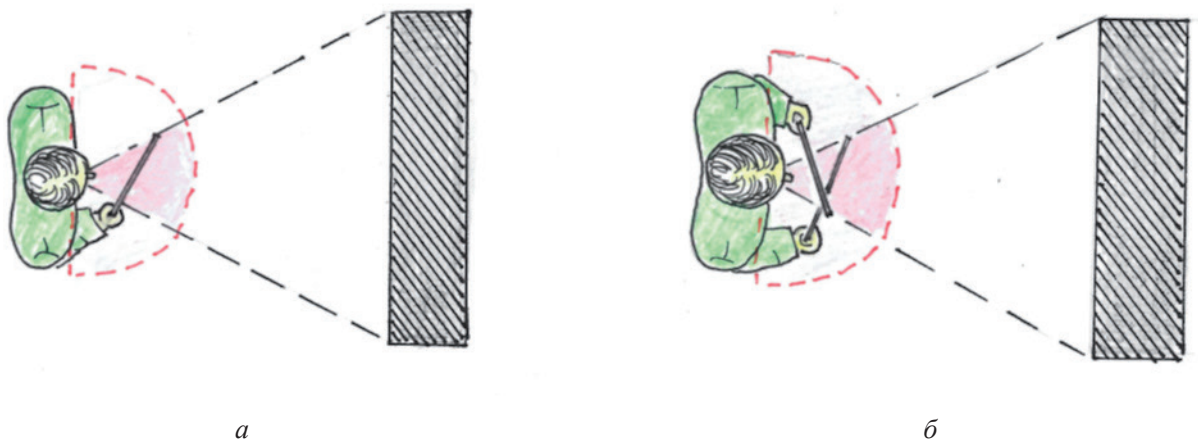


Рис. 52 . Угол отклонения биолокационных рамок при значительно больших размерах объект:  
*a* – при работе с одной рамкой; *б* – при работе с двумя рамками

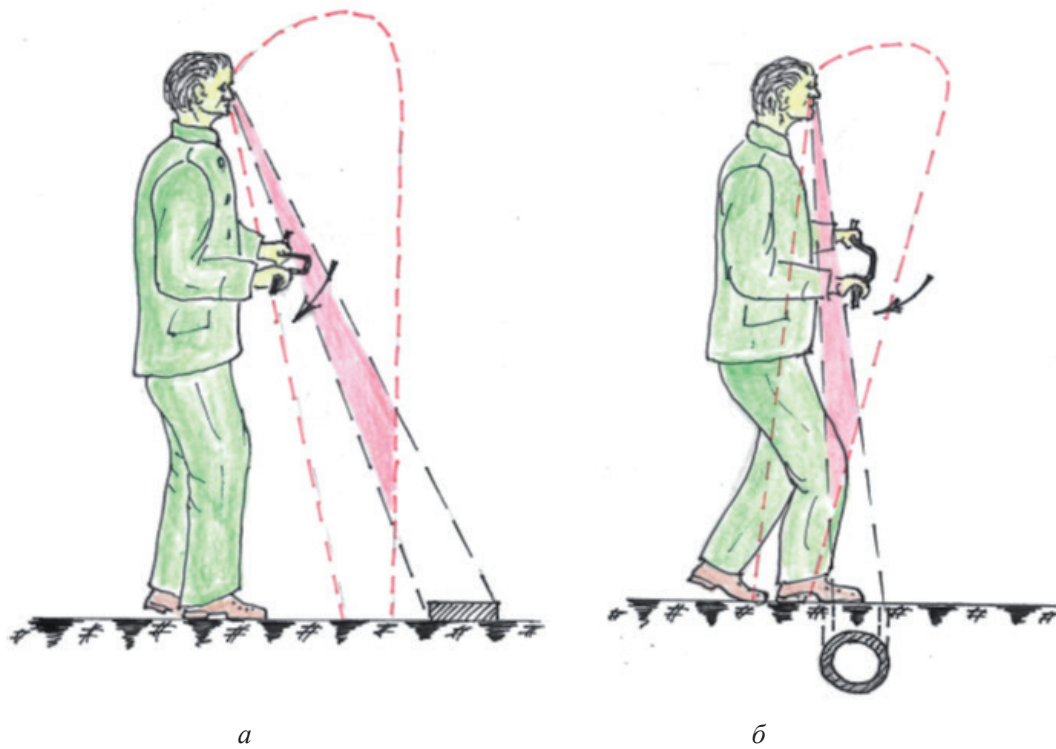


Рис. 53. Отклонение биолокационной рамки в вертикальной плоскости на месте и в движении:  
*a* – отклонение рамки от объекта (без движения оператора биолокации, – реакция рамки слабая);  
*б* – отклонение рамки при движении оператора биолокации (интенсивное вращение рамки)

Любая биолокационная рамка отклоняется или вращается только в том случае, если она имеет контакт с человеком (оператором биолокации), хотя бы и посредством разного рода рукояток, держателей и т. п. Не имеющая такого контакта с оператором биолокационная рамка не отклоняется. Видимо, рамка как-то «заряжается» при контакте с человеком и только в этих условиях взаимодействует с излучением. Биолокационную рамку можно

заставить отклоняться и тогда, когда ее держит другой человек за пределами своей зоны излучения.

Существует мнение, что биолокационная рамка отклоняется в результате произвольного мышечного усилия оператора биолокации, т. е. рамку отклоняет сам оператор биолокации. Если бы это было так, то с рамкой можно было бы работать, держа ее на любом расстоянии от себя. Но этого, как мы уже убедились, не происходит. У биолокационной рамки, сделанной из металлической пружины (спортивный эспандер), вращается только петля, а те части, которые находятся в руках, зажаты и неподвижны. Их можно сжимать как угодно сильно, а петля все равно будет вращаться. Если мы попробуем зафиксировать какой-либо объект, в том числе и видимый, работая в темных очках, у нас ничего не получится. Биолокационная рамка не будет отклоняться, даже если оператор хорошо видит объект и имеет полную возможность на него среагировать. Все-таки биолокационную рамку отклоняет не оператор биолокации, а какие-то другие силы (различного вида поля).

Теперь о возможности воздействия на биолокационную рамку физических полей самого объекта. Покажем оператору точку на удалении 10,0–15,0 м, в которой якобы находится хорошо известный ему объект очень малых размеров, невидимый невооруженным глазом, и предложим зафиксировать этот объект. Оператор биолокации успешно справится с этой задачей и зафиксирует в указанной точке объект, которого там нет и не было. Ясно, что несуществующий объект не может оказать на биолокационную рамку никакого воздействия. Этот опыт убедительно показывает, что оператор биолокации может зафиксировать любой объект в любом месте, независимо от того, есть он там или нет, если только будет твердо уверен, что искомый объект в данном месте есть. Это обстоятельство надо учитывать в практической работе. Отклонение биолокационной рамки в данном случае объясняется также изменениями характеристик излучения на направлении взгляда оператора биолокации в точку предполагаемого нахождения объекта.

У каждого оператора биолокации в одно и то же время наступают периоды полной потери чувствительности. В эти периоды биолокационная рамка не отклоняется ни на видимые, ни на невидимые объекты. Эти периоды получили название *суточных вариаций БЛЭ*. Продолжительность их – от одной минуты до двух часов, а иногда и более. Если в эти периоды мы попробуем измерить зону излучения, то обнаружим, что излучение отсутствует. Наступает перерыв, во время которого генератор излучения не работает.

Время наступления перерыва зависит от суточного распорядка жизни оператора биолокации. При переходе на летнее время и обратно это время соответственно смещается на один час, но не сразу, а за 20–25 суток. Продолжительность перерывов в разные месяцы разная. Однако о каких-либо закономерностях говорить рано. Нужны ежедневные наблюдения в течение многих лет.

### 3.3. Маятник – указатель биолокационного эффекта

Если держать рукой нитку с подвешенным к ней грузиком (маятником), то он может совершать самопроизвольные колебания без всякого воздействия извне. Надо только сильно захотеть, чтобы маятник колебался сам по себе. Не нужно упорно смотреть на грузик.



Сложности могут быть лишь в самом начале, а затем можно проводить очень интересные опыты.

Маятник совершает продольные, поперечные и круговые колебания, причем их характер меняется по желанию оператора биолокации без приложения какого-либо физического усилия. Научившись заставлять маятник колебаться, сделаем несколько опытов.

Не поворачивая головы, будем медленно перемещать самопроизвольно раскачивающийся маятник перед собой вправо, влево и вперед, отмечая, где он сам по себе перестает колебаться. Быстро убедимся, что маятник самопроизвольно колеблется только тогда, когда он находится в зоне излучения поля человека. За пределами этой зоны излучения самопроизвольных колебаний нет. Повторим тот же опыт, меняя степень напряжения зрения. При ее повышении участок, на котором самопроизвольно колеблется маятник, будет больше, а при понижении – меньше. Это соответствует изменениям размеров зоны излучения в зависимости от степени напряжения зрения.

Поместим между раскачивающимся маятником и глазами какой-либо непрозрачный экран, хотя бы лист бумаги, так, чтобы грузик маятника не был виден. После этого маятник в течение 25–40 с будет колебаться по инерции, затем колебания прекратятся.

Если между раскачивающимся маятником и глазами поместить стекло, то колебания на несколько секунд замедлятся, затем возобновятся с прежней частотой и амплитудой.

Если поместить маятник за непрозрачным экраном, но видеть его с помощью зеркала, находящегося рядом, маятник будет колебаться как обычно. Если закрыть глаза, маятник в течение 25–40 с будет колебаться по инерции, затем колебания прекратятся. В периоды суточных вариаций БЛЭ маятник не колеблется. Кстати, с помощью маятника очень удобно точно определять время начала и прекращения вариаций.

Совершенно очевидно, что маятник колеблется под воздействием излучения человеческого организма, генерируемого через органы зрения. Характер колебаний в различных условиях имеет, видимо, определенное значение для понимания характера излучения.

Медленно перемещая самопроизвольно раскачивающийся маятник, внесем его в угол зрения на фиксируемый объект. Маятник медленно прекратит колебания и повиснет неподвижно. При этом колебаний по инерции не будет. Пересекая подземный контрольный объект (коммуникация, кабельная трасса) с раскачивающимся маятником, увидим такую же картину. Следовательно, маятник, так же как и биолокационная рамка, сигнализирует оператору биолокации о том, что объект поиска зафиксирован. При прекращении колебаний в этих случаях, если груз достаточно легкий, нить маятника принимает не строго вертикальное положение, а несколько отклонена в направлении на объект.

Маятник совершает самопроизвольные колебания только в том случае, когда за нить его держит человек. Независимо подвешенный маятник самопроизвольно не колеблется. И время колебаний по инерции у такого маятника не 25–40 с, а в 4–5 раз больше. Напомним, что и биолокационная рамка, не имеющая контакта с оператором биолокации, не отклоняется.

Большой интерес представляет наблюдение за колебаниями маятника в различных условиях.

Колебания не затухают и могут продолжаться сколь угодно долго – до наступления прекращения излучения (вариации).

При одной и той же длине нити период колебаний маятника не зависит от массы груза и амплитуды колебаний.

При искусственном сужении поля зрения маятник набирает максимальную амплитуду колебаний значительно быстрее, чем в обычных условиях. То же самое происходит, если поместить маятник в какую-либо открытую сверху емкость (ящик, ведро и т. п.).

Чем выше острота зрения, тем больше амплитуда колебаний, и наоборот. В поле зрения двумя глазами амплитуда колебаний больше, чем в поле зрения одного глаза.

Амплитуда зависит от цвета поверхности, над которой находится маятник. На высоте 4,0 см через 2 мин наибольшая амплитуда будет над поверхностью зеленого цвета, наименьшая – над поверхностью красного цвета.

Минимальная высота маятника над какой-либо поверхностью, где достигается наибольшая амплитуда, зависит от шероховатости поверхности. Над гладкой поверхностью амплитуда меньше, над неровной – больше.

Если самопроизвольно раскачивающийся маятник медленно перемещать над линейкой, задерживая на 4–6 с над каждым сантиметровым делением, то увидим следующую картину. Через каждые 5 см характер колебаний будет меняться, а над делениями, кратными 5 см, маятник не колеблется (рис. 54).

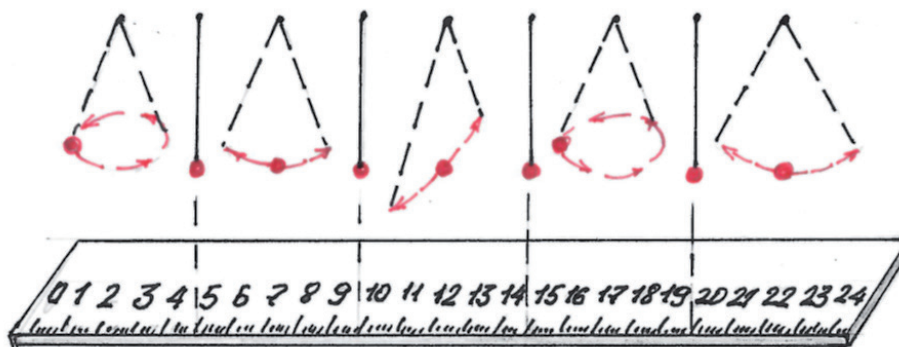


Рис. 54. Колебания маятника при перемещении над линейкой

Как бы мы ни ориентировали линейку, картина будет той же. Если медленно перемещать биолокационную рамку над линейкой перпендикулярно ей, то у каждого деления, кратного 5,0 см, рамка будет отклоняться, как и маятник.

Опыт показал изменения амплитуды и направления раскручивания маятника в поле человека (без фиксации объекта и с фиксацией объекта оператором биолокации).

Несомненно, что колебания маятника в какой-то мере отображают характер изменения человека, а может быть и другие процессы, связанные с жизнедеятельностью организма человека, его мозга. Здесь нужны дополнительные исследования.

Возможно, что излучение человека имеет пульсирующий характер, а в направлении взгляда на заинтересовавший (фиксируемый) объект приобретает характер потока, который втягивает в себя свободный конец биолокационной рамки, находящейся справа или слева от потока, или отталкивает рамку, находящуюся перед фронтом потока.

### 3.4. Фиксация невидимых объектов

Как уже говорилось, целью биолокационного метода является обнаружение и классификация невидимых объектов, т. е. находящихся под землей, под водой, за линией горизонта, за различными укрытиями, а также скрытых темнотой.

При фиксировании невидимого объекта иметь перед глазами оригинал не представляется возможным, следовательно, можно допустить, что мы имеем его изображение, хотя и не подозреваем об этом до тех пор, пока биолокационная рамка не начнет отклоняться.

В периоды суточных вариаций биолокационного эффекта рамка не отклоняется из-за слабого защитного излучения или ослабления его до минимума. По этой же причине, по-видимому, отсутствуют самопроизвольные колебания маятника.

Напомним, что рамка отклоняется только тогда, когда она имеет контакт с оператором биолокации, хотя бы и посредством разного рода ручек, держателей и т. п. Маятник самопроизвольно колеблется также только при этих условиях (контакте). Видимо, и рамка, и маятник каким-то образом «заряжаются полем излучения» при контакте с человеком, только при этих условиях взаимодействуют с полем излучения. Кроме того, рамку можно заставить отклоняться пристальным взглядом и тогда, когда ее держит другой человек за пределами своей зоны излучения.

Вышеприведенные эксперименты с биолокационными рамками и отвесами по выявлению биолокационного эффекта операторов биолокации проводились при прямом наблюдении объекта оператором биолокации. При этом отмечалось одновременно множество различных объектов, но биолокационный эффект проявлялся только на те из них, на которых сосредоточивалось внимание и о которых думал оператор биолокации.

Результаты дальнейших экспериментов с использованием биолокационного метода по поиску скрытых объектов под землей, водой и пр., скрытых от прямого наблюдения оператора биолокации, показали, что биолокационный эффект также действует не на все объекты, а только на те, которые хотят обнаружить, или похожие на них, о которых оператор думает, хотя бы подсознательно. Условия возникновения БЛЭ одни и те же, как для видимых, так и для невидимых объектов. И если БЛЭ непосредственно связан с особенностями органов зрения, то получается, что оператор биолокации каким-то образом видит и невидимые объекты.

В качестве примера приведем результаты экспериментов.

1. Необходимо определить, какой из 3–5 хорошо известных оператору биолокации предметов находится, например, в закрытом металлическом шкафу (будучи ранее положен туда другим лицом). Оператор биолокации устанавливает Г-образную биолокационную рамку немного в стороне от шкафа и мысленно поочередно представляет себе эти предметы или называет их вслух. Когда представленный (названный) предмет будет именно тем, который находится в шкафу, биолокационная рамка повернется и ее конец укажет направление на шкаф. При этом надо учитывать такие особенности: предмет не должен быть в шкафу в течение как минимум 15 дней до эксперимента, так как от него будет идти остаточное излучение в данный период; во-вторых, шкаф не должен иметь двойную стенку.

2. В подземной коммуникации необходимо определить количество труб. Для этого оператор биолокации становится на выявленную коммуникацию и последовательно называет про себя возможное количество труб (одна, две, три и т. д.). При этом представляет эти

трубы мысленно. Когда названное количество труб совпадает с имеющимся, биолокационная рамка (указатель, отвес) среагирует (повернется). Для определения направления течения по трубам воды задается аналогичный вопрос и мысленно представляется этот поток; тогда биолокационная рамка поворачивается в сторону течения воды.

3. Если на одной линии закопать или положить в траншею несколько хорошо известных оператору биолокации предметов на удалении 3–5 м один от другого, то с расстояния 30–50 м несложно определить то, где какой предмет находится, способами, описанными выше. Ошибки здесь, как правило, связаны с наличием в районе участка эксперимента аналогичных или похожих предметов, на которые «срабатывает» рамка, или если рамка находится на большом удалении от корпуса и выходит из зоны излучения, а также если помощник перекалывал предметы с одного места на другое и от них осталось остаточное поле излучения (до 15 дней).

4. Если два одинаковых, но разного цвета предмета положить за каким-либо экраном на расстоянии 30,0–40,0 см один от другого, таким же способом, как было описано выше, можно определить, какого цвета предмет с какой стороны находится. *Уточнение:* определение цвета надо начинать не ранее чем через 7–10 мин после раскладывания предметов.

Таким образом, из указанных экспериментов можно сделать вывод: биолокационным методом реально классифицировать (путем перебора вариантов) обнаруженные объекты, вести поиск конкретных объектов, определять их цвет и некоторые другие характеризующие свойства. Для этого оператор биолокации должен хорошо представлять, как выглядит объект поиска, или иметь натуральные образцы, фотографии, рисунки и т. п. Оператору биолокации надо помнить, что при закрытых глазах биолокационный эффект отсутствует.

Кроме указанных выше экспериментов, приведем еще несколько. На участке местности площадью 15,0×15,0 м, не имеющем геопатогенных и техногенных излучений, установим ящик (стол). Выберем 2–3 предмета небольшого размера для их укладки на ящик (стол).

**Первый эксперимент.** Положим на середину стола один из предметов, затем через 1–2 мин уберем со стола этот предмет. После этого примерно через 5 мин, запомнив предмет, обойдем с рамкой данный участок (15,0×15,0 м) по периметру. В ходе этого зафиксировывается срабатывание рамки (отвесов) в четырех местах периметра; в них делаются отметки на земле. Как показывает практика (по компасу), эти лучи по азимутам сторон света С–Ю, З–В. Затем, через 7–10 мин, делается повторный обход этого участка, когда, как правило, уже не фиксируется излучение от убранного предмета со стола. При обходе места стола по периметру оператор биолокации смотрит только перед собой, а не на стол.

**Второй эксперимент.** Положим тот же предмет точно на прежнее место, накроем его картонной коробкой и через 5 мин обойдем данный участок по периметру с установкой на поиск предмета и отметим, как в первом случае, 4 точки на местности, где биолокационная рамка фиксирует места появления биолокационного эффекта от предмета. Эти отметки на земле совпадут с отметками, сделанными при первом эксперименте.

**Третий эксперимент.** Уберем из-под коробки предмет, а коробку поставим точно на прежнее место. Через 5, 15, 30 мин обойдем участок по периметру, отмечая на земле точки проявления биолокационного эффекта. Эти точки будут в тех же местах, что и при первом и втором экспериментах, с теми же азимутами.

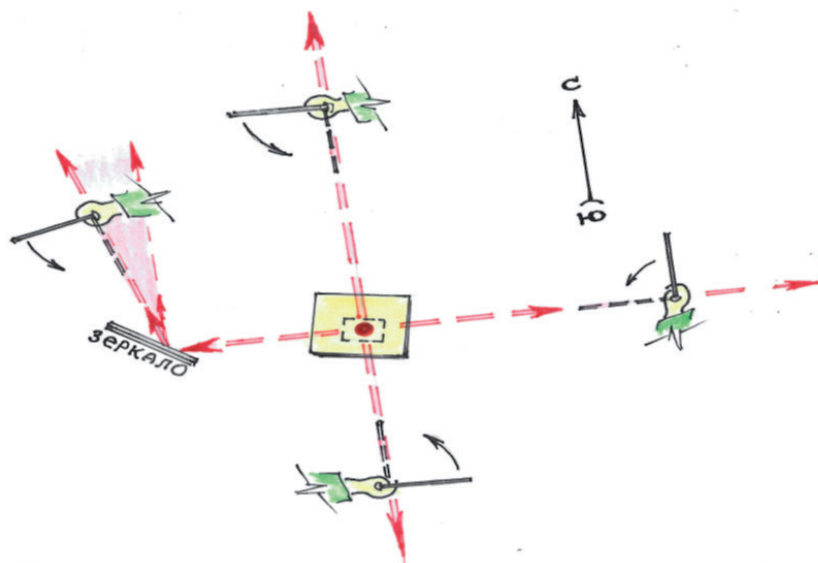


Рис. 55. Отклонение биолокационного луча от зеркальной поверхности

**Четвертый эксперимент.** Развернем коробку на столе на 90 градусов и обойдем участок местности, при этом биолокационный эффект от предмета по отметкам на земле не изменяется.

**Пятый эксперимент.** Обойдем данный участок местности, но с установкой на поиск другого предмета. Биолокационный эффект не выявляется.

**Шестой эксперимент.** Накроем коробку с находящимся под ней предметом второй, большего размера, чтобы между стенками коробок было расстояние не менее 5,0 см. При обходе данного участка местности биолокационный эффект не фиксируется. Убрав верхнюю коробку и обойдя данный участок, отметим, что биолокационный эффект вновь появляется на тех же участках местности.

**Седьмой эксперимент.** Если убрать верхнюю коробку и проверить биолокационный эффект, то он не изменится, но если на одном из четырех направлений биолокационного эффекта от предмета поставить зеркало под определенным углом, то луч от биолокационного эффекта объекта отклонится и зафиксируется в другой точке местности (рис. 55).

### 3.5. Выводы из проведенных экспериментов и особенности биолокационного эффекта

1. От любого предмета в горизонтальной плоскости формируются (излучаются) четыре взаимно перпендикулярных луча по строго определенным азимутам света. Эти лучи несут цветное изображение излучающего объекта, невидимое в общепринятом смысле этого слова, но воспринимаемое нашими органами зрения (без осознания этого факта). Фиксация органами зрения изображения излучающего объекта вызывает изменение характеристик защитного (излучающего) поля человека и в дальнейшем отклонение биолокационных рамок.

2. Горизонтальные лучи свободно проходят через одну преграду значительной однородной толщины, но вторая преграда, даже самая тонкая, на определенное время полностью

или частично задерживает излучающие лучи. В вертикальной плоскости также распространяются лучи от объектов поиска, но они намного мощнее и проходят через несколько препятствий значительной толщины.

3. Излучает все, что нас окружает, в том числе и живые объекты. В любой точке пространства могут сходиться лучи от различных объектов, однако это не мешает различать излучение каждого в отдельности.

4. Лучи отражаются от зеркальной поверхности, изменяя свое направление, проникают через любые материалы, затрачивая на это определенное время. Если на пути луча поставить призму, его направление после выхода из призмы изменится, т. е. луч преломляется. После преодоления поставленного под углом оргстекла, обработанного наждачной бумагой, луч рассеивается. Материал, через который прошел луч, после удаления излучающего объекта продолжает некоторое время испускать излучение с ограниченного участка (места прохождения луча). Причем только в одну сторону – по направлению первичного луча. Продолжительность остаточного действия в различных материалах различна. Продолжительность остаточного действия также зависит от цвета излучающего объекта. Наибольшая продолжительность остаточного действия – от объектов черного и фиолетового цвета, а наименьшая – от объектов красного цвета. Лист железа толщиной 3,0 мм сохраняет излучение до 2 недель, кирпичная стена толщиной 70,0 см – более суток. Металлический предмет, находящийся в нагрудном кармане пальто в течение 3 мин, а затем извлеченный оттуда, перестает фиксироваться в пальто по горизонтальному лучу через 44 ч, а по вертикальному лучу – через 9 суток и т. д. Вертикальное излучение сохраняется дольше, чем горизонтальное. Если после удаления излучающего объекта развернуть преграду, через которую прошел луч, на какой-либо угол, направление луча изменится на тот же угол поворота. Цвет объектов за преградой различается через 2–5 мин. Больше время требуется для распознавания предметов красного цвета.

5. На поверхности земли фиксируется излучение от находившихся ранее под ней объектов через десятки и даже сотни лет.

6. Изображение объекта фиксируется органами зрения человека в любой точке луча излучения на всем его протяжении. На выходе из преграды изображение наиболее яркое (интенсивное вращение рамки). Поэтому если точка выхода луча из преграды находится в поле зрения оператора биолокации, биолокационная рамка указывает на эту точку (при определении направления), а если эта точка находится за пределами поля зрения оператора биолокации, то рамка поворачивается в сторону ближнего горизонтального луча и указывает кратчайшее направление на него. Если же луч закрыт чем-либо от прямого наблюдения, то рамка в руках оператора отклоняться не будет.

*Из изложенного выше следует: то, что называется биолокационным эффектом, представляет собой целый комплекс явлений, ни одно из которых еще до конца не изучено.*

### 3.6. Некоторые размышления после проведенных экспериментов

Излучение объектов обладает многими свойствами электромагнитного и других излучений. Вообще-то ничего удивительного в этом нет. Известно, что любой предмет, имеющий температуру выше абсолютного нуля, обладает электромагнитным излучением.

Поэтому мы вполне можем допустить, что и это излучение является электромагнитным. Вопрос в том, в какой части шкалы электромагнитных излучений оно находится, каковы его частота и длина волны, одинаковы ли они для всех объектов, почему излучение распространяется только по строго определенным направлениям в виде узких лучей, чем объясняется остаточное действие излучения.

Опытным путем установлено, что излучение экранируется зеркалом, фольгой, поглощается затемненными стеклами солнцезащитных очков. Даже ясно видимые объекты при работе оператора биолокации в темных очках не фиксируются, хотя излучение из глаз оператора биолокации через эти очки проходит свободно и зона излучения остается. Однако поток *собственного* излучения оператора биолокации в направлении фиксируемого объекта не возникает. Если объект закрыть затемненным стеклом и фиксировать его с расстояния, значительно превышающего дальность распространения излучения оператора биолокации, объект все равно не фиксируется. То есть можно считать вполне однозначно, что темное стекло поглощает излучение *самого* объекта, а не оператора биолокации. Кстати, фольгу и затемненное стекло можно использовать как маскировочные средства для предотвращения обнаружения тех или иных объектов биолокационным методом.

Любопытные результаты дает излучение предположительности остаточного действия излучения объектов в зависимости от их цвета. При комнатной температуре тонкий картон сохраняет излучение объектов после их удаления (для объектов фиолетового цвета – 4 ч; зеленого – 2 ч 40 мин; красного – 1 ч 25 мин). Если к этому же листу картона прикрепить лист черной копировальной бумаги, то излучение объектов после их удаления сохраняется (для фиолетового цвета – 3 ч 40 мин; зеленого – 4 мин; в случае объектов красного цвета оно не сохраняется). Сам лист черной копировальной бумаги сохраняет излучение от объектов: фиолетового цвета – 8 мин; зеленого – 30 с; от объектов красного не сохраняет.

Известно, что световые волны разного цвета имеют разную длину волны. Наиболее длинными волнами света являются волны красного цвета, в средней части спектра – волны зеленого цвета, наиболее короткие волны – волны фиолетового цвета. Именно в связи с этим мы и различаем цвета. Определение цвета невидимых объектов, видимо, также связано с различием в длине волн. Продолжительность остаточного действия тоже, вероятно, зависит от длины волны, поэтому она разная от объектов разного цвета в одном и том же материале. И чем короче длина волны, тем больше продолжительность остаточного действия.

Возьмем предметы красного, зеленого и черного цвета примерно одинакового размера и будем фиксировать их с помощью биолокационной рамки, засекая по секундомеру время. В исходном положении чувствительное плечо биолокационной рамки каждый раз будет устанавливаться одинаково – под углом 45 градусов к направлению на фиксируемый объект. Время отчитывается от момента пристального взгляда на объект до момента его фиксации. Каждый объект будем фиксировать несколько раз с определением среднего времени. В этом опыте лучше использовать рамку *a* (см. рис. 44). Сравнив результаты, увидим, что быстрее фиксируется объект черного цвета, а наиболее медленно – объект красного цвета. Значит, либо глаз лучше воспринимает более короткие световые волны, либо излучение от объектов красного цвета значительно слабее. Возможно, этим и объясняется меньшая продолжительность остаточного действия излучения объектов красного цвета.

Предположим, что излучение объектов – это обычный видимый свет. Если смотреть на объект точно по направлению одного из горизонтальных лучей, мы будем видеть 4 луча: два вертикальных (ярких) и два горизонтальных (менее ярких). Ведь такая картина нам знакома. То же самое мы можем увидеть, глядя на яркий фонарь зимней морозной ночью. Вряд ли здесь простое совпадение.

Не исключено, что длина волн излучения объектов близка к длине волн видимого света и, скорее всего, со стороны фиолетовой части спектра. Вспомним, что темное стекло поглощает ультрафиолетовое излучение, а объекты любого цвета через темное стекло не фиксируются.

В конце 80-х годов XX века в газетах промелькнула заметка об одной женщине, которая, получив удар электротоком, приобрела на некоторое время способность видеть сквозь землю, а также внутренности людей. Вся эта история была расценена как мистификация и о ней быстро забыли. В свете изложенного в настоящей работе случившееся не так уж невероятно. Под воздействием сильного электрического тока орган, воспринимающий излучение объектов, через мозг выдавал на сетчатку цветную картинку объекта (органа).

Все опыты, изложенные выше, легко провести и без каких-либо сложных инструментов. Точность измерений при этом оставляет желать лучшего, но суть понятна. Вытекающие из результатов проведенных опытов практические рекомендации для операторов биолокации можно использовать в работе при совершенствовании приемов, а также в дальнейших исследованиях.



### НАЧАЛЬНЫЕ ШАГИ ОБУЧЕНИЯ И МЕТОДЫ ТРЕНИРОВОК ОПЕРАТОРА БИОЛОКАЦИИ

В ходе практического использования БЛМ (Г. Шаповаловым и Ю. Озябкиным [13]) и проведенных экспериментов выявлены определенные особенности и закономерности, которые в обязательном порядке надо учитывать операторам биолокации.

1. Каждый будущий оператор биолокации должен знать время суток, когда эффект отклонения рамки минимален или вообще отсутствует (часы вариации). Для этого на аномальном месте (при подходе к нему) в течение суток ( $\Gamma$ -образная рамка) через 10–15 мин оператор проверяет, на сколько градусов отклоняется (поворачивается) биолокационная рамка, ведет табличный учет и строит график. Надо учитывать ту особенность, что некоторые операторы биолокации не ощущают часы вариации, а некоторые наблюдают (ощущают) их до 2–3 раз в сутки. Кроме того, при заземлении оператора вариация не ощущается в данные часы; эту особенность надо учитывать оператору биолокации при практической работе. Рекомендуется иметь металлический шуп в одной из рук, который всегда пригодится для работы и заземления (исключение вариации).

2. От любого живого и неживого объекта распространяются генерируемые поля (лучи) по сторонам света (север–юг, запад–восток), перпендикулярно, а также вверх-вниз (земля), т. е. по осям  $XYZ$ . Самое энергетически насыщенное излучение (мощное) – по вертикальной оси  $Z$ , вверх и на восток–запад (рис. 56). При проведении поисковых мероприятий оператору биолокации желательно находиться выше объекта поиска (над лесом, зданием и т. д.).

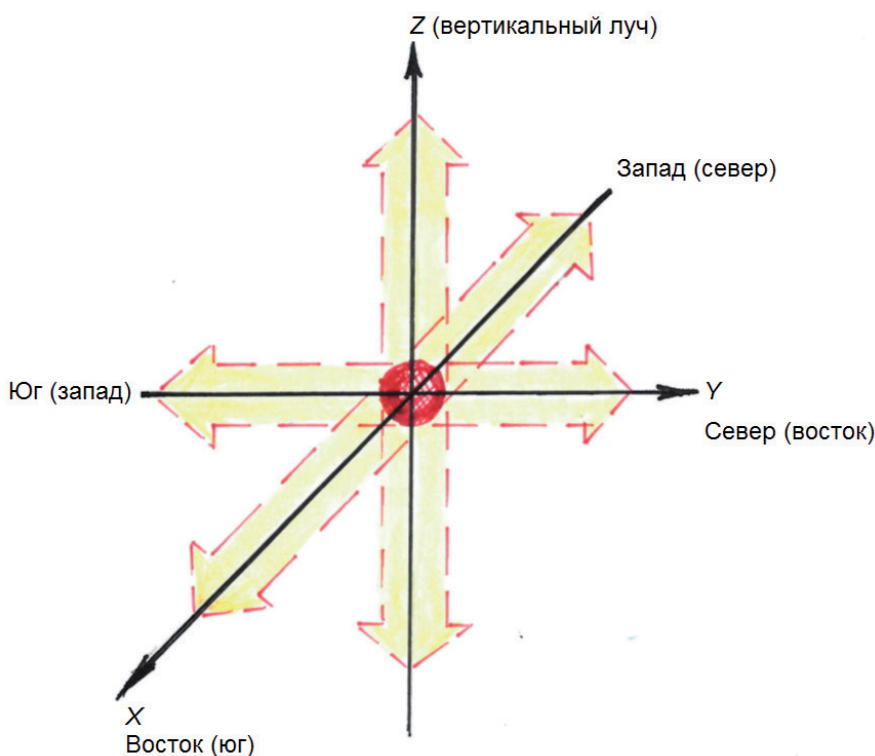


Рис. 56. Распространение генерируемых полей от объекта

3. При проведении поисковых мероприятий (кладов, объектов и др. захоронений) на обширной территории оператор биолокации может столкнуться с наличием дополнительных лучей (отраженных, переотраженных). Те генерируемые излучения, которые идут от объекта, ударяясь о брустеры автодорог и железнодорожных о выше расположенные холмы (возвышенности), отражаются, образуя как бы сетку (квадраты, прямоугольники). Данные лучи оператор биолокации может и не обнаружить за этими препятствиями, если они не мощного излучения. Исходя из этого можно установить приблизительно район и место (места) захоронения. Но оператор биолокации должен использовать только один вид рамок, лучше рамку с резонансным контуром (см. рис. 13) и сложную чувствительную рамку (см. рис. 12). Большие трудности при поиске объекта для оператора биолокации представляют сильнопересеченная местность, горы, холмы и тайга (буреломы). Для фиксации мест оператору биолокации рекомендуется использовать приемник GPS, чтобы можно было построить схему или нанести на топографическую карту места фиксации выявленных аномальных мест и лучей. В последующем необходимо дообследовать отраженные (переотраженные) лучи, убрать менее мощные из них и остановиться на вероятном районе поиска. Более детальное обследование выявленных мест будет рассмотрено далее.

На рис. 57 показано примерное распространение отраженных (переотраженных) лучей от объекта поиска и мест отсутствия БЛЭ.

На рис. 58 в разрезе показаны на пересеченной местности места отсутствия биолокационного эффекта и максимальные излучения от объекта поиска.

4. Для «отсеивания» лучей (отраженных, переотраженных) можно использовать металлический лист жести с установкой постоянного магнита посередине этого листа. Данный металлический лист (экран) с магнитом используют для защиты помещений от излучений, исходящих от флуктуаций жидкостей, протекающих по коммуникациям домов и подземных вод (см. раздел 5.3). Во время работы оператора биолокации металлический лист должен прикрывать туловище при прохождении перпендикулярно лучу в одну, а затем в другую сторону (обратно). По отклонению рамки оператор биолокации определяет мощность, интенсивность и направление излучения. Кроме того, оператор биолокации может сравнить показания излучения летние и зимние (когда в районе поиска лежит снег). Необходимо учитывать, что снежный покров и наледь, зимняя изморозь очень сильно блокируют генерируемые излучения поискового объекта.

5. Объект поиска должен быть расположен в пределах поля зрения оператора биолокации, хотя бы вне прямого наблюдения (под землей, водой, за укрытием, линией горизонта и т. д.); угол (от глаза оператора биолокации), образованный направлением на конец чувствительного плеча рамок и верхний обрез преграды, находящейся между оператором биолокации и объектом поиска, не более 20 градусов (рис. 59).

6. Чтобы фиксировался объект (рис. 60), должно выполняться условие: между оператором биолокации и объектом, находящимся выше поверхности земли (стены домов), имеется не более одной непрозрачной преграды и выполняются условия п. 5.

7. Оператор биолокации должен представлять себе хотя бы в общих чертах, как выглядит объект поиска. Резко повышает эффективность поиска объекта наличие перед глазами оператора биолокации натурального образца объекта поиска (минерал, металл, номер машины, оружие, фотографии, космоснимки, карты, рисунки и т. д.). При этом оператор дол-

жен постоянно держать эту информацию в голове и повторять про себя. Кроме того, можно увеличить чувствительность при приложении (прикреплении) к чувствительным точкам на руке или ноге образца искомого минерала, металла, пузырька с водой и т. д.

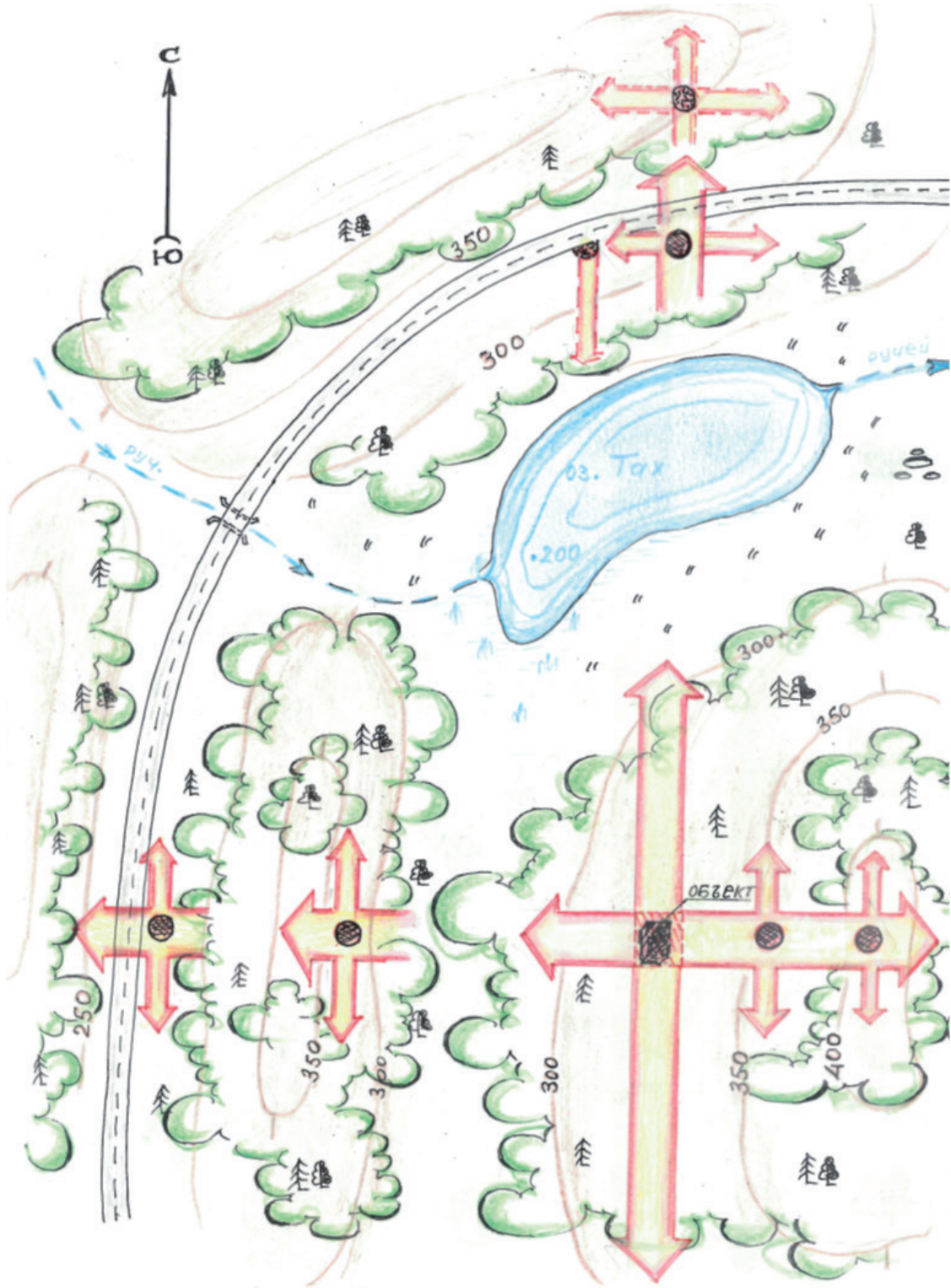


Рис. 57. Отражение и преломление лучей от поискового объекта на местности

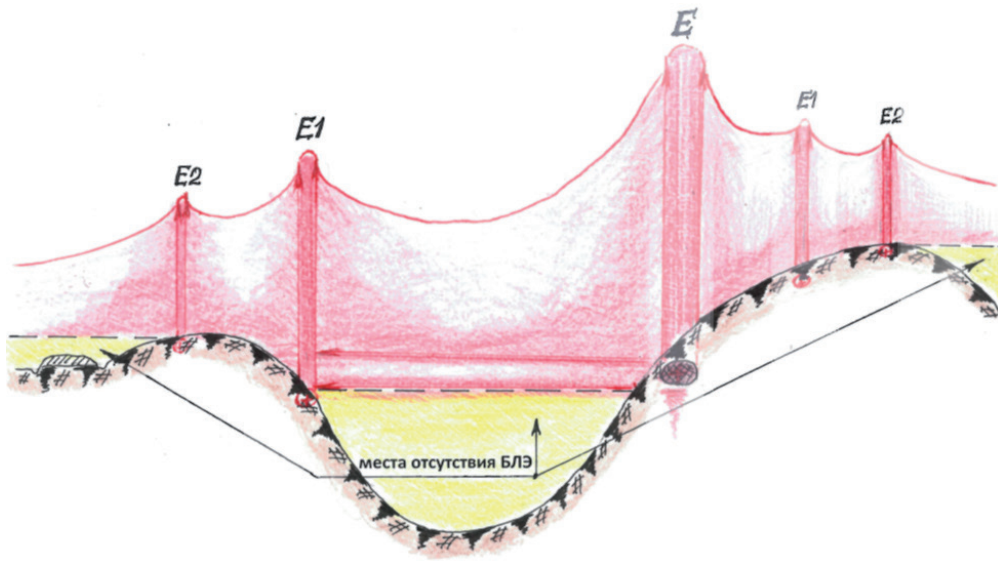


Рис. 58. Места максимального излучения и отсутствия БЛЭ

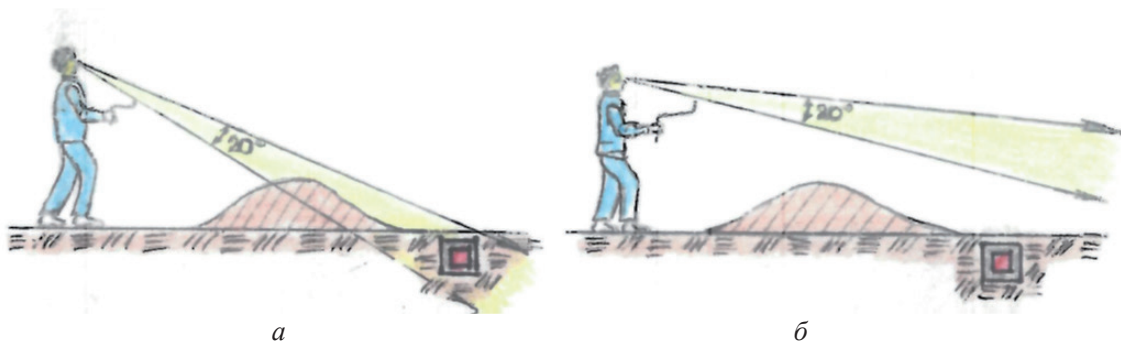


Рис. 59. Расположение объекта в поле зрения оператора биолокации: а – объект поиска в поле зрения оператора (объект фиксируется); б – объект поиска вне поля зрения (объект не фиксируется)

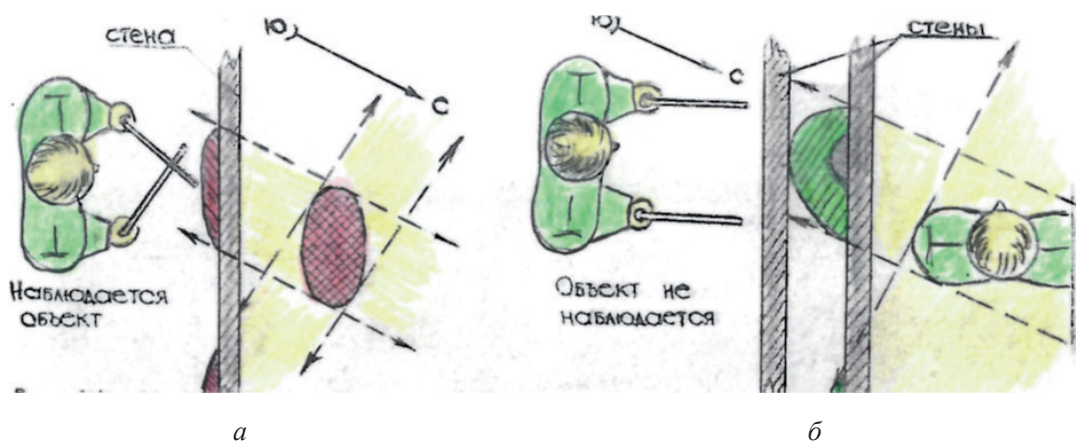


Рис. 60. Определение наличия объекта при различных преградах: а – объект оператором биолокации фиксируется при наличии одной преграды; б – объект не фиксируется при двух и более преград

8. До выхода (выезда) в район поиска необходимо настроить биолокационные рамки (рис. 7, 13, 14) в резонанс с поисковым объектом, соблюдая при этом часы вариации, чтобы не настраивать в данный период времени. Например, для поиска клада с золотыми монетами необходимо взять золотое кольцо (цепочку, монету и др.), закопать в определенном месте и, обходя этот участок по часовой или против часовой стрелки на небольшом расстоянии (10–20 м), чтобы видеть местность, зафиксировать в местах срабатывания (отклонения) рамки по компасу и направление на место золота в земле. При несовпадении направления С–Ю, З–В или отклонении рамки на небольшой угол необходимо на биолокационной рамке с помощью конденсатора переменной емкости подстраивать на наибольшую чувствительность (резкое отклонение, большой угол отклонения). После этой настройки удаляются за препятствие (холм, сплошное ограждение) и за ним определяют чувствительность и то, в какую сторону отклоняются рамки от первоначального положения (до холма, забора и др.); как правило, рамка должна отклоняться в противоположную сторону. Затем вновь перепроверяют наличие лучей перед холмом, забором и за ним, проходя параллельно излучаемым (генерируемым) лучам. Таким же способом настраивают рамки в резонанс на другие металлы, минералы, воду и др. После настройки рамок важно проверить их отклонение на участках местности, где имеется геопатогенная или техногенная зона. На данных участках местности рамки, настроенные ранее на поисковый металл (руду и др.), не должны отклоняться (фиксировать) на данные аномалии (ГПЗ и ТЗ). Если это происходит, то необходимо рамку вновь подстраивать по указанной выше методике на таких ГПЗ и ТЗ, чтобы при работе в поле данные зоны не выводили в ложные районы поиска.

9. Оператору биолокации не рекомендуется работать в состоянии утомления, подавленного настроения, неуверенности и апатии. Через каждые 30–40 мин, а при необходимости и чаще, нужно делать перерывы для отдыха, особенно в лесу и горах. Работа с рамками требует максимальной сосредоточенности и психологического настроя. Лучшее время работы – с утра и до обеда (12.00, время местное); кроме того, не должно быть свидетелей (кто прятал, перепрятывал или видел это). Надо иметь в виду, что остаточное излучение от объекта (перепрятанного) остается в данном месте до 20–30 дней, оператор биолокации может указывать именно на эти места (ошибаться). На результаты поиска сильно влияет присутствие рядом с оператором биолокации человека с более мощным полем излучения или наличие при нем предметов поиска (золота, серебра или др.).

10. Если объект имеет небольшие размеры по фронту или удален на значительное расстояние, то конец чувствительного плеча рамки будет показывать направление на объект, который находится на продолжении линии: глаз – конец чувствительного плеча. При этом направление будет правильным только тогда, если конец чувствительного плеча рамки будет находиться не далее 50,0–60,0 см от глаз (по горизонтали) (рис. 61, 62). При определении направления на объект рекомендуется использовать только Г-образные рамки. Конец рамки может колебаться в пределах угла, образованного направлениями от глаз на боковые границы объекта поиска (рис. 63). Если объект имеет значительную протяженность по фронту (рис. 64), то рамка отклоняется таким образом, что ее чувствительное плечо станет примерно параллельно объекту поиска, а при пересечении границы поиска объекта в движении, рамка будет вращаться (крутиться). Ночная темнота не влияет на эффективность работы рамок, однако туман, дождь, снегопад, пыль, дым снижают чувствительность работы оператора биолокации, а сильный мороз с инеем вызывают «вариацию» (отсутствие чувствительности у оператора биолокации).

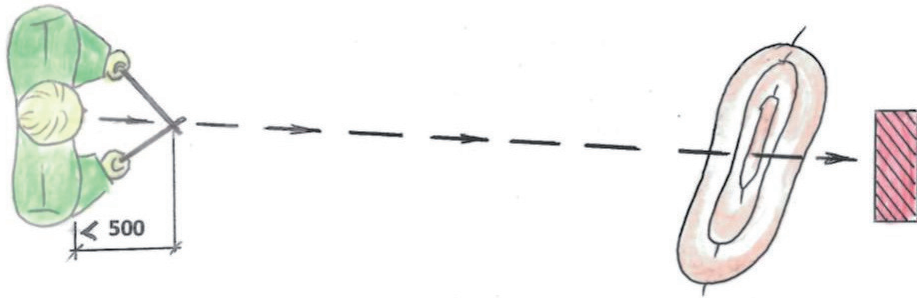


Рис. 61. Предельное удаление рамок у оператора биолокации (до 500 мм)



Рис. 62. Ошибка в поиске объекта при удалении рамок более 500 мм



Рис. 63. Предельный угол колебаний рамки при работе одной рамкой

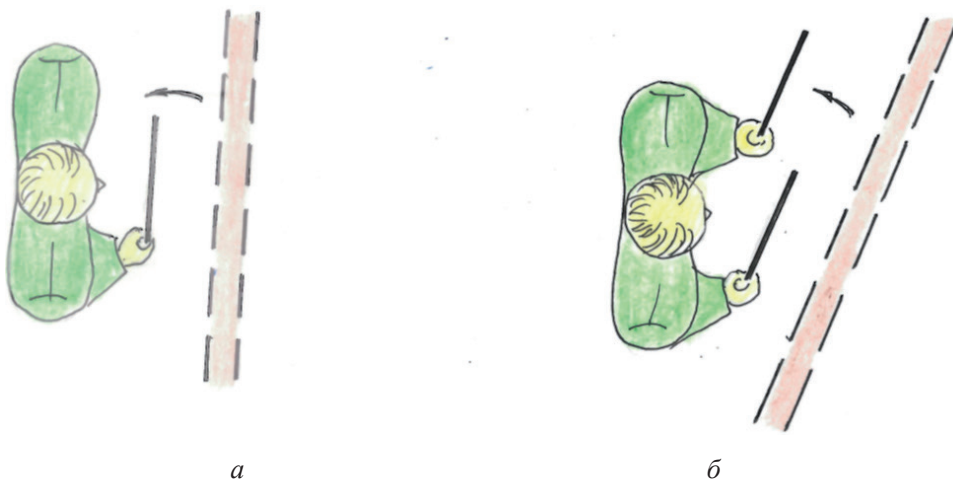


Рис. 64. Направление поворота рамок при наличии широкого объекта поиска:  
а – при работе одной рамкой; б – при работе двумя рамками

11. Оператору биолокации необходимо проводить корректировку результатов, полученных с помощью БЛМ, в зависимости от времени суток и погоды. Экспериментально установлено изменение границ от находящихся в земле объектов на поверхности земли в дневное и ночное время. Закономерности следующие:

- смещение имеет направление движения по азимуту падения солнечных лучей;
- максимум величины смещения соответствует максимальной величине угла над горизонтом;
- большей глубине залегания поискового объекта в земле (воде) соответствует большая величина смещения;
- в период восхода и захода солнца смещения нет;
- большей высоте наблюдения над поверхностью земли соответствует большая величина смещения;
- точность определения границ подземного объекта в плане неоднозначна и зависит от их «контрастности» (по физико-химическому составу) к окружающей среде, а также от вертикальных размеров и конфигурации объекта. При равенстве всех прочих условий границы контрастных и плоских горизонтальных объектов точнее, чем все остальные;
- в общем виде величина смещения равна

$$L_{\varphi}^{\text{сп}} = H \cdot \text{tg} \frac{\alpha}{2},$$

где  $H$  – глубина до центра объекта поиска;  $\frac{\alpha}{2}$  – половина угла положения солнца над горизонтом;  $\varphi$  – азимут падения солнечных лучей в момент наблюдения в данной точке.

- происходит смещение и остаточного поля, образовавшегося от людей и объектов, ежесуточно в десятки метров, вне помещений и строений.

#### 4.1. Качественная и количественная оценка реакции оператора биолокации

Следует иметь в виду, что угол между рамками может изменяться, а если рамка одна, то отклоняться она будет на определенный угол, вправо или влево. Это, по существу, является ответом организма оператора биолокации на поисковый вопрос: при параллельных концах рамок – ответ «нет», или «не знаю», или «не могу искать»; при скрещенных концах рамок – ответ «да», или «возможно, нашел», или «чувствую».


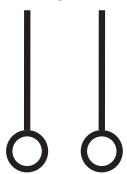

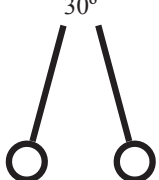

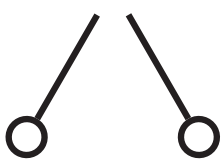

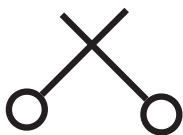
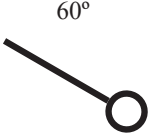
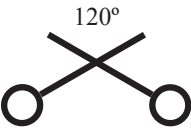
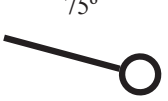
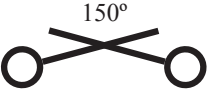


Поэтому во многих сложных ситуациях (особенно при биоиндикации) необходима количественная оценка реакции оператора биолокации на поисковый вопрос, особенно на серию однородных вопросов, например: «Здесь – вода?»; «Здесь – нефть?»; «Здесь – газ?» и т. д.

В ряде случаев можно вкладывать определенный количественный смысл в показания биолокационных рамок. Качественная оценка реакции оператора биолокации может определяться по скорости (или резкости) поворота рамки из нейтрального в рабочее положение. Если поворот вялый, то реакция слабая; если поворот резкий, то реакция сильная.

Ниже приводится примерная оценка (количественная оценка) реакции оператора биолокации по взаимному расположению биолокационных рамок (табл. 3).

Таблица 3

Примерная таблица качественной оценки степени реакции оператора биолокации

Баллы	Угол реакции, град		Смысл сигнала рамки		
	при одной рамке	при двух рамках			
0	0° 	0° 	Поиска нет		
1	15° 	30° 	Очень плохо	Очень мало	Очень слабо
2	30° 	60° 	Плохо	Мало	Слабо
3	45° 	90° 	Средне	Неясно	Неясно
4	60° 	120° 	Хорошо	Много	Сильно
5	75° 	150° 	Очень хорошо	Очень много	Очень сильно
6	90° 	180° 	Отлично	Особо много	Особо сильно

## 4.2. Биолокация с использованием маятника

Кроме биолокационных рамок, в отдельных ситуациях операторами биолокации применяется биолокационный маятник, состоящий из грузика на мягкой нити, конец которой удерживают двумя пальцами руки (большим и указательным), как показано на рис. 24.

На рис. 54 были показаны траектории движения центра грузика маятника при работе, которое он совершает по прошествии нескольких секунд с начала поиска или исследования объекта (аномалии). Так узнается «ответ» маятника на поисковый вопрос, мысленно



поставленный оператором биолокации. Как показывает практика, маятником чаще всего пользуются (профессионалы и любители) в целях медицинской диагностики.

Ниже проведем сравнительный анализ использования маятников и рамок, применяемых для биолокации.

***Основные достоинства биолокационного маятника:***

1. Маятник может быть сделан практически в любой обстановке из случайных, подручных материалов: любой нежесткой нити (нитка, бечева, цепочка, оторванная полоска ткани от одежды) и любого небольшого грузика (бусинка, гайка, камешек, пуговица, болтик, комок влажной глины), желательно не плоского, чтобы его парусность была минимальной.

2. Маятник удобен для биопеленгации объекта по карте (космоснимку), особенно если ее выполнять вместе с помощником, который будет отслеживать и фиксировать на карте плоскость колебания маятника для каждого положения руки оператора биолокации.

3. Маятник удобен при хранении и переноске, так как занимает ничтожно мало места.

4. Использование маятника в работе оператора биолокации может быть мало заметным для окружающих людей.

***Основные недостатки биолокационного маятника:***

1. Маятник обладает низким быстроедействием (раз в десять меньше, чем биолокационные рамки).

2. Маятник не позволяет производить количественную оценку реакции оператора биолокации на аномалию, так как дает только три вида ответа: «да» («плюс»), «нет» («минус»), «неизвестно».

3. Использование маятника для биопеленгации на местности весьма затруднительно.

***Приведем четыре случая применения маятника для решения задач биолокации:***

1. В экстремальных случаях при отсутствии биолокационных рамок, а также при невозможности их изготовления в приемлемый срок из-за отсутствия подходящего материала.

2. Для биодиагностики (в частности, биоиндикации) сложных систем по карте, плану, макету, космоснимку, фотографии.

3. Для скрытого получения информации в условиях возможности постороннего наблюдения.

4. Для связи с объектами (живыми, неживыми) через информационное поле, настройки на определенную проблему и получения ответа (реакции отвеса) из подсознания оператора биолокации.

В качестве примера ниже приведены несколько рисунков для проверки реакции маятника и организма оператора биолокации при постановке вопроса и описание получаемых ответов.

На листе бумаге рисуют стрелки (рис. 65), которые подписывают с ответом: север (да), юг (нет), восток (возможно, скоро) и запад (сомнение). Этот лист бумаги с помощью компаса ориентируется по сторонам света на столе. Затем оператор биолокации берет отвес в руки (см. рис. 24), подвешивает его в центре круга на расстоянии 0,5–1,0 см и задает интересующий вопрос. При раскачивании маятника в сторону севера получаем положительный ответ на заданный вопрос, между севером и западом – сомнение; если маятник раскачивается между севером и востоком, то данный вопрос решится (возможно или скоро). Аналогично получаем ответ, если маятник будет раскачиваться в нижней части квадрата (юг – нет).

Ниже приведем способ определения с помощью маятника *вitalности человека* (жизненной силы, выносливости, энергии).

На столе по компасу нужно сориентироваться по сторонам света (север – юг), затем оператор биолокации подвешивает маятник в центре полусферы и задается вопросом *вitalности* по шести разделам (с максимального до минимального значения), и раскачивание маятника укажет на его результат. Для определения *вitalности* другого человека оператору биолокации необходимо прикоснуться к нему (взять его руку в свою) и тогда проверять результаты по отклонению маятника (рис. 66).

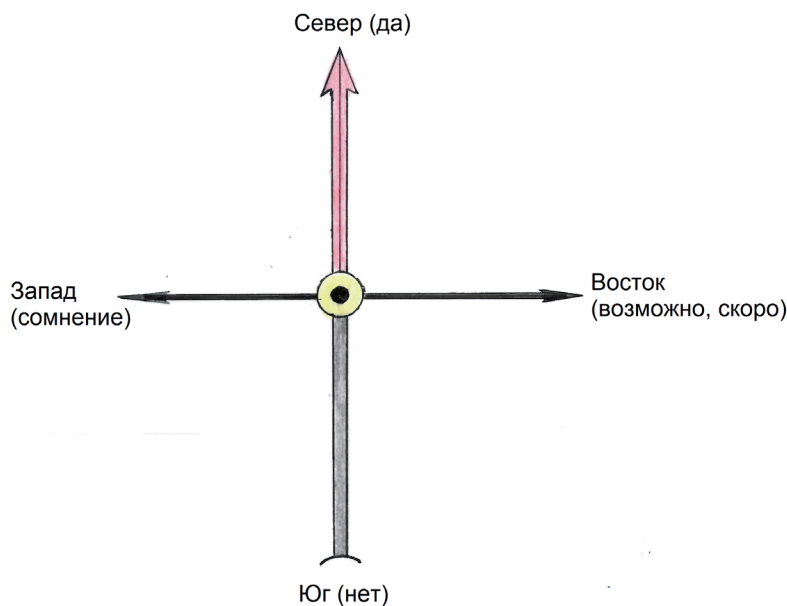


Рис. 65. Гадальный квадрат для проверки реакции оператора биолокации

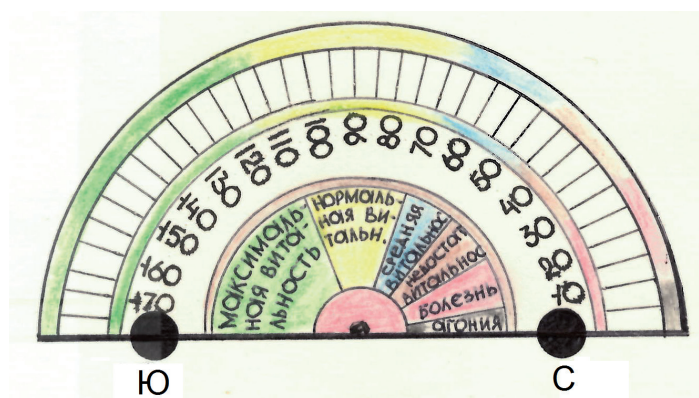


Рис. 66. Определение vitality организма человека

Для получения предполагаемых результатов по техническим излучениям земли и энергетическим сеткам можно использовать маятник на рис. 67 (*а* – технические излучения; *б* – излучения земли; *в* – излучения энергетических сеток земли; *г* – вредоносные излучения земли).

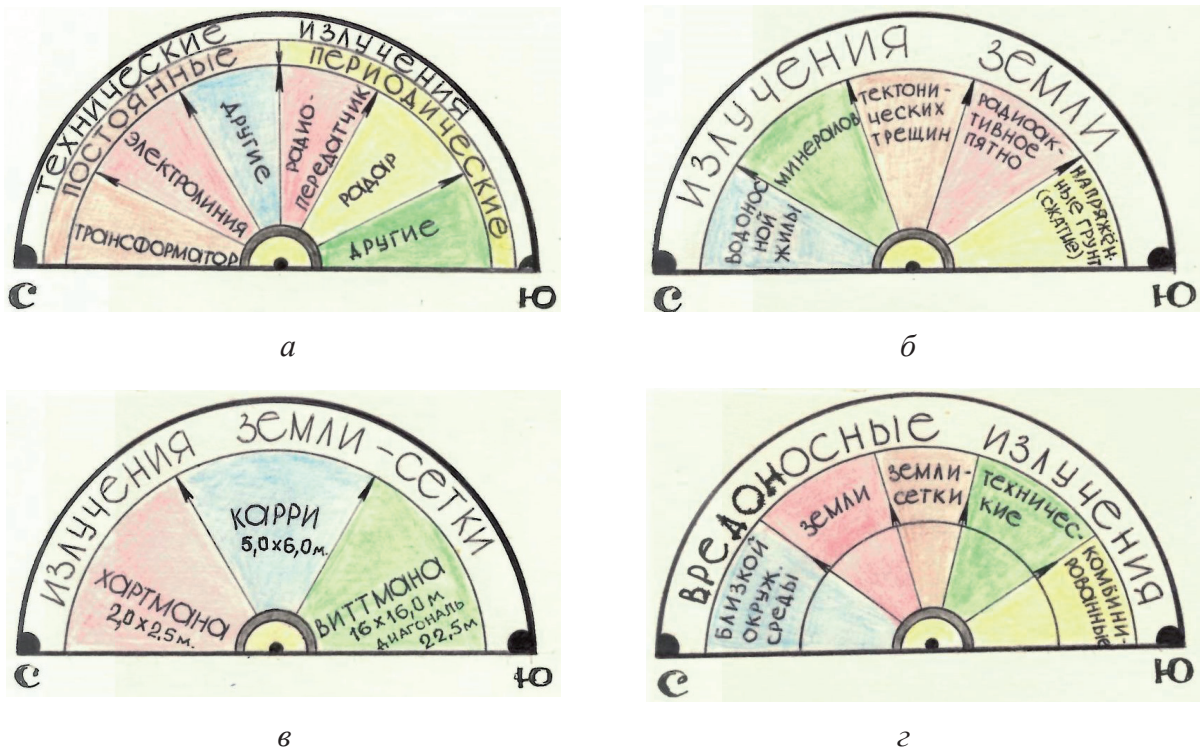


Рис. 67. Получение результатов по излучениям: а – технические излучения; б – излучения земли; в – излучения энергетических сеток земли; г – вредоносные излучения земли

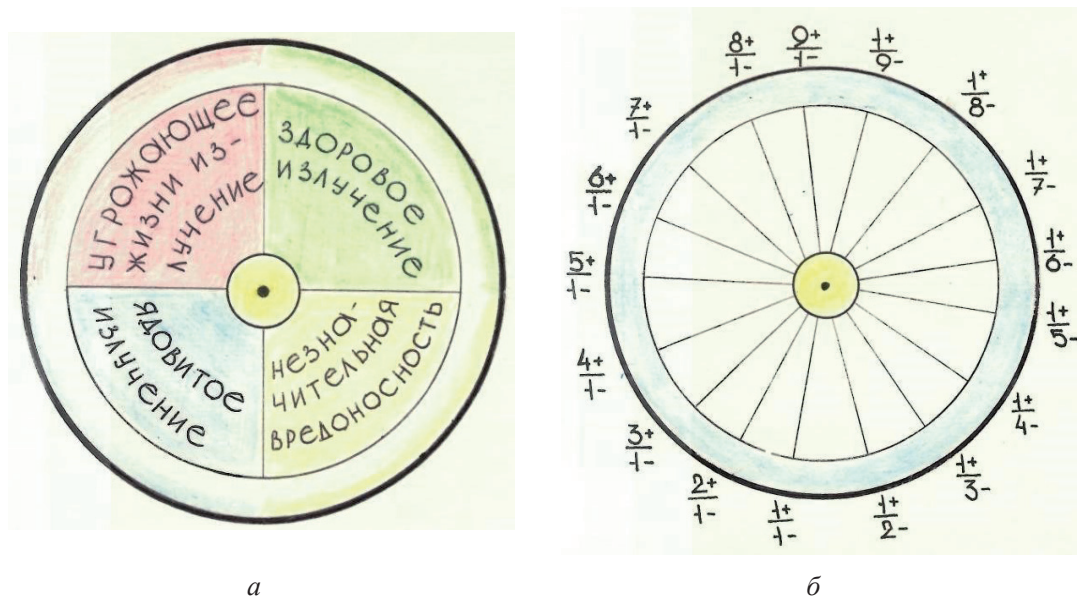


Рис. 68. Определение пригодности продуктов питания и загрязненность воздуха в помещении: а – опасные виды излучения; б – количество положительных и отрицательных ионов в помещении

Кроме маятника, оператор биолокации может использовать и Г-образную чувствительную рамку для одной руки, задавая вопросы, когда конец рамки будет находиться над одним из рисунков, и по отклонению рамки получать результат (ответ), когда ее конец оста-

новится в определенном секторе рисунка. Вторая рука оператора биолокации необходима для удержания объекта (предмета, минерала, клиента и т. д.).

С помощью отвеса оператор биолокации по изложенной выше методике может также проверить по рис. 68 здоровое вещество или ядовитое исследуемого продукта для человека. Кроме того, можно проверить количество положительных и отрицательных ионов в воздухе помещения.

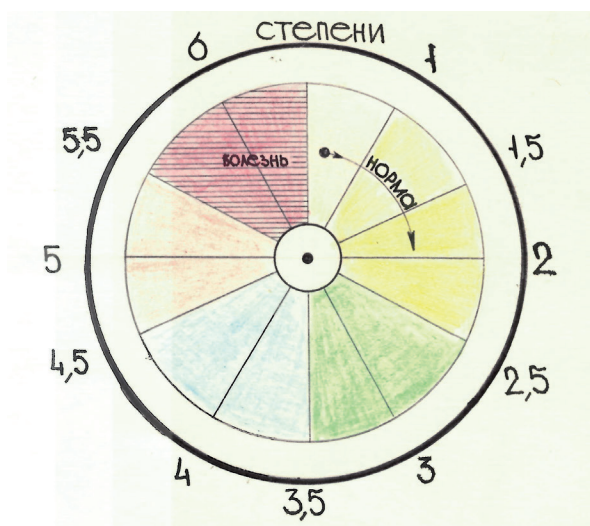


Рис. 69. Определение нарушения клеточных функций организма человека

С помощью рис. 69 оператор биолокации может ориентировочно определить степень нарушения клеточных функций обследуемых людей или своего организма для дальнейшего обследования в стационарных клиниках.

### 4.3. Основные методы биолокации

Основные виды биолокационных аномалий приводят к большому разнообразию конкретных ситуаций. В результате их обобщения (А. И. Плужников [11]) можно выделить следующие основные методы биолокации.

1. *Метод биосканирования* (рис. 70) – регулярное «прочесывание» зоны объекта биолокации по рядам «профилей», параллельных или пересекающихся. Это излюбленный метод геологов и специалистов по подземным коммуникациям. Он позволяет обследовать весь участок на данный вид аномалии, но сопряжен с колоссальными затратами времени и труда оператора биолокации.

Отвесное биосканирование дает более точный результат (по существу, это «чистовая операция»), однако его надежность будет значительно понижаться при работе неопытного или утомленного оператора биолокации.

Опережающее биосканирование (рис. 71) целесообразно применять для поиска зоны влияния искомой аномалии, чтобы в целом сократить время на поиски (по существу, это

«черновая операция»). Наиболее точно можно оконтурить подземную аномалию (т. е. определить ее контур в плане) лишь при движении оператора биолокации боком (т. е. не грудью и не спиной вперед).

2. *Метод биопеленгации* (рис. 72) – экспресс-поиск направления на объект биолокации практически не сходя с места или же из двух-трех точек. Он особенно эффективен на ранней стадии поиска и разведки, на больших территориях и акваториях, в экстремальных условиях окружающей среды для экстренного получения информации о местоположении объекта поиска. Данный метод начали применять с 1979 года, используя две биоиндикаторные рамки. (Многооборотные рамки геологов для этого мало пригодны из-за асимметричности системы.)

*Биопеленгация* (на примере обобщенной пустотной аномалии). Оператор дважды разворачивается на угол не менее 120 градусов (а может и на все 360 градусов), фиксируя сектор, в котором реакция оператора биолокации будет не менее 4 баллов. Методика оценки реакции в баллах будет рассмотрена ниже по тексту.

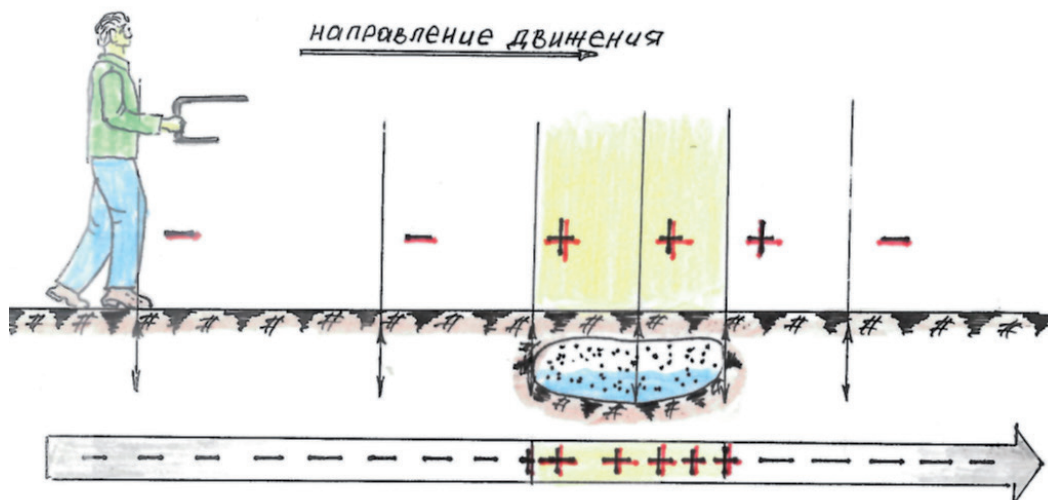


Рис. 70. Отвесное биосканирование подземной аномалии

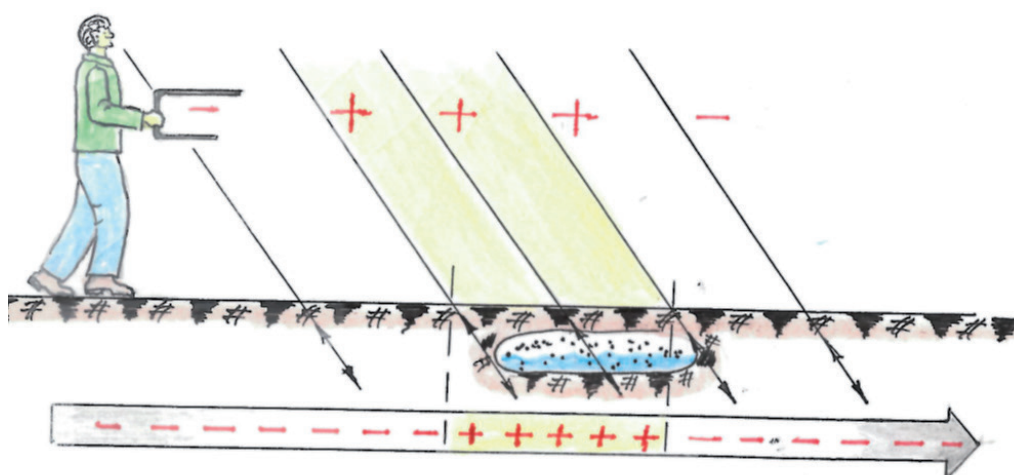


Рис. 71. Опережающее биосканирование подземной аномалии

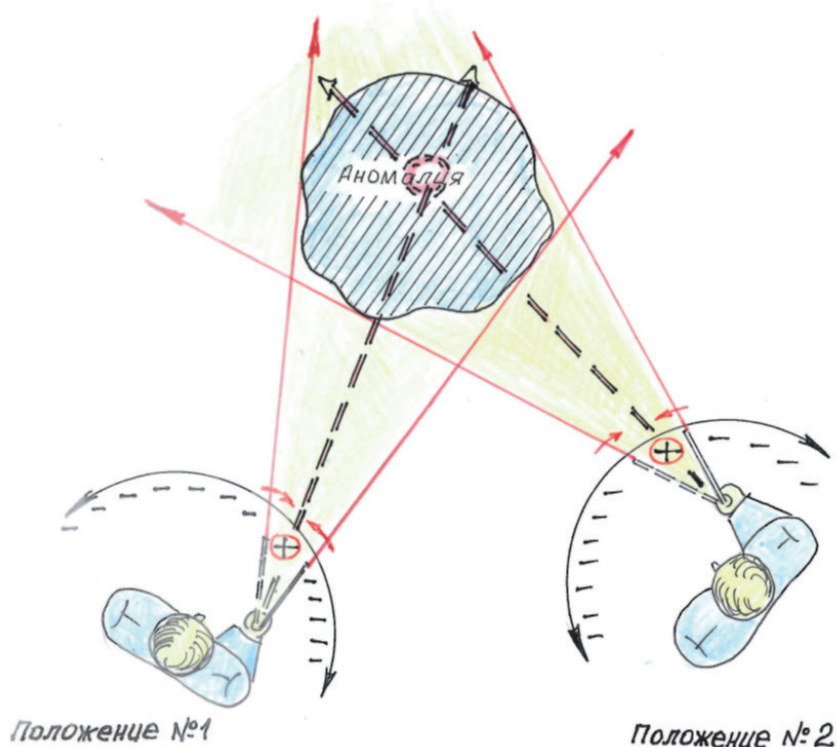


Рис. 72. Поиск аномалии методом биопеленгации

Как правило, биопеленгацию следует проводить из трех удаленных точек. Тогда главные векторы поиска (середина секторов реакции биолокационной рамки) на пересечениях образуют небольшой треугольник, который следует подвергнуть биосканированию. Биопеленгация из двух точек дает менее точные результаты.

Когда оператор биолокации практически лишен возможности изменить свое местоположение (например, он находится на транспортном средстве, движущемся по фиксированному маршруту), ему приходится выполнять биопеленгацию из разных точек маршрута или же ограничиваться наблюдением из одной точки. Но тогда необходимо сразу же попытаться определить расстояние от оператора до середины аномалии (и тоже с помощью биолокации).

3. *Метод биоиндикации* – определение некоторых характеристик объекта биолокации (на основе поисковых формул, или контрольных вопросов). Он позволяет существенно расширить наши представления об одиночном или групповом объекте поиска, особенно утраченном или находящемся в труднодоступном месте.

4. *Метод дистанционной биодиагностики* – сочетание двух или трех вышеназванных методов на значительном расстоянии от объекта биолокации. Этот метод начали применять с 1988 года для решения экологических, технических и других задач, в частности для работы по карте.

Основой любой операции биолокации является соответствующая настройка оператора биолокации. Она заключается в выработке словесно – зрительного образа искомого объекта. Оператор биолокации должен очень четко мысленно представлять себе обобщенный образ объекта (аномалии) и периодически (также мысленно) называть его одним-двумя

словами (например, «черная пустота» – при поиске неизвестных подземных ходов и помещений; «сухой перекоп» («пористый грунт») – при поиске старинной дренажной системы на территории бывшей усадьбы). Поэтому исключительно важна мыслительная подготовка оператора биолокации к операции (по существу это творческая работа индивидуального характера, без которой невозможно искусство биолокации).

В большинстве сложных реальных ситуаций оператор биолокации должен подсознательно создать «поисковый вопрос», содержащий следующие сведения:

- характер объекта поиска;
- направление поиска;
- дистанция поиска;
- что именно надо определить.

В итоге этот комплекс сведений превращается в упрощенную поисковую формулу, где остается лишь самое существенное. Поисковая формула может выглядеть как цепочка из трех-пяти ключевых слов, напоминающая часть некоторой телеграммы или управляющей программы для вычислительной техники.

#### **4.4. Способы ведения поиска с помощью биолокации**

Поиск объектов, предметов, полезных ископаемых, геопатогенных и техногенных зон, вредоносного излучения, людей, животных и пр. может вестись несколькими способами.

1. На транспортных средствах (машины, вертолеты, речные или морские суда и т. д.) по выбранному (проложенному) маршруту карты, космоснимкам с привязкой на местности или размеченному профилю местности. Этот способ применяется для обнаружения района, крупных или имеющих значительную протяженность подземных коммуникаций, залежей полезных ископаемых, воды, геопатогенных и техногенных зон, а также спрятанных кладов (захоронений). Поиск ведется, как правило, с резонаторами, прикрепленными на чувствительные точки тела оператора биолокации, и с биолокационными рамками (см. рис. 6–9, 11–14).

2. Пешим порядком, как правило, после объезда (облета) предполагаемого района поиска оператором биолокации было зафиксировано генерируемое излучение от поискового объекта. Поиск ведется с привязкой на местности по выбранным маршрутам. Он применяется для обнаружения кладов, объектов (захоронений, карстовых пустот, пещер, подземных коммуникаций, линий электропередач и связи, фильтрации водяных потоков, полезных ископаемых и др.). В данном районе проводится классификация выявленного и определяются его параметры по объему, мощности генерируемого излучения, направлению, глубине залегания с привязкой с помощью приемника спутниковой навигации (GPS) места на карте (схеме) района поиска.

3. С места в районе поиска объекта или клада (захоронения), находясь на максимальной отметке высоты местности (путем определения направления на объект поиска с одного, двух, трех пунктов с нанесением по компасу направлений магнитных азимутов на карту). Данный способ применяется в труднодоступных районах поиска и закрытой местности, при невозможности выйти в предполагаемый район (болота, озера, горы) и большом удалении от объекта поиска, а также при наличии большого скопления людей, транспорта, ваго-

нов, контейнеров и т. д. Для этого территория разбивается на более мелкие районы поиска (объектов) и проводится повторная проверка этих районов (объектов).

4. С места с нескольких направлений, где оператор биолокации не может находиться (закрытый район, цех, закрытая территория, недоступная местность), путем наблюдения за движущимся транспортным средством (самолет, катер, машина) и фиксации с помощью рамок начала и конца их отклонений (вращений, указателей) на аномалии (поисковом объекте) на местности с фиксацией направления по карте (космоснимку).

5. Находясь в помещении и работая по карте (космоснимку, масштабной схеме), при наличии фотографии или описании объекта (или его части), оператор биолокации мысленно сосредоточивается на объекте поиска с наложением (по квадратам карты) или мысленно прокладывает (сканированием) маршрут по ней. Для этих целей эффективна работа с Z-образными рамками или отвесами (см. рис. 20, 21).

6. Комбинированный способ поиска.

В зависимости от выбранного способа поиска и перепроверки полученных результатов оператор биолокации может сделать вывод о месте вероятного нахождения объекта поиска и предложить заказчику вести дальнейшие поиски с помощью технических средств или шурфовки (бурения) на этой местности, а на воде – с помощью водолазных работ.

#### 4.5. Выявление способностей к биолокации и наработка опыта

В начале обучения главное – иметь стремление и интерес, а также индивидуальные способности начинающего оператора биолокации, у которого отклоняется Г-образная рамка на видимом (труба, рельсы), а затем на невидимом (подземная коммуникация) объекте, с погрешностью не более 1,0 м до или после нее. После выявления способностей к обучению начинаются тренировки будущего оператора биолокации в определенной (примерной) последовательности.

1. Обучение способам удержания рамок, и в первую очередь Г-образной рамки (рис. 10–12, 22 а, б). Обращается внимание обучающихся на то, что рамка не должна касаться указательного пальца, а должна быть выше него на 0,5–1,0 см и что нужно придерживать рукоять только мизинцем руки. В последующем необходимо научить удерживать данную рамку в движении со скоростью примерно 2–3 км/ч, чтобы рамка не заваливалась в одну или другую сторону, вверх (вниз). При этом тренировка должна проходить на местности, где отсутствуют проявления БЛЭ. Необходимо обращать внимание на удаление руки от туловища (примерно 10 см) и удержание рамки на уровне грудной клетки.

2. Установление направления на объект, находящийся в пределах прямой видимости, Г-образной рамкой с места. Для этого выбираются объекты на местности (строения, отдельные деревья, электрические столбы). Обучаемый устанавливает рамку так, чтобы конец чувствительного плеча был направлен в сторону от выбранного объекта, и, глядя на рамку, мысленно сосредоточивается на выбранном объекте. Тренировка проводится до тех пор, пока конец чувствительного плеча рамки не будет точно и устойчиво (отклоняться) указывать по прямой: глаз – выбранный объект.

3. Определение направления на невидимый объект с места Г-образной рамкой. Для этого тренировка разбивается на несколько этапов.



**Первый этап.** На участке местности в заранее вырытую траншею (углубление) на одной линии закладывают различные 3–5 предмета небольшого размера (лом, кирпич, кусок кабеля и др.) на расстоянии 2,0–3,0 м между ними. Эти предметы засыпают землей, предварительно оператор биолокации их должен увидеть, но не знать последовательности их закладки. Обучающийся оператор биолокации на удалении 5,0–10,0 м от закопанных предметов, двигаясь вдоль траншеи, где зарыты предметы по направлению, например, север–юг, думая об одном из них, должен зафиксировать поворот рамки в том месте, где он спрятан. Данная процедура проводится и по другим оставшимся предметам, после этого выявляется процент совпадения по предметам. При этом обучаемый оператор биолокации должен помнить о генерируемых излучениях по сторонам света север–юг, запад–восток (см. выше), и траншея должна быть открыта по этим направлениям сторон света. Оператор биолокации также должен двигаться по этим направлениям сторон света вдоль траншеи, тогда результаты совпадения по предметам будут выше (рис. 73).

**Второй этап.** Ведутся тренировки на участке местности с имеющимися 2–3 подземными коммуникациями. Обучающийся оператор биолокации должен мысленно настроиться на поиск подземных коммуникаций, представляя прорытые траншеи, проложенные трубы, кабель, наличие воды и другие элементы. Тренировка проводится до тех пор, пока у оператора биолокации не будет отчетливо проявляться биолокационный эффект над каждой подземной коммуникацией. Точки (отметки) на земле, в которых рамка поворачивается, могут быть до или после коммуникации в пределах одного метра. Из-за слабой подготовки (опыта) оператора биолокации или его неспособности мысленно держать в уме поисковый объект первоначальные результаты могут быть скромные. Опыт и результаты появляются при проведении постоянных тренировок на местности с коммуникациями.

**Третий этап.** Тренировки проводятся так же, как и на втором этапе, но наносится метка мелом (наклейкой кусочка бумаги) на середину чувствительного плеча Г-образной рамки. Обучаемый должен двигаться по направлению к коммуникациям, смотря через рамку (отметку) на землю (рис. 74). При отклонении рамки оператор биолокации останавливается, отходит назад на 1–2 шага, возвращает рамку в исходное положение и вновь продолжает двигаться вперед (перепроверяет отклонение). В момент отклонения рамки на 90 градусов взглядом через метку оператор фиксирует точку на поверхности земли, которая и будет границей проекции находящегося под землей объекта поиска. Эту тренировку необходимо проделывать 3–4 раза с обеих сторон от аномалии (коммуникации) и отмечать обе точки на земле. При этом границы коммуникации (объекта) можно определить с точностью до нескольких сантиметров.

**Четвертый этап.** На этом этапе определяют поперечные размеры объекта (аномалии). Для этого обучаемый оператор биолокации, определив боковые границы объекта (коммуникации) по изложенной выше методике, становится примерно в метре от объекта лицом вдоль аномалии (коммуникации) и медленно перемещается влево (вправо) на аномалию, перпендикулярно пересекая ее. При всех отклонениях рамки от первоначального положения перпендикулярно от руки с рамкой к земле с помощью штыря (указки) делают отметки на земле – столько, сколько их будет до прохождения всей аномалии (коммуникации) (рис. 75, 76). Оператору биолокации надо знать, что чем ниже рука с рамкой от земли, тем точнее рисунок аномалии (объекта).

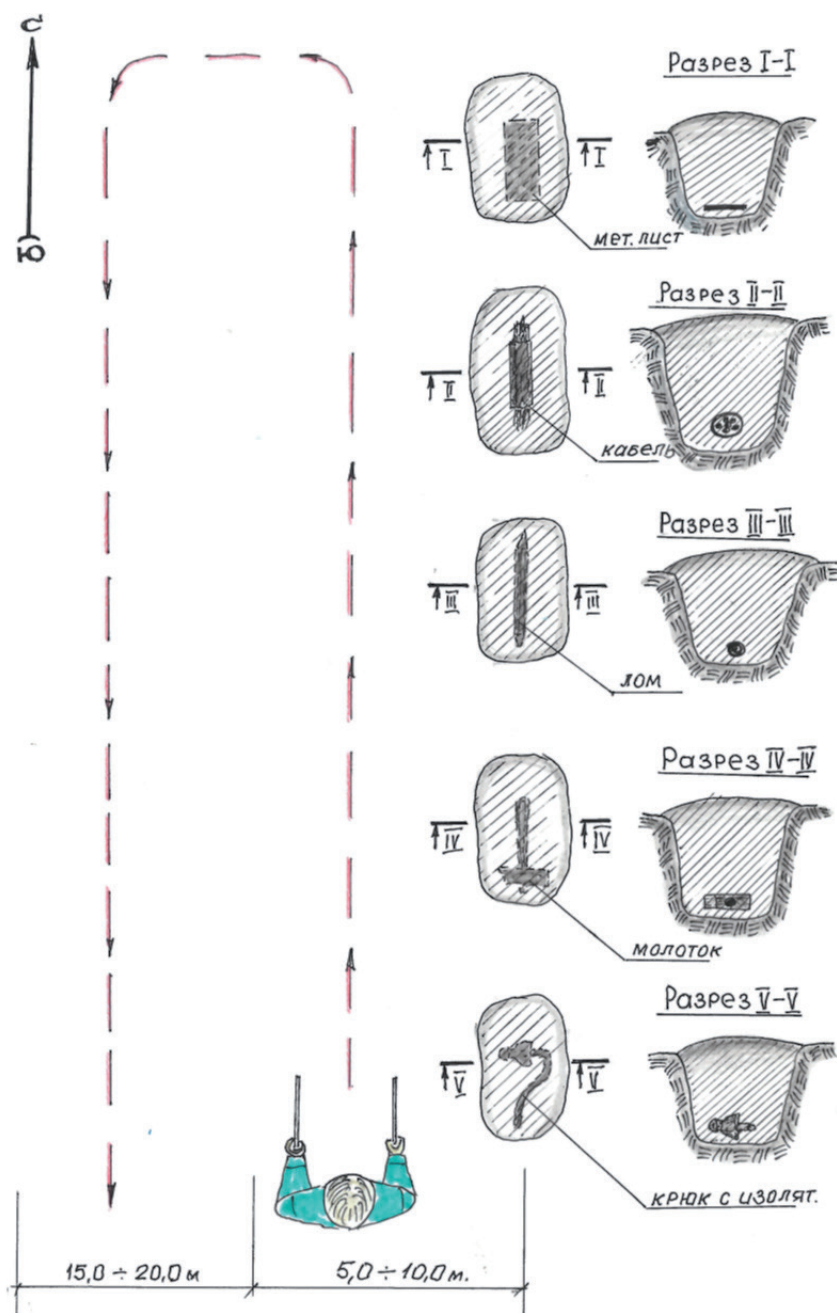


Рис. 73. Проверка совпадения поискового объекта и реакции оператора биолокации

Если оператору биолокации не удастся классифицировать аномалию, то он использует последовательно резонаторы (вода, минералы, вещества, сжатая (растянутая) пружина для выявления напряженных горных пород); прикрепляя их к чувствительной точке на руке (точка Вай-Гуань) или зажимая в ладонь вместе с рамкой, проходит над данной аномалией и классифицирует ее. Но если и этот способ не дал результатов, тогда оператор биолокации подходит к аномалии (объекту) и последовательно представляет себе вероятные вещества, минералы, воду, кабель, траншею, пустоты, металлические трубы и т. д. В результате этого рамка отклонится от первоначального положения до 90 градусов, фиксируя (классифицируя) тип аномалии (вещества) и т. д.

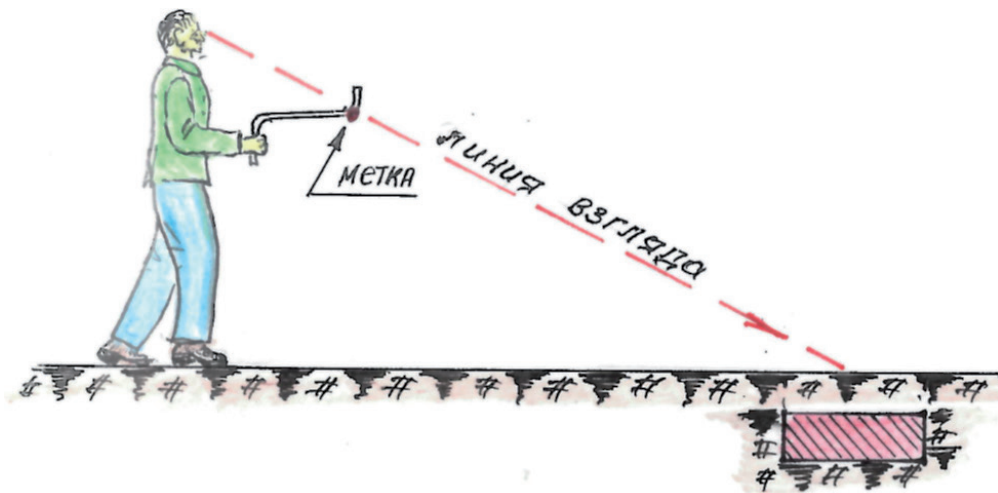


Рис. 74. Тренировка оператора биолокации с Г-образной рамкой, имея метку на рамке

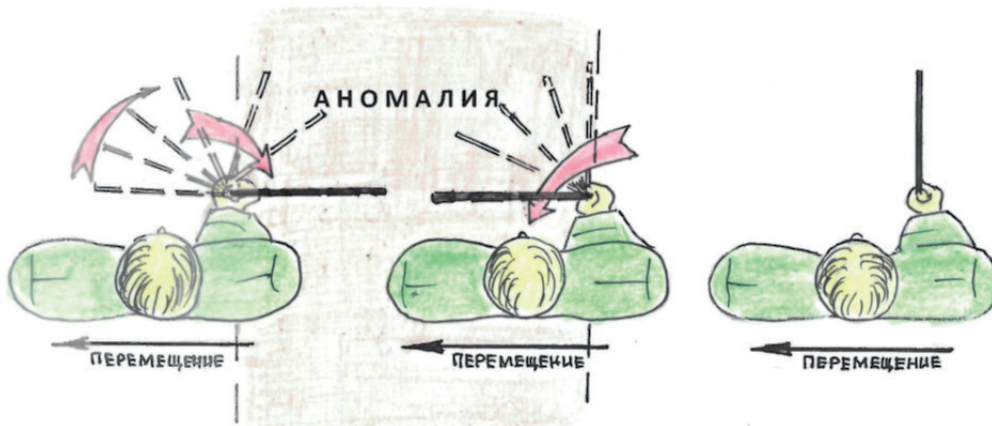


Рис. 75. Определение поперечных размеров аномалии



Рис. 76. Рисунок аномалий на поверхности земли и их глубина

**Пятый этап.** Ведется обучение оператора биолокации выявлению объектов (аномалий) в движении с Г- и П-образными рамками.

Тренировки проводятся в такой же последовательности, как на первом и втором этапе, при видимом и невидимом объекте поиска. При этом П-образная рамка (см. рис. 6–8) или пружинный указатель (см. рис. 19) должны начинать вращаться в положительном на-

правлении (вверх) – при подходе к аномалии (объекту) отрицательном (вниз) – при выходе из зоны ее действия (либо наоборот) в зависимости от суммарных полей генерирования излучения объекта и полей оператора биолокации. Реакция биолокационных рамок представлена на рис. 78.

Г-образная рамка в руках оператора биолокации должна удерживаться легко (свободное вращение), как бы висеть на указательном пальце руки, но выше его примерно на 0,5–1,0 см, и захватываться мизинцем.

П-образная рамка должна зажиматься крепко всеми подушечками пальцев, кроме большого пальца, а некоторые операторы биолокации удерживают их только мизинцем и большим пальцами. Эти рамки должны находиться на расстоянии 10–15 см от туловища оператора биолокации и чуть выше пояса.

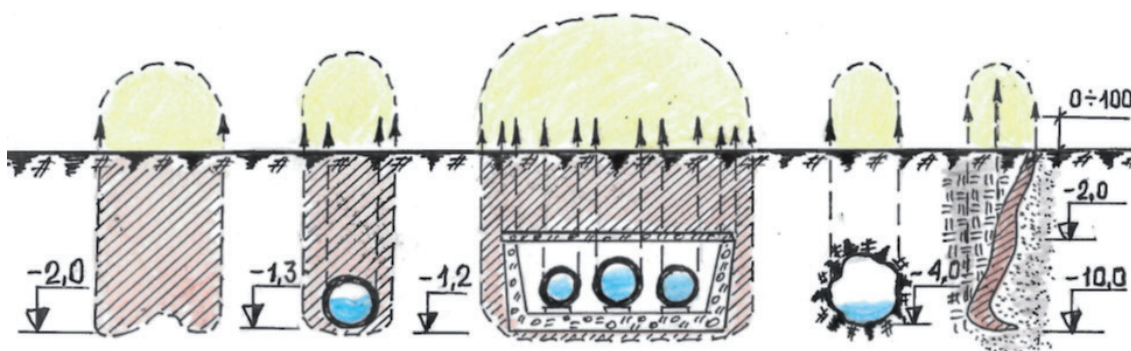


Рис. 77. Дешифровка выявленных аномалий (см. рис. 76)

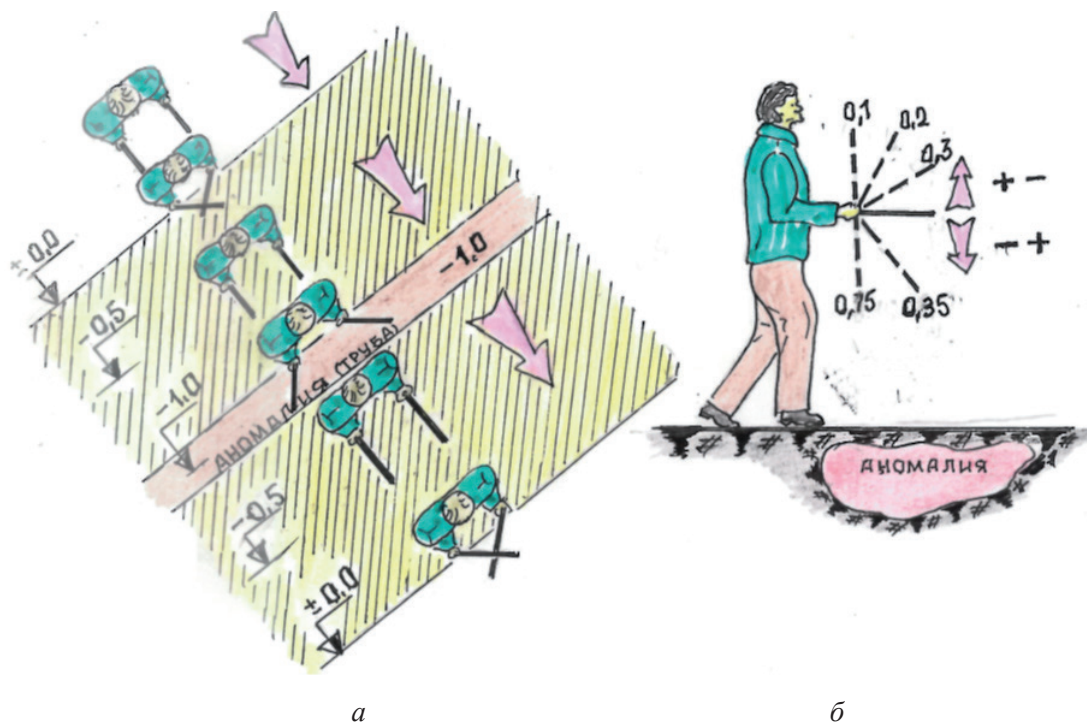


Рис. 78. Отклонение биолокационных рамок (указателей) у оператора биолокации при подходе и отходе от аномалии: а – вид сверху при подходе к аномалии; б – вращение рамки (вид с боку) при подходе к аномалии

Обучающийся оператор биолокации должен знать, что **П**-образная рамка или пружинный указатель могут медленно вращаться или отклоняться на несколько градусов (вверх, вниз) над подземной коммуникацией, в зависимости от скорости приближения к аномалии. Устойчивое вращение рамок (указателей) достигается только ежедневной тренировкой. Не все операторы биолокации смогут сразу научиться владению **П**-образной рамкой. Для усиления своей чувствительности обучающийся оператор биолокации может прикрепить на металлическую рамку (на петлю рамки) маленький постоянный магнит либо вшить магнит в воротник одежды (район шейных позвонков) и с ним проводить тренировки. После приобретения навыков и уверенности у оператора биолокации магнит удаляется из-за его ненужности.

Для определения глубины и толщины залегания объекта (коммуникации, траншеи, пустоты) можно воспользоваться несколькими способами:

*Способ 1.* Выявив искомый объект (коммуникацию, траншею), оператор биолокации на середине места выявления аномалии (траншеи) закрепляет катушку шнура (рулетку) или его помощник удерживает ее на месте аномалии. Оператор биолокации, лучше с **Г**-образной рамкой или пружинным указателем, поворачивается лицом к аномалии, предварительно устанавливает рамку (пружину) в рабочее нормальное (вертикальное) положение и со шнуром начинает отходить от аномалии спиной назад, при этом не упуская из виду места крепления шнура (рулетки) на месте аномалии. Там, где происходит отклонение рамки или пружины на 90 градусов, оператор биолокации останавливается и замеряет расстояние от выявленной ранее аномалии. Результаты измерения, т. е. расстояние минус высота рамки (пружины) от земли, и будут глубиной до аномалии (объекта), находящегося в земле (воде) (рис. 79). Опытные операторы биолокации не используют шнур или рулетку, а проводят измерения без них, но в той же последовательности, что позволяет им сокращать время работы на данной аномалии (объекте).

*Способ 2* (более сложен, а также неудобен в полевых условиях). Выявив возмущающий объект, оператор биолокации с помощником отходят от него на 4–5 м, затем оператор биолокации с **П**-образной рамкой или пружинным указателем ложится на доску (настил). Настил держит помощник, который сперва вертикально, а затем медленно опускает настил к земле. В месте отклонения рамки засекается угол путем втыкания в землю под данным углом штыря (указки). Затем измеряется (нижний) второй угол (верхний обрез аномалии), т. е. настил продолжают опускать до поворота рамки (пружинного указателя) (рис. 80).

Существует три полезные формулы:

$$B1 = A \cdot \operatorname{tg} \alpha;$$

$$B2 = A \cdot \operatorname{tg} \beta;$$

$$B1 - B2 = A (\operatorname{tg} \alpha - \operatorname{tg} \beta).$$

По этим формулам по разности расстояний вычисляют не только глубину залегания, но и толщину (диаметр) аномалии (объекта).

*Способ 3* (информационный). Он используется при большом опыте биолокационной деятельности оператора биолокации и обязательно должен быть проверен первым или вторым способом. Оператор биолокации становится в центре аномалии и, мысленно пред-

ставив объект излучения, начинает счет метров глубины залегания (один, два, три... и т. д.), держа биолокационную рамку в рабочем положении. При совпадении счета с глубиной залегания аномалии рамка должна повернуться на 90 градусов.

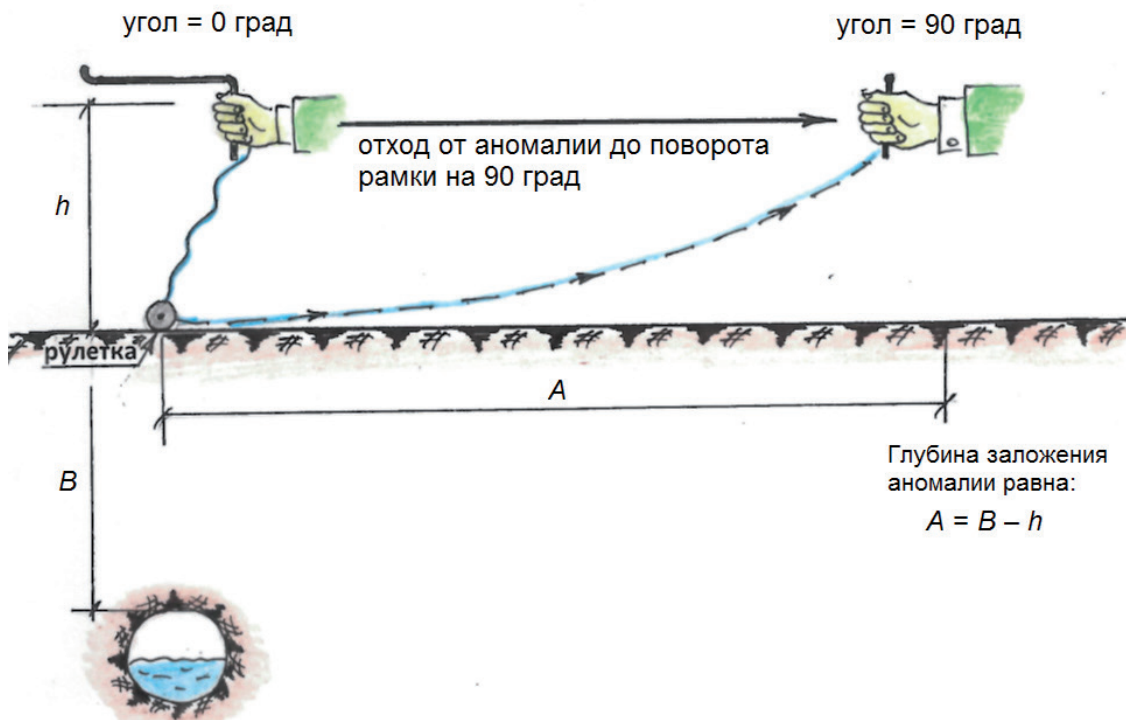


Рис. 79. Определение глубины залегания аномалии (объекта)

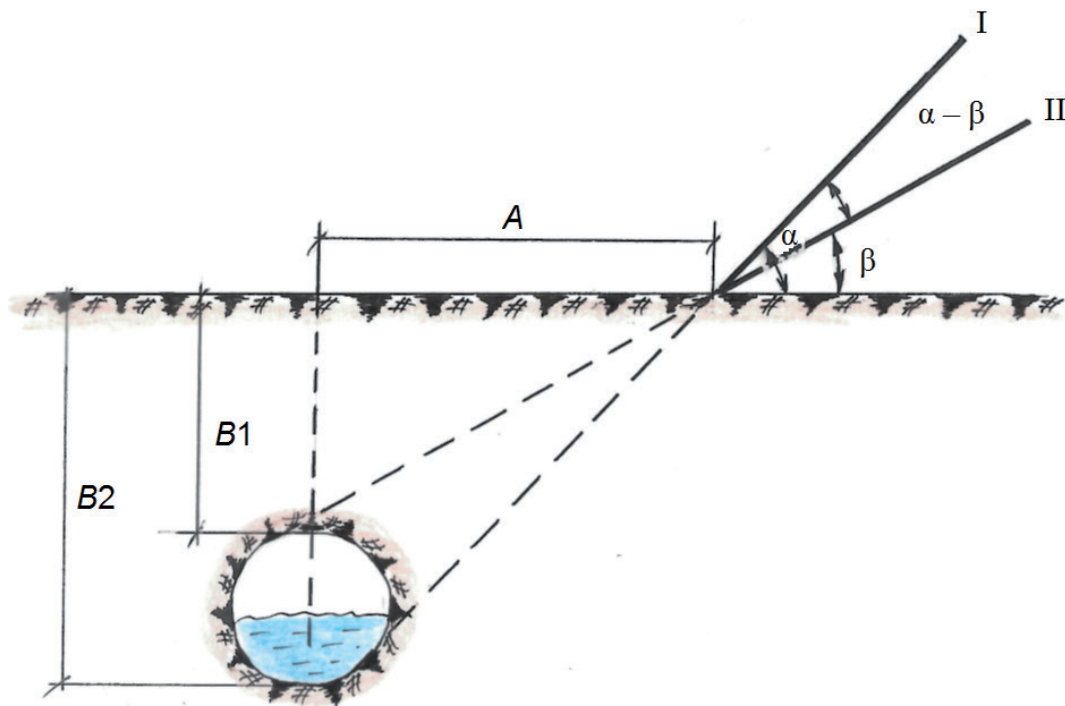


Рис. 80. Определение глубины и толщины аномалии

4. Определение направления залегания аномалии (объекта). Оператор биолокации становится над аномалией, медленно перемещается вдоль нее, при удалении от ее направления будут наблюдаться отклонения Г- и П-образных рамок или пружинного указателя (рис. 81).

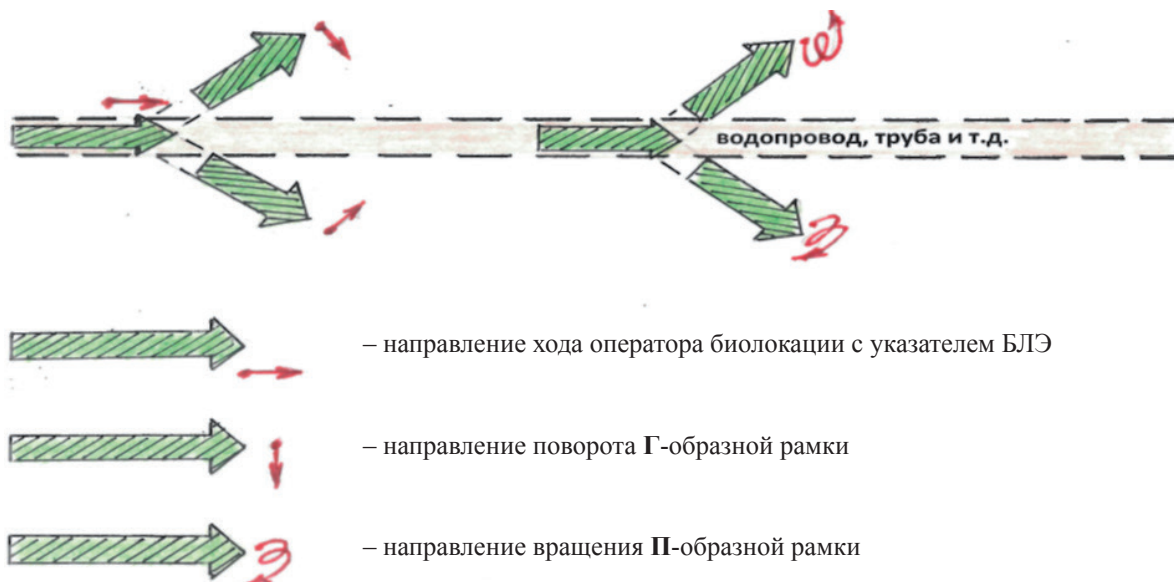


Рис. 81. Отклонение рамок при отходе от аномалии (объекта)

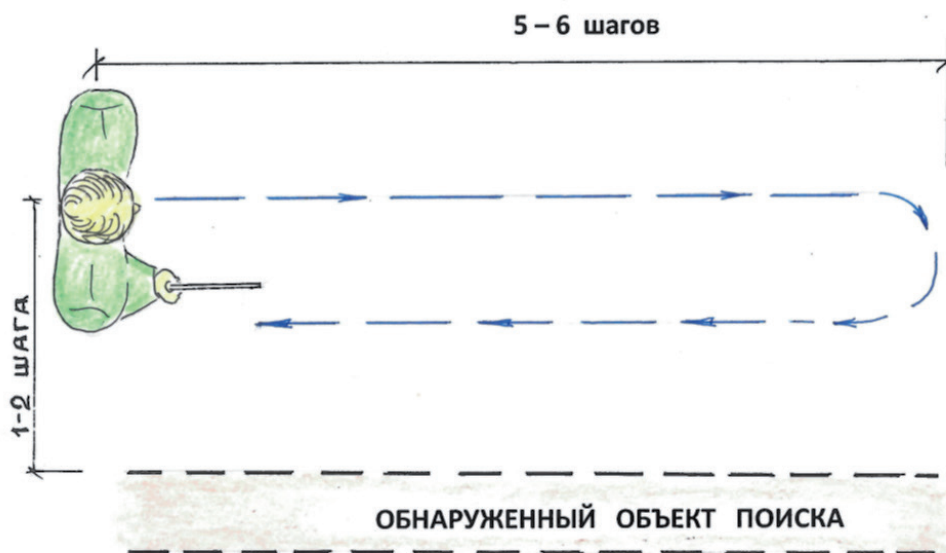


Рис. 82. Уточнение наличия объекта (аномалии)

Аномалия достаточно точно прослеживается по ее направлению, если нет геопато- и техногенных зон в данном районе поиска. Оператору биолокации надо помнить, что обнаруженный под землей и классифицированный им объект может быть, а может и не быть, так как остаточный эффект генерирования (излучения) от убранных подземных объектов (коммуникаций, фундаментов, разрушенных зданий, засыпанных траншей и т. д.) сохраняется

десятки и сотни лет. От кратковременного пребывания транспортных средств, людей и др. биолокационный эффект остается на поверхности земли до одного месяца. Следовательно, надо устанавливать, действительно ли обнаруженный объект или аномалия имеется в земле. Для этого необходимо дважды пройти вдоль обнаруженного объекта (коммуникации) на удалении 1–2 шага от него и 5–6 шагов в одну и другую сторону (рис. 82).

При этом нужно применить такую методику: при движении по прямой не давать рамке поворачиваться, а при движении в обратном направлении – сосредоточить внимание на обнаруженном объекте. Если при движении в обратном направлении рамка повернется в сторону объекта, значит, он реально может существовать, если рамка не повернется, то объекта или аномалии, как правило, нет. Для достоверности полученной информации желательно перепроверить ее, положив лист поролона на место выявленной аномалии и повторно проведя измерения по указанной выше методике; при этом остаточное излучение временно поглотится поролоном и оператор биолокации получит реальные результаты измерений.

#### 4.6. Скорость и реакция при работе оператора биолокации

При проведении работ, направленных на поиск объектов, оператор биолокации должен учитывать свои личные наблюдения на однотипных объектах, время суток и погоду. Кроме того, ему по возможности необходимо выполнять все работы в одинаковых условиях (скорость передвижения, положение и степень зажима рамки в руке и пр.). Не рекомендуется проводить наблюдения при сильном ветре, морозящем дожде, тумане, изморози, грозе, плохом самочувствии оператора биолокации и в часы суточных вариаций величины БЛЭ.

Оптимальная скорость движения оператора биолокации устанавливается экспериментальным путем.

В пределах аномалий БЛМ выбирается интервал примерно в 20 м, который фиксируется деревянными колышками. Оператор биолокации движется с биолокационной рамкой по выбранному интервалу на разной скорости: от очень медленного перемещения до пробежки и, наконец, бега. Помощник засекает по секундомеру время прохождения интервала и записывает интенсивность эффекта (вращение, отклонение биолокационной рамки). Скорость вычисляется по формуле

$$V = 3,6 L / T,$$

где 3,6 – коэффициент перерасчета;  $L$  – длина интервала, м;  $T$  – время прохождения интервала, с.

После этого строится график зависимости изменения величины БЛЭ от скорости перемещения оператора биолокации.

Исследования показывают, что наиболее часто максимальное значение эффекта наблюдается при скорости от 3 до 5 км/ч. Однако есть лица, у которых почти нет зависимости от скорости, и есть операторы, у которых увеличение скорости приводит к уменьшению эффекта.

Получив свою кривую зависимости БЛЭ от скорости, оператор биолокации должен выбрать для себя оптимальную скорость и сохранять ее при работе. При работе в горах при спуске и подъеме следует сохранять одну и ту же скорость во избежание ошибок.



Отмечаются некоторые особенности применения БЛМ в модификации автомобильной и воздушной съемок. Методика работы, вид рамок практически не зависят от вида биолокационной съемки. Однако необходимо учитывать скорость биолокационной съемки и минимальную величину выделяемого объекта поиска.

Каждый оператор биолокации должен знать среднюю величину своего времени реакции. Определить эту величину можно таким образом. Если у оператора хорошая реакция и известна ширина объекта, то можно вычислить время реакции  $T_p$  по формуле

$$T_p = H / NV,$$

где  $H$  – ширина объекта, м;  $V$  – скорость прохождения, м/с;  $N$  – количество оборотов рамки на интервале объекта.

Вместо оборотов рамки можно использовать градусы угла ее поворота. Например, на объекте шириной 10 м рамка сделала 10 оборотов при средней скорости прохождения 0,8 м/с. После подстановки в формулу получаем время реакции рамки, равное 1,25 с на один оборот рамки.

Значение времени реакции оператора биолокации при автомобильных и воздушных исследованиях используется для определения минимальной ширины поискового объекта по формуле

$$H \geq VT,$$

где  $V$  – скорость движения технического средства, применяемого при исследованиях.

Например, при скорости автомобиля в 30 км/ч, или 8,3 м/с, при реакции оператора биолокации 1,25 с минимальная ширина поискового объекта, которая могла быть зафиксирована оборотом рамки, – 10,5 м.

#### 4.7. Выбор оператором уровня биолокации

Методика работы оператора биолокации зависит от выбранного уровня биолокации. По определению Терра–Росса – бывшего президента американского общества лозоходцев (в основном все операторы биолокации России придерживаются этой градации) – биолокация подразделяется на семь уровней.

**Первый** – *локация на поле*, или прямая (пассивная) биолокация, когда оператор с индикатором воспринимает излучение искомого объекта при непосредственном нахождении над ним.

**Второй** – *локация на расстоянии*, или лучевая биолокация, при прохождении оператора биолокации на расстоянии от объекта, но в пределах физической доступности или видимости.

**Третий** – *лоцирование по карте*, с неосознанным подключением оператора биолокации к глобальному информационному полю, носителем географической модели которого является сознание любого человека и которое представляет собой биолокацию объекта, находящегося вне его физической доступности, но при наличии его модели или обозначения, что может быть продемонстрировано движением индикатора на фотографии или карте местности.

**Четвертый** – *информационная локация*, на основе неосознанного подключения к информационному каналу в результате концентрации и медитации.

**Пятый** – *альтернативный*, связан не только с пассивным фиксированием состояния объекта, но и с продуцированием изменений в нем. Примеры деятельности хилеров, врачей и др.

**Шестой** – *креативный*, связанный с творением объектов или изменением их свойств.

**Седьмой** – *рефлексный*, когда уровень характеризуется как совпадение воли оператора с волей творца, идет выход в абсолютное знание. Этот уровень доступен лишь основателям великих учений, религий.

**Биолокация на первом уровне** проводится как в движении, так и на месте. Биолокация в движении осуществляется пешим порядком или на транспортных средствах по установленному маршруту либо в полосе местности. Биолокация на месте применяется при диагностике различных объектов. Порядок работы заключается в следующем: оператор биолокации, стоя на месте, перемещает в руках рамку вдоль исследуемого объекта. При наличии тех или иных изменений физической структуры объекта происходит поворот рамочного индикатора.

На месте проводится также биолокация с применением маятниковых индикаторов. Порядок работы оператора биолокации с маятником следующий: оператор биолокации, приседая к земле, в правой руке держит маятник, левой рукой он отклоняет маятник от вертикального положения на строго фиксируемое расстояние и, отпуская его, приводит в колебательное движение. Помощник оператора биолокации фиксирует время затухания движения маятника в руке оператора биолокации. Измерения выполняют по 8–10 азимутам. Если азимут наблюдения совпадает с направлением на искомый объект, то время затухания движения маятника минимальное. При расположении исследуемой точки над искомым объектом время затухания движения маятника по всем азимутам равное и минимальное. Данные всех измерений заносят в журнал.

**Биолокация на втором уровне** проводится при нахождении оператора биолокации вне объекта, но в пределах его физической достижимости или видимости. Биолокация осуществляется с места путем перемещения линии взгляда по выбранному направлению. Пересечение линии взгляда с искомым объектом приводит к реакции индикатора в руках оператора биолокации. Если же объект находится на поверхности земли, то пересечение линии взгляда с ней соответствует местоположению искомого объекта.

При глубинном расположении объекта его проекция на земную поверхность будет смещена по отношению к точке пересечения линии взгляда с поверхностью земли. С возрастанием глубины залегания поискового объекта величина смещения увеличивается. Поэтому для определения местоположения глубинного объекта биолокация проводится с двух или трех пунктов. Точка пересечения выбранных направлений будет соответствовать местоположению объекта поиска. На каждом пункте, в зависимости от стоящих задач, наблюдения выполняются по 3–10 азимутам.

**Биолокация на третьем уровне** проводится по картам, космоснимкам и фотоснимкам местности, а также моделям и фотоснимкам различных объектов неживой и живой природы. На этом уровне возможны два варианта. При первом оператор биолокации перемещает индикатор (рамку, отвес) над картой или фотоснимком местности либо объекта. При совпадении маятника или вертикального плеча рамочного индикатора с местом нахож-

дения искомого объекта на карте и фотоснимке местности или с искомыми неоднородностями объекта на фотоснимке происходит их реакция, заключающаяся в колебании маятника или отклонении биолокационной рамки. При другом варианте рука оператора с зажатым в ней индикатором остается неподвижной, а по карте или фотоснимку перемещается линия взгляда. Колебание (или вращение) индикатора происходит при совпадении линии взгляда с местом нахождения объекта на карте или фотоснимке местности либо с местом искомой нарушенности в объекте на его фотографии.

**Биолокация на четвертом уровне** связана с неосознанным нахождением канала в результате концентрации и медитации. Она производится оператором биолокации по образному представлению местности поиска или диагностируемых объектов, включая человека. При данном виде биолокации оператор биолокации может пользоваться индикаторами или работать без них, используя собственные ощущения.

Работая с индикаторами, оператор биолокации медленно перемещается по образному представлению местности или объекта, а получает требуемую информацию через реакцию индикаторов в руках. Без применения индикаторов (отвесов) информация поступает в организм и выражается посредством кратковременных ощущений в работе отдельных органов или систем.

**Биолокация на пятом, шестом и седьмом уровнях** выполняется без применения индикаторов и нами не рассматривается.

### ГЕОПАТОГЕННЫЕ И ТЕХНОГЕННЫЕ ЗОНЫ (ПОЛЯ), ИХ ВЫЯВЛЕНИЕ, ОЦЕНКА И НЕЙТРАЛИЗАЦИЯ

С древних времен человечество было знакомо с существованием аномально вредных для животных и растений участков земной поверхности – их иногда называли гиблыми (аномальными) местами. На эти места, как правило, не заходили дикие животные, а деревья и кустарники здесь имели признаки дихотомии. По данным археологии и историческим свидетельствам, люди не строили жилых домов и зданий общественного назначения в таких неблагоприятных местах. Вероятно, люди руководствовались природным чутьем, выбором мест животными, признаками растений, деревьев или указаниями лозоходцев. С ростом поселений и появлением городов эта традиция в выборе благоприятного места для строительства была в значительной мере утрачена, а с появлением градостроительных планов городов и населенных пунктов доминирующими факторами стали соображения компактности и экономики.

Результаты такого одностороннего подхода не заставили себя долго ждать. Стала расти статистика трудно диагностируемых заболеваний, появились печальные названия «раковые дома», «раковая местность», «гиблые места», а для участков дорог – «мертвые километры». В результате этого сформировалась новая дисциплина – *геопатология* (гео – земля; патогенный – болезнетворный), исследующая биологические эффекты воздействия почвенного (глубинного, земного) излучения и зоны его влияния. Сегодня геопатология является общепризнанным причинным фактором в практической медицине.

Сложность научного изучения этой проблемы заключается в том, что имеющаяся в настоящее время измерительная аппаратура нетранспортабельна, поэтому непригодна для исследования почвенных и водных излучений на местах. Выявление этих вредоносных излучений осуществляется с помощью простого метода – биолокации (лозоходства).

Научно установлено, что геопатогенные зоны представляют собой высокочастотное излучение с длиной волны, лежащей в дециметровом диапазоне. Они имеют свою характерную структуру и являются циркулярно поляризованными, отличаясь тем самым от известных в технике излучений. Однако эти поля изучены слабо, а значит, в этом вопросе рано ставить точку.

В настоящее время геопатогенные зоны (поля) согласно Межведомственной комиссии по проблеме БЛЭ [16] подразделяются так.

1. **Геопатогенные зоны (ГПЗ)**, представляющие собой небольшие участки земной поверхности. Размеры этих зон вредоносных излучений и их форма чрезвычайно разнообразны – от линейных образований шириной от нескольких сантиметров до сотни метров, до овальных пятен, треугольников, многоугольников. Выделяют *естественные* геопатогенные зоны, обнаруживаемые в местах геологических разломов, сбросов, карстовых пустот, тектонических зон, подземных водоносных жил, месторождений руд, нефти, газа и т. д. При длительном пребывании в этих зонах человек заболевает раком, лейкемией или рассеянным склерозом с резким ухудшением самочувствия без видимых причин. Эти зоны существуют в городах и деревнях, поражая живое и неживое независимо от высоты зданий и строений.

Геопатогенные зоны выявляются:

1) с помощью биолокационной рамки. В данном месте изменяется биолокационный эффект – увеличивается угол отклонения рамки, а при высокой чувствительности оператора биолокации или высокой интенсивности излучения ГПЗ растет число оборотов (поворотов) рамки;

2) вместо биолокационной рамки ГПЗ можно выявить с помощью маятника;

3) некоторые операторы биолокации чувствуют ГПЗ ладонями рук или ступнями ног;

4) особо чувствительные люди видят свечение ГПЗ и ее границы, иногда в цвете;

5) ГПЗ, связанные с тектоникой, выявляются по аэро- и космоснимкам, а также геофизическими методами.

Среди всех методов выявления ГПЗ наиболее быстрым и достоверным является биолокация. Методика и техника биолокации не отличаются от таковых при поисках месторождений полезных ископаемых. Это связано с тем, что большинство ГПЗ обусловлено геологическим строением местности. Картирование ГПЗ проводится в пешеходном, автомобильном, водном и воздушном варианте.

**2. Техногенные зоны (ТЗ)**, обусловленные производственно-технической деятельностью человека (шахты, метро, водоводы, подземные коммуникации, канализация, кабельные трассы, воздушные линии связи, свалки отходов и др.).

**3. Координатные (геобиологические сетки)**, образованные полосами излучений различных характеристик, большая часть которых обладает биологическим эффектом. Они не являются самостоятельными образованиями, а имеют в своей основе поля излучений, исходящие из водных жил и сбросов, а также возникающие за счет наложения одних полей на другие из-за переотражения на пересеченной местности и даже конфигурации кровли зданий. С помощью биолокационного метода различают несколько типов координатных сеток, основными из которых являются:

- глобальная сеть Э. Хартмана, представляющая собой прямоугольники, расположенные короткой стороной с севера на юг (180–210 см, в среднем около 2,0 м), длинной – с востока на запад (225–260 см, в среднем около 2,5 м – при ширине полос излучений от 19 до 27 см, в среднем 21,0 см);
- диагональная сеть М. Карри, Альберта – полосы излучения, которые образуют прямоугольники 5,0×6,0 м, идущие в двух направлениях по диагонали к Северо-Южной оси;
- ромбическая сеть З. Витмана с размером ячеек сетки 16,0×16,0 м, диагональю 22,5 м (в виде ромбов, ориентированных осью в направлении север–юг).

Пересечение водных жил с узлами и линиями этих геопатогенных сеток, сами узлы пересечений полос сеток создают биологически активные зоны излучений, опасные для живых организмов. Особое значение имеют так называемые индуцированные перекрестья – центральной зоны водоносной жилы и зоны сбросовых решеток, излучение которых рассматривается как один из решающих пусковых факторов развития опухоли. Доказано, что возникновение злокачественных новообразований обуславливается исключительно левосторонними поляризованными частотами этих зон.

Геопатогенные зоны при воздействии на растения вызывают массовую дихотомию хвойных пород деревьев, которая достигает 25–50 %, при норме 0,5–1,0 %. Наблюдается уродливый рост некоторых цветковых растений (льнянка обыкновенная, кипрей, мак).

А в зонах, связанных с месторождениями радоновых вод и цветных металлов, наблюдается повышенный уровень мутагенеза.

Так же отрицательно геопатогенные зоны воздействуют и на животных. По данным, полученным литовскими исследователями на животноводческих фермах (обследовано около 35 000 голов скота), в этих зонах на 20–30 % снижаются привесы, у коров падает удойность, развивается мастит. Дома, построенные в геопатогенных зонах, особенно на водных жилах, дают осадку, разрушаются, что приводит к большим материальным и финансовым затратам, люди в этих домах, как правило, подвержены большому риску заболеть злокачественными опухолями. Параметры аппаратуры связи, сигнализации, видеоустройств нарушаются, процент выхода ее из строя намного выше, чем на нормальных участках местности.

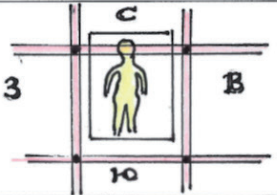
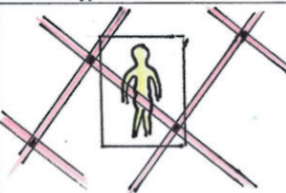
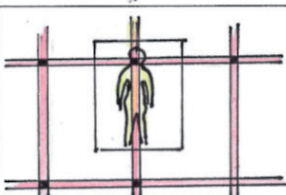
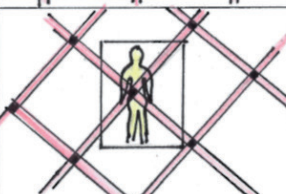

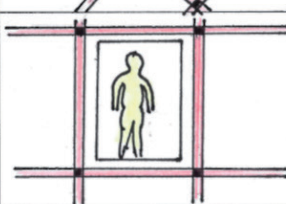
Расположение места сна по отношению к излучению сетки Э.Хартмана	Виды возможных заболеваний
	<p><i>Головокружение, усталость утром после пробуждения, нарушение равновесия, раздражительность, расстройства психики</i></p>
	<p><i>Головокружение, умственное истощение, головные боли, нарушения зрения и слуха, расстройства психики, инфаркт</i></p>
	<p><i>Общее ослабление процессов метаболизма, заболевания почек и желчного пузыря, инфаркт, рак легких, горла, желудка, мочевого пузыря</i></p>
	<p><i>Заболевания без ослабления процессов метаболизма, болезни желчного пузыря, рак легких, желудка</i></p>
	<p><i>Заболевания суставов нижних конечностей, слабость в ногах</i></p>
	<p><i>Типичных проявлений заболеваний нет</i></p>

Рис. 83. Виды заболеваний в поле излучения сети Э. Хартмана

На рис. 83 представлены результаты медико-статистического анализа заболеваемости, проведенного у 1 300 человек, в зависимости от расположения места сна и продолжительности пребывания более 2-х лет в поле излучения геобиологической сети Э. Хартмана.

Имеющийся опыт физической биолокации свидетельствует, что в большинстве жилищ (квартир) практически на каждый метр площади приходится одна или несколько зон полей излучений. Геопатогенное излучение наиболее выражено в зоне индуцированных перекрестов, в меньшей степени – перекрестов сбросовых зон. Далее по степени убывания геопатогенного воздействия находятся перекресты двух центральных зон водоносных жил, сбросовой зоны, перекресты зоны, перекресты полос, излучений глобальной сетки, двойной зоны диагональной сетки. Длительное воздействие этих зон излучений может явиться причиной возникновения хронического геопатогенного отягощения, являющегося важным фактором в возникновении злокачественного новообразования и многих других хронических болезней.

Существует много теорий о происхождении геобиологических зон. Большинство фактов свидетельствует в пользу трактовки этих зон как результата энергетических процессов в глубине Земли и взаимодействия с космическими телами Солнечной системы.

Наиболее распространенный способ фиксации геопатогенных, техногенных зон и энергетических сеток – биолокационный метод с помощью Г-, П и Z-образных рамок, указателей и отвесов. В местах геопатогенной зоны изменяется биолокационный эффект (БЛЭ): растет угол отклонения (поворот) рамки, увеличиваются количество оборотов рамок, амплитуда раскачивания маятника. Некоторые операторы биолокации ощущают эти места даже волосным покровом кожи и головы, ступнями ног, ладонями рук, а некоторые видят свечение, отличное от свечения других мест. Геопатогенные зоны оператор может выявлять, когда проезжает на транспортном средстве, плывет на катере, летит на вертолете, а затем уточнять их границы, вид и мощность излучения (пешим вариантом). В недоступных местах ГПЗ можно выявлять, удерживая в руках биолокационную рамку и зрительно наблюдая при этом за полетом птиц, проплывающими по реке предметами и лодками. Геопатогенные зоны можно устанавливать с помощью биолокационных рамок и отвесов по топографическим картам, космоснимкам, фотографиям и схемам местности.

### **5.1. Методика по выявлению геопатогенных, техногенных зон и биоэнергетических сеток**

Геопатогенные и техногенные зоны желательно выявлять с помощью П-образных рамок (рис. 4–8), как при пешем варианте, так и на транспортных средствах, поскольку они являются мощнее и насыщеннее энергетических сеток, а определение их глубины, состав и энергетику проводить с помощью Г-образных рамок (рис. 10–12) или пружинного указателя (рис. 19). Выбрав П-образную рамку для выявления геопатогенных и техногенных зон, мы тем самым исключаем влияние на результаты обследования местности энергетических сеток, т. е. результаты будут достовернее. При работе с П-образной рамкой оператор биолокации крепко удерживает ее в горизонтальном положении подушечками пальцев. Оценка интенсивности излучения определяется по скорости и количеству оборотов на метр прохода по местности оператора биолокации. Кроме того, оценивается положительный или

отрицательный потенциал данной аномалии по вращению рамки снизу вверх или, наоборот, сверху вниз.

Выявление геопатогенных зон проводится на участке местности путем прохода оператора биолокации по пикетам или меткам (деревянные колышки, камни, цветные ленточки на ветках деревьев или высокой траве, растяжка шнуров, лент от кассетных видеомагнитофонов, а зимой – следы от лыж и т. д.), установленным через 50,0–100,0 м в прямом и обратном направлении (рис. 84).

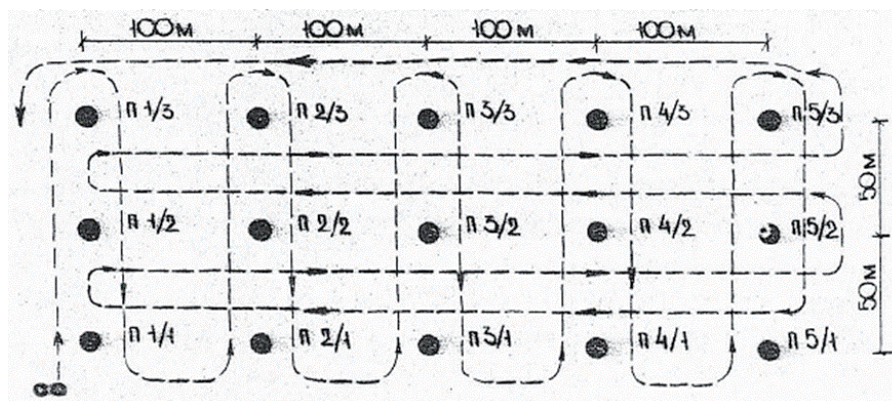


Рис. 84. Выбор примерного маршрута по выявлению геопатогенных и техногенных зон

В местах, отмечаемых оператором биолокации как геопатогенная или техногенная зона, помощник делает отметку на карте местности (планшете, схеме) с замером расстояния от пикетов, а в населенных пунктах и городах – привязываясь к домам и улицам.

При повторном проходе участка местности оператор биолокации в местах выявленных геопатогенных зон (по ранее изложенной методике) измеряет их глубину с помощью Г-образной рамки или указателя путем отхода от аномалии назад с натягиванием шнура (рулетки). После этого в месте выявления геопатогенной зоны определяется ее интенсивность (мощность излучения) путем прикладывания к чувствительным рефлекторным точкам на руке (Вай-Гуань) или ноге (Цзу-Сань-Ли) по очереди резонаторов перед входом в геопатогенную зону, с обязательным представлением в уме этого вещества (вода, минерал, металл и др.). Этими резонаторами могут быть:

- мокрая ветошь (бинт) – для выявления водонасыщенности грунта;
- минералы, предположительно находящиеся в земле;
- металлы (железо, серебро, золото и т. д.);
- согнутая в кольцо жесткая пружина (рис. 85), прижатая жгутом, для выявления напряженности горных пород.

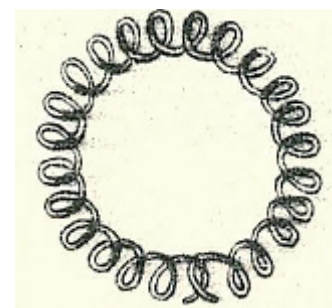


Рис. 85. Пружина в сжатом состоянии

После оценки местности с выявленной геопатогенной или техногенной зоной составляется схема, либо информация наносится на карту (планшет) с привязкой геопатогенных и техногенных зон с отметками и аннотациями исследования этих зон, а затем готовится общее заключение (отчет, справка) для заказчика.



В зависимости от требований заказчика может проводиться проверка на наличие энергетических сеток в зданиях и помещениях, где продолжительное время работают, отдыхают сотрудники (охрана), с помощью Г-образных рамок, отвесов или пружинных указателей. После выявления энергетических сеток составляются карточки (схемы) помещений с привязкой этих сеток, указанием мест их пересечения, мощности излучения и полярности. Эти результаты с предложениями о перестановке кроватей, столов, стульев, постов охраны, прикладывают к общему отчету (заключению) заказчику.

В местах, где геопатогенные и техногенные зоны могут нанести вред здоровью человека или нарушить работу технических средств, и в случае невозможности переноса строений (постов) с геопатогенных и техногенных зон, а также если это является дорогостоящим мероприятием, предлагается их частично нейтрализовать.

## 5.2. Защита от воздействия геопатогенных и техногенных зон, их нейтрализация

Защита от воздействия ГПЗ и ТЗ и их нейтрализация имеет как положительный опыт, так и отрицательный, поскольку ГПЗ – всепроникающие, и наивно предполагать, что какие-то экраны и отражатели могут экранировать физические и информационные поля. Следует понимать, что ГПЗ – это хоть и особое, но поле, которое может активно взаимодействовать с другими полями и соответственно ослабляться, отклоняться, фокусироваться и рассеиваться. Именно эти качества используются для нейтрализации вредных воздействий ГПЗ. В защите от ГПЗ большую роль играет психологический фактор. При этом помогает эффективное использование резонаторов и сенсбилизаторов, укрепляемых на активных точках акупунктуры. Например, перекрывая серебряной, золотой, медной пластинкой точку Вай-Гуань, можно в десятки раз снизить чувствительность оператора биолокации к восприятию стрессогенной обстановки. Подобное действие оказывают распространенные минералы: нефрит, изумруд, кунцит и др.

Снижение чувствительности оператора биолокации к восприятию стрессогенной обстановки – свидетельство реальной защиты организма человека от действия конкретной ГПЗ, уменьшения ее патогенности. Этот эффект был замечен в глубокой древности и лег в основу ношения амулетов из различных камней.

Нейтрализация ГПЗ проводится с использованием *биотехнических* и *биологических* средств и устройств.

**Биологическая** нейтрализация в жилых, служебных и (реже) в производственных помещениях выполняется с помощью различных растений, цветов, деревянных скульптур, настенных эстампов и других предметов. При размещении каланхоэ, бегонии, герани, каллы, снопиков злаков (пшеницы, ржи) в пределах ГПЗ происходит их нейтрализация (исчезновение) предположительно за счет компенсации отрицательного поля ГПЗ положительным полем растений. Направленное воздействие этих нейтрализаторов по горизонтали составляет величину от нескольких метров до 30,0–35,0 м (каланхоэ древовидное) при ширине и высоте до 3,0–5,0 м и более.

**Биотехническая** нейтрализация ГПЗ проводится в помещениях, где исключена или затруднена нейтрализация. Используются устройства в виде металлических пирамид конструкции Милева (Болгария), трех- и четырехгранных картонных пирамид, содержащих

внутри спиральные проволочные антенны или лекарственное сырье, проволочные экраны, различные вещества, сферические излучатели. Проволочные пирамиды нейтрализуют ГПЗ на более значительное расстояние (более чем в 1,5–2,0 раза) по сравнению с биологическими (растениями). Для устранения влияния ГПЗ целесообразна и комплексная нейтрализация с рациональным размещением технических и биологических устройств.

Замкнутые контуры из проводников и диэлектриков также могут быть использованы для нейтрализации. Например, если рабочее место расположено в зоне отрицательной ГПЗ, то достаточно по периметру сиденья стула закрепить контур из медной проволоки, который создаст положительную аномалию. Интенсивность аномалии ГПЗ следует скомпенсировать количеством витков или увеличением диаметра проволоки. Положительные аномалии ГПЗ могут быть скомпенсированы замкнутым контуром из капронового или нейлонового шнура.

Для нейтрализации интенсивных аномалий могут быть использованы излучатели, действие которых основано на эффекте полосных структур и истечении вещества с острых граней.

Используя наборы различных излучателей, можно нейтрализовать положительные и отрицательные ГПЗ в радиусе от 1,0 до 100,0 метров. Однако применять излучатели следует осторожно, так как они могут воздействовать на живые организмы; и тогда результаты этого воздействия могут быть непредсказуемыми.

Воздействие сетчатых структур (Хартмана, Карри и др.) может быть ослаблено или нейтрализовано как перечисленными выше средствами, так и конкретными для определенного вида сеток. Так, сетку Хартмана частично гасят зеркала, канифоль, янтарь, асбест, вар и др. Вещества эти, однако, сетку не нейтрализуют и не сдвигают ее.

В качестве изолирующего материала можно применять полиэтилен, звериные шкуры, но через полгода они теряют свои изолирующие свойства. Такими же свойствами обладает парафинированная бумага. Рекомендуется изготавливать изолирующий слой в виде нескольких слоев парафинированной бумаги вперемежку с алюминиевой фольгой.

В качестве средства повышения энергозащитенности организма можно использовать дерево-донор (по гороскопу), но следует иметь в виду, что необходимо выбирать дерево-донор, выросшее вне ГПЗ (на дереве не должна наблюдаться дихотомия). В таких зонах не приживаются ель и туя, а береза и лиственница искривляются и разветвляются. Поэтому следует выбирать прямоствольные деревья.

Самым надежным способом защиты от воздействия ГПЗ является ограничение длительности пребывания человека в неблагоприятной зоне.

Известно, что организм может приспосабливаться к условиям геопатогена. У людей, проживших многие годы в таких зонах, происходит перестройка функциональных органов из-за разрушения (искривления) защитного поля вокруг человека, что приводит, как правило, к образованию различных опухолей, расстройству психики и длительным болезням.

Устройства и конструкции для исключения влияния геопатогенных зон, созданные в Великобритании, Франции, Германии, Австрии, Швеции, Бельгии и зарегистрированные Международным и Европейским бюро патентов, классифицировала и обобщила кандидат технических наук О. А. Исаева.

1. Поглощающие слои различных материалов (синтетические пленки, минералы, воск, войлок и т. д.).

2. Отражающие покрытия из металлических пленок на изолирующих подложках из синтетического материала.

3. Защитная одежда из тканей с введенными в них металлическими нитями или фольгой в виде нашивок, строчек, вязанных элементов и т. д., которые меняют параметры излучения геопатогенной зоны.

4. Носимые человеком защитные элементы из проводников различных форм со свойствами антенн, что изменяет структуру геопатогенных зон за счет наводимых в них излучением токов (браслеты, пояса, кольцо из чистых материалов или в сочетании с изоляторами) и конденсаторы для изменения емкости элемента в целом.

5. Дифракционные решетки различных типов селективного отражения излучений с нежелательными характеристиками (сетки, кольца, скобки, крючки и т. д.).

6. Устройства из металлических штырей, изогнутых прутьев и т. п. (как без покрытий, так и в изоляции (бетон, пластик и др.)) отклоняют излучения геопатогенных зон.

7. Приборы, улавливающие вредоносные излучения, изменяющие их параметры и в обезвреженном виде переизлучающие в окружающее пространство на основе спиралей из проводников, объемных резонаторов (трубок, конусов, пирамид), брусков металлов в изоляторах, кристаллов и органических веществ, а также комплексное применение перечисленных элементов.

8. Генераторы излучений, интерферирующих с геопатогенными зонами на основе формирования периодически повторяющихся электрических импульсов.

9. Модуляторы пучка частиц-излучателей на основе магнитов, магнитных жидкостей, ферромагнетиков и т. п.

10. Компенсаторы противоположной энергетики.

### **5.3. Простые конструкции и устройства, которые используют для защиты от ГПЗ И ТЗ**

1. Конструкция болгарского инженера И. Милева (рис. 86) изготовлена из медной, стальной или алюминиевой проволоки. Радиус защиты этой конструкции от излучения, в зависимости от размеров, может достигать 50 м с большой эффективностью нейтрализации геопатогенных зон.

2. Дифракционная решетка, предложенная В. Г. Эдвардсом (рис. 87), выполнена из полуколес медной проволоки, в шахматном порядке закрепленных на картоне или между картонными листами (листами бумаги); она используется для экранирования и нейтрализации геопатогенных зон, может быть прикреплена к полу, стулу, столу и даже потолку.

3. На рис. 88 представлен прибор, описание которого дано в ряде иностранных книг, с помощью которого можно получить широкий спектр колебаний с различными свойствами, в том числе и целебными. Очень прост в изготовлении (выполняется из дерева и доступных материалов), эффективен в нейтрализации геопатогенных зон.

4. Устройство в виде полусферы (рис. 89) предложено оператором биолокации А. Я. Чекуновым. Оно выполнено из фторопласта, эбонита, олова и др. материалов; имеет высверленные в шахматном порядке отверстия диаметром 1,5 мм и глубиной 7,0 мм.

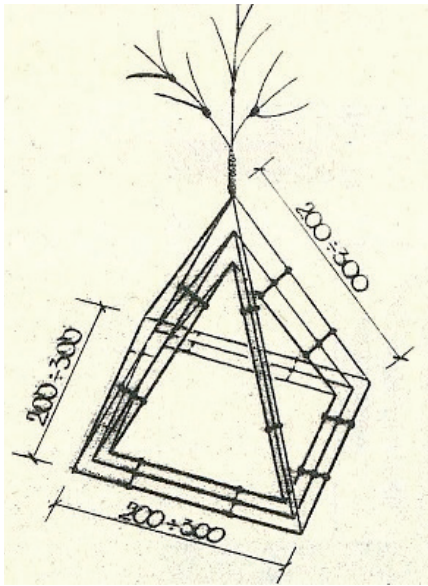


Рис. 86. Конструкция, предложенная И. Милевым

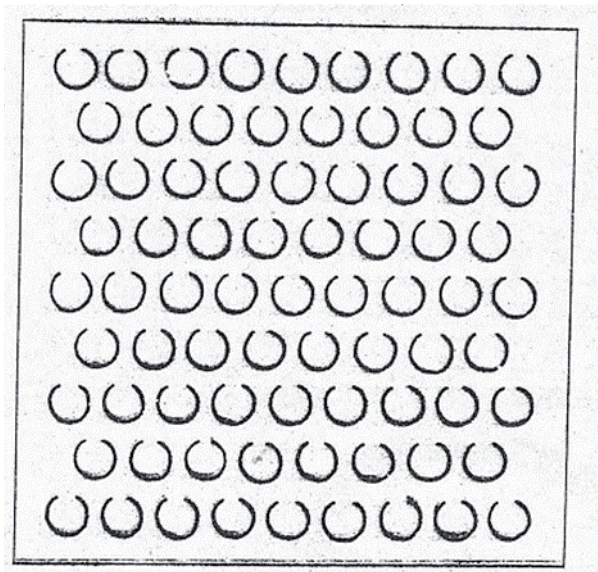


Рис. 87. Дифракционная решетка В. Г. Эдвардсома

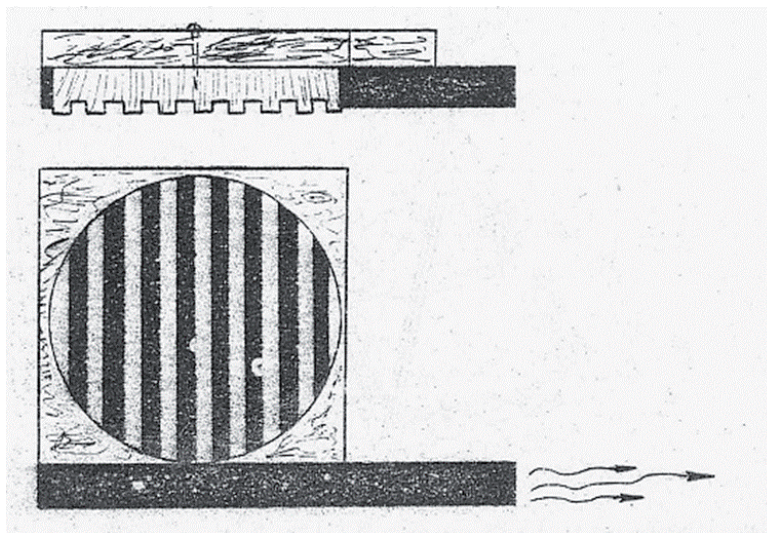


Рис. 88. Прибор для переизлучения широкого спектра колебаний

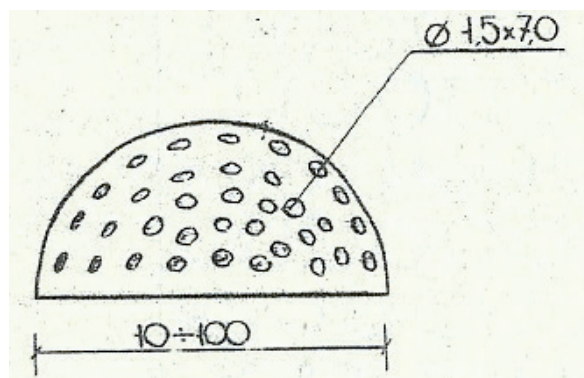


Рис. 89. Полусфера. А. Я. Чекунова

5. Оплетка от кабеля РК-75 (рис. 90) в замкнутом состоянии позволяет рассеивать излучения геопатогенных и техногенных зон; кроме того, эффективна при головных болях, если ее надевать как повязку на голову или прокладывать в головной убор.

6. Конструкция в виде конусов (рис. 91), выполненных по закону «золотого сечения» (отношение длины стороны  $A$  к высоте  $H$  равно 1,618) из медных пластин (вершинами одна к другой) и развернутых на 45 градусов встречно друг к другу. Внутри спираль из медной проволоки (3 оборота). Эта пирамида способна менять знак полярности излучения геопатогенной зоны на противоположный.

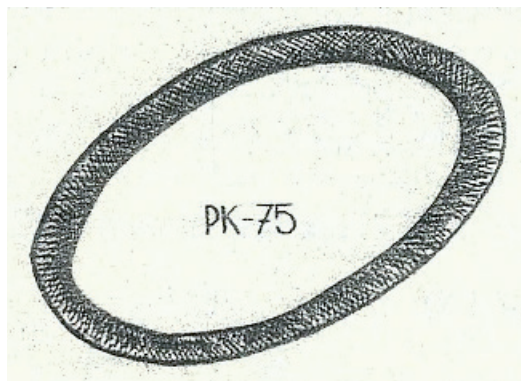


Рис. 90. Рассеиватель излучений из оплетки кабеля

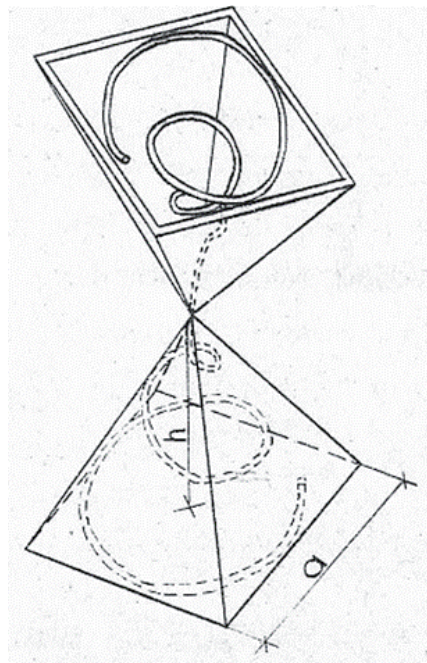


Рис. 91. Преобразователь полярности излучений

7. Конструкция из медной проволоки (рис. 92) выполняет функцию сбора (втягивания) и направления вверх излучения геопатогенной зоны. При установке в квартире желательно иметь их две штуки (в противоположных углах).

8. Нейтрализатор геопатогенных зон (корректор геосостояния комнаты «УКГС-К», под названием «Оджас-ГЕО») устанавливается по инструкции с находящимися в этом комплекте рекомендованными защитными стаканчиками. Пластмассовые стаканчики наполнены измельченными кристаллами кварцевого порошка с месторождения «Нильсия» (Финляндия), прошедшими специальную энергетическую обработку. Эти стаканчики находятся в углах помещения (под спальным местом), а имеющийся в этом комплекте кабель прокладывается под батареей отопления (периметр спального места). В результате измерений биолокационным методом после установки нейтрализатора был отмечен нулевой уровень излучений (рамки не вращаются и не отклоняются от первоначального положения) в данных помещениях. Описание эффективности нейтрализатора «Оджас-ГЕО» дано в главе 8.

9. Если уйти из геопатогенной зоны невозможно, то ее энергетику можно скомпенсировать противоположной энергетикой корректора биополя «КОРБИО» (Русский патент

Б. П. Додонова. № 2005505 от 1991 года). Лечение осиной или березой производится без операций и лекарств в некоторых клиниках с помощью данных корректоров. Но надо иметь в виду, что вырезы в березе, дубе и других энергетически положительных деревьях должны быть по часовой, а у осины – против часовой стрелки (рис. 93).

Кроме конструкций для нейтрализации геопатогенных зон могут временно укладываться минералы, гранитные плиты, зеркала (зеркальным покрытием – к земле), свежие фрукты, чеснок с периодической их заменой.

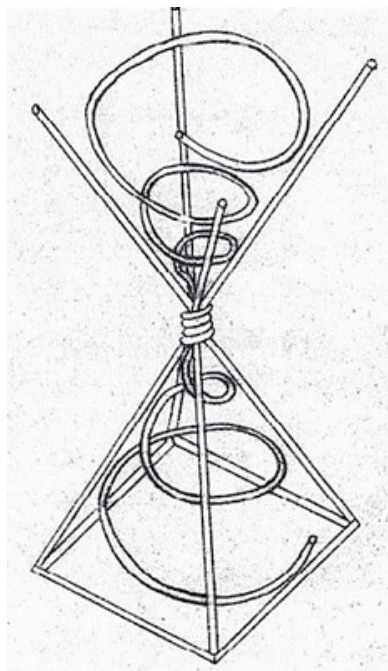


Рис. 92. Конструкция по сбору отрицательной энергии излучений геопатогенных зон

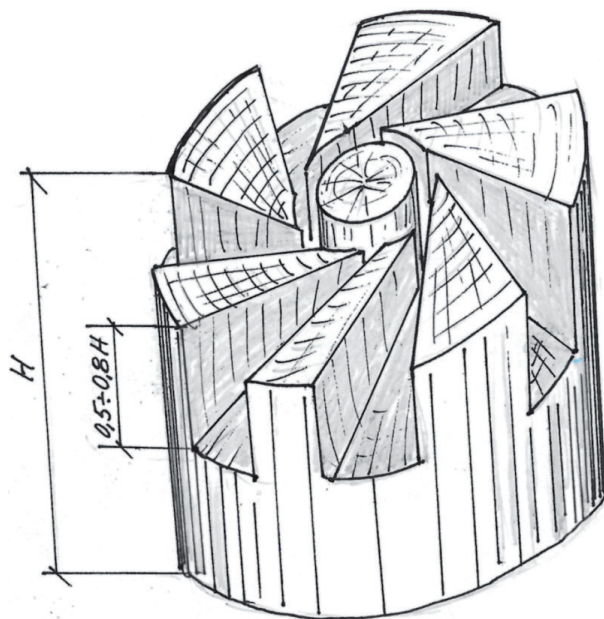
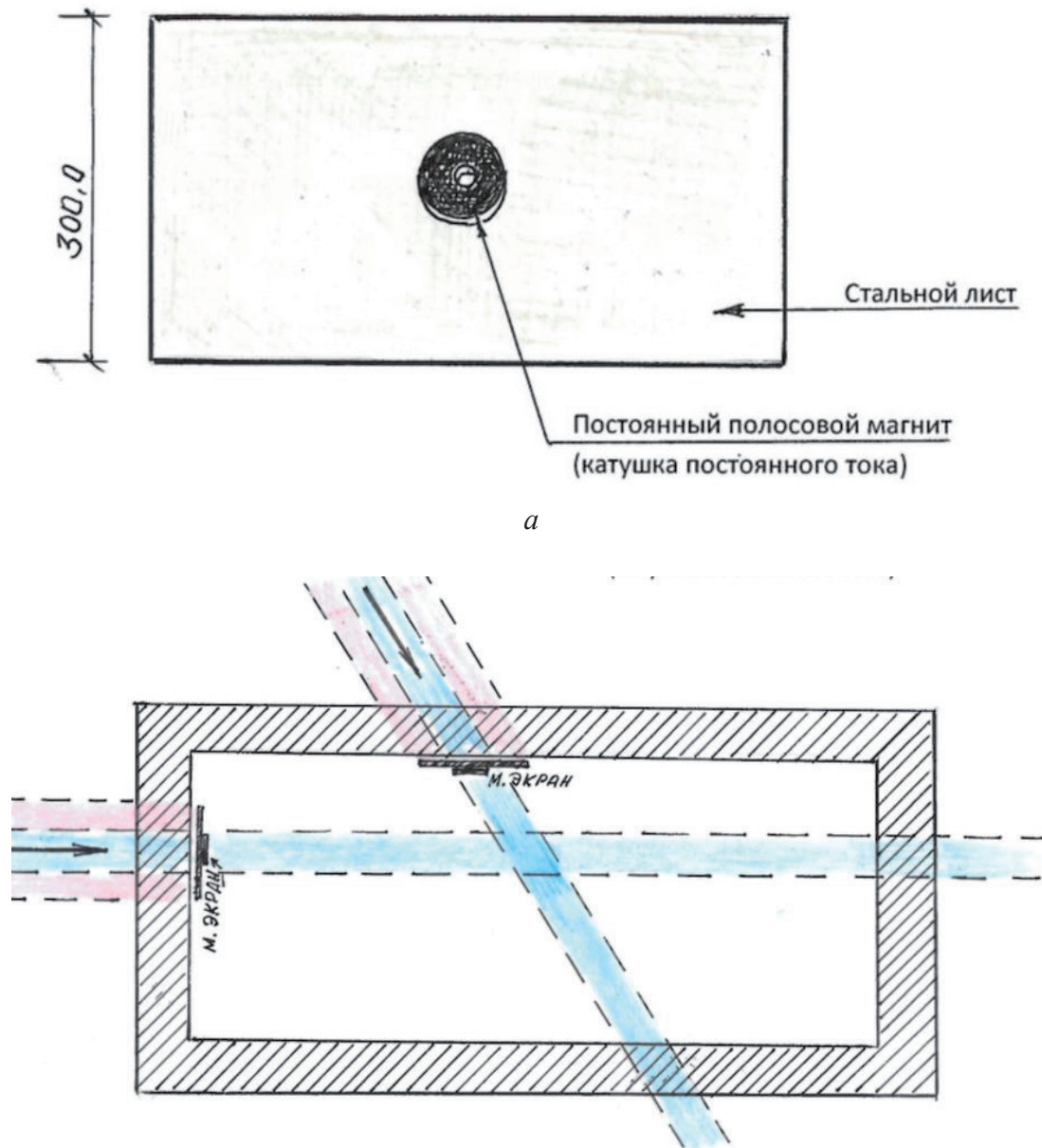


Рис. 93. Нейтрализатор (рассеиватель) из древесины

При установке на энергетических сетях узлов и в геопатогенных зонах нейтрализаторов (рассеивателей) необходимо биолокационным методом периодически проверять их защиту, так как они могут через определенное время быть «пробиты» излучаемой энергетикой и стать сами излучателями этой отрицательной энергии.

10. Устройство для экранирования, поглощения и генерации земного излучения показано на рис. 94.



План дома с пересекающимися под ним двумя водяными жилами и установленными магнитными пластинами для защиты от излучения, пагубного для людей и животных

б

Рис. 94. Устройство для экранирования, поглощения вредоносного излучения: а – металлический лист (жест) с постоянным магнитом; б – места установки металлических экранов (жест с магнитом)

Устройство состоит из полос стального листа, длина и ширина – не менее 300 мм. Полосовой постоянный магнит (магнитная катушка постоянного тока) крепится посередине этого листа. Для экранирования вредоносного излучения подземных потоков воды, излучения от систем отопления и канализации устанавливаются эти металлические пластины с магнитами вдоль стен зданий, как показано на плане дома, но с обязательным размещением магнита внутри помещения.

#### **5.4. Особенности выявления геопатогенных и техногенных зон, биоэнергетических сеток в помещениях и строениях**

Практический опыт, накопленный операторами биолокации, приводит к выводу о том, что имеется специфика выявления ГПЗ, ТЗ и энергетических сеток в помещениях и строениях. Эти зоны и энергетические сетки в равной степени имеют место как на открытых пространствах местности, так и в закрытых помещениях и строениях. Однако только в помещениях и строениях они могут отличаться (смещаться, уменьшаться, появляться и исчезать) от зон и энергетических сеток, имеющих на открытой местности данного района. Причина в том, что конфигурация крыш домов (строений), стен, наличие коммуникаций отопления, электросилового оборудование, электробытовые приборы, видео- и телефонные устройства и даже расположение мебели влияют на наличие геопатогенных и техногенных зон. Кроме того, могут быть и источники аномальных излучений в исследуемых помещениях; так, элементы декора, интерьера, предметы повседневного быта порой наводят и накладывают дополнительные поля. Нетрудно понять, почему любая вещь, призванная создать уют в квартире, предмет домашнего обихода, игрушка, одежда и т. п. могут генерировать, т. е. наводить патогенное излучение. Так, например, висящие на стенах злобные маски, картины, в которых заложена идея зла (убийства, сражения, казни и т. п.), книги, иллюстрированные жертвами убийства, скелетами, черепами (например, обильно проиллюстрированная тушками убитых животных книга «О вкусной и здоровой пище») и т. п., по принципу «подобия» будут генерировать дополнительно идентичные отрицательные поля.

Источником наведенного поля может стать даже рождественская елка, которая, медленно погибая, вместе с хвойным ароматом наводит комнату мертвым (некротическим) полем. Это может быть наша одежда из синтетики, изобилующие острыми углами обои на стенах, друза, с кристаллов которой постоянно генерируются разнонаправленные энергетические выбросы, возмущающие квартирную энергетическую среду обитания, и др.

Избавить квартиру от этих отрицательных наведенных полей, разрушающих наше здоровье, можно только одним способом: убрать их совсем, отказаться от них, даже если это дорогие и красивые вещи.

Носителем наложенных полей могут стать любые, сами по себе абсолютно нейтральные предметы, которые соприкасались с аномальным информационным полем и «запомнили» его. Например, на диване подолгу сидел (лежал) тяжелобольной человек; «дары моря», которые были живыми организмами, а в момент гибели на них как бы легло некротическое поле, и др. Наложённые поля легко «снимаются» с предмета энергетической рукой оператора биолокации, но лучше – проточной водой.



Важную роль в квартире играет взаимоположение элементов декора и интерьера, которые на полевом уровне взаимодействуют не только с ее обитателями, но и между собой. Например, несовместимые по полям цветы, поставленные рядом на подоконнике, будут губить друг друга. Энергетически несовместимые изделия из минералов, «воюя» друг с другом, образуют возмущенную энергетическую среду, которая разрушительно скажется на поле человека, а значит, и на его здоровье.

Таким образом, при проверке на аномальные излучения жилых помещений оператору биолокации особое внимание необходимо обращать на энергетическую совместимость всех предметов быта, интерьера, декора с обитателями помещений и друг с другом. Столь же тщательной проверке должны подвергнуться и ювелирные украшения, так как при полевой несовместимости их с владельцами они снижают энергетический потенциал человека, что разрушительно сказывается на его здоровье.

Открытый участок местности, стройплощадку, месторождения и т. п. можно обследовать на наличие геопатогенных и техногенных зон по карте, космоснимку, схеме, чертежу, плану. Но исключено качественное (достоверное) получение результатов при бытовой биолокации, требующей непосредственного контакта при обследовании на патогенные излучения всего, что находится в доме, а также на энергетическую совместимость вещей с человеком и друг с другом.

### БИОЭНЕРГЕТИЧЕСКИЕ ПОЛЯ ЧЕЛОВЕКА

Если принять априорно, что поле здорового человека топологически представляет собой яйцеобразный кокон (см. гл. 2 п. 2.3), то любое нарушение подобной топологии должно быть сигналом какого-то расстройства в теле человека. Некоторые экстрасенсы чаще всего диагностируют людей с помощью ладони руки: при развитой сензитивности целитель (экстрасенс) испытывает целую гамму ощущений, требующих соответствующей расшифровки. В целом методов диагностики, видимо, столько же, сколько целителей.

Я же попытаюсь хоть как-то объективировать в приемлемых критериях топологическую карту жизненной (витальной) оболочки вокруг физического тела человека. Наиболее приемлемым и наглядным инструментом оказалась все-таки лоза, а точнее Г-образная рамка. Первым и золотым правилом такой диагностики является полное незнание истории болезни пациента: только в таком случае рамка покажет истинную картину поля, проверяя человека по семи чакрам.

Оператор биолокации может обследовать людей несколькими способами. Выбор способа зависит от наличия времени, условий и первоначальных показателей измерения поля обследуемого. Однако сделать вывод о болезнях, симптомах и т. д. может только врач, т. е. оператор биолокации, если он не имеет медицинского образования, может быть только консультантом (помощником) врача, чтобы порекомендовать человеку после этого обратиться к врачам для обследования определенных органов.

Проверяя ширину поля человека, оператору биолокации необходимо стоять от обследуемого лицом к нему на расстоянии в 50–80 см, удерживать Г-образную рамку на вытянутой руке, приближая ее к туловищу, к каждой чакре до тех пор, пока рамка при приближении не «упрется» в поле обследуемого; значение этого расстояния заносится в таблицу. Указанное расстояние до оператора биолокации от обследуемого пациента необходимо выдерживать, чтобы не влиять полем оператора биолокации на результаты замеров обследуемого. Есть и второй способ: оператор биолокации подходит к обследуемому человеку на расстояние 40–50 см, устанавливает в рабочее состояние рамку (см. рис. 10–12), настраивается 3–5 с, отходит от проверяемого спиной назад, до поворота рамки на 90 градусов, и замеряет это расстояние. Таким образом замеряется общее поле со всех четырех сторон обследуемого (впереди, спина, бока) по семи чакрам. Данное обследование необходимо проводить для выявления «пробоя» (дыры) в «поле», дабы предотвращать возможные последствия заболевания злокачественными и другими болезнями. Ниже, на рис. 95, показаны поля человека при возможных симптомах заболевания, выявляемых с помощью биолокационного метода.

Необходимо обратить особое внимание на проблемы поля обследуемого и проанализировать некоторые нарушения защитного поля. Нет смысла останавливаться на внутренних причинах болезней (неправильное питание, образ жизни, духовная структура и сущность), а остановимся на внешних причинах.

*Биополевая оболочка* человека является самой основной его защитой, прежде всего — от вредного воздействия других людей. Мы не представляем, насколько часто подвергаемся такому воздействию и насколько деформировано бывает наше поле к концу дня: мы просто

ощущаем усталость, упадок сил, нам необходим ночной сон, чтобы выровнять эти деформации и восстановить свою энергию. Такие случайные деформации, полученные за день, – еще не болезнь, но если они устойчивы, то в районе нарушения энергетической гармонии человек начинает испытывать определенный дискомфорт.

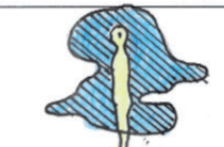

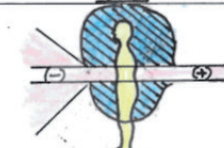


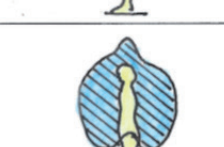
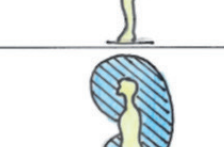
№ п/п	ПОЛЕ ЧЕЛОВЕКА	ВОЗМОЖНЫЕ СИМПТОМЫ ЗАБОЛЕВАНИЯ ЧЕЛОВЕКА
1		«Горбы и впадины» – значительные нарушения здоровья
2		«Дыра» – устойчивая деформация (в зависимости от ее места на теле – повторные инфаркты, диабет, поджелудочная железа)
3		«Разные оболочки» – постоянное недомогание, обмороки
4		«Уход поля в бесконечность» – страшные язвы, внутренние нарывы, сепсис
5		Энергетическая «пробка» в позвоночнике – мигрень, эпилепсия, астма
6		Нарушение энергетики позвоночника – лейкоз
7		Энергетические «всасывающие черные дыры» – онкологические заболевания

Рис. 95. «Защитное» энергетическое поле вокруг человека

Значительно серьезнее оказываются для людей встречи с проявлением зла. На Руси всегда бытовало мнение, что есть люди с «дурным глазом», а также такие понятия, как «сглаз», «заклятие», которые в настоящее время считаются суевериями. Нам же представляется, что народные приметы – все – имеют под собой серьезные жизненные основания. И именно благодаря биолокационному способу диагностики можно охарактеризовать последствия и выявить степень воздействия зла на защитную оболочку человека.

Дело в том, что эмоции раздражения, гнева, зависти и другие вызывают вокруг их источника сильные энергетические вибрации. И если человек в таком состоянии концентрируется на ком-либо, эти вибрации способны пробить или продавить биополевую оболочку жертвы. И в том случае, когда какая-либо чакра энергетически совершенно нормальна, а поле подчиненного ей органа деформировано, можно утверждать, что удар нанесен извне. С помощью Г-образной рамки можно точно определить направление удара, и тогда на противоположной стороне тела диагностируемого следует искать деформацию оболочки обратного знака. Условно такая аномалия поля и называется «дыра».

Последствия этой «дыры», если ее ось проходит через район какого-либо жизненно важного органа, могут быть для него катастрофическими. Например, если эта ось проходит через мышцу сердца, у человека в лучшем случае предынфарктное состояние, в худшем – наступает инфаркт. Иногда «дыра» может вести себя как бомба замедленного действия, требуются дополнительные внешние условия, чтобы она «сдетонировала». Именно этим объясняются так называемые спонтанные инфаркты. Обычно «дыра» – очень устойчивая деформация поля, отсюда, как частный случай, – повторные инфаркты. Медикаментозно ликвидировать «дыру» невозможно.

Подобные картины наблюдаются, когда ось «дыры» проходит через любой другой орган. Особенно чувствительна к нарушениям энергетики поджелудочная железа. Врачи часто сталкиваются с внезапно возникающим диабетом – особенно у детей. Ни понимания причин, ни надежного лечения подобного недуга в современной медицине нет. Причины же кроются в том, что диабет начинается как сугубо полевое заболевание. Достаточно в начальной стадии выявить и ликвидировать «дыру», как все признаки болезни полностью исчезнут. Ликвидация «дыры» возможна только полевым образом, т. е. руками экстрасенса, что отнимает 20–30 с. Кроме локального воздействия на конкретный участок тела «дыра» отрицательно сказывается и на общем энергетическом тоне человека, снижая его защитные свойства. Это полевое нарушение встречается довольно часто, а поэтому его можно соотнести с распространенным понятием «сглаз».

Значительно более серьезное нарушение энергетической оболочки – ее *разрыв*. В этом случае не удастся найти границу выхода энергии или подсоса. Такая аномалия приводит к резкому уменьшению защиты человека: при внешне здоровом виде он испытывает общую слабость, постоянное недомогание..., его как бы в одночасье подменили. Врачи при этом не могут поставить диагноз. Понижение защитной оболочки приводит к тому, что у человека появляются множественные симптомы заболевания: поле становится рыхлым, неровным и неплотным. Иногда человек с таким пониженным полем испытывает головокружения, раздражительность и даже обмороки. Чаще наблюдается динамическое равновесие энергетики на крайне низком уровне.

Причин такого явления может быть несколько, но в основном это проявление «вампиризма», и чаще всего это неосознанный «вампиризм». К такой категории вампиров относятся люди сильно эгоцентрического начала, частенько оказывающиеся на начальственных должностях. Духовная структура этого эгоцентрика такова, что он не может аккумулировать энергию из информационного (окружающего) пространства. Поэтому ему необходимо подпитываться за счет других людей – чаще всего за счет своих подчиненных и близких. Это большая беда эгоцентрика, избавиться от которой он может только коренной перестройкой своей духовной структуры. Такие люди, попадая в другие коллективы и транспорт,

начинают хорошо себя чувствовать, а окружающие – испытывать усталость (сонливость), у некоторых людей начинаются проблемы со здоровьем и т. д., а чтобы подпитаться еще большей энергией, они («вампиры») начинают провоцировать на конфликты окружающих людей, которые за счет возмущения выбрасывают часть своей энергетики в окружающее пространство, а она перетекает к «вампиру». Коррелированная с его эгоцентрическими устремлениями, такая способность к «вампиризму» закрепляется и развивается, пока человек не начинает сознательно ею пользоваться. У человека, от которого идет отсос энергии, на теле могут возникнуть язвы, внутренние нарывы, развиться сепсис и т. п. Надо помнить, что здоровье и этика тесно связаны между собой. Защита может быть только одна (без всяких магических ухищрений) – повышение своего духовного потенциала. Чем выше духовность человека, тем сильнее и больше вокруг него слой полевой защиты; тогда зло не причиняет вреда, а бумерангом возвращается в наказание тому, кто его послал.

Оператору биолокации необходимо обратить внимание еще на один тип выявляемой аномалии – энергетические «черные дыры». Топология их представляет собой всасывающий конус, причем биолокационная рамка начинает ощущать кривизну поля на большом расстоянии, точно локализуя центр. Ладонью руки также можно ощутить эту аномалию: частичные ощущения холода и неприятного пощипывания, сильное всасывание, вплоть до деформации ладони. Это касается уже развитых стадий онкологических заболеваний. С помощью такой диагностики можно выявить рак в самой начальной стадии: это всегда безобидная ямка в ровном еще энергетическом коконе. Человек еще не ощущает никаких симптомов, еще нет изменений по крови. Это фактически предонкология, но локализуется она совершенно четко с помощью биолокационных рамок опытным оператором биолокации.

Оператору биолокации необходимо усвоить некоторые постулаты:

- поле здорового человека овальное, большое по величине, плотное и равномерное по форме;
- всякое заболевание связано с изменением структуры биологических тканей, что отражается в топологии поля человека;
- если удастся откорректировать, т. е. выровнять топологию поля, увеличить его размер, *выровнять энергетический вертикальный луч над головой, связи с информационным полем Земли*, больной испытывает облегчение и идет на поправку;
- изменение топологии поля возможно лишь за счет изменения структуры ткани, и наоборот, при внешнем нарушении топологии поля происходит деструктурирование ткани;
- подходить к больному можно только с искренним сопереживанием, лишенным корысти;
- здоровье, как и величина биополей защиты, напрямую связано с духовной структурой человека.

Не только оператору биолокации, но и тем, у кого выявляются нарушения энергетического защитного поля, надо всегда помнить слова великого поэта *Омара Хайяма*:

*Не зли других и сам не злись,  
Мы в этом мире только гости,  
И если что не так – СМИРИСЬ,  
Будь поумней и улыбнись.*

*Решай холодной головой,  
Ведь в мире все закономерно:  
Зло, излученное тобой,  
К тебе вернется непременно.*

В случае выявления оператором биолокации «пробоя» энергетического защитного поля, он может энергетически этот «пробой» залатать своей энергией, выделяемой ладонями рук, или научить других, как это делать (до тех пор, пока не будет разницы поля по окружности тела). Можно рекомендовать методику из книги «Философский камень» под редакцией М. П. Перепелицина (М., 1989). Из опыта практической работы следует, что если не залатать «пробой», лечение обследуемого будет неэффективно, а может быть даже вредным. В случае выявления у обследуемого сильного нарушения поля оператору биолокации рекомендуется *дополнительно проверить вертикальность поля над головой обследуемого*, для чего его усаживают на табурет (стул) и над головой с помощью Г-образных рамок по указанной выше методике проверяют смещение поля (под каким углом).

В случае отклонения луча от вертикали или его раздвоения в обязательном порядке связь с информационным полем ежедневно необходимо выправлять (корректировать) ладонями рук. Для этих целей и рекомендуется способ из упомянутой книги. В качестве первопричины нарушения поля у человека может быть и нарушение позвоночного энергетического канала, что проверяется путем подхвата сзади под мышки проверяемого приподнятием и встряхиванием его на весу. После этой процедуры повторно поле проверяют по указанной выше методике и заполняют биоэнергетическую карту (рис. 96).

Кроме того, оператор биолокации может проверить и плотность имеющегося у пациента защитного поля. Предварительно выбирает шкалу градации в единицах (от единицы и выше или десятков единиц и выше); на расстоянии 10–20 см от туловища (по чакрам) вращая Z-образную рамку (см. рис. 20), считая выбранные единицы вслух, оператор ждет остановки вращения рамки. После остановки рамки результаты замера заносятся в таблицу. С помощью Г-образной рамки плотность поля проверяется на угол ее отклонения или количество поворотов при подходе к пациенту со всех четырех сторон.

В связи с тем, что каждая из 7 энергетических чакр имеет свой цвет, чтобы восстановить нарушенный энергетический участок, где имеются отклонения, необходимо пользоваться методикой из указанной книги под редакцией М. П. Перепелицина. Для этого рекомендуется ежедневно раскручивать чакры и наполнять их тем цветом, какого они должны быть (как радуга). Но для коррекции чакр и в целом поля можно рекомендовать применять минералы и металлы талисманов; для этого биолокационным методом проверяется их совместимость путем последовательного приложения (подвешивания) минералов и металла к средней чакре (район сердца). Для информации: из минералов благоприятное воздействие оказывают такие: *агат, опал, яшма, янтарь*. Но почти на всех людей оказывает негативное воздействие *родонит*. Из металлов предпочтительнее *серебро, золото и медь*. В цветовых восприятиях отмечается, что люди младшего и молодого возраста тяготеют к красному цвету, среднего – к синему и зеленому, а старшего – к белому. Очень редко встречаются люди с гармоничным отношением к черному цвету. Поработав с полем человека после обследования, приложив минералы, металлы, мысленным наложением различных цветов на чакры обследуемого можно проверить совместимость организма на питание, травяные сборы, таблетки и т. д. Далее получается примерная биоэнергетическая карта обследуемого (рис. 97).

Оператору биолокации необходимо знать еще одну методику, которой пользовался оператор-наставник биолокации В. С. Стеценко при обследовании и лечении пациентов после черныбыльской катастрофы на Украине.

### БИОЭНЕРГЕТИЧЕСКАЯ КАРТА

Ф.И.О. \_\_\_\_\_ Минерал \_\_\_\_\_  
 Профессия \_\_\_\_\_ Металл \_\_\_\_\_  
 Возраст \_\_\_\_\_ Цвет \_\_\_\_\_  
 Дата \_\_\_\_\_ Лекарственные травы: \_\_\_\_\_  
 Общая энергетика \_\_\_\_\_  
 Энергетика рук: \_\_\_\_\_  
 правая \_\_\_\_\_  
 левая \_\_\_\_\_ Продукты питания: \_\_\_\_\_  
 Связь с информационным полем \_\_\_\_\_

	чакры						
	1	2	3	4	5	6	7
МИНЕРАЛЫ	агат						
	нефрит						
	родонит						
	яшма						
	янтарь						
	г/хрусталь						
обсидиан							
МЕТАЛЛЫ	золото						
	серебро						
	медь						
	Железо						
	цинк						
ЦВЕТА	никель						
	красный						
	синий						
	зеленый						
	желтый						
	оранжевый						
	фиолетовый						
	коричневый						
	черный						
	белый						
ЛЕКАРСТВ. ТР.							
ПРОД. ПИТАН.							

7. Сахасрара -10-8-6-4-2 0 2 4 6 8 10 12 14 16 18 20  
 6. Аджна  
 5. Вишудха  
 4. Анахата  
 3. Манипура  
 2. Свадхистана  
 1. Маладхара

норма

Оператор биолокации: \_\_\_\_\_ / \_\_\_\_\_ /  
 « \_\_\_\_ » \_\_\_\_\_ 201\_\_ г.

Рис. 96. Биоэнергетическая карта обследуемого человека

На расстоянии 10–15 см от обследуемого человека с помощью П-образной рамки (рис. 8) оператор биолокации замерял равномерность поля по энергетическим меридианам (левая, правая часть туловища) от колен ног до плеч спереди и сзади, затем вдоль позвоночника. Определяет и запоминает места выброса или упадка энергии защитного поля человека по вращению или остановке вращения рамки в одну или другую сторону. После этого с помощью Z-образной рамки (рис. 20), вращая ее непрерывно, внимательно просматривая участки, где выявлялись аномальные места при просмотре меридианов, мысленно представляет внутренний орган и ждет реакции рамки, при этом детализируя место поражения в органе. Вместо Z-образной рамки можно применять отвесы из различных минералов или металла.

В последующем на выявленный больной орган он мысленно накладывает лекарства или настой из лекарственных трав (порядка десяти и более рецептов из трав), пока не будет положительной реакции рамки (остановка вращения рамки). Также по реакции рамки

БИОЭНЕРГЕТИЧЕСКАЯ КАРТА

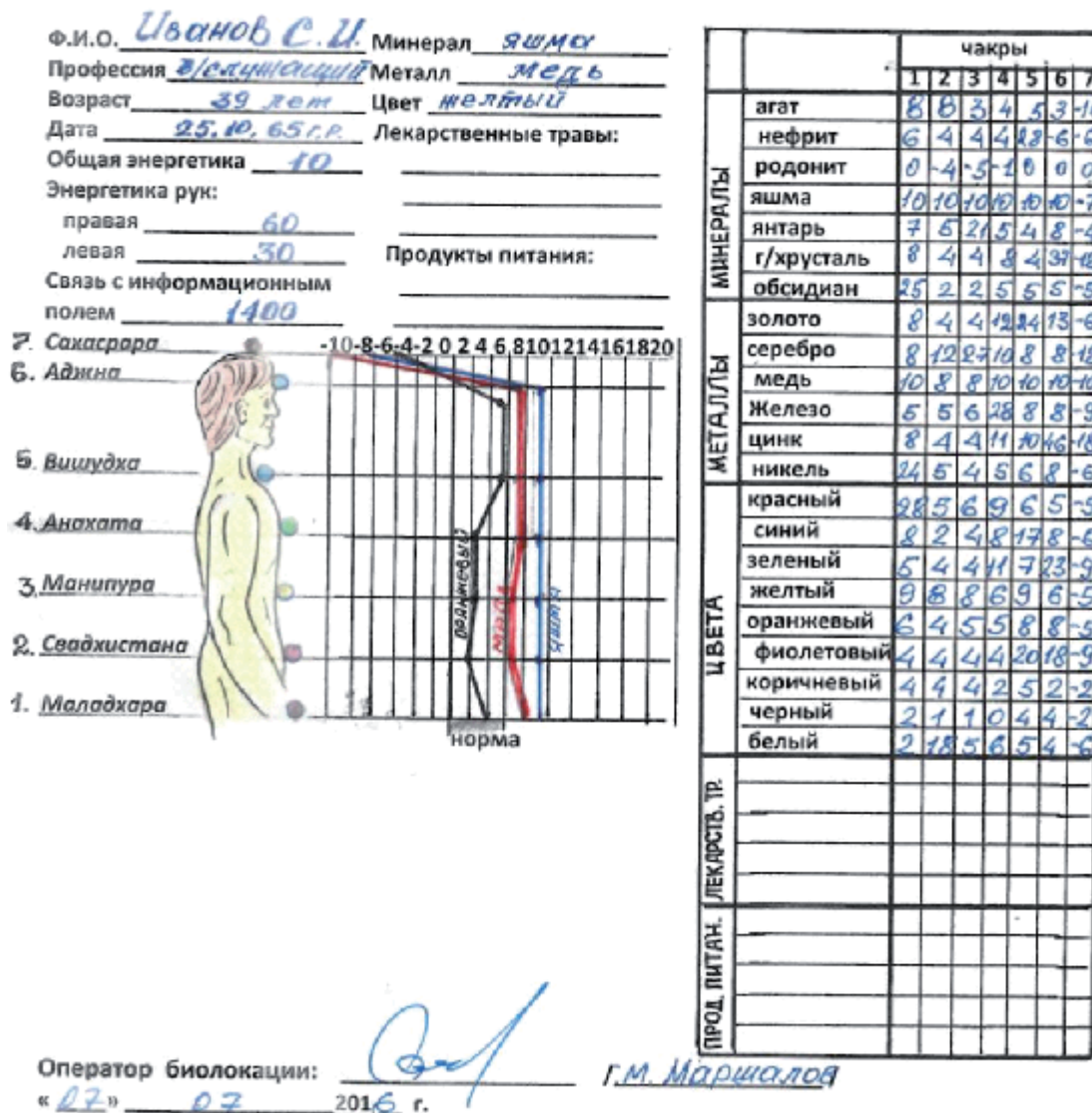


Рис. 97. Образец заполненной биоэнергетической карты

(отвеса) определяются количество дней приема лекарств (настой трав), дозы и циклы. После этого проводится запись на повторное тестирования до окончания лечения пациента. В обязательном порядке после каждой проверки пациента идет омывание рук холодной проточной водой из-под крана для исключения переноса болезненного поля от пациента (если оно имелось) оператору биолокации.



### ОСОБЕННОСТИ И МЕТОДЫ ПРИМЕНЕНИЯ БИОЛОКАЦИИ НА ПРАКТИКЕ

#### 7.1. Обследование местности для будущего строительства объектов

Целью обследования местности – это выявление и классификация геопатогенных (карстовые пустоты, разломы, подземные воды, подтопление, напряженные грунты и др.), техногенных (коммуникации, кабельные трассы, искусственные выработки в земле и др.) зон. Для обследования местности будущего строительства оператору биолокации обязательно надо иметь топоплан в крупном масштабе с привязкой к местности или карту города (района). Работать оператору биолокации по выявлению геопатогенных и техногенных зон желательно с П-образными рамками, а по определению глубины заложения аномалий – с помощью Г-образных рамок и пружинных указателей.

Выявление свойств (состав) аномалии с помощью резонаторов и указанных (показанных) методик было описано в предыдущих главах. После проведенной работы на топоплан (карту) наносятся ГПЗ и ТЗ, их состав и характеристики. При необходимости в местах размещения жилых домов проводят биолокационную съемку на предмет существования сеток Э. Хартмана, З. Витмана и М. Карри. Кроме того, при наличии радиометрических приборов снимаются показания радиоактивного фона этой местности. На плане желательно, чтобы ГПЗ и ТЗ были изображены различным цветом: это дает более наглядную картину для заказчиков. Данная работа, как правило, должна заканчиваться отчетом перед заказчиком с описанием проведенной деятельности, аномалий, если они есть, их состава, мощности излучения (количество оборотов рамки или угол отклонения) и глубины заложения (с приложением карты и таблиц результатов замеров на указанных точках по карте).

#### 7.2. Обследование прилегающей территории существующих объектов

Целью обследования территорий объектов и прилегающей полосы местности является выявление возможных подземных выработок, источника образовавшихся промоин (просадок) грунта на объекте, утечек из проложенных коммуникаций (трубопроводов) или установление необходимости выявления старых фундаментов, коммуникаций и др. Для обследования таких объектов оператор биолокации должен быть хорошо подготовлен и уметь квалифицированно провести данный вид работ, поскольку на таких объектах при строительстве и эксплуатации велось большое количество земляных работ, а это помехи в полученных результатах работы оператора биолокации.

При обследовании прилегающей к объекту местности и его ограждений желательно работать в паре с другим оператором биолокации, расстояние между ними должно быть порядка 25–50 м, чтобы получаемые результаты обследования одного оператора биолокации не влияли на результаты другого. Эти первичные результаты обследования полосы местности с выявленными аномалиями классифицируются и наносятся на схему с привязкой к местности (строения, перекрестки улиц, дорог или использовать позиционный приемник

GPS). При этом наносятся на схему (план) все аномалии, не только реально существующие (коммуникации), но и ранее существовавшие, если они дают эффект отклонения биолокационной рамки. Обозначение таких объектов на плане должно отличаться от существующих цветом либо пунктиром.

Выявленные коммуникации прослеживаются до ближайших колодцев или строений в обе стороны от обследуемой полосы местности. При необходимости в колодцах и подвалах домов уточняются полученные данные обследования местности. Недействующие коммуникации при необходимости раскапываются для их проверки. При выявлении различного вида прямолинейных коммуникаций без признаков их заполнения (траншеи, пустоты) в обязательном порядке проверяются их глубина и размеры, начало и конец. Оператору биолокации надо знать, что при обследовании аномалий, которые заканчиваются в полосе проверяемой местности, эффект от ее наличия (рис. 98) может простираться за ее пределы в зависимости от глубины заложения под углом 45 градусов.

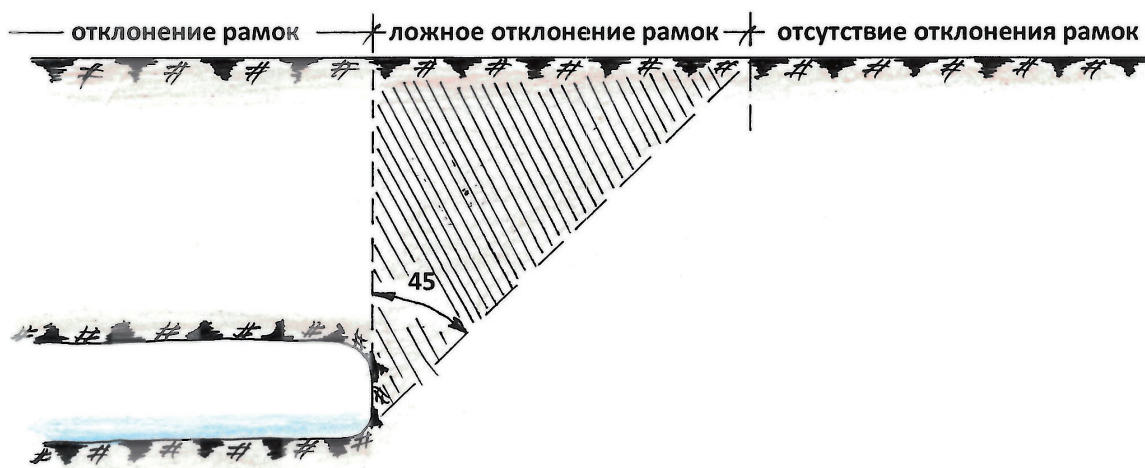


Рис. 98. Появление эффекта наличия аномалии

В случае невозможности выйти к месту начала этой аномалии (закрытый подвал, режимный объект и т. п.) оператор биолокации в определенные дни перепроверяет ее удлинение (смещение) по установленным меткам (колышкам). При выявлении смещения аномалии должно приниматься решение для ее раскопки и установления причины. Одна из причин удлинения аномалии – выработка лицами, желающими проникнуть на объект или с него, вторая – просачивание воды (жидкости) от коммуникаций или выгребных ям.

### 7.3. Особенности поиска замаскированных (спрятанных) объектов

Перед началом поисковых мероприятий оператор биолокации должен тщательно изучить всю имеющуюся информацию и мысленно ее представить (сооружения, объект, размер, материал, из которых они изготовлены, внутренняя планировка и т. д.). Поиск объектов, которые не имеют признаков для их обнаружения (замаскированные укрытия, клады, затопленные в море или озере ценности и т. д.), производится оператором биолокации

первоначально с помощью Г-образных рамок путем «засечки». Если район поиска большой, то поиск ведется по квадратам с длиной стороны 1–2 км. Поиск в районе озера, моря, в зависимости от условий видимости, проводится путем «засечки» направления на объект поиска не менее чем из двух точек и с определением азимутов на объект, нанесением на карту (космоснимок). При этом оператор биолокации при лоцировании должен находиться выше той местности, на которой производится поиск путем «засечки» (здания, холмы и др. строения). При нахождении искомого объекта в лесу оператору биолокации желательно находиться выше кроны деревьев той местности, где ведется поиск путем «засечки». Лучший результат при работе оператора будет при облете местности по периметру поиска с зависанием на вертолете (рис. 99).

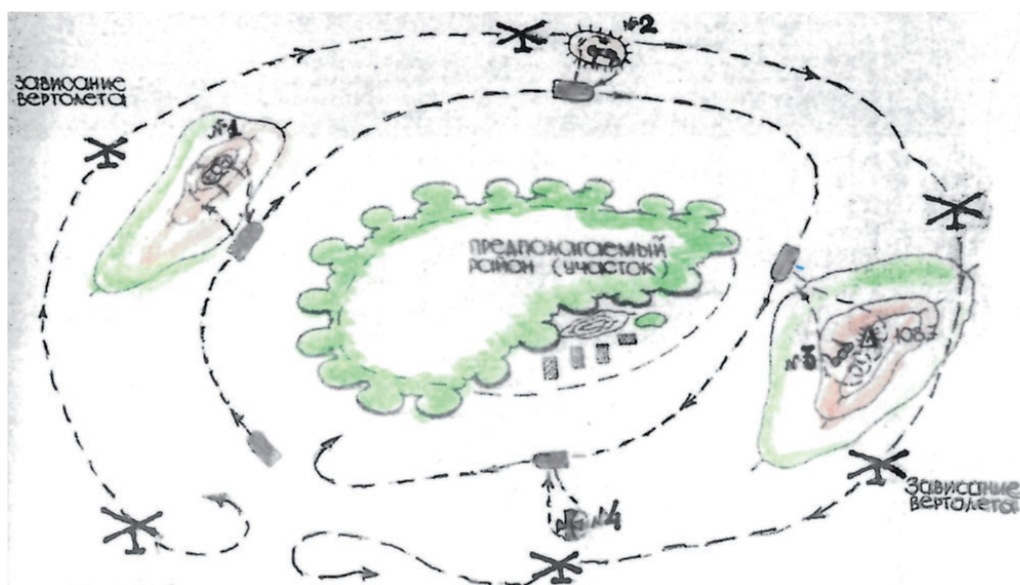


Рис. 99. Определение направления на объект поиска

После выявления вероятного места объекта поиска в данном районе путем объезда, обхода, проплывания на лодках (катерах) более детально прорабатывается местность, поверхность воды. После определения возможного района нахождения объекта (предмета, клада, человека и т. п.) и нанесения его на карту, схему, космоснимок с точками пересечения указанных лучей по азимутам с помощью биолокационных рамок в выбранном районе проводится поиск пешком порядком (рис. 100).

Оператору биолокации всегда надо помнить, что при поиске объекта по карте могут выявиться несколько участков, где могут фиксироваться поля объектов поиска. Это геопатогенные и техногенные зоны, которые, как правило, мощнее по излучению объектов поиска. Для отсеивания этих полей (ГПЗ и ТЗ) обследуется местность, где они выявлены, результаты анализируются, и только после этого такие места исключаются из дальнейшей работы по поиску объекта. При обходе участков местности оператору биолокации нельзя забывать о распространении излучаемых полей от поискового объекта по сторонам света и осям **X**, **Y**, **Z**.

Полоса поисков оператора биолокации по ширине выбирается в зависимости от характера местности и применяемой биолокационной рамки. При использовании П-образной

рамки ширина полосы местности должна быть не более одного метра или меньше по размеру объекта поиска. При использовании оператором биолокации Г-образных рамок ширина полосы поиска может быть в пределах 50–70 м, а в лесу, в зависимости от его густоты, в два, – три раза меньше.

При проведении поисковых мероприятий оператор биолокации, выявив биолокационный эффект, определяет направление, 2–3 раза меняя исходное положение рамок, затем двигаясь в обратном направлении, перепроверяя полученные результаты. Работать по поиску объектов оператор может и в паре, если имеется подготовленный напарник, у которого большая сходимость результатов поиска с другим оператором биолокации (рис. 101).

Лучшие результаты поиска получаются у операторов биолокации, если они через небольшие промежутки времени останавливаются и сосредотачиваются мысленно на объекте (предмете) поиска.

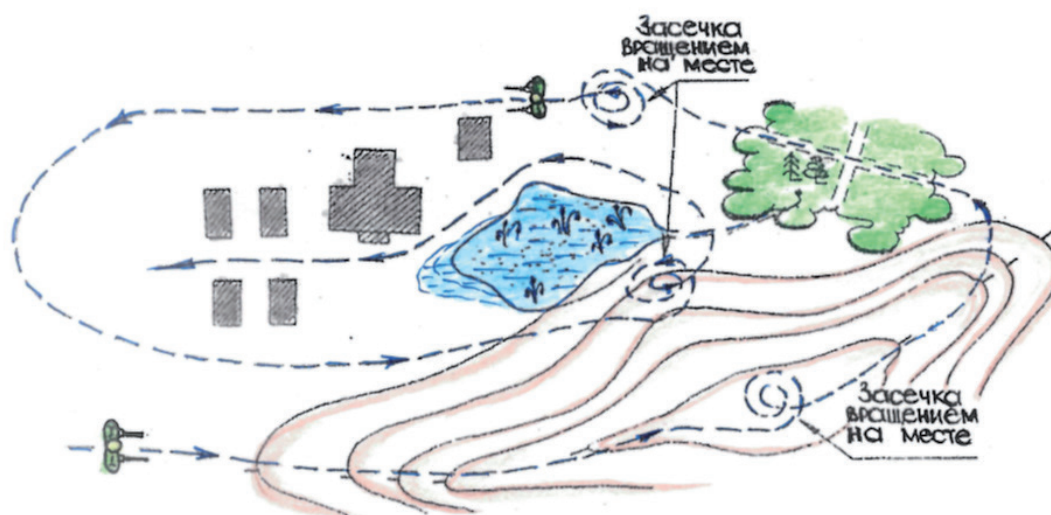


Рис. 100. Поиск объекта в предполагаемом районе

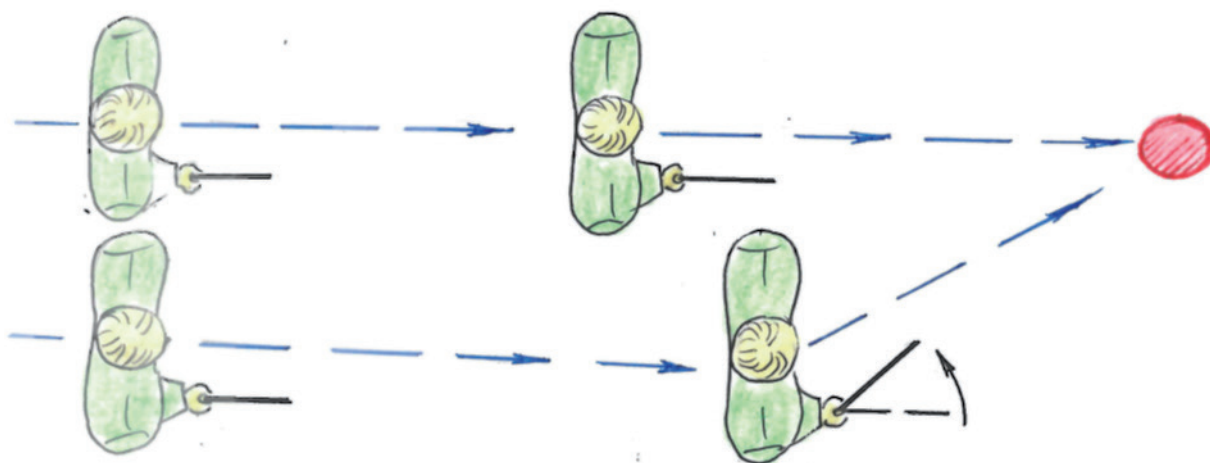


Рис. 101. Поиск закопанных (затопленных) предметов в паре с другим оператором

#### 7.4. Особенности осмотра транспортных средств

В любых транспортных средствах (машинах, самолетах, катерах, парходах, вагонах и т. п.) с помощью биолокационного метода можно выявлять не только нарушителей, но и запрещенные предметы, наркотики, оружие, боеприпасы и пр. Но в связи с тем, что при применении биолокационного метода от оператора биолокации требуется предельная сосредоточенность на поисковом предмете (объекте), это вызывает его быструю утомляемость при интенсивном движении транспорта. В качестве небольшой разгрузки в работе оператора биолокации, при интенсивном движении транспорта рекомендуется работать двум операторам биолокации, из которых один настраивается на одни предметы (объекты, оружие, боеприпасы, взрывчатые вещества), а второй — на другие (наркотики, спайсы, ядовитые и химические вещества и т. п.). При этом желательно через каждые 40–60 мин давать отдых операторам биолокации (примерно минут на 10).

При проверке транспортных средств операторам биолокации желательно находиться выше или ниже транспортных средств, в укрытиях со средствами связи (рации) для передачи информации проверяющим транспорт лицам (о том, на какие места в транспорте обратить внимание). Транспортные средства имеют двойные стенки (фургоны, вагоны, самолеты и пр. техника); поэтому зафиксировать биолокационным методом наличие разыскиваемых предметов (вещей и т. п.) сложно, а оператору необходимо дополнительно обходить их на расстоянии 3–5 метров, выявляя лучи излучения поисковых предметов (объектов, веществ).

Надо отметить, что если разыскиваемые предметы (вещи и т. п.) забрали из салона машины или фургона, то на месте, где находился объект поиска, остается фон (излучение) от этих объектов, оператор биолокации будет его фиксировать как наличие предметов на данный момент.

В том случае, если оператор биолокации выявляет несколько мест и подозревает о перемещении груза (предмета, вещества) или его изъятии, он должен пройти вдоль транспортного средства в прямом и обратном направлении. При проходе в прямом направлении он физически не дает рамке поворачиваться, а при обратном проходе настраивается на поиск разыскиваемого, и если рамка повернется к транспорту, то есть большая вероятность, что разыскиваемый груз (вещество) находится в транспорте; если рамка не повернется (не зафиксируется груз), значит он был изъят ранее.

Данная методика поиска изложена в п. 4.5 (см. рис. 82). Кроме того, чтобы результат поиска был положительным, оператор биолокации при срабатывании рамки должен мысленно настроить себя на отсутствие в транспорте разыскиваемого предмета (объекта, вещества). Только после такой психологической настройки (если повторно реакцией рамки будет ее отклонение) можно говорить о высокой вероятности наличия в транспорте разыскиваемого объекта (вещества) поиска. Одно из условий размещения оператора биолокации на месте просмотра транспорта – находиться от транспортных средств на луче **X**, **Y**, **Z** и по сторонам света север-юг, запад-восток (рис. 102). Для большей оперативности в работе и скрытности поиска оператору биолокации желательно работать с **Z**-образной рамкой (рис. 20).

На КПП с интенсивным движением транспорта, когда работники пропускных пунктов физически не могут весь его досмотреть, операторы биолокации размещаются перпендикулярно движущемуся транспорту и лучу от поискового объекта (рис. 103).

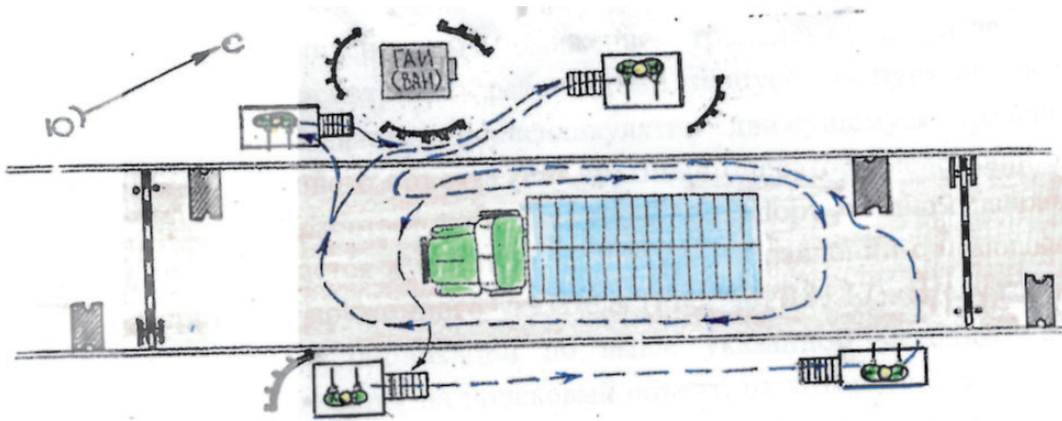


Рис. 102. Проверка груза на оборудованном КПП

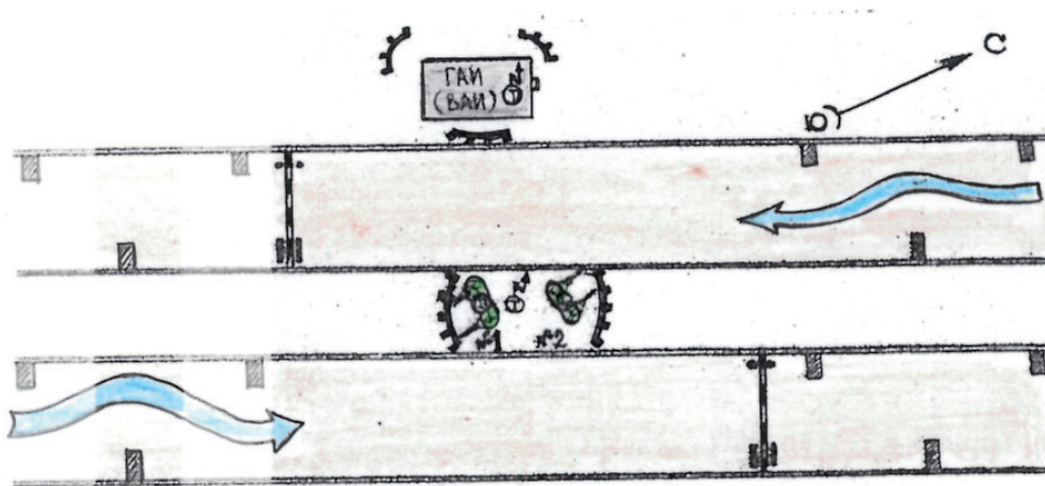


Рис. 103. Место расположения операторов биолокации при интенсивном движении транспорта

Если оператор биолокации один на КПП, он сначала работает на проходящий транспорт в одном направлении, затем разворачивается и работает на другом направлении с помощью Г-, Z-образных рамок или пружинного указателя (см. рис. 10–12, 19, 20). В случае реакции рамки оператор биолокации по вышеуказанной методике еще раз мысленно настраивается на поисковый объект (вещество), на который среагировала рамка (ошибочная реакция рамки), но если происходит повторная реакция рамки, оператор биолокации по радию информирует работника пропускного пункта о необходимости остановки данного транспорта для качественной проверки. Оператор биолокации совместно с работником пропускного пункта проводят детальную проверку транспорта по вышеуказанной методике.

По такой же методике выстраивается работа оператора биолокации при проверке других видов проходящих транспортных средств, в том числе и паромов (катеров).

При одиночном движении транспорта на КПП или в районе проведения режимных мероприятий, возможно осматривать транспорт находясь в кузове или прицепе (рис. 104).

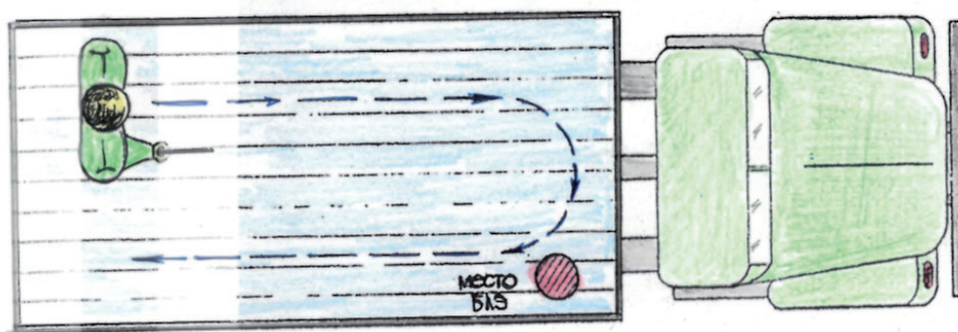


Рис. 104. Определение наличия предмета в транспорте

Оператору биолокации надо знать, что эффективность работы на КПП повышается при:

- наличии перед глазами образца искомого объекта (вещества, предмета) и т. п.;
- замене через 40–50 мин другим оператором биолокации для отдыха;
- просмотре движущегося транспорта с мысленным наложением искомого объекта (предмета, вещества) для совмещения с якобы находящимся в машине объектом (предметом) на все поверхности транспорта последовательно: верх – низ, боковые стенки;
- дополнительной «подсветке» накладыванием предмета (объекта) на транспортное средство в красном (фиолетовом) цвете с мысленным проникновением сквозь корпус транспорта;
- мысленной постоянной «подпитке» светлой энергией из космического пространства, протекающей через голову к ногам и рукам, по системе упражнений из йоги;
- хорошо, не менее чем 7-часовом, отдыхе перед началом работы на КПП.

### 7.5. Выявление предметов (средств, веществ), спрятанных у проходящих людей или животных

Работа оператора биолокации по выявлению лиц, хранящих (переносящих) при себе оружие, запрещенные вещества, наркотические средства, опасные предметы и т. п., проводится, как правило, скрытно, желательно без привлечения внимания посторонних лиц. Место для работы может быть выбрано как в помещении, где проходят люди, осуществляется прогон животных, либо так и в соседнем помещении (с наблюдением через одинарное стекло в оконном проеме). Место оператора биолокации должно также размещаться под углом 90 градусов к проходящим и находиться на луче по сторонам света: север-юг или запад-восток.

При этом оператор биолокации должен перед проведением проверки проходящих людей, животных и пр. очень внимательно ознакомиться с образцом или описанием поискового предмета (вещества), фотографией с приметами и т. д. и только после этого приступать к поисковым мероприятиям. При появлении в его поле зрения лица или животного, на которого отреагировала биолокационная рамка, оператор биолокации, как было рекомендовано ранее, мысленно «отстраивается» («это не тот объект поиска»). При повторной реакции рамки оператор биолокации информирует заинтересованных лиц о необходимости задержания этого субъекта для детальной проверки (исследования). Оператор биолокации может воспользо-

ваться авто-, мото- или другим транспортом для объезда дорог или мест, где находятся люди или животные, и проверить их на наличие поисковых предметов (объектов, веществ).

## 7.6. Особенности и способы поиска объекта (предмета, веществ) и людей среди строений и построек

При поиске людей, предметов, запрещенных веществ, оружия и пр. на территории цехов, строений, помещений с различной планировкой оператору биолокации довольно сложно найти вероятное место без кропотливой и последовательной работы. Это происходит из-за отражения и переотражения лучей поисковых объектов (предметов, веществ) от стен зданий и кровли. Кроме того, большое влияние на результаты биолокации оказывают перемещение объекта (предмета) в районе (лабиринте) помещений и строений, наличие геопатогенных и техногенных зон, полосовых резонирующих структур, способных возбуждаться и переотражать сигнал от поискового объекта. Но это не значит, что оператор биолокации должен отказываться от поисковой работы. Способы поиска в сложных лабиринтах помещений и строений представлены ниже.

**Первый способ.** Чтобы убедиться в наличии на предполагаемом объекте (части зданий и строений) поискового объекта (предмета, запрещенного вещества), оператор биолокации первоначально обходит местность вокруг данных объектов (строений); если имеется ограждение сплошного заполнения, то обход проводится как снаружи, так и внутри объекта (строений). Необходимость проверки за ограждением связана с тем, что если поисковый объект (вещество) вышел, вынесен за пределы объекта, оператор биолокации зафиксирует наличие поля остаточного излучения в месте ухода (уноса) поискового объекта (предмета). В таком случае поиск на объекте можно не производить, а продолжить поиск «по следу». О методике данного поиска будет рассказано в следующем разделе.

В случае отсутствия поля остаточного излучения ухода (уноса) объекта (предмета) оператор биолокации проводит поисковые мероприятия на данном объекте. Внимательно изучив фотографию (описание, приметы), взяв в качестве резонатора образец и прикрепив его к чувствительной рефлекторной точке, хорошо запомнив приметы, оператор биолокации продвигается вдоль зданий (строений) на территории объекта. Делая остановки, оператор биолокации проворачивается (влево, вправо) на 180 градусов, выявляет по показаниям Г-образных рамок наличие мест, где на зданиях (строениях) имеются излучения от предмета (вещества). Если рамки при вращении оператора биолокации остановятся на определенном направлении и будут устойчиво держаться в нем, оператор продолжает движение до пересечения луча по компасу север-юг или запад-восток и фиксирует (отмечает) выявленное место на схеме объекта. После этого он продолжает дальнейший обход объекта (строения) по всему периметру (рис. 105), делая отметки на схеме выявленных мест по методике, указанной выше. Оператор биолокации должен знать ту особенность, что рамки могут указывать не только на объект, но и в противоположную сторону, в зависимости от мощности излучения от объекта поиска и наличия заграждений (количества стен и перегородок). После обхода строений (зданий) и нанесения результатов на схему объекта оператор биолокации переходит к обследованию помещений внутри этих зданий по рис. 106. Обследовав помещения первого этажа, переходит для обследования второго и последующих этажей.



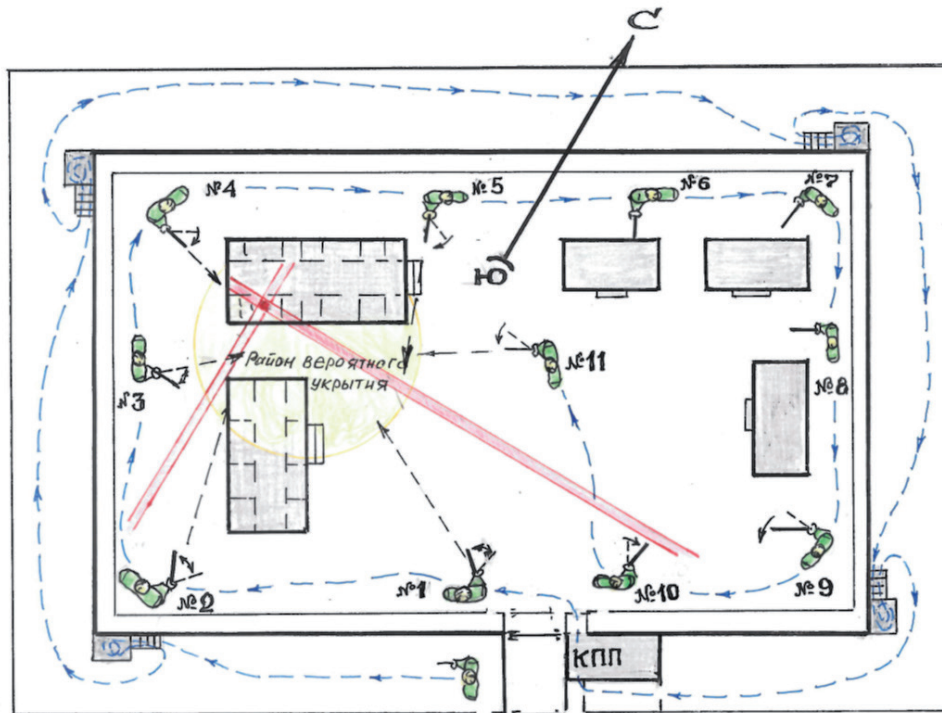


Рис. 105. Обследование биолокационным методом помещений внутри объекта (завода, строений)

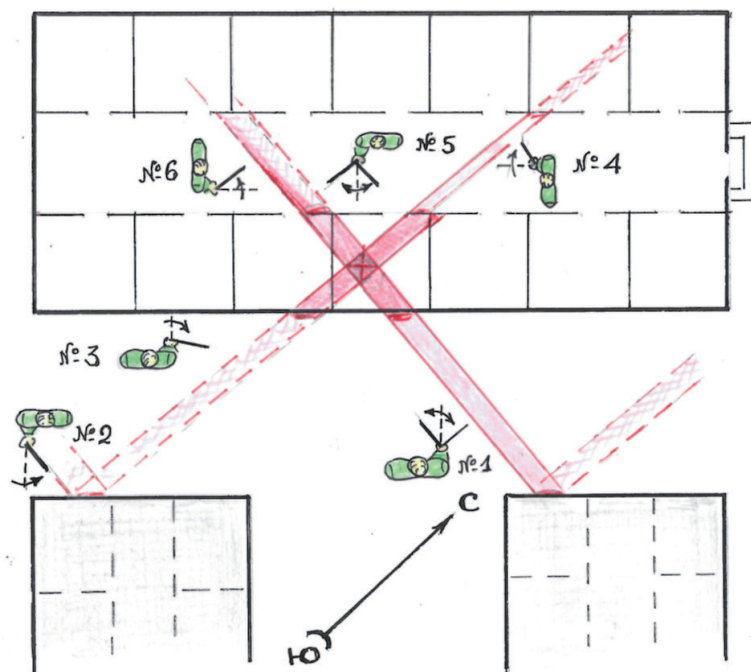


Рис. 106. Обследование биолокационным методом помещений (строений)

Указанный выше способ поиска требует от оператора биолокации большого количества остановок и времени для нанесения направлений на схему объекта. Кроме того, если объект поиска (запрещенное вещество) находится внутри здания и ниже уровня земли, то

с наружных пунктов осмотра его местоположение обнаружить нельзя, так как генерируемые лучи север-юг, запад-восток окажутся в земле и будет присутствовать только вертикальный луч по оси Z (пятно на полу первого и части последующих этажей). Такой же эффект отсутствия объекта (предмета) поиска может наблюдаться при нахождении его выше (второй и последующие этажи), если оператор биолокации находится на первом этаже.

**Второй способ.** Как и при первом способе, оператор биолокации обследует объект вокруг ограждения сплошного заполнения, затем проверяются азимуты направлений из 3–4 пунктов, находящиеся на значительной высоте (выше высоты самого высокого здания на объекте поиска). Оператор биолокации может работать, находясь на крыше здания. При этом способе местонахождение разыскиваемого объекта (предмета, вещества) выявляется более достоверно. Количество и толщина перекрытий (материалов) играют незначительную роль при прохождении генерируемого излучения от поискового объекта. При данном способе работы невозможно установить, на каком этаже (уровне) находится поисковый объект (рис. 107). В месте выявления направления биолокационными рамками оператору биолокации необходимо просматривать этажи сверху вниз, спускаясь по ним. Данный способ более надежен и требует меньше временных затрат; при нем желательно пользоваться Г-образными рамками с отогнутым вверх концом (рис. 12).

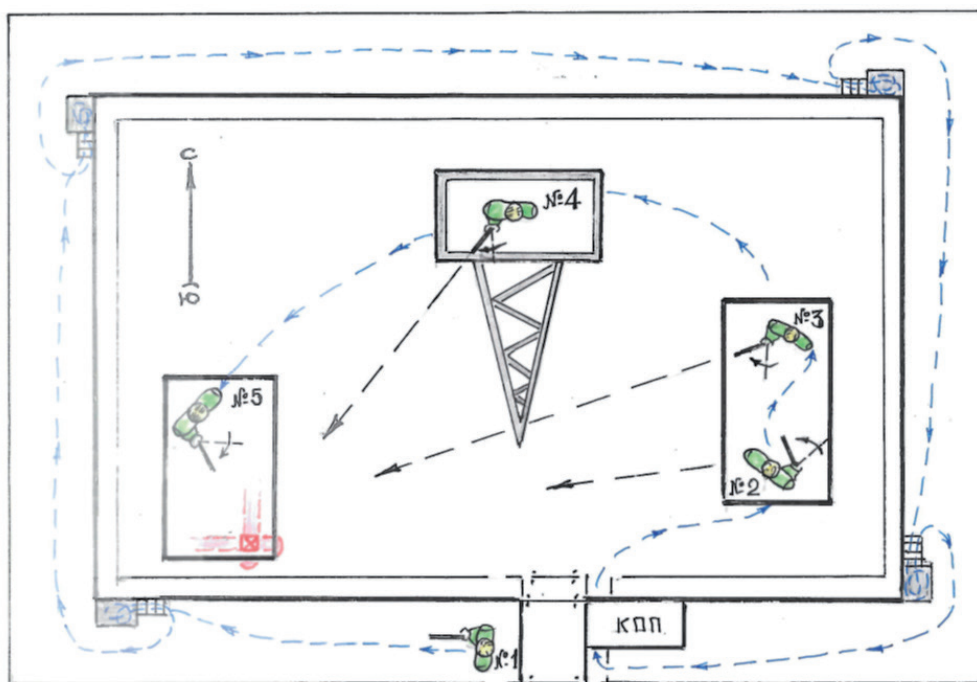


Рис. 107. Обследование объекта БЛМ с крыши здания

На каждом выбранном месте оператору биолокации желательно 3–4 раза менять исходное положение для лоцирования пространства, и если Г-образные рамки будут останавливаться в одном и том же направлении, значит, «захват» объекта поиска правильный; тогда он наносится на схему объекта с его азимутами. Кроме того, оператор биолокации должен уточнить у инициаторов розыска день исчезновения поискового объекта (запрещенного вещества), так как чем больше прошло времени с его исчезновения, тем ниже результативность

поиска. Оператор биолокации должен помнить, что остаточное поле от поискового объекта (предмета, вещества) там, где он находился, ранее, может сохраняться в пределах 20–30 дней.

### 7.7. Особенности поиска человека (животного) по оставленным следам, признакам и предметам

Для поиска человека (животного) оператор биолокации, зная примерное место его ухода (направление), если на это есть время, должен соблюдать следующие правила:

- узнать промежуток времени, прошедший после ухода разыскиваемого;
- иметь фотографию разыскиваемого ( чтобы отделить от других людей, имеющих на общей фотографии);
- при отсутствии фотографии узнать особые приметы разыскиваемого, описание его одежды и пр.;
- иметь вещь (предмет) разыскиваемого или части постельного белья в месте его проживания;
- выбрать время работы по поиску, исключая часы вариации;
- иметь помощников для сопровождения в режимных и труднодоступных местах;
- иметь соответствующую экипировку по сезону и месту поиска (горы, лес), продукты питания, средства защиты, при необходимости оружие, средства связи и медицинские принадлежности.

Кроме вышперечисленного, оператор биолокации должен иметь при себе комплект рамок, указателей, карту местности (схему, космоснимок), компас, прибор позиционирования GPS.

Работа оператора биолокации при выходе к месту поиска, как правило, начинается с изучения района, где произошел выход (уход) разыскиваемого, запоминания примет и фотографии. Предмет (часть предмета, вещь) закрепляется медицинским бинтом в качестве резонатора к чувствительной точке Вай-Гуань на руке или Цзу-Сань-Ли на ноге (рис. 108).

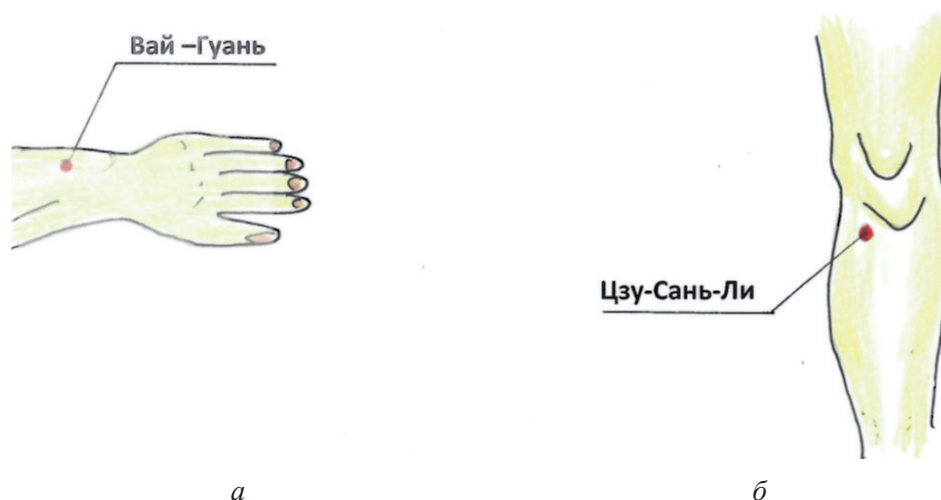


Рис. 108. Места крепления резонатора: а – чувствительная точка Вай-Гуань на руке; б – чувствительная точка Цзу – Сань - Ли на ноге

Используя Г-образные рамки, оператор биолокации проходит перпендикулярно месту выявления ухода разыскиваемого (сперва в прямом, а затем в обратном направлении), при этом мысленно представляет предметы, фотографию (приметы), зрительный образ разыскиваемого. После устойчивого направления рамок ухода разыскиваемого он начинает передвигаться в данном направлении. Сопровождающая группа при этом должна находиться сзади оператора биолокации и, не отвлекаясь, осматривать местность (влево, вправо) на предмет оставленных примет на траве, деревьях, следов или вещей. Кроме того, группа должна обеспечивать безопасность оператора при угрозе возможного нападения разыскиваемого человека (преступника).

При движении в случае отсутствия «следа» оператор биолокации обходит данный участок местности, увеличивая радиус поиска, пока не появится «след», который может исчезнуть из-за мощной аномалии или пересечения рек и болот. Для устойчивого нахождения на «следе» оператор биолокации двигается по нему, как по змейке, пересекая ее через 5–10 м (влево, вправо); при этом периодически для «подпитки» памяти смотрит на фотографию, которую удерживает в руке с рамкой между пальцами. При встрече с преградой (дорога, водная преграда Ц, болото) оператору биолокации необходимо запомнить (запеленговать) направление ухода (уезда, уплыва) разыскиваемого, затем, перейдя преграду, выйти на предполагаемое место и вновь выявить «след» по методике, указанной выше. В случае его отсутствия оператор биолокации проходит (проезжает) в одном или другом направлении (вдоль дороги, реки) до выявления «следа», а затем продолжает поиск разыскиваемого (рис. 109).



Рис. 109. Поиск разыскиваемого по «следу»

В местах, где разыскиваемый отдыхал и имелась скошенная растительность (солома), опилки, разыскиваемый фиксируется как присутствие его в данном месте из-за «впитывания» его излучения в данную скошенную растительность (сотовый резонатор). В таких местах группе сопровождения необходимо внимательно осматривать местность, а оператору биолокации (путем обхода таких мест, увеличивая радиус поиска) искать места дальнейшего следования разыскиваемого. Кроме того, оператор биолокации может вместо «следа» выйти на геопатогенную или техногенную зону и двигаться по ней из-за слабой подготовки, а также если он отвлечется от фотографии (примет) или образа разыскиваемого.

Поиск по остаточному «следу» эффективен по давности исчезновения разыскиваемого 7–10 дней, а в некоторых случаях, при благоприятных климатических условиях (явлениях), – до 30 суток. Кроме того, оператор биолокации должен помнить, что поле от разыскиваемого объекта (предмета) ежедневно уходит на несколько метров по азимуту падения солнечных лучей.

## 7.8. Некоторые способы поиска по картам (космоснимкам) и схемам

Рассмотрим несколько способов поиска оператором биолокации объектов, предметов (веществ), людей, кладов, полезных ископаемых и т. п.

**Первый способ.** Оператор биолокации расстилает на столе карту местности (космоснимок) крупного масштаба, ориентирует ее по сторонам света, рядом кладет фотографию разыскиваемого человека (предмета, вещества, образец минерала и пр.) и с помощью отвеса (маятника) начать поиск; при этом желательно, чтобы длинный конец нити лежал на фотографии, образце разыскиваемого предмета (вещества). Оператор биолокации, сосредоточившись на разыскиваемом человеке (предмете, веществе), начиная от места исчезновения разыскиваемого, слева направо, справа налево и сверху вниз, задерживаясь на квадратах по 3–5 с, перемещая отвес над картой (космоснимком), ждет реакции (раскачивания). Получив реакцию от места исчезновения разыскиваемого, он просматривает путь ухода (уноса) до места, где закончится аномалия (рис. 110). В месте, где закончилась аномалия, оператор биолокации переходит на более крупный масштаб карты (космоснимка) и конкретизирует вероятное место нахождения разыскиваемого человека, предмета (вещества) и пр.

**Второй способ.** Оператор биолокации кладет на столе карту (космоснимок), предварительно разбив ее на квадраты (расчертив), ориентирует ее по сторонам света, так чтобы верхний обрез карты был на северной стороне. Используя пластмассовый квадрат или кольцо, изготовленные ранее, локализует участок местности и с помощью отвеса или Z-образной рамки проверяет его по указанной выше методике (первый способ) на наличие в данном квадрате (кольце) поискового предмета (вещества) и пр. После такой проверки кольцо (квадрат) перемещается по карте (космоснимку) до обнаружения предмета (вещества) и пр. (рис. 111).

Данный способ поиска по карте занимает больше времени, но для неопытных операторов биолокации результаты будут достовернее.

**Третий способ.** Оператор биолокации кладет на столе карту (космоснимок), ориентируя ее по сторонам света, обрез карты (космоснимок) – с двух сторон на краю стола. Настроившись на поисковый объект, вещество, минерал, металл или фотографию разыскиваемого, с помощью Г-образной рамки оператор биолокации сканирует всю карту

(космоснимок) сначала по обрезу карты: север–юг. В местах реакции рамки (остановка на месте или отклонение) с помощью линейки и карандаша делается отметка на карте (космоснимке). По сторонам света запад–восток проводит горизонтальную линию. Затем оператор биолокации таким же способом проверяет наличие розыскиваемого и делает отметку на карте (космоснимке): запад–восток, с проведением линии на карте: север–юг (рис. 112). Если выявленное место одно на данной карте (космоснимке), определяют его координаты как места предполагаемого поиска, а результаты заносят в приемник GPS. Оператору биолокации для детального выявления места и привязки к карте желательно использовать карту (космоснимок) более крупного масштаба.

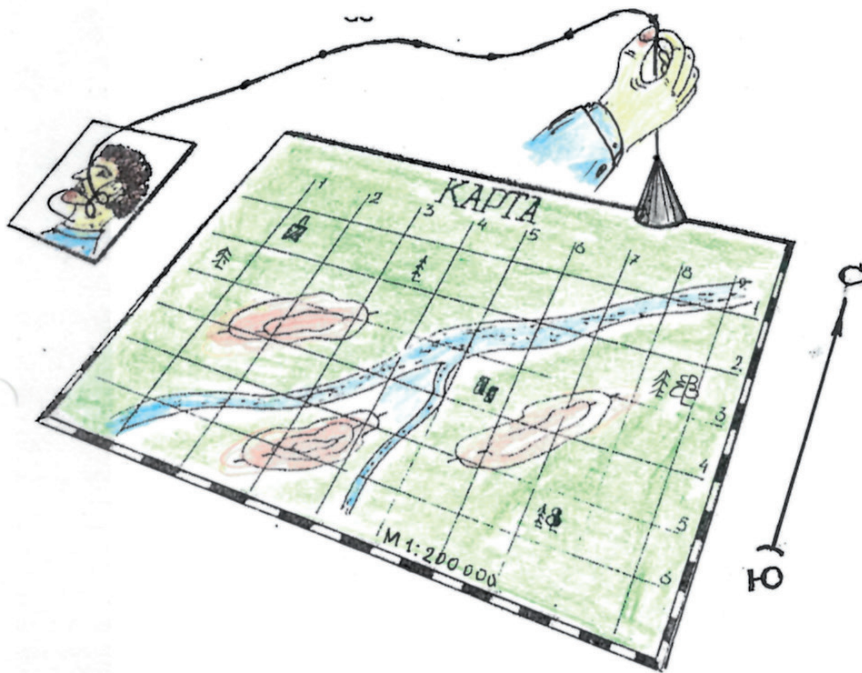


Рис. 110. Поиск по карте с помощью отвеса

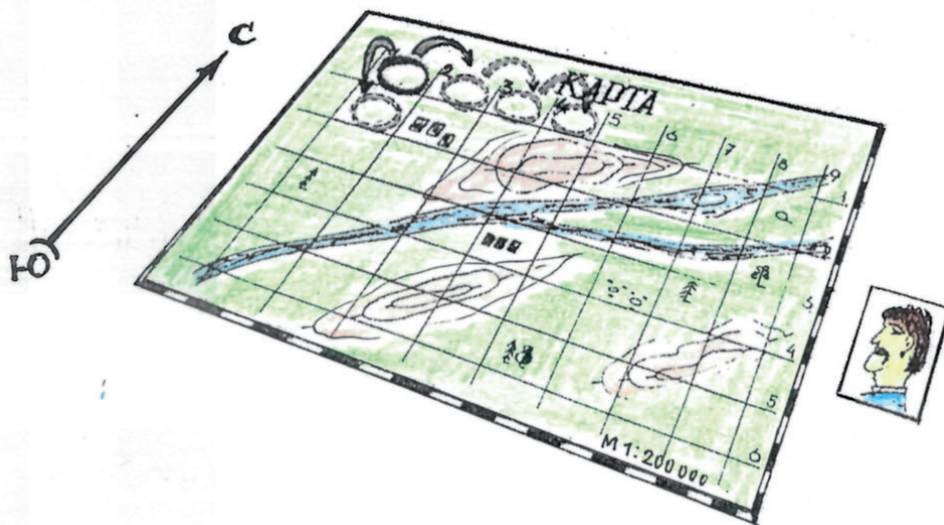


Рис. 111. Поиск с помощью отвеса по карте, с локализацией участка местности

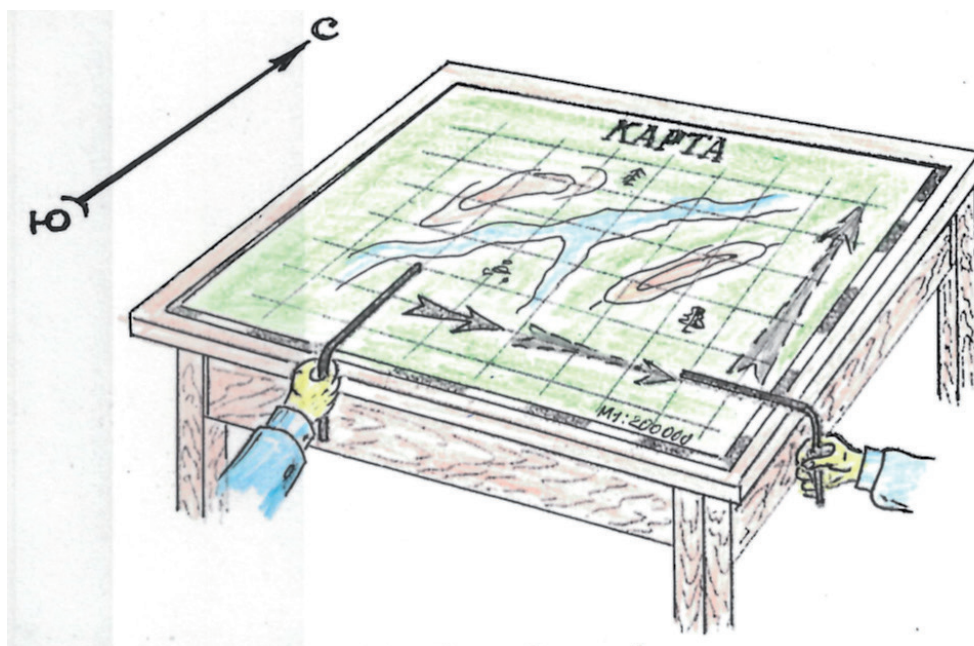


Рис. 112. Поиск по карте Г-образной рамкой

Оператор биолокации должен помнить, что чем ближе горизонтальное плечо Г-образной рамки к карте, тем выше «чувствительность» и выше вероятность выявить информационную связь между человеком (предметом, веществом) и районом на карте местности. Кроме того, оператор биолокации должен иметь опыт отсеивания «ложных» мест и возникающих из-за влияния геопатогенных и техногенных мест (участки болот, гор и пр.), имеющих мощное излучение, на фоне которого сложно отличить вероятное место нахождения разыскиваемого.

Если оператор биолокации производит поиск пропавшего человека (животного), то после обнаружения его вероятного места дополнительно желательно проверить, жив он или нет, *но это делается после 40 дней с момента его исчезновения*. Методика такова. Оператор биолокации берет Г-, Z-образную рамку или отвес и, смотря на фотографию, представляет мысленно органы человека (мозг, сердце, легкие и т. д.) и как бы накладывает их на данную фотографию. При отсутствии реакции рамки можно предположить, что он мертв. Другой способ проверки: сначала проверяется реакция рамки на стол (выбирают место, где нет реакции рамки), затем на это место кладут фотографию разыскиваемого, вновь проверяют реакцию биолокационной рамки или отвеса; если реакция рамки или отвеса такая же, как без фотографии, или присутствует чуть больший фон, вероятно, что он мертв.

Кроме того, если оператор биолокации получит устойчивую связь с помощью рамок через информационное поле по имеющейся фотографии, можно задавать вопросы и получать ответы. Вращая Z-образную рамку, отвес и смотря на фотографию, можно последовательно получать информацию такого типа: убежал, причины, заложник, место нахождения и др. И ждать реакции рамки (остановки). Из полученных ответов (реакции биолокационной рамки в руках оператора биолокации) можно сделать предположение о всей картине произошедшего и далее принимать меры для разрешения этого вопроса.

## 7.9. Некоторые особенности поиска воды по приметам (признакам) и биолокационным методом

Водоснабжение грунтовой водой для жителей Земли всегда было одним из важнейших условий выживания, особенно для южных и степных районов. Огромное значение во всех армиях мира отводится снабжению грунтовой водой. Умение найти признаки наличия воды, глубину ее залегания, дебит и ее свойства экономит не только время, рабочие силы, ресурсы, но и деньги.

Приемы отыскания подземных вод А. Г. Лорберга [2] можно разделить на следующие группы:

- 1) опрос местных жителей о местах имевшихся колодцев;
- 2) бурение по поиску воды;
- 3) геологическое строение местности;
- 4) наружные признаки;
- 5) народные приметы (признаки);
- 6) биолокационный метод (лозоискательство)

**Опрос местных жителей.** Если в данном районе есть местные жители, то водоразведку обязательно начинают с их опроса. Местные жители, зная свой район, могут рассказать о наличии водоемов, строении почвы (грунта), наличии пресной воды, ключей, глубине колодцев и их производительности и т. д. Иногда эти сведения непосредственно укажут на местонахождение подземных вод, иногда – кратчайший путь к их отысканию.

**Бурение.** Процесс бурения – это пробивка в грунте цилиндрического канала при помощи бура. Этот способ является одним из наиболее верных при отыскании воды, т. е. он непосредственно показывает строение проходимых слоев грунта и точно определяет глубину залегания подземных вод. Однако если бурение проводится в районах, где отсутствуют водоносные жилы, то налицо только трата времени, расход моторесурсов и денег.

**Геологическое строение местности.** По рельефу подземные воды ищутся в пониженных точках местности. При отыскании подземных вод в горах в первую очередь подлежат исследованию их склоны: особое внимание обращается на пологие склоны (скаты), тщательно исследуются подошвы гор.

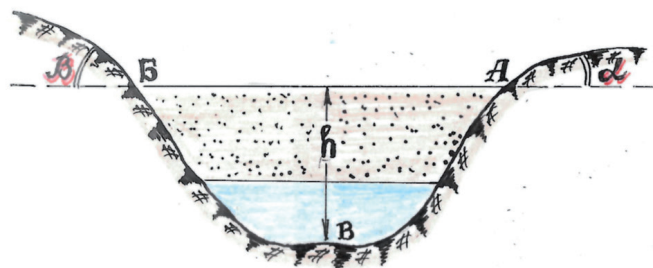


Рис. 113. Построение профиля местности

Если поиск воды идет в долине, дно которой водонепроницаемое, а скаты составляют неводопроницаемые слои, то подземные воды ищут в самой пониженной линии долины, причем глубину залегания вод определяют следующим способом: заметив уклоны скатов, определяют углы их наклона  $\alpha$  и  $\beta$  (рис. 113), дальше вопрос решается построением



профиля местности на бумаге; взяв необходимые горизонтальные размеры А–Б, построив профиль и продолжив на нем скаты А–В и Б–В до пересечения, графически получают максимальную глубину залегания подземных вод.

Следует иметь в виду, что склоны А–В и Б–В долины под землей обычно круче, чем на поверхности.

**Наружные признаки (приметы).** Присутствие воды в грунте так или иначе отражается на состоянии поверхности земли; иногда это выражается в таких формах, что можно безошибочно указать на местонахождение подземных вод. Это и составляет способ отыскания подземных вод по так называемым наружным признакам. Главнейшие наружные признаки подземных вод следующие:

- 1) все поверхностные воды, реки, озера, пруды, ключи и т. д., свидетельствующие о нахождении в данном бассейне (районе) подземных вод при неглубоком залегании;
- 2) болота (рис. 114), расположенные на покатостях и склонах гор, свидетельствуют о заболачивании подземными водами, искать которые необходимо у верхнего слоя края болота;
- 3) места с зеленой густой растительностью в летние месяцы во время засухи, что указывает на неглубокое залегание подземных вод;
- 4) оползни – разрушительное действие подземного потока, водоносный слой которого расположен в основании оползня;
- 5) туманы над некоторыми местами и кружащиеся над ними в большом количестве комары, что указывает на неглубокое залегание подземных вод;
- 6) развитие растений, любящих воду (камыш, осока, болотные мхи и т. д.), на таких местах, где появление их не вызывается общими естественными условиями, – это признак обилия в этих местах почвенной воды.

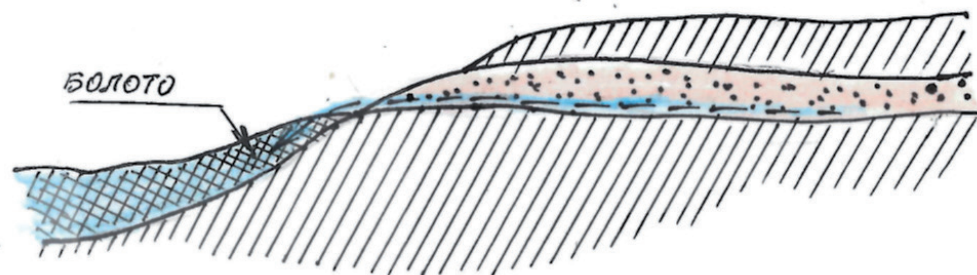


Рис. 114. Образование болота от выклинивающейся выше грунтовой воды

**Народные приметы.** Под народными приметами подразумеваются те способы нахождения подземных вод, к которым прибегает местное население различных районов страны. В большинстве своем они основаны на способности некоторых материалов впитывать в себя водяные пары, способы эти, как правило, простые, но не особенно надежные.

Приведем наиболее употребляемые способы.

1. В выбранном месте снимают дерн с площади размером 30×30 см. Разравнивают землю под снятым дерном, кладут на него наполненную шерстью сковороду вверх дном и прикрывают ее дерном и землей. Если через сутки шерсть будет влажной, считают, что подземная вода находится близко от поверхности земли.

2. С вечера расстилают на расчищенном от дерна месте овчину (вверх шерстью) и кладут на нее куриное яйцо, которое накрывают глазированной глиняным горшком. Утром при восходе солнца смотрят: если овчина и яйцо покрыты росой, то это признак того, что подземная вода залегает неглубоко; если шерсть покрыта росой, а яйцо сухое – вода глубоко; если шерсть и яйцо сухие – воды нет.

3. Равные части серы, негашеной извести и медного купороса смешивают и кладут в неглазированный горшок. Горшок накрывают неглазированной крышкой и зарывают в землю на глубину примерно 70–80 см. Через сутки открывают горшок и взвешивают смесь. Если вес больше 0,1 прежнего, то считают, что вода в данном месте неглубоко. Чем больше прибавит смесь в весе, тем ближе вода.

**Биолокационный метод (лозоискательство).** Подземные источники воды уже с давних пор отыскивали с помощью свежесрезанного прута фруктовых деревьев. Этим способом еще в древности пользовались римляне во время своих походов в местностях, бедных водой. Действие прута кажется настолько необъяснимым, что он даже получил название «волшебной палочки». Поскольку, однако, чудес не бывает, а открытие воды при помощи прута неоднократно подтверждается, пришлось прийти к выводу, что это явление недостаточно изучено. В восьмидесятые годы прошлого столетия этот метод назвали биолокационным.

Для пользования им необходим свежесрезанный гибкий вилкообразный прутик, по форме повторяющий римскую цифру V (рис. 3).

Поиск воды с помощью вилкообразной ветки фруктовых деревьев, или П-образной металлической рамки, или свежесрезанной лозы оператором биолокации проводится по заранее выбранному маршруту.

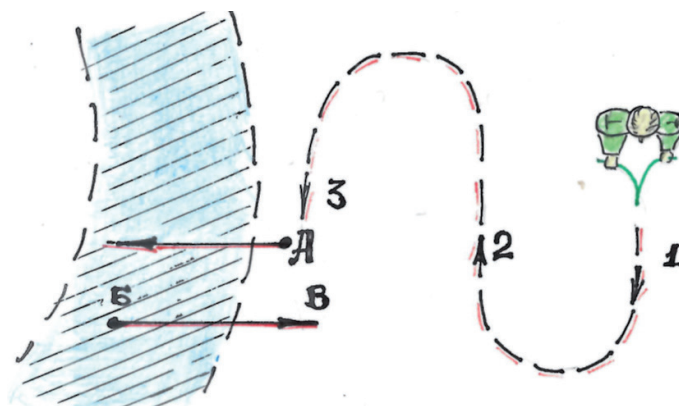


Рис. 115. Выбор маршрута для поиска воды

Пусть заштрихованная кривая (ленточка, рис. 115) изображает подземную речку или ручей, а прямые линии со стрелками указывают путь, по которому идет оператор биолокации с биолокационной рамкой. Пройдя путь, отмеченный на рисунке цифрами 1–2, оператор биолокации не обнаруживает воды, но, дойдя до точки А, на прямой в точке 3, может почувствовать поворот прута (рамки) в руках. В этой точке оператор биолокации разворачивается и начинает двигаться боком к месту поворачивания рамки или, наоборот, отходит от этого места. Если он идет влево, то прут (рамка) принимает первоначальное по-

ложение, что свидетельствует об отсутствии аномалии, если он переместится вправо, прут (рамка) повернется вверх или вниз (укажет на аномалию). Таким способом оператор биолокации выявляет весь контур подземного ручья и после этого отмечает указками его размеры на земле. Правильное удержание вилкообразного прута таково: оператор берет ладонями и, крепко сжимая, разворачивает немного вперед концы веток, пальцами вверх и прижимая локти к телу (см. п. 1.5 рис. 23, а). При этом рамка удерживается в районе солнечного сплетения оператора биолокации. Кроме того, при движении нужно строго следить, чтобы плоскость, проходящая через обе вилки прутика, была постоянно параллельна горизонту местности.

Для определения глубины залегания воды оператор биолокации заходит на обнаруженный участок местности подземной речки (ручья) и, удерживая вилкообразный прут (металлическую П-образную рамку) в горизонтальной плоскости, начинает отходить назад (спиной вперед) от точки **Б** к точке **В** (рис. 115). В месте поворота прута или рамки (вверх, вниз) измеряется расстояние от точки **Б**. Это расстояние, за минусом удержания от земли рамки, является глубиной залегания (протекания) подземного ручья.

Для поиска воды оператор биолокации может использовать П-, Г-образные рамки, указатели, отвесы по изложенной выше методике.

Эффект поиска воды у оператора биолокации намного выше, если к чувствительным (рефлекторным) точкам Вай-Гуань или Цзу-Сань-Ли будет приложен и закреплен бинт, смоченный грунтовой водой (образец воды), которую необходимо найти по просьбе заказчика.

Результаты поиска грунтовой воды зависят от квалификации оператора биолокации. Для исключения ошибок при поиске воды оператор биолокации применяет несколько приемов поиска, в том числе начинает поиск, как правило, от имеющихся колодцев, родников, озер и рек, идя к участку поиска, указанному заказчиком.

Опытные операторы биолокации предварительно производят поиск воды и по топографическим картам (космоснимкам) по методике, изложенной в предыдущей главе.

По указанной методике операторы биолокации проводят поиск и других жидкостей, к примеру нефти.

### ПРИМЕРЫ ПРИМЕНЕНИЯ БИОЛОКАЦИОННОГО МЕТОДА ОПЕРАТОРОМ-НАСТАВНИКОМ БИОЛОКАЦИИ

Примеры оператора-наставника биолокации, приведенные в данной главе, позволят повысить теоретический и практический уровень начинающих операторов биолокации.

**1. Город Псков.** В 1987 году по указанию Главного управления ВВ МВД СССР (и лично генерала В. Н. Саввина) автор пособия был командирован в г. Псков для поиска преступника, устроившего расстрел из автомата военнослужащих на войсковом полигоне, где в то время служил заместитель командира соединения А. И. Лебедь. Зная цель командировки, по подсказке оператора-наставника биолокации А. Г. Прохорова (работника КГНИМС), оператор биолокации ознакомился в краевой научной библиотеке г. Красноярска с одним из разделов книги «Исследования в области человеческой психики» (автор – В. Ф. Баррет, издание 1914 года). Книга содержала описание случая поиска полицией преступников, совершивших убийство нескольких людей в винной лавке. В качестве помощника полиция привлекла авторитетного лозоходца Франции, который с помощью лозы (прутка) определил направление ухода преступников и их «следы», а затем вывел полицейских на бежавших в район границы. Преступники были задержаны и за совершенное преступление казнены. Данное описание дало оператору биолокации уверенность, что искать с помощью биолокационного метода можно не только с помощью лозы, но и посредством металлических рамок. Прилетев в г. Ленинград, затем приехав в г. Псков и прибыв на место преступления в сопровождении работника прокуратуры, оператор биолокации попросил дать предметы – улики преступления. Оператору были переданы только гильзы и пули от автомата калибра 5,45 мм, с которого были сделаны выстрелы; и указано направление, в котором убегал преступник в ночное время. При этом отсутствовали приметы преступника, фотография, не было свидетелей, а имелись только показания о звуках – топоте ног убегающего преступника после расстрела пяти солдат ВДВ. Эти два обстоятельства и были использованы (гильзы и пули от автомата и направление убегания преступника). После преступления прошло порядка десяти дней. Оператор биолокации приложил пули от автомата к запястью правой руки (чувствительная точка Вай-Гуань) и примотал их эластичным бинтом; работать стал только одной Г-образной рамкой (рис. 10) из тонкой стальной проволоки диаметром 1–2 мм, которую удерживал в правой руке. После настройки на мыслеформу убегающего преступника с автоматом сделано было несколько проходов вдоль предполагаемого «следа», затем поперек. При прохождении «следа» ухода преступника рамка стала устойчиво отклоняться в данном направлении, затем, при пересечении этого «следа», виляя вправо и влево от него, оператор биолокации стал двигаться по направлению устойчивого удержания рамки, как показано на рис. 109.

В течение двух дней прослеживая данный биолокационный «след», оператор биолокации и работник военной прокуратуры вышли с противоположной стороны одного из гаражей воинской части (ВДВ), затем зашли на территорию, где и был потерян этот «след». Попытки возобновить дальнейший поиск, найти направление этого поля «следа» успехов не имели. В ходе обсуждения ситуации выяснилось, что год назад с данного места (стоянка машин гаража) был украден автомат с патронами по прибытии военнослужащих с учений,

но поиски автомата результатов тогда не дали, виновник кражи (преступления) не был выявлен. По результатам работы оператора биолокации военной прокуратурой был сделан вывод, что, используя в качестве резонатора пули от автомата, с помощью биолокационного метода вышли на «след» украденного автомата, с которого (патронами) и были расстреляны военнослужащие. Дальнейшие действия военной прокуратуры были направлены на объединение уголовных дел в одно производство и поиск преступника среди бывших или настоящих военнослужащих этой части.

**2. Город Красноярск.** В этом же году по просьбе работника Краевого военкомата (К. Замятин) оператором биолокации проводился поиск покинувшего воинскую часть военнослужащего с оружием, в качестве резонатора на запястье была намотана оторванная от простыни лента материи, а в руке удерживалась фотография этого военнослужащего для периодического просмотра ее во время поиска по указанной выше методике (рис. 109). В движении рамка устойчиво держалась на остаточном поле беглеца, и не дойдя нескольких километров до места его укрытия, было обнаружено, что его задержала другая группа поиска от воинской части. После проведенной работы с резонатором (намотанная на руке лента простыни) и фотографией бежавшего военнослужащего у оператора биолокации на следующий день поднялась температура, начались боли в суставах, тошнота и др. болезненные проявления. На вопрос к К. Замятину о том, какими болезнями страдал бежавший, был получен ответ: энурез. После этого случая оператором биолокации был подтвержден вывод об опасности, угрожающей при проведении поиска, в области его настройки на человека (поле), животного и даже на цветные металлы, которые имеют свойство сохранять резонансные частоты наговоров («колдовства») и т. д. После таких поисковых работ и обследования людей оператору биолокации в обязательном порядке необходимо проводить защитные мероприятия своего поля (см. прил. 1), омыwać водой руки, лицо и не стесняться произносить защитные молитвы.

**3. Железнодорожная станция Теличеть.** Более загадочный случай произошел на одном из объектов в Красноярском крае. В дневное время охранником было утеряно оружие, он заснул после обеда на посту, а когда проснулся, при нем не оказалось оружия. Поиск оружия командирами в районе поста и прилегающей местности результатов не дал. Прибыв в составе оперативной группы для расследования данного факта, оператор биолокации провел обход местности в районе поста и с помощью Г-образной рамки выявил направление уноса оружия. Несколько раз «след» выводил оператора биолокации к местности рядом с населенным пунктом, к вокзалу железной дороги. Но работники станции и кассы утверждали, что никто не уезжал в этот промежуток времени, поезд не проходил, билет никто не покупал. Проходили только составы с лесом и автотранспорт. Но оператора биолокации смущало, что так называемый «след» все время выходил метрах в 50-ти правее вокзала и там обрывался. На этом результаты поиска оператора биолокации закончились, прокуратура данное дело взяла в свое производство. Ошибка в неотработке данной версии по проходящим поездам была исправлена только через год, когда один из работников данного объекта в соседней деревне, будучи вооруженным, угрожал расправой в ходе пьяного застолья и был задержан органами милиции. В ходе разбирательства (допроса) задержанный пояснил, что это оружие было им похищено год назад на объекте у спящего охранника, а уехал он на поезде (товарняке), попросившись для проезда в тепловоз.

В этот период при проведении биолокации были выявлены особенности работы биолокационных рамок в закрытых помещениях, складах, за ограждениями (отраженные сигналы). Так, ограждения из дерева (заборы), стены (кирпич, бетон) на определенное время задерживают генерируемый сигнал от объекта поиска, отражают и переотражают его как в помещении, где находится объект поиска, так и за его пределами, по мере его затухания от находящихся рядом стен, ограждений. При этом обязательное условие – найти лучи от объекта отражения и переотражения север-юг, запад-восток, а по ним выйти к объекту поиска (см. пояснения в п. 7.6).

**4. Город Владикавказ.** В конце 1980-х годов возникла большая потребность в выявлении оружия и боеприпасов с применением возможностей биолокации в проходящих большегрузных транспортных средствах в районах с нестабильной обстановкой на границах республик СССР. Для этого (по указанию генерала В. Н. Саввина), оператор биолокации был направлен в г. Владикавказ. Биолокационный метод проверялся на контрольно-пропускном пункте несколько дней (до 6 часов) в напряженном ритме. При этом просматривались проходящие автотранспортные средства и ждали реакции рамки на взрывчатые вещества, оружие или боеприпасы. В один из дней было зафиксировано транспортное средство с наличием остаточного излучения от стрелкового оружия. После этого был сделан вывод, о том что данный способ и метод можно использовать для выявления оружия, боеприпасов, а также и других веществ (наркотические средства) в перевозимых грузах. При этом после такой напряженной работы у оператора биолокации к исходу рабочего дня появлялись головные боли и повышалось кровяное давление. В один из дней при внимательном осмотре стоящих на остановке людей оператор биолокации к своему ужасу, увидел внутренние органы в розовом цвете у одной из женщин, т. е. глаза сработали как рентген, а мозг обработал полученную информацию. Реакция на увиденное была расценена как неадекватная. Сразу были прекращены напряженные непрерывные многочасовые работы с биолокационными рамками, делались перерывы в работе через каждые 20–30 мин и вводилось отвлечение на созерцание живописных окрестностей в течение 10–15 мин. После измененного ритма работы головные боли и давление стабилизировалось, а видение внутренних органов людей исчезло. Возможно, надо было продолжить тренировку мозга для распознавания органов людей, но была опасность причинить непоправимый вред своему здоровью (оказаться в психиатрической больнице).

**5. Город Новосибирск.** Этот случай произошел у оператора биолокации при выезде в командировку в Нагорный Карабах через г. Новосибирск. Жена друга попросила проверить их квартиру на предмет ГПЗ, ТЗ и сеток; в ходе проверки кухни, зала и коридора с пояснениями и рассказами о их наличии оператор биолокации дошел до двери спальни. В это время овчарка, которая была в коридоре, злобно зарычала и перегородила дорогу у порога комнаты. Он попросил хозяйку убрать собаку, хозяйка недолго думая решила не проводить проверку данной комнаты, и после этого отказа от проверки пес стал дружелюбно махать хвостом. Примерно через год друг сообщил, что его жену оперировали в клинической больнице (рак печени) и что она не идет на поправку. Приехав в г. Новосибирск, оператор биолокации застал жену друга в очень плохом состоянии. Проверив спальню, которую раньше не смог проверить, он выяснил, что кровать и место, где лежит больная, находятся на мощной геопатогенной зоне. На вопрос, почему она не разрешила раньше проверить ее спальню, та ответила, что внутренний голос подсказал ей, что этого не надо делать. На вопрос, когда она заболела и при каких обстоятельствах, оказалось, что по методике Джуны она

лечила знакомых руками на работе (продавцы) и не проводила очистительные мероприятия после каждого сеанса лечения. Естественно, помочь он ей ничем не смог, через пару недель она умерла.

**6. Город Красноярск.** Случай с летчиком и его семьей, проживающей в двухкомнатной квартире в Красноярске. В квартире, где жила семья, брат жены покончил жизнь самоубийством, в квартире наблюдались «чебурашки», тени, слышались посторонние голоса и т. д. В ходе проверки биолокационным методом выявились две очень мощные по энергетике и ширине сетки Витмана в зале и спальне; кроме того, в коридоре наблюдались напряженные поля, которые выявлены путем прикладывания на руке согнутой в кольцо пружинки к чувствительной точке (Вай-Гуань). Подняв линолеум на полу коридора, выявили лопнувшую в двух местах плиту перекрытия. Вывод напрашивался сам собой: в плите перекрытия арматура, а если лопается плита перекрытия, то арматура под весом тяжести работает на разрыв и вокруг данного места образуется техногенная зона излучения, которая и нарушает (разрушает) защитные поля жильцов данной квартиры. В квартире предложено было переставить кровати (убрать с биоэнергетических сеток), в коридоре установить пирамиду (см. рис. 90, 91) или дифракционную решетку, (см. рис. 86). Через определенное время хозяин квартиры позвонил и поблагодарил за данную ему идею, поскольку все негативные видения, болячки у них исчезли, жизнь нормализовалась, только вот уже не вернуть человека, который совершил суицид под воздействием этих полей.

**7. Город Красноярск.** У оператора биолокации был приятель, который скептически относился к биолокационному методу. Он решил проверить его работу по выявлению ГПЗ и ТЗ на своей квартире и знакомых. Попросил провести биолокационную съемку одной, а затем другой квартиры для выявления геопатогенных зон. По результатам проверки ему было указано на место наличия линии энергетической сетки, ее пересечения с другой линией энергетической сетки, затем и точка их пересечения, самое опасное место для нахождения в данном месте человека. В результате этого он стал доверять методу, потому что на данном месте раньше стояла кровать, где спала его бывшая жена, умершая от рака.

**8. Город Кызыл.** Произошел суицид на одном из объектов, который поставил всех в тупик: что это за объект, где один раз в два года на данном посту сводят счеты с жизнью часовые без веских на то причин. В ходе проверки данного поста биолокационным методом было выявлено мощное техногенное излучение. Им оказался высоковольтный кабель, проложенный по стене здания, над местом, где нес службу на посту часовой; кроме того, под ним проходил один из лучей энергетической сетки. Как результат, под воздействием этих разрушающих полей ГПЗ и ТЗ мозг военнослужащего и его психика могли подталкивать к данным суицидам. Убрали (перенесли) кабель, перенесли пост – причина была устранена.

**9. Железнодорожная станция Чунояр.** Наблюдались неоднократные в одном и том же месте случаи стрельбы часовых по движущейся через объект женщине в белом одеянии (при тумане в утреннее время). Разбирательство и обследование с помощью БЛМ данной местности показало, что перед тем как через определенное время должно произойти событие (задуманное находящимися на объекте людьми для прохода через ограждения с объекта или разработка ими плана), видение движущейся субстанции (фантома) в виде образа женщины перемещается с объекта в сторону лесного массива по ярко выраженной геопатогенной зоне (выявлена с помощью П-образной рамки), а это проходит до тех пор, пока не случится предстоящее задуманное событие. Здесь не до конца понятно (не дообследовано),

какой вид ГПЗ и ее состав способствует перемещению фантома, плотность тумана, наличие в данной местности кладбищ или захоронений людей вне или на объекте.

**10. Поселок Кежма.** Особенность северных территорий и время года сильно влияют на результат работы оператора биолокации. Вот опыт работы с помощью биолокационного метода на р. Ангаре (Красноярский край) зимой. В морозный декабрьский день 1992 года опасный преступник в 30-градусный мороз покинул режимную территорию объекта и ушел в неизвестном направлении. Было у него несколько путей: по р. Ангаре на восток в сторону Иркутской обл., в сторону г. Кодинска на запад, на север (тайга), в места промысла соболей охотниками. Поселок Кежма – на берегу р. Ангары, а место, которое покинул преступник, севернее примерно километров на десять (новый поселок Кежма после затопления старого при строительстве Богучанской ГЭС). Оператор биолокации изучил местность в районе, где было обнаружено последнее место пребывания сбежавшего, и с помощью Г-образной рамки зафиксировал направление ухода, при этом в качестве резонатора на точке Вай-Гуань использовал матерчатую оторванную полосу с наволочки бежавшего и изучал его фотографию, держа образ в голове. Выяснилось, что путь уходящего с объекта пролегал на дорогу к деревне, затем на хозяйственные склады, а далее по тропе в лес на окраину поселка, снова в лес и затем по дороге в сторону р. Ангары. Определив направление ухода преступника, оператор биолокации на карте масштаба 1:200 000 с помощью Z-образной рамки стал прослеживать дальнейший путь бежавшего, который привел к старому поселку Кежма на р. Ангаре. Оператор биолокации обратил внимание на характерную деталь: рамка указывала не только направление ухода, но и на место, где бежавший проживал (общежитие), поскольку там оставалось его поле (постель, обувь, посуда, инструмент и т. д.). Кроме того, при сильном морозе с туманом, когда не видно даже звезд в ночное время, связь с информационным пространством (полем) нарушается, при этом по карте или схеме не фиксируется объект поиска, как будто отсутствует. Поскольку на карте масштаба 1:200 000 нет ни улиц, ни строений, оператор биолокации попросил дать схему поселка Кежма. По схеме, где указаны все улицы и дома, исполненной не в масштабе, оператор выбрал место предполагаемого нахождения бежавшего, при этом очень внимательно держал образ (по фотографии) в голове. В это время, до приезда по данному адресу работников ОВД, из данного района домов (в районе 4–5 ближайших домов) была вызвана скорая помощь для человека с обмороженными конечностями (ногами); как потом оказалось, это и был бежавший с объекта преступник. Бежавший пояснил, что он шел данным маршрутом и заходил в лес, прячась от проходящих машин, где набрал в валенки снега, который растаял; перейдя в поселок, бежавший долго искал удобного укрытия, поэтому и обморозил ноги. Когда он понял это, то обратился за помощью к одному из жителей, который и вызвал скорую помощь. Оператор биолокации из этого поиска сделал такие *выводы*: во-первых, схема объекта для поиска должна выполняться желательно без искажения масштаба, во-вторых, карту или схему во время поисковых мероприятий обязательно надо размещать на столе по сторонам света (верхний обрез карты – на север, нижний – на юг), а схему по расположению дорог и домов так, как расположены они на местности, тогда ошибки при поиске могут быть минимизированы. Кроме того, операторы биолокации должны знать еще две особенности при поиске объектов: *во-первых*, если над поисковым объектом имеется двухскатная крыша, особенно из металла (а она, как правило, заземлена), то успех поиска минимален из-за образовавшегося экрана от информационного пространства; *во-вторых*, неоднократно наблюдалось



отсутствие информации от поискового объекта, если он находится ниже уровня земли (подвальное помещение) или в воде.

**11. Город Красноярск.** Повторно поискать родственника, который пропал после своего дня рождения, просили знакомые. Два года назад оператор биолокации уже находил этого человека по карте города и указывал место, используя фотографию. Разыскиваемый родственниками и женой был найден в данном районе города, на который оператор биолокации указал. Повторная просьба найти этого человека была озвучена через две недели после того, как он пропал (день рождения и новогодние праздники).

Оператор биолокации, имея фотографию пропавшего, просмотрел с помощью Z-образной рамки все районы города и почти во всех (вокзалы, магазины, рынки и т. д.) отслеживал его появление, как будто он гулял по всему городу. Знакомые уверяли, что проверили все эти места и опросили многих «бичей», но он нигде не появлялся; в моргах, больницах его не было. Также оператором биолокации было предложено подождать 40 дней после его исчезновения и прийти к нему за повторными результатами. После этого срока (когда душа умершего человека отделяется), оператор биолокации определил по фотографии, что он неживой (нет поля); по карте, космоснимку с трудом из-за слабого поля, оставшегося на фотографии, определил вероятное место – о. Татышев, Красноярск. «След» (фон) распространился вдоль по течению р. Енисей до поселка Песчанка (примерно 10–15 км). Выявленное оператором биолокации местонахождение разыскиваемого было указано знакомым и высказана просьба о том, как когда он будет найден, сообщить. В мае позвонили знакомые и сообщили, что их родственник найден на о. Татышев с пробитой головой, замерзшим. По предварительным данным криминалистов, убийство произошло в январе. Оператор биолокации неоднократно убеждался, что искать пропавших людей надо после 40 дней, в противном случае обязательно будет допущена ошибка, за которую вас будут корить, если разыскиваемого найдут мертвым, а вы определите по фотографии, что он живой. До этого времени (40 дней) на фотографии держится устойчивое энергетическое поле, которое считывает оператор биолокации или экстрасенс. Как показывает наработанный опыт оператора биолокации, душа умершего человека «мечется» по местам, где он был в последнее время (у знакомых, друзей и у тех, кто совершил над ним насилие), и только через 40 дней перестает притягиваться к этим местам.

**12. Города Барнаул, Новосибирск, Горно-Алтайск.** Оператор биолокации, автора данного пособия, участвовал в обследовании БЛМ г. Барнаула (Алтайский край) и места предполагаемого строительства Катунской ГЭС и ГЭС, г. Новосибирск. По результатам обследования БЛМ в районе Катунской ГЭС выявлено, что место строительства поселка гидростроителей (разровненная местность под него) выбрано на геопатогенной зоне. У всех операторов биолокации, участвовавших в этом обследовании (В. Прохоров, А. Чекунов, Г. Шаповалов), когда они пролетали несколько раз на вертолете МИ-8 над этим местом, П-образная рамка и пружинный указатель постоянно вращались. Кроме того, при обследовании ложа предполагаемого затопления от Катунской ГЭС до пос. Чемал (курорт) были выявлены ряд особенностей в поселках и стойбищах алтайцев. Ни одна из дореволюционных построек (старые дома, усадьбы) не была построена на геопатогенных зонах, в том числе и курорт Чемал. Однако новое строительство домов во всех поселках велось на месте ГПЗ. Это говорит о том, что при строительстве домов в старину придерживались определенных канонов, признаков, примет или использовали лозоискательство (БЛМ) по выбору мест для строительства и проживания.

Одновременно группами операторов биолокации сделана съемка ГПЗ и ТЗ и определены энергетические характеристики г. Барнаула. Результаты этой работы показали, что основной характеристикой ГПЗ является подземная фильтрация водяных жил (рядом протекает р. Обь). По материалам медицинских учреждений в местах, особенно в центре города, процент заболеваемости раком намного выше, чем в местах, где такие ГПЗ и ТЗ отсутствуют.

По просьбе руководства Новосибирского канала по пропуску барж и пароходов на р. Обь была проведена проверка утечки воды из канала в районе плотины с помощью биолокационного метода. Результаты биолокационного обследования были перепроверены руководством с помощью технических средств. Приглашенные инженеры из Академгородка г. Новосибирска результаты биолокационной съемки техническими средствами подтвердили.

**13. Город Севастополь.** Принято участие в биолокационной съемке местности предстоящего строительства микрорайонов в г. Севастополь, что позволило предотвратить проектирование в местах ГПЗ, где выявлены места карстовых пустот, из-за чего построенный дом может просто уйти под землю или развалиться.

**14. Село Туруханск и СП «Енисейнефтегаз».** По просьбе администрации проводилась биолокационная съемка села с целью выявления ГПЗ и ТЗ. В результате съемки были выявлены и подтверждены не только ГПЗ и ТЗ, но и их глубина заложения и вид, составлена схема с пояснительной запиской и сделан отчет для этих организаций. Кроме того, в ходе проведения биолокационной съемки на берегу Енисея, у памятника борцам революции, местные жители указали место (яма), куда падали снаряды при обстреле отступавших красноармейцев, которые уносили с собой груз с парохода, вывезенный из банка г. Красноярска в 1918 году.

Данная история оператора биолокации заинтересовала и нашла подтверждение в исторических документах, а точнее в газете «Сибирская жизнь» от 6 августа 1918 года:

«...Пленение красноярских комиссаров. Енисейск, 21 июля. Пароход «Иртыш» прибыл с отрядом капитана Черемнова, захватившего 38 совдеповцев. Среди них Марковский, Лебедева, Печерский, Топоров, Анисимова, Савитова. Кузнецов и Вейнбаум бросились без пищи в тундру. Яковлев арестован в Селиванихе. Денег взято 157 тыс. рублей. 8 июня в Красноярске муссировалась информация о том, что заминирован железнодорожный вокзал, а на «Сибиряк» погружены все ценности, золото (34 пуда), казначейские билеты, процентные бумаги (на 32 миллиона рублей). Эвакуация шла в спешке, пароходы охранялись красногвардейцами. Днем 18 июня на пристани уже имели место перестрелки. Около десятка противников большевиков с пулеметом атаковали со двора реального училища. Последним ушел пароход «Лена» – около 18 часов. Перед этим были уничтожены документы Красной гвардии, ряда других советских структур. При этом пароход «Енисей» сел на мель. Его пришлось бросить. Некоторые суда остались без команды, она разбежалась. Капитан пароходства Александр Андриевский был убит на берегу за то, что отказался вести пароход без механика и кочегаров. Впрочем, сбегали с пароходов и красногвардейцы. Тем не менее большевистское руководство смогло эвакуироваться из Красноярска. «Иртыш», «Орел», «Стрела», «Тобол», лихтер № 1 двинулись на север. На борту находилось несколько рот красногвардейцев, в составе которых было много австрийцев, немцев, мадьяров и латышей. Экспедицией командовал прапорщик Кузнецов. Последним из Красноярска ушел пароход «Обь» с Яковлевым на борту. По дороге красные перехватили еще несколько пароходов: «Дедушка», «Сибиряк», «Св. Николай», «Ангара» и «Лена». Потом беглецов

перепугал «Сокол». Группа красногвардейцев-интернационалистов, прослышав о бегстве Совета, самовольно захватила пароход. Дело чуть не дошло до боя. Однако Кузнецова сумели убедить, что на «Соколе» свои: немцы, австрийцы, мадьяры...»

При работе по картам и космоснимкам этого района биолокационным методом выявлено вероятное место спрятанного клада убежавшими красноармейцами, это район слияния р. Северная и р. Нижняя Тунгуска. В планах оператора биолокации намечен выезд в данный район для более детального изучения предполагаемого района клада и обследования местности с помощью технических средств.

**15. Озеро Плахино (Красноярский край).** Немного подробнее остановимся на обследовании биолокационным методом оз. Плахино. Со слов руководителя ветеранской организации «Чернобыль» Ю. П. Мысина, только отдыхая и принимая ванны из сапропели оз. Плахино, ветераны-чернобыльцы получают облегчение от болезней, вызванных радиацией. Для профилактики заболеваний они хотят выбрать место под строительство профилактория с грязелечебницей, но дело в том, что есть еще другое озеро, у г. Канска, которое, согласно медицинскому заключению НИИ г. Томска, имеет такие же биохимические показатели. Это озеро у г. Канска, но ближе к г. Красноярску, поэтому строительство и логистика будут дешевле. Надо только определиться с местом строительства. Для обследования этих двух озер в один из выходных дней, выехав рано утром из г. Красноярска, преодолев на пароме р. Бирюсу у д. Почет, мы проехали по склонам холмов и соснового бора и прибыли на оз. Плахино. Везде по берегу стояло много деревянных ванн, обтянутых внутри полиэтиленовыми пленками, в них люди набирали сапропель (песочный ил) с озера, смешивали с нагретой на кострах водой, заливали в ванны и принимали их. Как пояснили лечащиеся, они дважды в день принимают эти ванны по 30 мин в течение 10 дней. Люди были со всего Советского Союза. Оказалось, что на данном озере лечатся таким образом от кожных заболеваний, но, кроме того, заваривая водоросли как чай, лечат желудочно-кишечные заболевания. Поскольку стояла очень жаркая июльская погода, мы решили с дороги искупаться в озере, но перед купанием было замерено защитное поле руководителя чернобыльцев по 7 чакрам; поле оказалось не более 5–8 см. Искупавшись в озере и «поплавав» в этой сапропели (глубина воды в этом озере у берегов – не более метра), мы вновь замерили поле у проверяемого чернобыльца. К нашему удивлению, оно оказалось увеличенным в несколько раз – до 50 см. По его словам, появилась бодрость, ушла вся усталость, которая накопилась при поездке по жаре в течение 5 часов; этот же эффект отметили у себя водитель и оператор биолокации. Пройдя и промерив П-образной рамкой территорию берега этого озера вдоль и поперек, оператор выявил места с нейтральной аномалией и гепатогенные зоны – как положительные, так и отрицательные. Оператором биолокации было рекомендовано место строительства в нейтральной зоне. В качестве комментария, почему выбрано это место, он пояснил: если у человека имеются какие-либо опухоли или начинающиеся процессы их роста, то постоянный прилив энергии будет способствовать их быстрому развитию, и наоборот: на местности с отрицательными аномалиями человек будет постоянно чувствовать усталость, раздражительность и апатию ко всему, как следствие – из-за уменьшения защитного поля (повреждение оболочки поля) он может приобрести дополнительные заболевания. Набрав в канистры сапропель (грязь), выехали на второе озеро. На втором озере, под г. Канском, где такие же биохимические показатели, что и на оз. Плахино, купающихся и отдыхающих людей мы не застали, обнаружили только места их временного пребывания, при этом деревья (березы) были чахлые, с явными признаками дихо-

томии. Пройдя с П-образной рамкой вдоль и поперек берега этого озера, оператор выявил ряд таких же мест с наличием ГПЗ, но все они оказались с отрицательным энергетическим потенциалом, т. е. рамка вращалась только в одну сторону (левое вращение, если смотреть с правой стороны руки). Естественно, о выборе здесь места для лечения (восстановления здоровья) не могло быть и речи. Привезенную сапропель решено было замерить на излучение с помощью биолокационного метода. Она была оставлена на балконе и ежедневно замерялась с помощью Г-образной рамки. В первый день показатели составляли около 20 см, затем в течение порядка 10 дней они упали почти до нулевой отметки (естественный фон земли). В результате этого выезда оператора в район оз. Плахино и озера г. Канска был сделан вывод о том, что энергетическую составляющую сапропели оз. Плахино дает и ландшафт вокруг него. Озеро со всех сторон (серпообразно) охватывается Бирюсой, кроме того, имеются подковообразный склон и сосновый лес; все это при космоземной излучении заряжает местность вместе с озером, а на втором озере (под Канском) таких факторов нет. И второй вывод: сапропель из оз. Плахино при вывозе в другие регионы, населенные пункты (аптеки) эффекта для лечения не принесет; будет только напрасная трата денег и времени населения.

**16. Город Красноярск.** По просьбе товарищей, которые намеревались приобрести кассету за приличные деньги с записью лечения «от всех болезней, доктора-парапсихолога», имеющего «диплом Лондонской академии парапсихологии, пси-хилера, мага и волшебника» А. Халбашкина, оператор биолокации посоветовал взять ее у тех, кто ранее ее приобрел, для тестирования биолокационным методом. После получения кассеты для тестирования была выбрана отдельная комната без техногенных зон и энергетических сеток и в ней посажен испытуемый; перед ним в 1,0–1,5 м установили монитор. Предварительно оператором биолокации с помощью Г-образной рамки было замерено энергетическое поле по семи чакрам у испытуемого и сделана запись о размерах поля от тела человека. Включив кассету, оператор биолокации через каждые 3–5 мин стал перепроверять изменение рамкой поля по чакрам испытуемого, который наблюдал на экране монитора все пассы руками и прослушивал речь, записанную А. Халбашкиным. Первоначально изменения поля не наблюдалось, однако на 10–15 мин после небольшого увеличения поле резко упало и стало около 3–5 см от тела. Испытуемый стал ощущать дискомфорт в данной комнате, появились усталость и раздражительность (по его словам). Изменения в поле испытуемого до окончания просмотра кассеты не произошло. Только через несколько минут после окончания сеанса поле вернулось в первоначальное состояние. Оператор биолокации показательно убедил товарищей, что приобретать данные кассеты опасно для здоровья, т. к. из-за резкого уменьшения защитного поля при просмотре кассеты может нарушиться работа сердца и других внутренних органов, а также в этот период человек может приобрести еще и дополнительную болезнь от посторонних отрицательных энергетических излучений.

**17. Город Киев.** Оператору биолокации (автору пособия) в ходе командировки удалось встретиться с оператором-наставником биолокации В. С. Стеценко, беседовать (делиться наработками) и присутствовать на его лечебных сеансах. Хочется поделиться с будущими операторами его методикой работы, которая не представляет сложности и овладеть которой несложно, однако нужно осознавать большую ответственность за неправильно поставленный диагноз и лечение людей. В. С. Стеценко с помощью рамки (см. рис. 8) просматривает у пациента энергетические каналы вдоль тела, по рукам и ногам сверху вниз и снизу вверх, спереди и сзади. На места, где вращающаяся рамка в руках тормозится (не вращается), мыс-

ленно накладываются рецепты, уже с помощью другой, **Z**-образной рамки (см. рис. 20) (порядка 10–20 шт.) из травяных настоев, на воде, березовом соке или водке до согласования рамки с органом и рецептом. Рецепты были выучены по книгам (травникам). После этого проверялась реакция рамки на количество дней и то, в какой норме нужно употреблять настойки предложенных рецептов. Для повторной проверки назначался день приема с записью в журнале приема. В целях защиты от заражения от посторонних полей В. С. Стеценко после каждого обследованного клиента промывал руки проточной водой. При необходимости с помощью рамки он измерял верхнее и нижнее давление по руке у пациентов. Для этого на изгиб руки проверяемого пациента прикладывалась деревянная линейка и с помощью **Z**-образной рамки по реакции рамки при просмотре делений на линейке оператор биолокации определял верхнее и нижнее давление пациента, многие с этим соглашались.

**18. Город Москва.** Остановимся на возможностях БЛМ по определению пригодности для человека продуктов питания, минералов, камней, цветных металлов и украшений из них. В качестве примера приведем случай из практики. При обследовании БЛМ одной из квартир работника дипломатического корпуса в г. Москве к его жене стала приставать дочь (примерно лет 15-ти) с просьбой купить ей золотые серьги. Мать под разными предлогами уходила от этого разговора. На помощь пришлось прийти оператору биолокации, девочке было предложено самой проверить, что ей подходит: золото или серебро. Девочка согласилась на эксперимент. В течение 10–15 мин ее пришлось научить пользоваться **Г**-образной рамкой с подходом к краю кухонного стола, при этом рамка в ее руке не отклонялась при отсутствии на столе чего-либо. Затем на этот край стола положили последовательно ее любимые продукты, сахар и конфеты; при подходе к этим продуктам рамка отклонялась в ее правой руке влево (к телу); затем поставили рюмку с алкоголем, при подходе рамка отклонилась в противоположную сторону (вправо); такую же реакцию получили от соли и горчицы т. е. организм девочки дал резко отрицательный результат. После этого на край стола положили изделие из серебра – рамка повернулась к телу (влево, положительная); при подходе к золотому кольцу реакция получилась как со спиртным, солью и горчицей, т. е. отрицательной. Девочка, не веря своим глазам, начала экспериментировать со всем, что было, – книгами, игрушками и т. д. Родители девочки высказали оператору биолокации большую признательность за убеждение их дочери в том, что надо покупать не золотые, а серебряные сережки.

**19. Город Красноярск.** Для оператора биолокации было чрезвычайно интересным и познавательным обследование местности в районе часовни и особенно пирамиды А. Голлода в районе р. Енисей (п. Усть-Мана).

### **8.1. Обследование биолокационным методом местности в районе часовни, г. Красноярск**

Знаменитая часовня Параскевы Пятницы, изображенная на банкноте номиналом в 10 рублей Банка России, была построена на Караульной горе в 1805 г. купцом Иваном Новиковым в благодарность за свое чудесное спасение из водоворота на одном из енисейских порогов. По легенде, гибнущий купец, уже потерявший всякую надежду на спасение, вдруг увидел над Караульной огненный столп, неожиданно взметнувшийся к сумеречному небу. В следующее мгновение невидимая сила подхватила Новикова и выбросила на камни.

В начале 90-х годов прошлого века на Караульную гору зачастили парапсихологи и экстрасенсы, которые неоднократно заявляли, что для вершины Кум-Тигея характерна сильная энергетика, идущая из недр горы. Некоторые даже считают, что внутри нее установлен некий генератор, посылающий мощные информационные волны в окружающее пространство. Люди, обладающие экстрасенсорными способностями, будто бы даже могут по этим волнам считывать информацию, причем о событиях, не только случившихся здесь в прошлом, но и о тех, которым только предстоит случиться. Так, Елена Вахрушева из Новосибирска в 2001 году необыкновенно точно описала сражение, произошедшее, по ее словам, в 1627 году в 10 км северо-западнее границ нынешнего Красноярска. Битва вершилась между одной из дружин воеводы Андрея Дубенского и отрядом татар-качинцев.

Данную информацию (легенду) операторами одной из телекомпаний (ТВ-3) было решено перепроверить в конце 2013 года; для этих целей был приглашен оператор-наставник биолокационного метода Геннадий Михайлович Шаповалов.

В районе часовни он использовал биолокационные рамки различного назначения (П-образная рамка, Г-образная рамка), при этом операторами телекомпаний проводилась съемка (с комментариями оператора-наставника в ходе проверки вращением и перемещением рамок в его руках). Во время обхода на удалении 50–100 м и рядом с часовней была проведена съемка местности при помощи биолокационных рамок с положительным и отрицательным излучением и составлена схема (рис. 116).

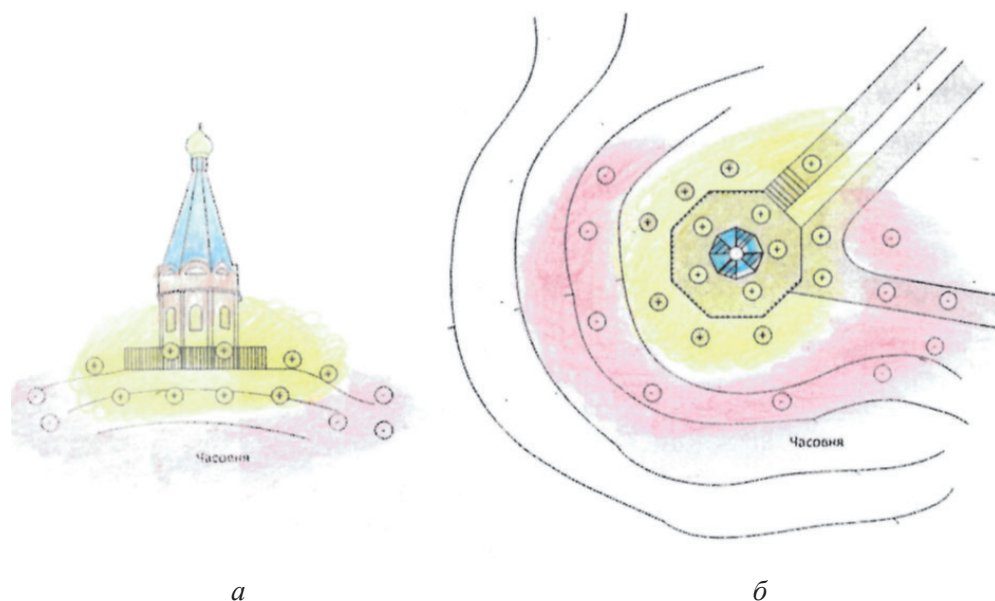


Рис. 116. Часовня на Караульной горе: а – вид с боку; б – вид сверху

Анализируя полученные результаты, Г. М. Шаповалов сделал вывод о том что в месте строительства часовни – положительный заряд местности (вращение П-образной рамки идут снизу вверх, как бы приток энергии от ног к голове), а в других местах – отрицательный (вращение рамки идет сверху вниз, от головы к ногам). Таких участков с положительным потенциалом в г. Красноярске выявлено довольно много. Но оператор-наставник БЛМ не исключает, что положительный потенциал может давать и сама конструкция часовни

с «луковицей» и крестом над ней, однако замеров данного участка местности перед строительством часовни нет.

Исходя из материалов обследования, Г. М. Шаповалов предположил (как один из вариантов), что купец был выброшен из р. Енисей на берег волной, образовавшейся от землетрясения, произошедшего в данный промежуток времени, а огненный столп, который увидел купец, – не что иное, как образование из-за сжатия скальной породы и литосферной разгрузки заряда Земли в виде электромагнитного импульса (электромагнитной системы по В. М. Сальникову, 2013).

## 8.2. Обследование места установки пирамиды Александра Голода биолокационным методом

После показа на ТВ-3 результатов и комментария оператора-наставника Г. М. Шаповалова по часовне в г. Красноярске к нему обратился бывший руководитель одного из заводов г. Красноярска с просьбой проверить необходимость нахождения на дачном участке 11-метровой пирамиды А. Голода в д. Усть-Мана Красноярского края. Данная пирамида выполнена из пластика на бетонном основании и возведена на речке, которая впадает в р. Енисей. Схема участка местности с пирамидой и результаты исследования оператором-наставником БЛМ представлены ниже (рис. 117).

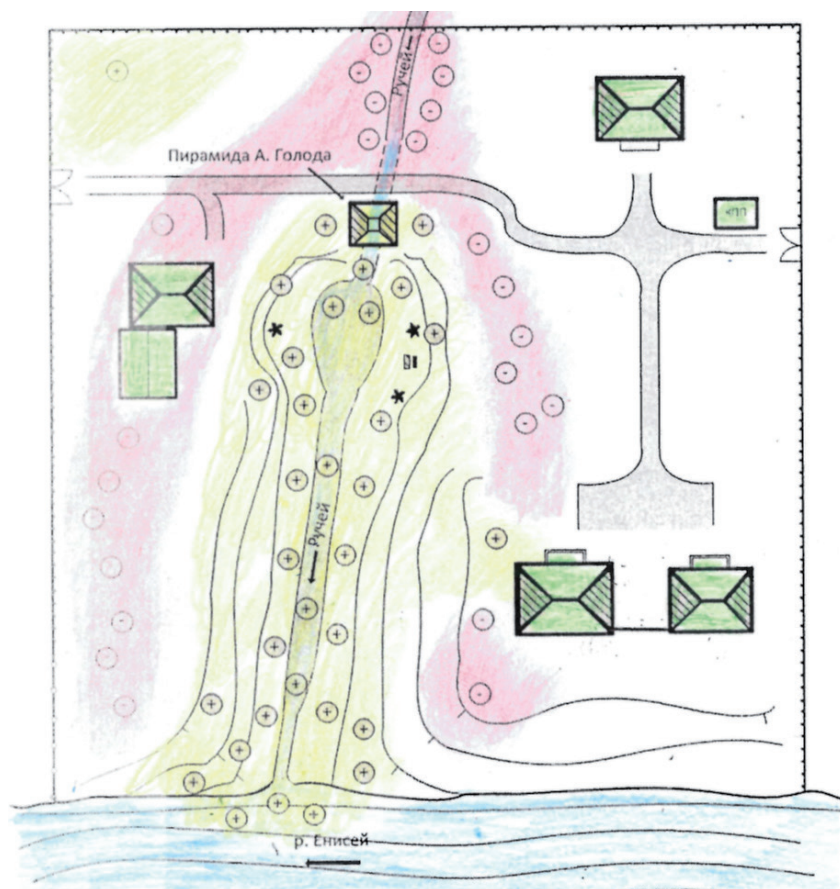


Рис. 117. Постройки и местность в районе пирамиды А. Голода

В ходе проверки местности вокруг пирамиды (см. рис. 117) Г. М. Шаповалов установил, что у пирамиды и вокруг нее в радиусе примерно до 30 м положительный заряд (вращение П-образной рамки снизу вверх, прилив энергии от земли к голове); кроме того, заряд воды горного ручья меняется от отрицательного перед пирамидой на положительный после нее, и, впадая в р. Енисей, ручей образует в данном месте реки этот положительный заряд. Кроме того, до вхождения в пирамиду оператор-наставник проверил поле сопровождающего человека. Результаты замеров с помощью Г-образной рамки показали, что размеры поля увеличились примерно на 30 % через 5–7 мин нахождения в пирамиде по сравнению с размерами поля за ее пределами.

Кроме того, сопровождающий сотрудник отметил, что при нахождении в данном месте (у пирамиды) время как бы затормаживается, а день на работе проходит незаметно. Хозяину дачного участка оператором-наставником БЛМ было рекомендовано не демонтировать пирамиду, а, наоборот, после тяжелого трудового дня, когда энергетический потенциал исчерпан (уменьшено поле), приходить на данный участок «подзарядаться» и использовать воду ручья для питьевых и хозяйственных нужд.

**20. Город Красноярск.** Эффективность биолокационного метода по выявлению причины галлюцинаций, болезни и гибели животных показана в нижеизложенной справке по обследованию коттеджа (п. 8.3).

### **8.3. Справка по результатам, полученным при проведении биолокационной съемки строящихся зданий (коттедж) в г. Красноярске 15 июня 2004 года**

В июне 2004 года к оператору-наставнику биолокации Шаповалову Геннадию Михайловичу (удостоверение № 46, выданное Государственной Межведомственной комиссией по проблемам биолокации (Москва, 1991) обратилась служба безопасности за помощью по выявлению причин недомогания, постоянных головных болей и кошмарных снов охранников, которые охраняют строящиеся два коттеджа. Там же умерла сторожевая собака, находящаяся на привязи, другая постоянно худела, хотя ее очень хорошо кормили и в основном мясом, одна из собак принесла мертвых щенят. Строящиеся коттеджи находятся возле автомобильной трассы г. Красноярск – г. Дивногорск, в районе «Роев ручей» (дачные поселки).

С помощью П- и Г-образных рамок, а также пружинного указателя он провел биолокационную съемку строений и участка застройки. Результаты биолокационной съемки показаны на рис. 118.

В качестве вывода он рекомендовал хозяевам и охране не проживать в коттеджах, так как они строятся на мощной геопатогенной зоне, которая проходит с севера на юг от линии высоковольтных проводов (резервная, без напряжения) к автомобильной трассе. Однако по просьбе хозяина данного участка Виктора Павловича (который потратил на приобретение данного участка и недостроенного коттеджа большие деньги) проверил возможность ликвидировать (нейтрализовать) геопатогенную зону с помощью проверенного уже на других геопатогенных зонах улучшителя-корректора геосостояния комнаты УКГС-К под названием «Оджас-ГЕО». Для этого он установил рекомендованные защитные стаканчики, на-



полненные измельченными кристаллами кварцевого порошка с месторождения «Нильсия» (Финляндия) и прошедшие специальную энергетическую обработку, по углам пустого помещения и идущий в этом комплекте кабель – на батарею первого этажа. В итоге измерений получил нулевой уровень излучений (рамки не вращались и не отклонялись от первоначального положения) в данных помещениях. Результаты измерений на втором и третьем этажах слабо изменились только на первом этаже при нахождении стаканчиков и кабеля на батареях отопления. При установке защитных стаканчиков и кабеля только на втором этаже, незащищенными оказались первый и третий этажи. Установленные защитные стаканчики и закрепленные кабели на батареях отопления первого и третьего этажей дали удовлетворяющие оператора-наставника Г. М. Шаповалова результаты на всех трех этажах. Результаты измерений с помощью биолокационного метода после установки УКГС-К «Оджас-ГЕО» на первом и третьем этаже коттеджа № 2 показаны на рис. 119.

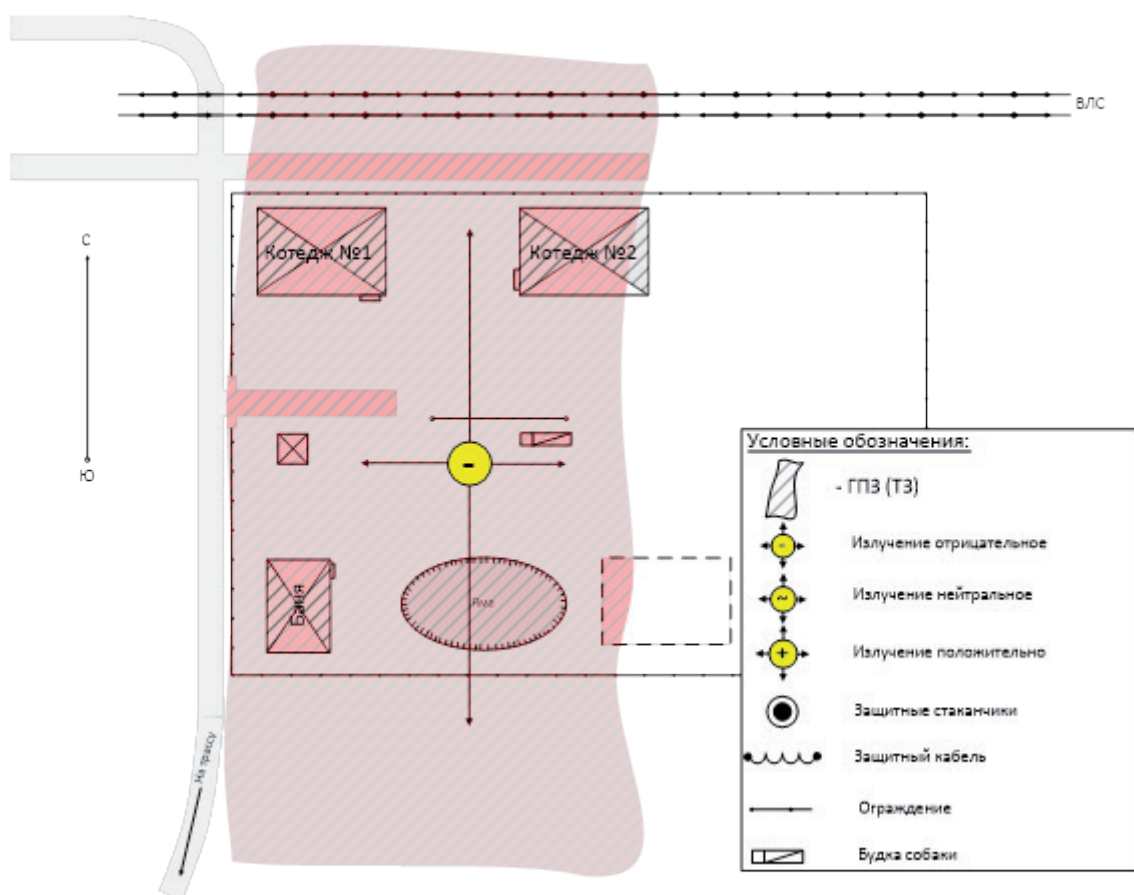


Рис. 118. Биолокационная съемка участка застройки в районе «Роев ручей»

Произошли изменения и в излучении геопатогенной зоны; так, в районе установки защитных стаканчиков образовалась полоса с нейтральной зоной излучения, в которую попало и место, где привязана собака, на блокпосту. Полоса простиралась на всем участке коттеджа и до высоковольтной линии (которая отключена от напряжения). Оператор-наставник биолокации не стал исследовать ее простираение из-за отсутствия времени. Результаты биолокационной съемки показаны на рис. 120.

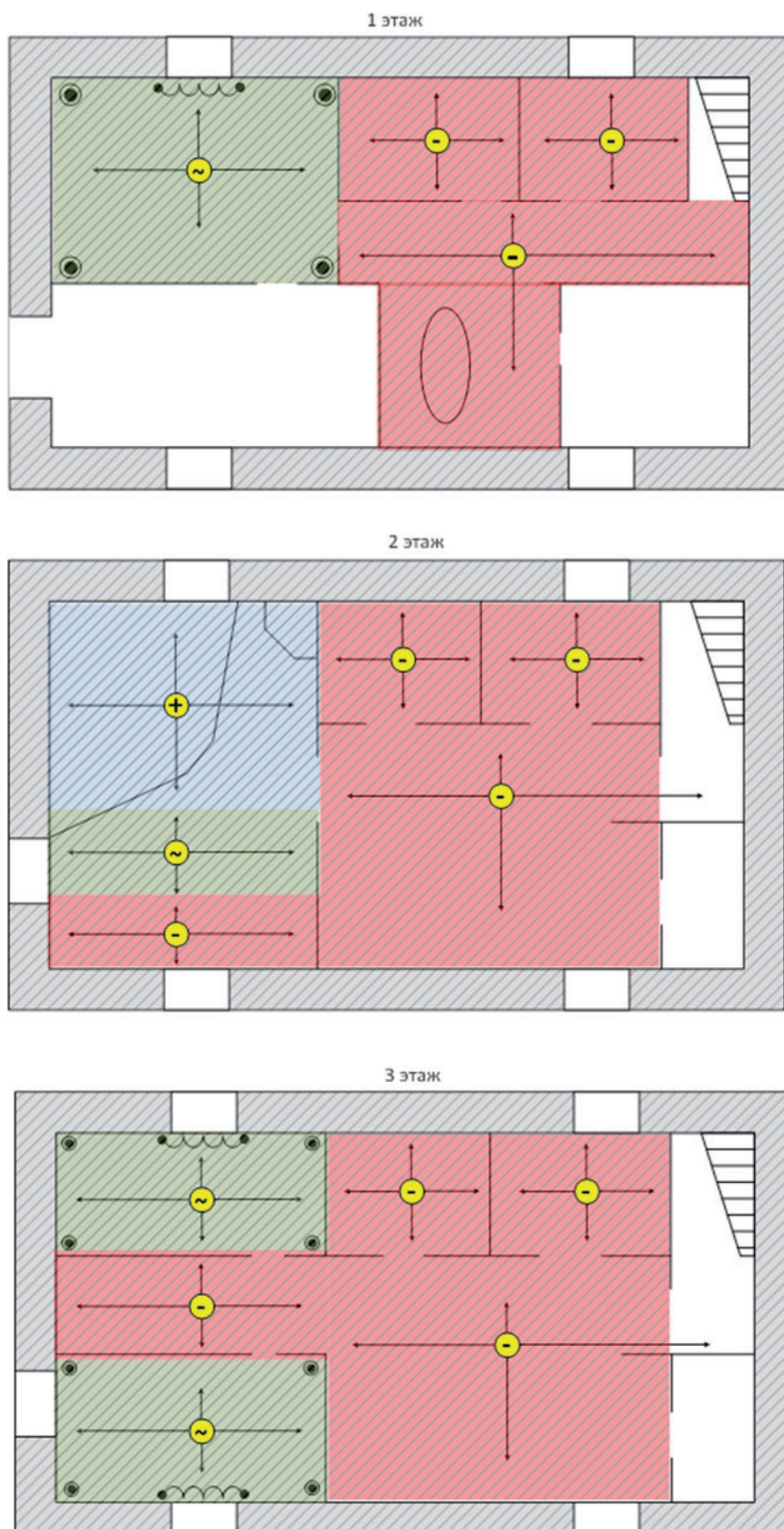


Рис. 119. Результаты измерений положительных и отрицательных полей 1, 2 и 3 этажа

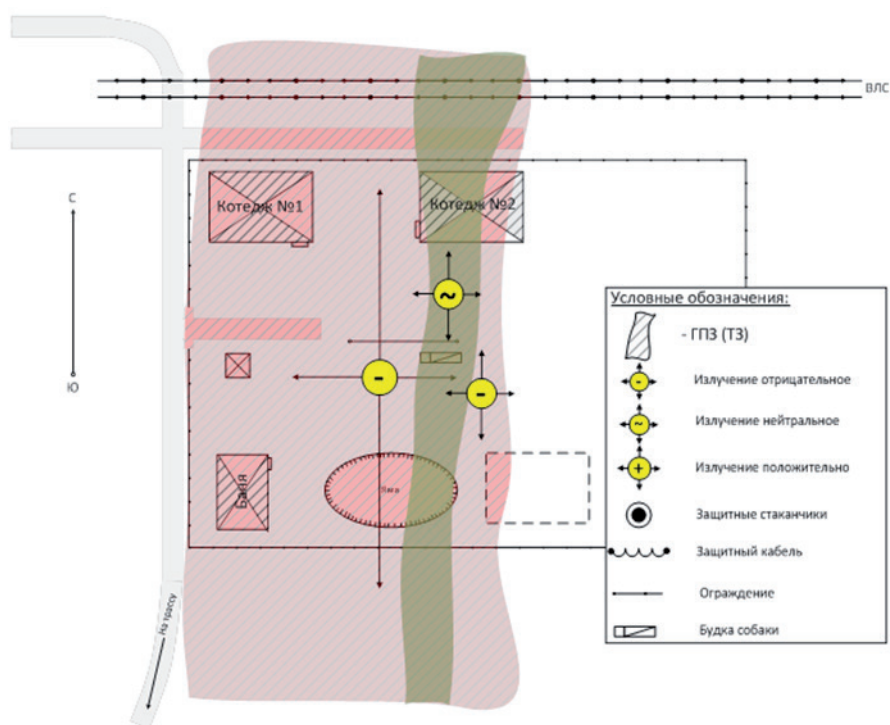


Рис. 120. Выявленная геопатогенная зона проходящая через коттедж

В связи с тем, что у оператора-наставника биолокации в практике были неоднократные случаи, когда со временем земное и космическое излучение «пробивало» конструкции из различных материалов (гранита, зеркал, полукорей из различных материалов, пирамиды и др.), установленные в зданиях и помещениях, где имелось мощное геопатогенное или техногенное излучение, он рекомендовал на данных коттеджах перепроверить результаты измерений через неделю, месяц и т. д.

При проверке наличия излучения с помощью тех же П- и Г-образных рамок и пружинного указателя через неделю, месяц и полгода результаты измерений не изменились, остался нулевой уровень излучения. Одно из условий, которое было поставлено хозяевам и охранникам коттеджей, – не трогать и не перемещать защитные стаканчики УКГС-К «Оджас-ГЕО» и кабель.

Можно предположить, что наполнитель пластмассовых стаканчиков (кристаллы кварца) и подобранный кабель являются теми материалами, которые рассеивают или изменяют направление лучей космического и земного излучения, тем самым ликвидируются геопатогенные и техногенные зоны. Однако необходимо провести контрольные измерения после установки мебели в помещениях коттеджа, т. к., возможно, произойдет отражение или переотражение лучей от установленной мебели.

Изложенный материал составлен верно. Рекомендую использовать для ликвидации геопатогенных и техногенных зон, а также различных «сеток» защитные стаканчики УКГС-К «Оджас-ГЕО» и кабель, находящийся в комплекте.

Справку составил оператор-наставник биолокации *Г. М. Шаповалов*.

### КЛАДЫ И ЗАХОРОНЕНИЯ, ОСОБЕННОСТИ ИХ ПОИСКА

#### 9.1. Подготовка к проведению биолокации

Для наработки практических результатов по изложенным выше методикам (способам) оператор биолокации, как правило, должен иметь помощника (в лесу и горах – обязательно), быть экипирован и уметь ориентироваться на местности, в лесу, горах и на море не только по компасу, звездам, но и по местным приметам. Примерная экипировка (в зависимости от задачи):

- П -, Г-образные рамки, указатели, отвесы;
- канцелярские принадлежности, тетради (блокнот);
- карты, космоснимки, схемы, генплан в масштабе, фотографии;
- компас;
- приемник GPS;
- резонаторы;
- эластичные бинты, медицинские принадлежности и препараты от насекомых и клещей.

Кроме перечисленного выше, при поиске кладов надо иметь:

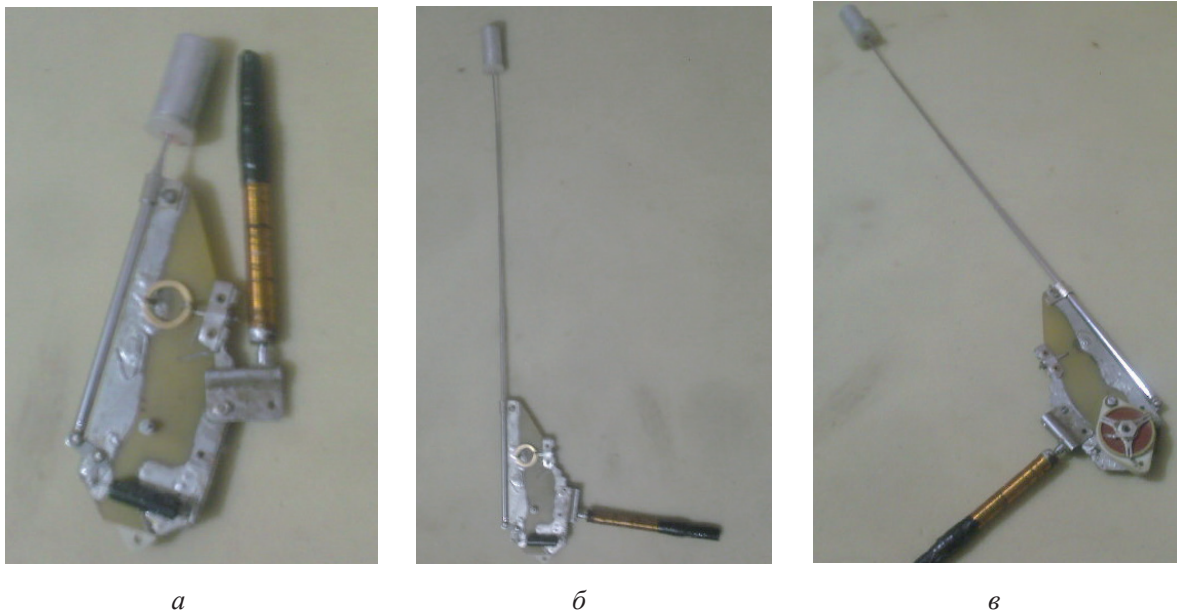
- разрешения на поисковые работы (договор) с администрацией города, поселка, района (области), хозяином земельного участка;
- поисковую аппаратуру (металлодетекторы, георадар и др.);
- буровые приспособления, лопаты, топор и др.;
- металлический складной щуп;
- металлический щит (экран) с постоянным магнитом;
- трассировочный шнур (ленту), разноцветные флажки (ленточки);
- транспортные средства для проезда и проживания в них (УАЗ «Фермер»);
- палатку, спальники, продукты питания и средства гигиены и пр.

**Примечание.** Любую работу оператор биолокации должен тщательно планировать, особенно при выезде за пределы мест проживания, чтобы не возвращаться домой. Причиной может стать часть работ, не сделанных по месту проживания, или забытое снаряжение, а также необходимая аппаратура, приборы, запасные элементы, аккумуляторы, зарядные устройства, спальные принадлежности и т. д. Особое внимание надо обращать на готовность транспортных средств, их техническое обслуживание, комплектность и наличие разрешительных документов. Это не пустые слова, это печальный опыт. Лучший вариант – за несколько недель начать составлять список, спланировать, что нужно сделать, что брать, а затем складывать в транспортное средство и отмечать как выполненное мероприятие. Кроме того, оператору биолокации необходимо выучить молитву и иметь с собой ОБЕРЕГ на случай нахождения заколдованного клада или захоронения, спрятанных людьми (прил. 2).

**1. Биолокационная рамка и ее особенности.** Как было изложено ранее, для поиска кладов и захоронений необходимо применять комбинированные рамки биолокации с возможностью их подстраивания под те резонансные частоты, которые имеют объекты поис-

ка. В качестве примера ниже на фото представлена рамка оператора биолокации по поиску кладов и захоронений.

Рамка состоит, ручки удержания конструкции на подшипниках скольжения; панели крепления конденсатора переменной емкости КПК 2-25/150 pF (КПК 3-25-150 pF), параллельно дополнительная емкость 3000–5000 pF и подпружиненного золотого кольца (серебро); штыревой выдвижной антенны длиной 50,0 см с наконечником из тонкого алюминиевого цилиндра (резонансной камеры) с подвижным поршнем с нанесенным на него напылением поискового материала (золото) и небольшим отверстием на конце в цилиндре (диаметром 1,0–2,0 мм). Ниже показана электрическая схема комбинированной биолокационной рамки (рис. 121).



Комбинированная рамка в для поиска кладов и захоронений: а – рамка в собранном виде; б – вид правой стороны рамки; в – вид левой стороны рамки (фото автора, 2016 год)

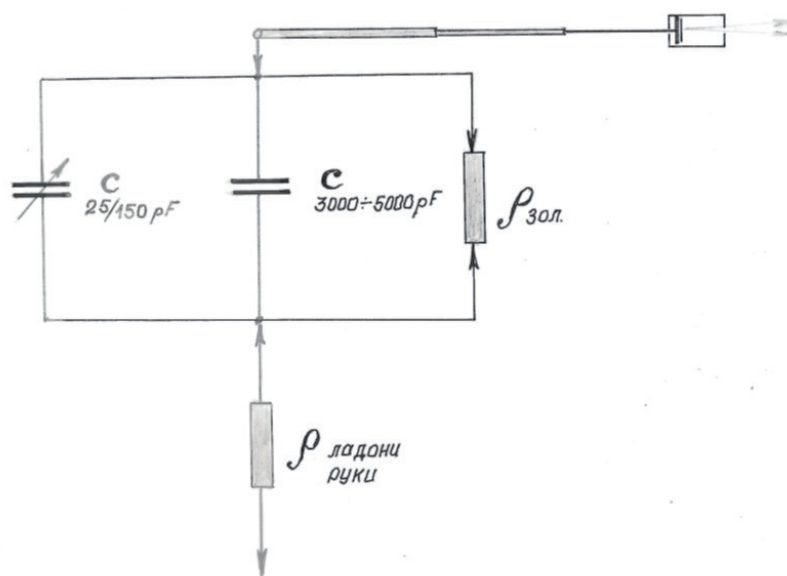


Рис. 121. Электрическая схема комбинированной рамки

**2. Металлический экран с установленным посередине постоянным магнитом.** Позволяет экранировать поля и лучи магнитного и электромагнитного характера, ослабление отраженных и переотраженных лучей от поисковых объектов.

**3. Щуп (заземлитель).** Изготовленный из металла заземлитель исключает потерю чувствительности оператора биолокации при поиске объектов во время появления временной вариации. Кроме этого применяется для проверки сыпучих грунтов, заболоченных участков местности, озер и рек.

#### **Особенности подготовки и поиска с помощью комбинированной рамки**

Перед выходом в район поиска рамка настраивается с помощью переменного конденсатора. Для этого с помощью П-образной биолокационной рамки пружинным указателем, отвесом выбирается участок местности, где отсутствуют геопатогенные (техногенные) зоны и энергетические сетки. На данном месте в землю закапывают образец поискового предмета (золотая монета, кольцо и т. д.), через 10–20 мин оператор биолокации на расстоянии от 5,0 м начинает обход данного места, проверяя отклонения рамки по компасу и подстраивая с помощью конденсатора для более резкого ее отклонения при проходе по сторонам света от закопанного предмета: с–ю, з–в. После настройки рамки на этой местности оператор биолокации выбирает места наличия ГПЗ, ТЗ и энергетических сеток, где повторно проверяет настроенную рамку на данной местности. Если рамка на данных участках не реагирует (не отклоняется) на эти зоны и энергетические сетки, на этом участке с ГПЗ закрывается поисковый предмет (золотое кольцо, монета) и проверяется работа (отклонения) рамки при обходе этого места, сверяя по компасу стороны света. Рамка строго по сторонам света должна отмечать место спрятанных (закопанных) предметов. Затем на данном участке проверяется воздействие экрана, при этом определяется, в какую сторону отклоняется рамка от первоначального положения и на какой угол. В случае работы оператора биолокации в период, когда у него временные вариации (не чувствует поискового предмета, обходя местность с закопанным предметом), ему рекомендуется заземлиться с помощью металлического щупа для ухода от этой вариации.

При выходе в район поиска и обхода (объезда) предполагаемого места клада (захоронения) оператор биолокации с помощью комбинированной рамки выявляет лучи в этом районе, но места этих выявленных лучей перепроверяет с помощью П-образных рамок или пружинного указателя на отсутствие ГПЗ и ТЗ, в противном случае могут быть отрицательные результаты, так как при слабом сигнале от поискового предмета мощные ГПЗ и ТЗ его «забывают», если комбинированная рамка плохо отстроена от них.

*Ниже на фото представлены образцы применяемых в поиске кладов и захоронений приборов, буров, металлических щитов (экранов), экипировки и автотранспорта.*

## **9.2. Проверка метода биолокации в полевых условиях при поиске кладов (захоронений)**

После того как из периодической печати или из рассказов знакомых и друзей я стал узнавать о кладах, возникла идея опробовать биолокационный метод при их поиске. Проверка некоторых из них и выводы, а также планы на последующие годы будут приведены ниже (после изложения методики использования биолокационного метода).



Глубинный металлодетектор ИМБ  
для поиска любого металла



Металлоискатель  
Minelab X-Terra 505



Щуп для проверки в сыпучих грунтах  
(заболоченных местах) в рабочем по-  
ложении и как заземлитель в период  
временной вариации



Металлический щит (экран) и биолокационная рамка с резонансным контуром (фото автора, 2016 год)



Составной бур длиной до 3,0 м в собранном виде



Бур диаметром 35,0 мм с победитовым наконечником в разобранном виде и чехол для переноски (фото автора, 2016 год)





УАЗ «Фермер», дооборудованный на четыре спальных места, для перевозки оборудования (имущества)



Экипировка группы по сезону при выходе из района поиска



Надо всегда быть наблюдательным, замечать, кто еще, кроме вас, занимается поиском и какую аппаратуру использует. На фото – замаскированное место забивания штыря, где проводился поиск с помощью электро-разведки вероятного места района закопанного клада

## 1. Железнодорожная станция Тыреть-1

Оператором биолокации после изучения статей в периодической печати были выбраны Иркутская область и железнодорожная станция Тыреть-1, которая была на слуху, так как информация о ней имелаась на всех сайтах и в печатных изданиях. Там в ночь с 11 на 12 января 1920 года между железнодорожными станциями Зима и Тыреть загадочно пропали *13 ящичков* золота (на 780 тыс. золотых руб.).

Выехав в данный район по автомобильной трассе (начиная от ст. Зима и до ст. Залари) «лоцировали» биолокационным методом в движении на автомобиле и пешим порядком с помощью Г-образной рамки данный участок местности (держа в уме ящички с похищенным золотым запасом). Рамка зафиксировала аномалию и отклонилась в районе ст. Тыреть-1. Приехав на станцию и переправившись через железную дорогу к югу, нашли максимальное место данной выявленной аномалии. Способ поиска выбрали так: идти по предполагаемому «следу» перевоза ящичков на санях по зимним дорогам. Поскольку в то время о поиске по распространению лучей от клада (поискового объекта) наработки были недостаточно проверены, мы не учли лучи, распространяемые по сторонам света: север-юг и запад-восток. Рамка уверенно держалась по направлению юго-запад в сторону д. Ханжиново и д. Б. Заимка. Пройдя примерно 16 км, не доходя до д. Большая Заимка, у треугольного геодезического знака высоты, справа у дороги, обнаружили странное земляное углубление (до 1,5 м) в виде звёря или собаки размером 5,0×5,0 м (квадратная голова, продолговатое туловище, ноги и хвост) с привязкой по сторонам света. Оператора биолокации поразило выверенное расстояние до геодезического знака – 500 м (восток), и до поляны – 200 м (юг) (рис. 122). Из-за этого возникла мысль об умышленном оставлении приметного места для будущих поколений кем-то из колчаковцев, кто был стар и не имел возможности отдать клад государству, чтобы люди по нему смогли разгадать и найти возможное место захоронения похищенного золота, украденного с эшелона Колчака в январе 1920 года. Напрашивался и второй вывод о том, что на данном месте по каким-то документам (схемам, картам или рассказам бывших колчаковцев) и после привязки к местным приметам проводили раскопки на наличие здесь клада, но его там не оказалось. А местные жители, видя это углубление в лесу, продолжали рыть глубже, в надежде все-таки обнаружить спрятанное золото, и поэтому место оказалось так сильно углублено и со свежими следами работ копателей.

После прохождения участка местности, где было найдено возможное место поиска клада, оператор биолокации в районе д. Б. Заимка, через 2–3 км, попал на ГПЗ и не стал чувствовать вероятное направление перевоза похищенного золота, а поиск в данном районе продолжения «следа» успехов не имел. По геопатогенной зоне оператор биолокации прошёл на запад и прекратил поиск у д. Первое Мая (р. Тагна). Повторный поиск из-за дефицита времени не проводился на месте и в районе обнаружения ямы с использованием технических средств. Но если вы обратите внимание на карту или космоснимок, район, куда вышел оператор биолокации, – это строго на запад в 20 км от обнаруженной приметной ямы у д. Б. Заимка. Может возникнуть вопрос: а не на луче ли от клада находился оператор биолокации или возвращался к нему?

## 2. Деревни Раздольное, Целоты

Еще два загадочных места в Иркутской области связаны с перевозом ворованного золота с эшелона Колчака, одно из них д. Раздольное (из г. Ангарска до д. Целоты и до д. Раздольное). Местный житель (охотник) д. Раздольное перед выдачей замуж приемной дочери

сходил в горы, где пребывал в течение 7–8 дней, после чего сдал в банк слиток золота, который якобы нашел в горах. За это он получил свои проценты и организовал свадьбу. В ходе проверки ОВД биографии этого жителя и еще одного жителя (его друга) из той же деревни оказалось, что они служили в армии Колчака и отступали до Иркутска в составе этих войск, а сданный слиток, согласно нумерации, оказался из эшелона Колчака (Казанского банка). Когда бывший колчаковец умер, его дом местные жители разобрали и бульдозером разрыли землю на глубину до 1,5–2,0 м в поисках возможного хранения под ним золота, но ничего не нашли. В ходе проверки данной информации биолокационным методом по космоснимкам и картам с большой достоверностью пришли к выводу, что местом, где спрятан тайник, может быть д. Белые Ключи (Камыжи), примерно в 40 км северо-западнее д. Раздольное, в гористой местности, куда ведет полевая дорога от этой деревни.

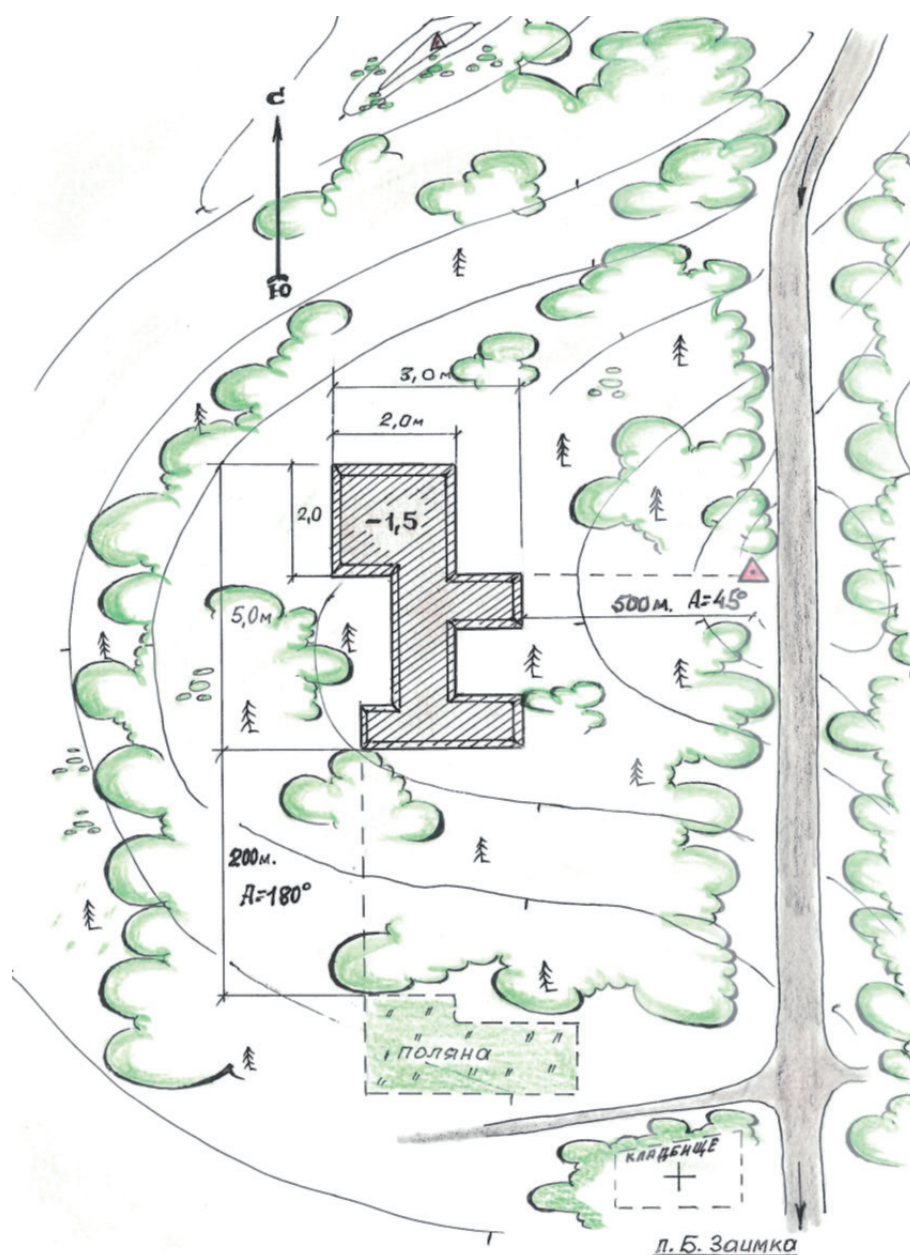


Рис. 122. Схема участка местности с поиском возможного места клада

### **3. Тункинская долина**

Место связано с информацией о том, что по р. Иркут из г. Иркутска на пароходе остатки белых офицеров перевозили золотой запас империи; глубина реки не позволяла дальше плыть, в Тункинской долине они переложили груз (ящики) на лошадей и хотели уйти в Монголию. Поскольку к этому времени граница была уже перекрыта партизанскими отрядами, им пришлось в районе д. Тибельти и Зун-Марино с золотом уйти в Тункинские горы на север. В ходе проверки этой информации, проехав до курорта Аршан и пройдя по маршруту вдоль р. Китой, пролоцировав с вершин гор, проработав космоснимки и карты, оператор биолокации убедился в достоверности района предположительного укрытия кладов – в районе гор на северо-востоке, между р. Иркут и р. Архут. Кроме того, выявился дополнительный район возможного расположения еще одного клада, в районе предгорья левее озер Нуркутул (хребет Монго).

### **4. Железнодорожная станция Ключи**

На железнодорожной станции Ключи (15–20 км от ст. Нижняя Пойма, на границе Красноярского края и Иркутской обл.), по рассказам местной бабушки, проживавшей до 70-х годов XX века в этой деревне, в конце 1919 года остановился поезд, из него вышли солдаты Колчака, разгрузили 4 вагона ящиков и пешим порядком двинулись строго на юг, унося с собой эти ящики на плечах. В ходе проверки данной версии биолокационным методом был выявлен предполагаемый район сокрытия возможного клада с золотыми и другими ценностями, в 8–10 км южнее железной станции, у слияния р. Абалак и р. Уралка (урочище Большая гора). В данный район планируется выезд для его более детального обследования биолокационным методом с более чувствительными резонансными рамками и с помощью технических средств.

### **5. Обь-Енисейский канал**

Обь-Енисейский канал, находящийся севернее г. Енисейска на р. Кас, в настоящее время привлекает к себе много туристов и операторов биолокации. История эта загадочна! По рассказам проживающих там староверов, большой отряд на нескольких пароходах с грузом доплыл до оз. Водораздельное (граница Томской области и Красноярского края), но поскольку в конце 1919 года наступили ранние морозы и канал (Обь – Енисей) замерз, груз был выгружен на берег и отряд стал его перевозить и переносить вдоль канала в сторону р. Енисей; при этом за собой отряд сжигал деревянные настилы и мосты, имевшиеся вдоль канала, опасаясь преследования красных войск и партизан. В районе урочища Марьина Грива (примерно 15–20 км от оз. Водораздельное) произошел бой, с кем – не известно, поскольку партизанских отрядов или войск Красной Армии в данном районе не было, при этом погибло примерно 500 человек. В настоящее время в том месте стоит крест в честь убиенных. Предположительно, бой произошел внутри самого отряда. Возможно, груз вывозили из г. Томска или г. Тобольска на пароходах по р. Томь или р. Обь. Поскольку после этой бойни оставшиеся солдаты доставить груз далеко не могли, его скорее всего спрятали или перепрятали в летний период 1920 года недалеко от канала Обь – Енисей. В ходе проверки биолокационным методом, проехав по зимним дорогам (март) от р. Енисей до шлюза Безымьянный (в летний период до данных районов можно добраться только вертолетом или с помощью плавсредств), с большой вероятностью нами была выявлена зона места захоронения спрятанных сокровищ в районе между пос. Новый Городок и этим шлюзом. Планируется работа в данном районе не только с выездом в него, но и с попыт-

кой сделать облет на вертолете для более детальной «засечки» места предполагаемого захоронения клада. Не исключено, что здесь хранятся и сибирские ордена, заказанные А. Колчаком для своих войск.

### **6. Город Мариинск**

По рассказу жителя г. Канска (Красноярский край), который в детстве дружил с девочкой из деревни, ее отец поведал ему историю, которую он изложил оператору биолокации. Глубокой осенью 1919 года этот человек был возницей в обозе Колчака; он переправлял и вдоль железной дороги ящики, которыми были нагружены 7 подвод. Не доезжая примерно 7 км до г. Мариинска, в овраге у березовой рощи солдаты закапывали перевозимые ящики. Услышав разговор двух офицеров о предстоящем расстреле после закапывания ящиков и притворившись, что у него болит живот, возница попросился у офицеров, сопровождавших обоз, в туалет и сбежал (дал деру). Но место, где зарывали ящики, он не запомнил, а помнит холодную лунную осеннюю ночь, овраг и березовую рощу. Что было в ящиках – не знает, но предполагает, что ценности, иначе бы сопровождающих не расстреляли. Данный район г. Мариинска (Кемеровская область) изобилует большим количеством бывших дореволюционных мест по добыче рассыпного золота (карьеры, остатки отвалов и т. д.). Неоднократные попытки оператора провести биолокационную съемку данного района не увенчались успехом из-за постоянного остаточного фона золотоносного песка. Для таких целей необходимы рамки с отстройкой от фонового излучения, и настраивать такие рамки нужно, находясь в данном районе поиска с наличием этих аномалий.

### **7. Станция Тальменка**

Приводим здесь еще одну выдержку из воспоминаний женщины и ее схему района проживания и нахождения частей армии Колчака. В детстве с родителями она проживала в 3 км от ст. Тальменка (Кемеровская обл.), на перегоне Тальменка – Терехино, в средней части перегона. Там стояло два дома, жили в них обходчики (путейцы); разъезд назывался «Казармы». С ее слов, в данном районе, у железной дороги, осенью 1919 года было много солдат и артиллерии, они проводили какие-то инженерные работы и даже в некоторых местах утапывали землю. Это навело ее на мысль, что там, где они утапывали землю, зарывали клад (рис. 123). К этому рассказу она добавила, что к их домам приходил генерал А. Колчак (возможно, она ошибается) и предупреждал родителей, чтобы они не ходили в данный район и не пускали детей туда, где ведутся работы, иначе их могут расстрелять солдаты. За этими работами дети наблюдали со стороны, находясь на холме у домов. Ниже приводится схема по ее воспоминаниям, проверенная и доработанная оператором биолокации на этой местности.

Оператор биолокации с поисковой группой проехали и проверили данный район; в итоге нашли подтверждение словам этой женщины, в том числе – остатки окопов, блиндажей и дорог. Особое внимание было обращено на местность у железной дороги, где предположительно утапывалась земля солдатами. Там была зафиксирована аномалия с признаками реакции биолокационной рамки на золото, но провести работы не представляется возможным. Причина в том, что, во-первых, это участок примыкает к защитной полосе железной дороги (нужно разрешение на бурение и копание), во-вторых, на металлодетектор, кроме металлического мусора, влияют наводки от часто проходящих электропоездов. Для исследования данного места можно применить прибор для глубинного сканирования земли типа «Геосканер».



Рис. 123. Схема местности инженерных работ солдат армии А. Колчака

## 8. Город Юрга

По информации, полученной от местного населения г. Юрга Кемеровской области в конце 1919 года в район Юрги приплыли суда со стороны Томска, их разгружали на правой стороне р. Томь, груз перегружали на подводы и везли на восток, поскольку железная дорога была забита груженными эшелонами. Однажды на станцию Юрга пришел состав, в котором были медные цистерны. С помощью привязанных сверху веревок и лошадей цистерны опрокидывали и выгружали из них драгоценности, среди всего этого – различные золотые кубки, подвески, вазы и т. д. Все это укладывали в артиллерийские ящики, грузили на подводы и в сопровождении конвоя (охраны) увозили вдоль железной дороги на восток. Оператор биолокации в ходе проезда по дороге д. Яшкино – Юрга – Новосибирск фиксировал места с наличием реакций биолокационной рамки на золото в нескольких местах в промежутке дороги деревень Тальменка – Поломошное, но не имел необходимого времени, чтобы обследовать и отслеживать эти лучи.

## 9. Деревня Усть-Чульск

Интересная история была поведена оператору-наставнику о Тюхтетском районе (Красноярский край), в д. Усть-Чульск (Караси). История началась с рассказа об охотнике с собакой, который весной на окраине этой деревни, на болоте у речки, находясь на небольшом островке, где росли три сосны, провалился в яму и при свете костра увидел кожаные мешки с драгоценностями, вазы, картины и прочее, перенес все назад, в яму, завалил валежником и ушел за десятки километров дальше охотиться. Данное событие произошло в 70-х годах прошлого столетия, охотник об этом рассказал супруге только через несколько лет, перед серьезной операцией на желудке. Правоохранительные органы, заинтересовавшись данной информацией, которая стала достоянием других людей, взяли данного охотника после его выздоровления для показа им этого места. Но поскольку этот участок мест-

ности весной подтопляется и сильно заболочен, они не смогли найти тот островок, где охотник нашел место захоронения клада.

Оператор-наставник биолокации выехал в данный район деревни и провел разведку местности. Лучи от предполагаемого места, где был островок с обнаруженными ценностями, охотником были выявлены. Но в том месте в настоящее время протекает речка, т. е. весенними паводками под напором воды данный островок был размыт, а все эти предметы (ценности), возможно, были замыты в речке. Кроме того, бобры наделали запруды из деревьев и образовали завалы по всей речке, что не позволяет даже применить поисковый металлодетектор, а также передвигаться без помощи багров и щупов. Вероятность найти клад практически равна нулю – без отвода по другому руслу воды речки.

### **10. Город Тайга**

Предлагается оценить информацию, которая на слуху у многих, в том числе и Губернатора Кемеровской области А. М. Тулеева. В данном районе поработал оператор биолокации и увидел «следы» других поисковиков, в том числе и техническими средствами (ямки в шахматном порядке вдоль полевых дорог и просек, куда вбивались электроды при проведении электромагнитосъемки).

При жизни судьба не сводила двух этих столь разных людей – Верховного правителя России адмирала Александра Васильевича Колчака и эстонского крестьянина Карла Пуррока. А вот после смерти их имена в истории оказались рядом. Объединил же адмирала и фельдфебеля самый большой российский клад (пропавший золотой запас империи), который получил название «золото Колчака».

...В 1910 году семнадцатилетний Карл Мартынович Пуррок (1893 г. р.) вместе с родителями переселился из Эстляндской губернии на Алтай. Там в начале 1919 года его мобилизовали в колчаковскую армию, где присвоили звание фельдфебеля и назначили старшим писарем 21-го запасного пехотного полка. Летом того же года красные нанесли поражение колчаковским войскам и захватили Урал, а осенью с боями начали освобождать Сибирь. Один за другим пали Омск, Новосибирск (Новониколаевск), Новокузнецк, Барнаул. В конце октября, когда 21-й полк находился в районе станции Тайга, над ним нависла угроза окружения. Положение мог спасти только быстрый отход. Но мешал едва тащившийся обоз – более сотни подвод с боеприпасами, провиантом, амуницией, седлами и прочим войсковым имуществом.

И тогда командовавший арьегардом полковник М. И. Швагин решил закопать все ненужное имущество, в том числе артиллерийские снаряды, поскольку в полку не осталось ни одной пушки. Он отделил часть обоза и лично отвел его верст на пять в сторону от тракта, где на лесной поляне уже были вырыты четыре большие ямы. Под его наблюдением ездовые сложили в них поклажу с подвод. В самую крайнюю яму опустили ящики со снарядами, присыпали землей, а сверху положили убитую лошадь. Ведь если кто-то начнет копать, то наверняка бросит, наткнувшись на нее. После этого полковник приказал обозникам догонять часть, а сам с ординарцем ускакал вперед. О том, что произошло дальше, К. Пуррок позднее рассказывал по-разному. По одной версии буквально через несколько часов на них наткнулись красные, завязался бой, сперва убили одного солдата, потом другого, а на следующий день всех остальных окружили и взяли в плен. К. Пуррок назвался крестьянином, которого колчаковцы якобы насильно мобилизовали вместе с лошастью, и вскоре был отпущен домой. Вторая версия звучит иначе. Полковник будто бы взял К. Пуррока с со-

бой, чтобы тот записал приметы поляны с закопанным войсковым имуществом, и в конце процедуры захоронения забрал у него листок с описанием. Когда же писарь вместе с обозниками догонял ушедший вперед полк, их окружили атаманские казаки из конвойной сотни и всех перестреляли за то, что они якобы хотели уйти к красным. Самого К. Пуррока тяжело ранили. Но, когда казаки умчались, бросив у дороги трупы расстрелянных, он собрал последние силы и дополз до заимки, где хозяева взяли его лечить травами. Отлежавшись, писарь вернулся домой, откуда в мае 1920 года выехал в Эстонию. Теперь уже трудно сказать, что произошло на самом деле. Во всяком случае, следы командира 21-го полка полковника М. И. Швагина затерялись, как, впрочем, и сопровождавшего его ординарца. А вот старший писарь фельдфебель Карл Пуррок вдруг объявился.

### **Необычные туристы**

Летом 1931 года в Москву приехали два эстонских «туриста», восплававших желанием «познакомиться с достижениями Страны Советов». Правда, для этого они избрали весьма необычный маршрут. Вместо того чтобы осматривать столицу или, на худой конец, новые заводы и фабрики, эстонцы отправились в сибирскую глухомань. В действительности целью их поездки было «золото Колчака». Его следы оборвались в 1920 году после расстрела Верховного правителя по приговору Иркутского ревкома. Все попытки раскрыть тайну исчезновения 26 ящиков с золотыми слитками и монетами окончились ничем. По результатам проведенного ЧК расследования считалось, что золотой запас Российской империи адмирал передал японцам в качестве оплаты их «военной помощи». Но К. Пуррок знал, что это не так. Будучи старшим писарем, он имел доступ к секретной документации. Поэтому ему было известно, что в 26 «ящиках со снарядами» весом по 2 и 4 пуда было золото: в восьми – золотые монеты (5 и 10 руб.), а в восемнадцати – по два слитка в ящике (каждый по одному пуду). Все ящики были в мешках. Именно поэтому полковник М. Швагин приказал ничего не подозревавшим атаманцам ликвидировать как «потенциальных дезертиров» всех причастных к его захоронению. И все-таки один свидетель, сам К. Пуррок, остался жив. В 1930 году он поделился этой тайной со своим родственником, инженером Аугустом Лехтом. Тот сразу загорелся идеей добыть «золото Колчака». В итоге летом следующего года оба эстонца оказались в Сибири в окрестностях станции (г. Тайга). Однако их ждало разочарование: местность настолько изменилась, что бывший писарь не мог узнать ее. Там, где в 1919 году стоял густой лес, теперь была лишь редкая молодая поросль. Все приметы, которые запомнил К. Пуррок, исчезли. Правда, в первый день кладоискатели выкопали уйму трухлявых пней да какие-то гнилые подошвы от сапог, но это еще ни о чем не говорило.



Рис. 124. Захоронениеклада отступающими войсками А. Колчака



Короче, предстояло копать новые шурфы, причем на большой площади, так как без этого ничего определить было нельзя. А дальше у кладоискателей началось сплошное невезение. На следующий день из-за страшной жары они решили пораньше прекратить поиски. Отправились ночевать в ближайшую деревню, но по дороге К. Пуррок вдруг обнаружил, что потерял бумажник со всеми деньгами и документами, в том числе с загранпаспортом. Вернувшись на место раскопок, дотемна искали пропажу, но безрезультатно. Им пришлось той же ночью идти в милицию, чтобы получить временные удостоверения, а потом мчаться в Москву и оттуда, через НКВД, возвращаться в Эстонию.

### *Плоды упорства К. Пуррока*

Будучи квалифицированным инженером, напарник Пуррока Лехт занялся изучением западной прессы, ища сведения о технических средствах обнаружения зарытых в землю металлов. И такое средство нашлось. Это был хитроумный аппарат конструкции Митова, немецкого инженера болгарского происхождения. Но как уговорить изобретателя отправиться со своим прибором в «клогово большевиков»? Эту проблему удалось решить неожиданно легко. К. Пуррок познакомился с богатым берлинским адвокатом Кейзером, у которого было необычное для его профессии увлечение: археологические раскопки. Эстонец сумел заинтересовать археолога-любителя своей историей с «золотом Колчака» настолько, что тот взялся за организацию экспедиции. Для начала Кейзер связался с Митовым и оплатил его проезд в Эстонию для испытания чудо-прибора. При этом выяснилось, что он весит целых 96 пудов. Поэтому нечего было и думать незаметно провезти его через границу. Следовательно, нужно было официально договариваться с советскими властями. И хотя полевые испытания аппарата Митова в таллинском парке Кадриорг, где согласно преданиям был захоронен не один клад, ничего не дали, Кейзер отправился в Москву.

Там он довольно быстро получил разрешение направить экспедицию на поиски колчаковского клада в Сибири и подписал в Кредит-бюро договор, по которому в случае успеха СССР принадлежало 75 процентов золота, а остальные 25 – поисковикам. Окрыленный, немец вернулся в Таллин, а на смену ему в Москву выехали Пуррок и Митов. Поселились в «Национале» и стали ждать прибытия аппарата, отправленного багажом. Шел день за днем, но техники все не было. Железнодорожная администрация, к которой они неоднократно обращались, вежливо успокаивала: дорога дальняя, груз идет медленной скоростью. Кладоискателям и в голову не могло прийти, что аппарат давно прибыл в Москву и негласно изучается в закрытом конструкторском бюро на предмет возможного использования в военных целях, например для обнаружения мин.

Лишь спустя полтора месяца Пуррока и Митова известили, что они могут наконец получить свой груз. Но был уже конец ноября, в Сибири выпал снег, ударили морозы. Ехать на станцию Тайга не имело смысла. Так что эстонец несолоно хлебавши взял билет в Таллин, а немец – в Берлин. Экспедиция сорвалась. Однако К. Пуррок на этом не успокоился. В предвоенные годы он несколько раз обращался в Советское генконсульство с просьбами о разрешении на посещение СССР, а Лехт от его имени писал в Москву письма с предложениями о сотрудничестве. Увы, безрезультатно. Лишь после того, как в июне 1940 года Эстония «добровольно вошла в состав СССР», настырная пара добилась своего: на нее обратили внимание. Но не дипломаты, а чекисты. В то время они работали днем и ночью, фильтруя население новой республики, отсеивая буржуазные и неблагонадежные элементы. Ни Пуррок, ни Лехт к их числу не относились. Чекистов заинтересовало другое: почему эта парочка уже не один год добровольно рвет-

ся в Сибирь, куда других отправляют по приговору особого совещания? С целью шпионажа? Организации саботажа и диверсий? С ними следовало разобраться... Пуррока и Лехта вежливо приглашают на допросы. Пока лишь в качестве «свидетелей», хотя и неясно чего.

### **Чекисты-кладоискатели**

Прежде чем излагать дальнейшие события, необходимо небольшое пояснение. В 1939 году в связи с передачей Гохрана в систему НКВД в нем был организован 5-й спецотдел. Помимо самого Гохрана, он включал контрольное и оперативное подразделения и отвечал за все вопросы, связанные с хранением и отпуском ценностей из золотого и алмазного запасов страны. В этот отдел и попала служебная записка из Таллина. Руководство НКВД хотело получить от экспертов «золотого» подразделения заключение относительно того, насколько можно доверять «фантазиям» некоего К. Пуррока о будто бы зарытых в Сибири сокровищах. Эксперты затребовали чекистские архивы из Сибири, изучили показания эстонца и пришли к выводу, что речь действительно может идти о золоте из государственного запаса Российской империи. Об этих выводах было доложено на самый верх – комиссару госбезопасности III ранга Кобулову. Ознакомившись с ними, он наложил резолюцию: *«Вызовите Пуррока в Москву вместе с оперативным работником. Направьте на место для поиска золота совместно с начальником УНКВД. Результаты доложите. 4.6.41 г. Кобулов»*. Приехавшего в сопровождении оперативника К. Пуррока поселили в закрытой чекистской гостинице «Селект». А уже на следующий день, 9 июня 1941 года, вместе с двумя сотрудниками оперативно-чекистского отделения 5-го спецотдела Кузьминым и Митрофановым он выехал поездом Москва – Иркутск в Сибирь. Позднее столь скоропалительная отправка секретной чекистской экспедиции за «золотом Колчака» дала бывшему начальнику этого отдела генерал-майору госбезопасности Владимиру Владимирову основание утверждать, что к ее организации отнеслись непростительно легкомысленно. Решили, что всего-то нужно добраться до места, которое укажет К. Пуррок, да выкопать золото. В действительности все оказалось намного сложнее. Это видно из дневника, который начиная с 14 июня вел Кузьмин и где подробнейшим образом описывал все происходившее. Вот некоторые выдержки:

*«14.6.41 г. В поезде в разговоре Пуррок уточнил, по каким путям отступала армия Колчака... В разговоре со мной он очень часто говорил о плохом состоянии своего здоровья, что ему нужно серьезно лечиться. Я такие разговоры всегда сводил к тому, что все зависит от него, если будет обнаружено то, за чем мы едем, то он не только будет обеспечен лечением, но и вообще вознагражден»*

*Пуррок мне сообщил следующие ориентировочные данные:*

- 1. Отступление шло от района Новосибирска до станции Т.*
- 2. Шли параллельно ж/д пути с северной стороны полотна.*
- 3. На станции Т. пересекли ж/д полотно и стали двигаться в южном направлении от ж/д.*
- 4. В 4–5 км от станции был закопан клад.*
- 5. Когда закопали клад, полковник Швагин крикнул Пурроку: "Запишите: 5-я дорога от просеки вправо".*
- 6. "Я, когда уходил, – говорил Пуррок, – то заметил, что мы закопали клад между трех пихт, а на них была повалена береза. В 1931 году, по моему мнению, я эту березу нашел, она имела такой же наклон (в северную сторону), но была наполовину сломана, пихт и пней я не обнаружил"».*

«...13 июня в 5 часов 30 минут по местному времени мы подъехали к станции Т., сдали вещи в камеру хранения, а сами отправились на место, где Пуррок с Лехтом были в 1931 году». В тот же день Кузьмин разыскал старые карты, выяснил фамилии старожилов, знающих все проселочные дороги и таежные тропы, заручился поддержкой местного отделения НКВД. 14 июня они отшагали 20–25 километров. А вечером местный уполномоченный Кротов, знаток окрестностей, разошелся с Пурроком в определении маршрута отступления Колчака. Кузьмин записал: «Пуррок сегодня никакого участия в работе не принимал, лежит в постели в гостинице, заболел, не может ходить. В больнице ему сказали, что у него грыжа, прописали разные лекарства. Вечером с Митрофановым еще раз устроили Пурроку основательный допрос. Он совершенно как будто пришиблен». Кузьмин намечает большой – на две машинописные страницы – план на следующий день. А запись 16 июня начинается знаменательной фразой: «Сегодня мы окончательно убедились, что не Пуррок показывает нам, где зарыт клад, а я и Митрофанов ищем место при слабой и иногда противоречивой консультации Пуррока». Очевидно, чекист Кузьмин был неглупым человеком. Придя к выводу о бесполезности Пуррока, он решает начать собственное расследование. Изучив карты и проанализировав рассказы местных жителей, определяет три возможных пути отступления колчаковцев. Вроде бы наконец отыскалась и 5-я дорога: «Она имеет все приметы, что здесь раньше росли крупные пихты, кедр, береза и осины, чего нет на других дорогах, – пишет он в дневнике. – Найти какие-либо углубления, которые указывают на осадок почвы, нам не удалось, т. к. очень густая и высокая трава, цветы и папоротники все сглаживают... Очень страдаем от мошкары, комаров и особенно лесных клещей». Видимо, Кузьмин уже заразился лихорадкой кладоискательства. На 17 июня он планирует рыть шурфы в три линии и намечает, где именно. Однако начать шурфовку не удалось, поскольку всех рабочих неожиданно мобилизовали для выполнения «спецзадания». Пуррок по-прежнему болен – воспаление грыжи, температура. Заболел и Митрофанов. 19 июня приступают, наконец, к шурфовке, но ничего не находят. «22 июня. С 7 утра до 6.30 вечера проводили шурфовку. Никаких признаков того, что мы ищем. Пришли в гостиницу, узнали о нападении на СССР Германии». На этом записи в дневнике чекиста Кузьмина обрываются.

### **Надежда остается**

По секретному мобилизационному плану в случае начала крупномасштабных военных действий золотой и алмазный запасы СССР предписывалось в течение 72 ч эвакуировать из Москвы в глубь страны. Поэтому чекисты-кладоискатели вместе с Пурроком немедленно выехали в столицу. Для них наступила горячая пора: эвакуация Гохрана и сотрудников, сооружение новых хранилищ в Новосибирске, Свердловске, Челябинске, потом возвращение в Москву вывезенных ценностей. Так что до «золота Колчака» руки не доходили. А виновника всей этой истории Карла Пуррока отправили в Бутырку и завели уголовное дело по обвинению его в «обманных действиях, причинивших ущерб государству».

Причем даже в критические для страны дни осенью 1941 года, когда шло сражение на подступах к столице, для эстонца у чекистов нашлось время. 4 декабря было подписано обвинительное заключение: «Обвиняется в том, что с целью пробраться в Москву и др. города Союза ССР неоднократно подавал заявления Генеральному консулу СССР о том, что будто им в 1919 году при отступлении армии Колчака зарыто около 50 пудов золота, однако местонахождение клада не указал, явно злоупотребив доверием. Действия Пуррока по розыску этого клада, поездки в Берлин, его связи с Кейзером и Митовым подозрительны на

шпионаж. Дело подлежит направлению в Особое совещание при НКВД Союза ССР». Как это ни парадоксально, спасло Пуррока ненайденное «золото Колчака». Иначе не миновать бы ему ВМН – высшей меры наказания, к которой в горячке тех суровых дней приговаривались за куда меньшие провинности.

Однако приговор был неожиданно мягкий: пять лет исправительно-трудовых лагерей по ст. 169 ч. 2 УК РСФСР, т. е. за простое мошенничество. Согласно ему кладоискателя-неудачника отправили до лучших времен в один из саратовских лагерей. Очевидно, высокое начальство не теряло надежду рано или поздно все же разыскать золотой запас Российской империи и получить за это высокие награды Родины. Но произошло непредвиденное: в 1942 году заключенный К. Пуррок умер. И все-таки история самого большого российского клада на этом не кончилась. Начальник 5-го спецотдела НКВД Владимиров помнил о нем и даже обращался к начальству с предложением возобновить поиски уже с привлечением специалистов и техники. Но в конце концов похоронил эту идею как нереальную. Золото в годы войны практически не расходовали, если не считать 10 т, взятых из Гохрана для оплаты военных поставок союзников.

Специалисты же и техника были в дефиците в то время. А в 1946 году генерал-майора госбезопасности Владимирова назначили начальником Горьковского областного управления КГБ и заниматься кладоискательством ему было не с руки. Но ставить точку в этой истории еще рано. Ведь речь идет не просто о кладах, а о *золотом запасе* Российской империи. Используя новейшую технику, не так уж трудно провести обследование района предполагаемого захоронения «ящиков со снарядами». Даже нулевой результат будет иметь важное значение, ибо позволит раз и навсегда покончить с неопределенностью. А начать нужно с поисков «золота Колчака» прямо здесь, в Москве. Надо пригласить опытных операторов, занимающихся дистанционной биолокацией, дать им крупномасштабные топографические карты и посмотреть, что они скажут. Дело за малым – за инициативой.

К поискам золота 21-го полка вернулись только в июне 1954 года. В роли кладоискателей выступили теперь кемеровские чекисты. Сотрудники 5-го отдела УКГБ по Кемеровской области Кулдыркаев и Бяков проявили смекалку, которой не хватило эстонцам. Они рассудили, что специальный чудо-аппарат для отыскания под землей золота в данном случае совершенно не нужен: К. Пуррок ведь четко заявил, что в одной яме были закопаны стальные конские подковы. Поэтому чекисты привлекли к изысканиям геофизиков М. М. Федорова и М. К. Грязнову с магнитными весами Шмидта, позволяющими обнаружить в земле железо. Кемеровчане легко отыскали следы раскопок 1941 года, пробрили в земле 360 скважин глубиной 2,5 м и ... ничего не обнаружили. По обеим сторонам от таинственной «пятой лесной дороги» параллельно тракту работали геофизики со своим исправным аппаратом. Результаты их работы приведены ниже на плане участка работ в масштабе 1:1000 (рис. 125), где нет подтверждения электромагнитной съемки наличия металла на 4 лесных и 5 дорогах. Работы решили прекратить «ввиду неправдоподобности показаний К. Пуррока».

Однако в начале февраля 1958 года «делом К. Пуррока» вновь всерьез заинтересовались в Москве. На этот раз – в 3-м спецотделе МВД СССР. Оперуполномоченный Г. И. Кожеуров, тщательно изучив результаты предыдущих кладоискателей, выявил их просчеты и решил призвать на помощь Августа Лехта, но из Таллина сообщили, что тот умер еще в 1950 году. Сведения же К. Пуррока на этот раз были признаны достоверными, и Г. И. Кожеуров попытался организовать новую экспедицию. Выехать на станцию Тайга Г. Кожеурову, подполковнику А. Д. Данилову и капитану П. М. Майорову удалось лишь осенью 1958 года.

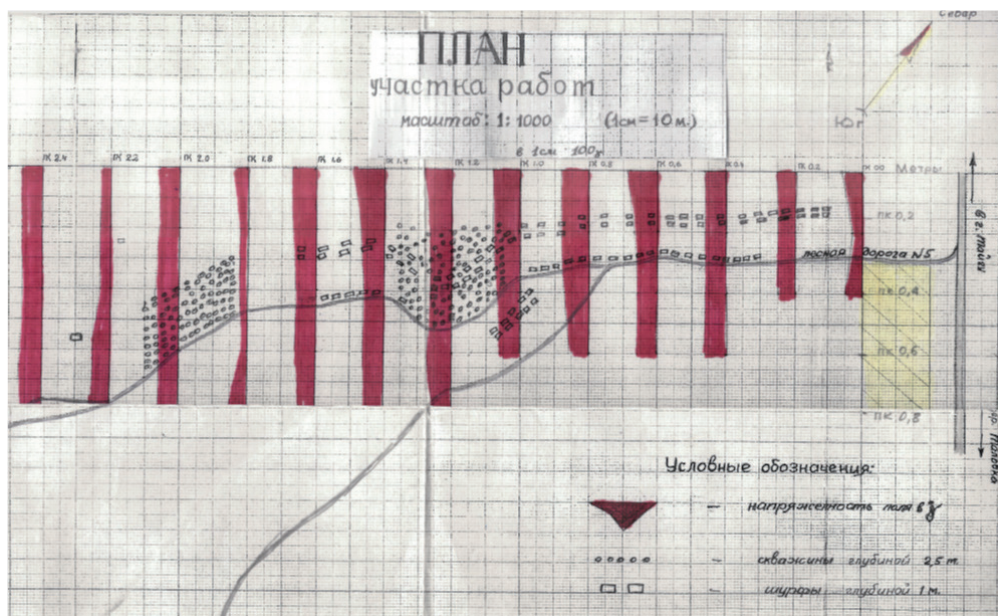


Рис. 125. План участка работ по поиску клада

Почти месяц, с 30 сентября по 25 октября, они изучали местность и опрашивали старожилов. Район раскопок 1941 и 1954 годов к тому времени превратился в пастбище для колхозного скота, а со временем эту землю предполагалось вообще распахать. Хотя кладу, зарытому на глубине 2,5 м, никакие полевые работы не страшны. Раскопок не вели, ограничились разведкой на местности. По мнению Г. Кожеурова А. Данилова и П. Майорова, повозки, на которых перевозилось золото, следовали по Бобровскому тракту, а искать зарытые ценности следует на местности, где ранее работали оперативные группы, и по дороге к д. Березовка. Также неперенным условием для продолжения работ в МВД посчитали наличие портативного прибора для поиска драгоценных металлов. Убедившись, что такого прибора (оборудования) в наличии нет, дальнейшую разработку вопроса решено было прекратить, а собранные материалы отправить в архив.

#### **Оценка выявленных фактов и материала полученных в последние годы**

В материале встречаются неточности при его изложении, хотя они и не далеки от оригинала (истины). Ниже данные уточненные выкладки из достоверных источников и документов.

При повторном допросе Карла Пуррока были дополнены его показания:

1. «... 21 полк отступал от ст. Тайга в Южном направлении в 2,5–3,0 км. На дороге видел кучи мусора.

2. Дальше была большая просека.

3. После этой просеки по дороге ехали и не доезжая конца ее, ... которая идет в низ в овраг, свернули на лесную дорогу направо и там зарывали имущество полка».

Кроме изложенного выше, К. Пуррок в последующем рассказывал:

«... Часов в 5 вечера мы пришли на ст. Тайга и остановились верстах пяти от станции Тайга, ... там были глубокие ямы, их было много. Ямы были подготовлены заранее, глубиной 2,0–2,5 метра на расстоянии примерно 50 метров друг от друга, ... земля была чернозем и очень жирная, закапывали в ямы до оврага с южной стороны».

Данный обоз имел около сотни подвод, и в нем было много разного имущества, так как этот 21 полк был тыловой службы, а среди этого имущества были **шинели, кожи, обувь, револьверы, подковы и пр.**; по его учетам (К. Пуррока писаря полка), было **26** ящиков с золотом, из которых в 18 ящиках – по два слитка весом каждый один пуд, а в 8 ящиках – золотые монеты достоинством 5 и 10 рублей; все ящики были помещены в кожаные мешки. На пятую лесную дорогу была отправлена только часть обоза, в том числе и находившиеся эти 26 ящиков с золотом. Зарывали имущество полка только в 4-х ямах, но ящики с золотом положили в отдельную яму, при закапывании ямы сверху бросили убитую лошадь.

Обращаем внимание читателей на грунт ям и место: «... Земля была чернозем и очень жирная, закапывали груз в ямы до оврага с южной стороны. Месяц (конец октября 1919 года) и время 17.00 (вечер), в это время в районе ст. Тайга темно. Карл Пуррок, естественно, правильно без компаса не мог ориентироваться. В ходе предварительной разведки предполагаемой 4 и 5 лесной дороги такого грунта, как указывал К. Пуррок, кроме оврагов нет.

Ниже (рис. 126) приводится примерная схема отступления войск Колчака по тракту, дорог и имеющихся просек на ст. Тайга, составленная в 1941 году чекистом Митрофановым и местным оперуполномоченным Кротовым.

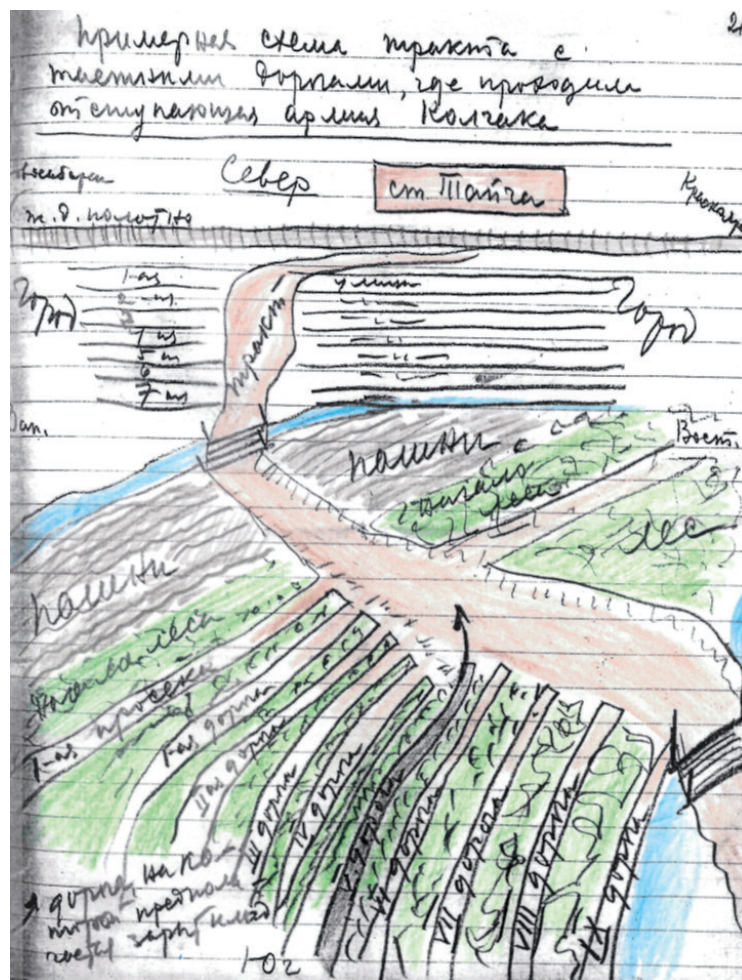


Рис. 126. Примерная схема тракта и прилегающих лесных дорог (ст. Тайга, 1941 год)

От подробного разбора имеющегося материала и деталей зависело, где надо было сосредоточить усилия по поиску ящиков с золотом. Это не позволило чекистам в 1941 году правильно определить вероятное место и направление поиска, рыли ямы наугад глубиной 1,0 м и через 2 метра; и пробурили 150 шурфов в 14–16 метрах на предполагаемой ими лесной пятой дороге, а кроме того, на четвертой лесной дороге еще 100–120 шурфов.



Рис. 127. Выкопировка из карты местности и современных дорог в районе ст. Тайга и места поиска клада (выделено красным цветом)

На, наш взгляд привлеченный местный чекист Кротов, наверное из-за незнания подробностей дела (допроса К. Пуррока), а может и умышленно, неправильно ориентировал группу поиска. С его слов, отступление войск Колчака шло по трем направлениям (вдоль железной дороги, по водоводу и по тракту). Фактор чекистского давления сильно повлиял на свидетеля захоронения клада Карла Пуррока, и потому он отдал инициативу поиска именно им.

Оператор биолокации с группой нашел подтверждение их поиска (с помощью металлообнаружителя) – две большие саперные лопаты (войсковые БСЛ-110) со сломанными полусгнившими черенками в вырытых ямах (ближе к нефтепроводу, рядом с лесной дорогой). Обследованный с помощью биолокационного метода данный район поиска намного отличается от места проводимых раскопок сороковых и пятидесятых годов прошлого столетия. Но здесь есть и загадка для операторов биолокации, которая связана с отраженными и переотраженными генерируемыми лучами холмистой местности. Об этом подробно было рассказано ранее.

Выкопировка из карты приведена на рис. 127, на карте указана часть современных дорог и просек, а также места (выделено красным) поиска в 1941 и 1950-х годах XX века клада из 26 ящиков с золотом при отступлении войск Колчака в конце 1919 года от ст. Тайга.

### 9.3. Выводы по изложенному выше материалу

Из представленного материала убедительно следует, что *биолокационный метод* можно использовать в повседневной жизни, а также при специфических различного рода мероприятиях и даже в медицине. Если анализировать его возможности и возможности других экстрасенсов то получается, что биолокационным методом могут работать до **70 % людей** у которых выявлены эти способности, и этот метод не осуждается ни государством, ни церковью, поскольку он доказал свою эффективность и достоверность. Экстрасенсы-ясновидцы (единицы), как правило, приходят к своим возможностям через определенные физические нарушения или после стрессовых ситуаций (под действием высокого напряжения, удара молнии, нахождения в коматозном состоянии, аварии и т. д.) Они получают информацию о настоящем и будущем, считывая ее из банка данных информационного пространства (как мы получаем информацию из современных компьютерных баз данных).

Информация может быть остаточной от проживавших людей, зверей и т. д. Поскольку Вселенная продолжает развиваться, информация из этого глобального внеземного компьютера о будущем нашей планеты, людях, животных и т. д. накапливается. Вселенная своей «межгалактической программой» рассчитывает будущее (на столетия), а экстрасенс может получить интересующую информацию по запросу (настраиваясь) на определенные частоты. Но в программу будущего можно вносить изменения, если их создать в настоящем времени на Земле или в космическом пространстве.

Здесь экстрасенсы (ясновидцы) могут ошибаться, поэтому катрины Ностердамуса, предсказания ясновидящей Ванги так зашифрованы и расплывчаты, что они не конкретны и не привязаны к датам и местам. При этом одни экстрасенсы могут работать только с духами (умершими); их, как правило, относят к черной магии. А тех, кто может предсказать настоящее и будущее, относят к белой магии, хотя это разделение условное. Все экстрасенсы не могут переступить энергетическую черту между черной и белой магией из-за противо-



положной накапливающейся энергетике во время их работы и пренебрежения к очищению своего поля после обследования пациентов или работы на антропогенных участках местности.

Экстрасенсов, которые могут предсказывать настоящее и будущее, единицы в мире. Оператор же биолокации с помощью биолокационных рамок указателей и отвесов может выхватывать информацию из прошлого и получать ее из будущего, и наоборот. Принцип работы тот же (как у ясновидящего); только они, операторы биолокации, получают информацию при остановке или отклонении рамки или колебаний отвеса (маятника); могут сказать «да» или «нет», задавая вопросы по теме, настраиваясь на излучения искомого объекта и остаточное излучение этих полей. Изложенные способы и принцип работы оператора биолокации могут вредить здоровью, вплоть до расстройства внутренних органов и головного мозга, если не соблюдать правила защиты от посторонних биополей и излучений (прил. 1).

### КЛАДЫ РОССИИ И ПЛАНЫ ПО ИХ ПОДТВЕРЖДЕНИЮ

Ниже приведена информация, которая имеется на сегодняшний день у оператора биолокации. По поводу нее есть и намерение ее проверить с выездом на место для детальной отработки местности путем лоцирования биолокационным методом по космоснимкам и картам.

#### 1. Город Казань

Об этом кладе оператор биолокации слышал от профессора, преподавателя ВИПТШ МВД СССР, который с войсковым металлообнаружителем (его разработка) участвовал в поиске клада недалеко от станции в районе Казани, но не придавал этому большого значения.

Пока пресса шумела на тему Байкала, в редакцию «АиФ» обратился краевед из Казани Равиль Ибрагимов со словами: «Не там ищите». История, которую он поведал, – готовый сценарий для приключенческого фильма. При этом у Ибрагимова на руках – сенсационные документы. На их поиски историк потратил 25 лет жизни. Работал в российских архивах, потом копил деньги, чтобы выехать за рубеж и пообщаться с потомками русских эмигрантов. Поэтому часть бумаг – на французском языке.

«То, что именуют колчаковским золотом, мы в Казани называем казанским золотом, – рассказывает Ибрагимов. – Объясню, почему. Во время Первой мировой войны, когда немцы наступали, император Николай II приказал перевезти золото вглубь страны. Выбрали Казань. Здесь в 1914 г. было построено современное здание банка. После Октябрьской революции, к лету 1918 г., в Казани находилось 1 280 т золота, притом что весь золотой запас империи составлял 1 695 т. Город заняли большевики и завладели николаевским золотом. Однако в ночь с 6 на 7 августа 1918 г. войска белых под предводительством подполковника Каппеля (соратник Колчака) выбили красных из города. Операция была молниеносной и настолько успешной, что большевики, оценив талант Каппеля как полководца, назначили за его голову награду в 50 тыс. руб. Каппель тем временем отправил командованию телеграмму: "Мною захвачен золотой запас, трофеи не поддаются подсчету, потеря моих войск – 25 человек, войска вели себя прекрасно"».

Каппель удерживал Казань месяц. За это время он сумел вывезти ценности по Волге до Самары (понадобилось 5 судов и 3 баркаса). Из Самары золото переправляют в Уфу, затем – в Челябинск, далее – в Омск, где оно и попадает в руки Колчака. Отсюда и название «колчаковское золото». Но прежде чем золото попало к Колчаку, было совершено крупное хищение. Произошло оно в Казани. Перед погрузкой на пароход сводный русско-чешский отряд в количестве 11 офицеров, куда входили русские, чехи, поляки и словаки, похищает 400 пудов (более 6 т) ценностей. Этой частью золотого запаса я и занялся всерьез, поставив задачу найти клад. Белые офицеры отвезли несколько подвод с ценным грузом в лес под Казанью, в 63 км от города. Земляные работы заняли 12 часов. Когда группа снова выбралась на проселочную дорогу, то столкнулась с передовым разъездом красных. В бою погибли все белогвардейцы, за исключением одного – поляка Константина Ветеску. Раненого, его подобрала сочувствующая крестьянка. Офицера вывели, и он еще полтора года жил в окрестностях Казани. Наведывался в известный ему овраг. Потом его скосил тиф, но перед смертью Ветеску вызвал из Польши младшего брата Вячеслава. Вручил ему немалую сумму денег в золотых рублях, рассказал о кладе и передал карту схрона».

**Гражданин Барсей.** «Вячеслав вернулся в Польшу, – продолжает Ибрагимов. – Купил имение, женился. Но мысли о золоте не давали ему покоя. Он надеялся, что большевики долго не продержатся и он вернется забрать спрятанное. Но власть Советов укреплялась. Тогда Ветеску посвятил в свои планы знакомого адвоката, у которого оказались хорошие связи в одном из французских банков. Французские финансисты настолько заинтересовались кладом под Казанью, что затеяли переговоры с советской стороной. Так на свет появилось секретное соглашение между банком «Люберзак и К°» и представителем Госбанка СССР во Франции Николаем Акимовым. Историк демонстрирует соглашение, где, в частности, говорится: «Компания "Люберзак и К°" обязуется послать в СССР представителей, снабженных планом, позволяющим обнаружить клад, состоящий из следующих ценностей: золота в слитках и монетах, платины и ценных предметов, закрытых в ящиках и другой упаковке; приблизительная стоимость клада – 18 млн долл. (сегодня – уже порядка 200 млн долл.). Банк получит 20 %». В документе указаны имена французского и английского специалистов по поиску кладов, а также двух польских адвокатов, которые их сопровождали. Соглашение подписано в Париже 16 сентября 1929 года.

Иностранцы прибыли в Казань 1 октября 1929 года. Тогда же на имя управляющего местного банка Николая Просолова пришла телеграмма из Москвы: "Вам надлежит озаботиться рабочей силой в 50 человек и необходимыми инструментами, на поиски должны быть затрачены минимальные суммы, и они должны занять не дольше 10 дней. Производите работу по указанию французского гражданина Барсей. Розыски клада должны фиксироваться в протоколах по-русски и по-французски"».

«...Мне удалось отыскать эти протоколы, – продолжает Ибрагимов. Складывается впечатление, что руководитель экспедиции Барсей находит место схрона. Однако он начинает опасаться, что большевики не выполнят своих обязательств. Это косвенно подтверждает и телеграмма Просолова в Москву: "Еще немного, и мы сможем обойтись без помощи иностранцев". В итоге кладоискатели срочно ретируются в Варшаву. Тогда большевики отправляются за информацией в Польшу».

Оператор биолокации, изучая биолокационным методом прилегающие районы под Казанью, зафиксировал на космоснимках и картах возможных два места спрятанного клада, но без выезда в данные районы подтвердить или опровергнуть полученную информацию через информационное поле пока окончательно не может.

## **2. Отблески золота Колчака на юге Красноярского края**

«Вспомнил давно забытую историю. В послевоенные годы я работал радистом на прииске "Красная звезда" Усинского района. Помню, к нам приехал бывший работник прииска, чтобы показать новому руководству, где в 1918 году при побеге от партизан был зарыт в долине ключа Веселого, впадающего в речку Золотую, клад. Золото возили ночью на лошадях. Закапывать торопились, а поэтому позже с трудом можно было вспомнить это место. К тому же оно за десятилетия поросло молодым лесом.

После нескольких дней напряженного поиска человек, поведавший о кладе, уехал. И больше за все эти годы о спрятанном кладе никто не напоминал. Многие старатели хоть и знали о нем, но молчали.

Работая на прииске до 1941 года, до ухода в армию, я не раз ездил в райцентр по Веселому ключу, и каждый раз вспоминал эту "золотую" историю.

Мне 90 лет, и поверьте, что мой рассказ – сущая правда, а не выдумки старого таежника».

### 3. Кругликовский бор (Кирекское и Нижние озера между реками Обь и Томь)

*Здравствуйте, Геннадий Михайлович. Я написал рассказ про оз. Кирек, но посылать передумал. Он еще не опубликован. Неопубликованные материалы я не даю читать полностью. Могу сказать только, что, по моим сведениям, это озеро проверялось на предмет нахождения клада времен Гражданской войны водолазами и военными еще до войны. Напрямую до д. Каштаково, по легенде, была старица Оби, сейчас это небольшие озера между гривами, поросшими соснами, там же курганы. Как мне рассказывал парень-новокузнецанин, уроженец Каштаково, в деревне говорили не о кладе Колчака, а о другом кладе – под каким-то из курганов погребены были дочери или внуки Кучума с большими драгоценностями. Кладом Кучума, насколько мне известно, занимаются новосибирцы. Искали они что-то под курганами, мне неизвестно. Кроме того, могу сказать, что по дороге к Тайге от Томска через д. Косогорова могут быть мелкие [клады] – по 3–5 кг золота, столового серебра, камней и т. д. Томичи имели там заимки, дачи, могли на лихое время зарыть такие сравнительно мелкие клады. В Томске перед революцией было очень много миллионеров, под сто. Вот пока все, что могу сказать.*

С уважением, Валерий Привалихин

Кроме того, В. Привалихин дополнил, что в 1994 году, а также летом и осенью 1997 года он бывал в д. Кирек. Тогда там, в распавшемся селе, оставалось всего несколько домиков, и еще стояла чудом уцелевшая с дореволюционных времен деревянная мечеть, покосившаяся от времени. Старуха-татарка по имени Халида рассказывала мне, как года за два-три до войны на оз. Кирек однажды появились в большом количестве военные. По озеру плавали лодки и сколоченные из бревен плоты, с которых ныряли вглубь водолазы. Что именно искали, что удалось достать водолазам со дна, старуха Халида ответить не могла: все озеро, размерами в ширину где-то 400–600 м и в длину 1000–1200 м, было оцеплено, а местным жителям подходить к берегу строго-настрога запрещалось.

### 4. Секретная экспедиция туземного министра

Тюменский курьер. 2005. 29 окт. № 149–150 (1862–1863).

*6 июля 1918 года Сибирь объявила о государственной самостоятельности. В структуре Временного Сибирского правительства было образовано министерство туземных дел. Его возглавил Михаил Шатилов.*

Михаил Бонифатьевич родился в 1882 году в с. Смоленское Бийского уезда Алтайской губернии. Из мещан. Директор Томского краеведческого музея. Член партии социалистов-революционеров (эсеров) с 1917 по 1924 год. Женат. На иждивении двое детей. Имуществом не владеет. Арестовывался органами ВЧК-ОГПУ в 1920, 1921, 1931, 1933 годах.

Судя по материалам архивных следственных дел, с 1923 по 1926 годы Шатилов совершил три экспедиции в верховья р. Вах. Наиболее известны результаты исследования хозяйственно-бытовых особенностей жизни ваховских остяков в 1926 году – отчет об этой экспедиции напечатан в 2000 году тюменским издательством Юрия Мандрики. Но интерес политика и ученого Шатилова к бассейну р. Вах был вызван не только научно-познавательными целями.

«*Советский Зубатов*». Экспедиционная активность бывшего министра туземных дел Шатилова совпала с назначением заместителем начальника Новониколаевского (Новосибирского) губернского отдела ГПУ Георгия Андреевича Молчанова – будущего комисса-

ра государственной безопасности 2-го ранга (соответствовало званию генерал-полковника), начальника секретно-политического отдела ОГПУ – НКВД.

Молчанова называли «советским Зубатовым»: возглавив в 1931-м советский политический сыск, он за пять лет воплотил в жизнь мечту начальника Московского охранного отделения департамента царской полиции Сергея Васильевича Зубатова – поставил почти все взрослое население страны на оперативный учет. Причины восхождения Молчанова на вершину сыска непонятны. Их пытались выяснить на февральско-мартовском пленуме ЦК ВКП(б) 1937 года.

Из недавно рассекреченной стенограммы вечернего заседания 2 марта:

«...Голос с места: *"Как он (Молчанов) вообще попал на эту работу?"*.

Ягода (бывший нарком внутренних дел СССР): *"Молчанов – старый чекист, работал в Западной Сибири"*.

Эйхе (секретарь Западно-Сибирского крайкома): *"Его из Западной Сибири выгнали"*.

Ягода: *"Да, там было какое-то дело, которое не имело для него никаких последствий"*.

Эйхе: *"Вы поищите в делах и найдете"*».

В делах нашлось, что после захвата 14 ноября 1919 года красными войсками Омска в руки сибирских чекистов попали архивы правительственных, дипломатических, военных, разведывательных и контрразведывательных органов противника. На основании этих документов были объявлены в розыск 5 750 активных белогвардейцев, карателей и агентов колчаковской контрразведки. Сибчека и губернские ЧК-отделы ГПУ организовали учет всех находившихся в Сибири белых офицеров и чиновников временных антибольшевистских правительств, ввели их обязательную регистрацию.

От заключенного в очередной раз в чекистскую тюрьму Шатилова Молчанов узнает о вывезенных колчаковцами в августе 1919-го из Тобольска и спрятанных в верховьях Вах ценностях сибирского белого движения. Шатилову же об этом кладе рассказал Григорий Александрович Пирожников, бывший (с 1903 по 1917 год) исправник Сургутского уезда Тобольской губернии, а после упразднения этой должности – уполномоченный Министерства снабжения и продовольствия.

Переживая за семью, Пирожников отказался от предложения начальника Сургутской уездной милиции Волкова бежать с оставленным им на сохранение золотом в почти безлюдный, но хорошо обоим известный по совместной службе бассейн Ваха, на юго-восточную окраину уезда.

Считалось, что сургутские чекисты в ноябре 1920 года ликвидировали «большого урядника», как называли Волкова ваховские остяки.

Эту операцию председатель Сургутской уездной чека Роберт Валенто отразил в коротком рапорте на имя своего губернского начальника Петра Студитова-Парфенова:

«Согласно заданию, скрывающийся бандит Волков пойман 23 ноября 1920 года в лесах у речки Кулун-еган, где скрывался с декабря 1919 года, промышляя охотой и рыбной ловлей. При обыске его жилища у святого места туземцев обнаружено и изъято: трехлинейка – 1, японка – 1, бердана 4-линейная – 1, наган – 1, Смит-Вессон – 1, ножи – 2, патроны – много, два ящика с золотыми и серебряными вещами и тетрадь с их характеристикой, мешок со звонкой монетой золотой и серебряной царской чеканки, деньги николаевские, керенские и сибирские – много. Бандит Волков попытался бежать и был смертельно под-

стрелен; труп не найден по причине сильного бурана. Оружие и ценности сданы военному Зырянову временно до начала навигации».

Слухи о неуловимом «большом уряднике» много лет будоражили ваховских остяков. Они были убеждены, что Волков придет за золотом, спрятанным по жертвенным местам в лабиринте притоков Ваха.

Молчанов, изучив секретную ведомственную переписку о розыске колчаковских кладов, добился освобождения из тюрьмы Шатилова, но за свободу потребовал от него выяснить у вождей и шаманов ваховских остяков систему жертвенных мест, где Волков спрятал часть сокровищ. Для выполнения этого задания Молчанов организовал для Шатилова экспедицию по Ваху «для исследования хозяйственно-бытовых особенностей жизни туземцев».

**Проклятие шамана.** Шатилов и его спутники (кроме него в экспедиции работали Попов, статистик, и остяк Игляков, студент Ленинградского туземного рабфака, переводчик) прошли вверх по реке около 700 километров до ее правого притока Корельки-еган; «выше этого пункта имеется по Ваху всего одна юрта в шести днях пути» (общая длина Ваха – 964 километра).

«Сургутский округ, – отмечено в отчете экспедиции, – в пределах которого находился до 1925 года Ваховский район, является краем с ярко выраженным туземным населением. Всего населения в Сургутском крае по данным 1904 года числится 9 137 человек; из них русских – 2 375 человек, т. е. 26 %, и остяков 6 762 человека (74 %). Еще в большей мере эта черта сказывается в отношении Ваховского района, где единицы русских буквально теряются в массе остяцкого населения. Если к тому же учесть, что эта незначительная часть русского населения вся пришлая, с краем не связана, что русские живут всего в двух пунктах – с. Ларьяк и юрты Охтын-Урье, что почти все это – агенты фактории или же бывшие местные торговцы, то Вах можно признать краем, совершенно изолированным от внедрения русского населения, краем исключительно остяцким...». Остяками управлял Иван Кунин, до революции самый богатый человек в бассейнах рек Вах и Толька. По слухам, оленье стадо Кунина насчитывало до пяти тысяч голов. Он продавал оленей, сдавал их в аренду, а в качестве платы брал деньги или пушнину, поэтому считался крупным поставщиком «мягкого золота». Каждую весну в Ларьяке устраивалась пушная ярмарка, куда Кунин привозил свой товар. Он даже в Норвегию проторил торговый путь. Царская власть поручила ему собирать ясак и вершить правосудие. Он считался также всемогущим шаманом. Остяки в буквальном смысле слова боготворили его и называли не иначе как «кан», что в переводе на русский означало «царь».

В начале 20-х годов, будто предчувствуя скорую смерть, Иван Кунин разделил свое имущество между тремя сыновьями. Но единственным хозяином тундры стал младший наследник Ефим по прозвищу Шатин, или Шата. В его чуме обычно останавливался «большой урядник» Волков. Впрочем, Шата радушно принимал не только белогвардейцев, но и советских работников, представителей «Уралпушнины» и Сибирской торговой экспедиции.

По воспоминаниям секретаря ларьякского туземного комитета Ивана Борщева, «... Кунин-Шатин был сорокалетний, высокий, крепкого телосложения мужчина с басистым говором и богато одетый. При нем всегда была охрана из батраков. Туземное население рек Ваха, Сабуна и Тольки находилось у него в полной зависимости. Часть своих оленей он сдавал малообеспеченным остякам, а в качестве арендной платы брал беличьи шкурки.

Полученную таким образом пушнину сбывал на ярмарках в Ларьяке и в магазинах "Сибторга". Годовой оборот от такой торговли достигал 100 тысяч рублей. По примеру своего отца Шатин дважды (в 1924 и 1928 годах) совершал торговые поездки в Норвегию, продав там пушнину за валюту. Когда умер его отец, то на покойного надели бархатный халат, обшитый золотыми монетами царской чеканки. Рядом положили золотые и серебряные вещи, когда-то спрятанные Волковым в жертвенных местах. Пять шаманов увезли Кунина на оленях далеко в урман. Такова местная легенда».

Не случайно этнограф Шатилов повышенное внимание уделил жертвенным местам коренного населения: подробно описал их (всего 15) «в порядке наблюдения вниз по течению Ваха, начиная от устья его правого притока р. Кулун-еган, часть из которых (восемь мест) обследованы и сфотографированы».

Только ли научными целями руководствовался Шатилов, изучая ритуальные святыни остяков? Может быть, разбирая приклады жертвенных мест, бывший туземный министр искал учрежденные в июле 1918 года Временным сибирским правительством вместо отмененных царских наград ордена «Освобождение Сибири» и «Возрождение России»? Он знал о короткой и печальной судьбе этих орденов. После военного переворота 18 ноября 1918 года их упразднили. Адмирал Колчак, непримиримый противник любой самостоятельности, распорядился приобщить к золотому запасу России отчеканенные из драгоценных металлов сибирские ордена с их характерной территориально-природной чеканкой и хранить в церковных кладовых Тобольска вместе с ценной храмовой утварью. При отступлении белых из Тобольска в августе 1919-го все ценности вывезли пароходом в Сургут, а потом они пропали в лабиринте притоков Ваха.

Шатилов не успел отчитаться перед Молчановым о результатах своих переговоров со знатью остяков: 16 мая 1925 года, по постановлению ВЦИК, был образован Сибирский край в составе пяти губерний, а в октябре губернии упразднили и образовали шестнадцать округов.

Полпреда ОГПУ по Сибири Ивана Павловича Павлуновского перевели в Закавказье, а главным чекистом Сибири назначили Леонида Михайловича Заковского (Генриха Эрнестовича Штубиса). Молчанов переехал в Иваново-Вознесенск, а через пять лет службы неожиданно для всех заслуженных чекистов занял на Лубянке пост руководителя советского политического сыска.

Музеевед и этнограф Шатилов исчез «на 10 лет без права переписки». «Царь» ваховских остяков Кунин-Шатин был схвачен чекистами в декабре 1932 года на ярмарке в Ларьяке, увезен в Остяко-Вогульск. Его судьба неизвестна.

Начальник окружного отдела ОГПУ Николай Николаевич Петров пытался отыскать могилу Кунина-старшего и спрятанные в ваховских урманах белогвардейские сокровища, но, как указано в рапорте, «безрезультатно».

Проклятье последнего остяцкого шамана настигло Молчанова 28 ноября 1936 года. Его сняли с должности начальника секретно-политического отдела Главного управления государственной безопасности НКВД и откомандировали в Минск в качестве наркома внутренних дел Белоруссии. Время тянулось в ожидании ареста. 3 февраля 1937 года за ним пришли...

Кстати, начальник царской охраны Зубатов, отправленный в 1903-м из-за ведомственных полицейских интриг в отставку, не вынес в 1917-м краха самодержавия, охране

которого посвятил всю свою жизнь, и застрелился во Владимире. Расстрел Молчанова Сталин, Каганович и Молотов утвердили 3 октября 1937 года.

Никто не знает мест захоронений Шатилова, Кунина-Шатина и Молчанова. Никому не известен тайник с ценностями сибирского белого движения в лабиринте притоков реки с непонятным названием Вах.

О том, как в 30-е годы искали эти сокровища чекисты, читайте в подготовленной к изданию третьей книге Александра Петрушина «На задворках Гражданской войны».

### **5. Клад атамана Г. М. Семенова**

Клад, стоимость которого можно сопоставить с золотым запасом богатейших стран мира, в конце Гражданской войны был зарыт атаманом Семеновым в Читинской области. Золото Российской империи – антикварные и ювелирные изделия (общим весом 50 т), оценивается на сегодняшний день в 500 млн долл.



Атаман Г. Семенов во время Гражданской войны

Комитетом государственной безопасности СССР неоднократно организовывались поиски этого клада с привлечением военных. Материалы дела «О кладе атамана Семенова» составили тома. Однако, несмотря на то что приблизительно известны обстоятельства захоронения и место, эти огромные сокровища до сих пор не найдены.

В 1972 году дело было отправлено в архив. Никакой информации о кладе не публиковалось, так как она была засекречена. Впервые статья о кладе атамана Семенова была опубликована в 1999 году в газете «Секретные исследования». В статье приводятся свидетельства полковника КГБ СССР, который последним держал дело «о кладе атамана Семенова» в руках.

Оказывается, многие клады времен Гражданской войны не найдены до сих пор. Наиболее известные – клад полковника русской армии Икатусова, воевавшего в горах Армении (клад искали в 30-х и в 40-х годах); исчезнувшая золотая казна, принадлежавшая 10-й русской армии (пропавшая в районе Каунаса); клад адмирала Колчака (укрытый якобы в районе одной железнодорожной станции в Новосибирской области).

*Однако клад атамана Семенова на порядок весомее всех перечисленных кладов вместе взятых.*



*Немного истории.* Летом 1919 года атаман Г. Семенов, отказавшись от активных боевых действий на Верхнеудинском и Амурском направлениях, перебросил свои казачьи полки в Восточное Забайкалье и обосновался в Чите, где им была установлена военная диктатура. В конце зимы 1920 года в Читу прибыла 30-тысячная армия под командованием генерал-лейтенанта Каппеля, двадцатидевятилетнего любимца адмирала Колчака. После трагической смерти Каппеля (провалившись в горную реку Кан, он обморозился и спустя три дня умер) Семенов получил еще одну армию в свое распоряжение. Так что атамана Семенова вполне устраивала смерть генерал-лейтенанта Каппеля.

Кроме того, Семенов стал единственным и полноправным хозяином части золотого запаса Российской империи, привезенного армией Каппеля. Накануне своего ареста адмирал Колчак вынужден был назначить атамана Семенова командующим всеми вооруженными силами Дальнего Востока. К началу лета 1920 года атаман имел полную власть в Забайкалье.



Поезда для перевозки войск А. Семенова

Главной заботой Г. Семенова стало читинское золото, которое было изъято им в июле 1918 года из хранилищ города, а также привезенный армией Каппеля золотой запас Российской империи. Атаман Семенов решил переправить золото в район Даурии, поближе к китайской границе. Эта земля являлась его родиной, к тому же он воевал там еще в 1917–1918 годы. Для проведения этой операции была отобрана группа, состоящая из двадцати человек, из числа самых близких и верных Семенову казаков.

Ценный груз был помещен в железнодорожный вагон, сопровождали который два бронепоезда. В Даурию вначале был направлен каппелевский корпус под командованием генерала Бангерского, в состав которого входили одни офицеры. Их задачей была расчистка пути для того, чтобы беспрепятственно доставить спецгруз. Спустя три дня выдвинулись бронепоезда с ценным грузом. А еще спустя два дня вслед им Семеновым была послана Особая Маньжурская дивизия для прикрытия спецгруза от возможного нападения партизан. Атаман же Семенов улетел из Читы на аэроплане, только когда красные войска начали входить в город. Самолет совершил посадку у самой китайской границы.

**Данные архива ВЧК-КГБ.** Как сообщает издание «Секретные исследования», в архивах ВЧК-КГБ имеются сведения о транспортировке золота атамана Семенова из Читы. Командование каппелевского корпуса решило встретить бронепоезд с золотом не на станции Даурия, а раньше, в районе станций Шерловая Гора и Хада-Булак, не доезжая до станции Борзя. Каппелевцы отлично знали о характере груза. Они планировали, захватив золото, уйти с ним в Монголию.

Миновав станцию Хада-Булак, бронепоезд с золотом не смог двигаться дальше из-за огромного завала на железнодорожном полотне. После остановки по нему был открыт шквальный огонь. Бронепоезд ответил выстрелами из пулеметов и пушек. Бой продолжался весь день. Нападавшие отступили, а затем и вовсе покинули место боя. Разобрав завалы, семеновцы продолжили свой путь к станции Даурия, оставив для прикрытия второй бронепоезд. Ночью бронепоезд с золотом прибыл на станцию Даурия и расположился у переезда № 84.



Построение войск А. Семенова перед погрузкой в вагоны

**Где же находится клад?** Из-за угрозы повторного нападения решено было закопать золото в даурской степи, в нескольких километрах от железной дороги. С места, где решено было закопать клад, хорошо просматривался вал Чингисхана, полукругом уходящий из русских степей в Монголию. Был и второй ориентир - пятиглавая сопка Тавын-Тологай, которая расположена левее от вала Чингисхана.

После завершения операции по захоронению золота, вернувшись к бронепоезду, казаки были внезапно атакованы. Опасения не были напрасными. Разгорелся бой, в нем участвовал и второй бронепоезд, который был оставлен казаками для прикрытия, и был захвачен каппелевцами. Сопровождавшие ценный груз семеновцы погибли все до одного. В этом бою, как потом выяснилось, столкнулись подросшие казаки Особой Маньчжурской дивизии и каппелевцы. Обе стороны потеряли большие потери, но золото атамана Семенова никому из них не попало в руки.

**Клад искали советские контрразведчики.** Трижды советскими контрразведчиками предпринимались попытки отыскать клад атамана Семенова. Последняя операция по его поиску была проведена весной 1946 года. Атаман Г. М. Семенов был захвачен в плен советскими войсками осенью 1945 года. На допросе он рассказал, что, находясь на террито-

рии Маньчжурии с 1921 по 1945 год и являясь одним из руководителей белой эмиграции, предпринимал неоднократные попытки найти клад. Однако все попытки были пресечены советскими пограничниками.

Григория Михайловича Семенова казнили в 1946 году по приговору советского суда. На тот момент, по мнению контрразведчиков, площадь района вероятного нахождения клада составляла 150 квадратных километров. По мнению специалистов, при помощи современных технических средств поиски клада могли бы увенчаться успехом. Поиски, проводимые раньше, велись довольно примитивным образом: несколько сотен солдат Читинского военного округа цепью шли по району поиска со щупами в руках. Неудивительно, что ничего не удалось найти.

Возможно клад атамана Семенова когда-нибудь будет найден. А ведь стоимость его действительно астрономическая.

#### **6. Невостребованные клады (по запискам лагерного врача)**

Автор пособия рекомендует начинающим и опытным операторам биолокации, которые заинтересованы в поиске кладов, ознакомиться с документальными материалами (воспоминаниями) тех, кто не хотел уносить в могилу тайны о кладах и доверил их врачу в лагерях Соловков, Воркуты, Норильска и др. в 1920–1930 годах. Это следующая книга: Мартыненко А. А. Невостребованные клады (по запискам лагерного врача). – М.: ООО «Издательство «Вече 2000», 2006.

## ПОСЛЕСЛОВИЕ

С методическими работами Геннадия Михайловича в области биолокации мы знакомы из его публикаций «Биолокационный метод в Вооруженных Силах, органах и войсках МВД СССР». Красноярск, 1993. – 85 с.

К сожалению, это единственная работа по биолокации для Вооруженных Сил и правоохранительных органов в СССР и России. Поэтому особенно важно для специалистов – практиков биолокации получить новое методическое пособие, которое восполняет многие неясные положения в теории физических и биологических механизмов восприятия информации человеком и ее интерпретации.

Результаты исследований и рекомендаций применения биолокации на 194 страницах с многочисленными рисунками, схемами и фотографиями, что существенно облегчает восприятие законов и приемов биолокационного метода. Подробно изложены исторические факты лозоходства (биолокации). Явление биолокации действительно известно более 4 000 лет, а возможно и ранее. Метод биолокации внедрен в гидрологию, в геологические и геофизические работы по поискам полезных ископаемых, экологию, медицину, инженерные войска, строительство и для прогноза природно-техногенных катастроф. Его используют в народном хозяйстве не только в России, но и США, Германии, Чехословакии, Франции и других странах.

Биолокация позволяет развивать априорное восприятие действительности и получать информацию из дополнительных источников материального и духовного мира. В пособии автором проанализировано практическое применение биолокации в современном обществе:

- 1) повышение работоспособности и безопасности человека;
- 2) экономия трудовых, энергетических и материальных ресурсов;
- 3) получение информации не доступной традиционными инструментальными и рецептурными методами поиска и разведки полезных ископаемых.

В первой главе пособия автор подробно рассматривает конструкции основных видов рамок, указателей и объектов, которые используют операторы биолокации. Вторая глава посвящена понятиям и определениям в области биолокации и сопровождается гипотезами о возможных физических, биологических, психофизических механизмах проявления биофизического эффекта. Без информации об энергоинформационном обмене в природе и обществе трудно представить полную картину о способности человека лоцировать определенную среду и получать информацию. Поэтому живые и неживые объекты обмениваются не только энергией, но и информацией. Можно согласиться с автором пособия, что «феномен проявления в физическом плане изменения энергетического состояния биологической системы, вызванного взаимодействием ее оболочки с энергетическими полями объектов природы, предопределяет принципиальную возможность оценки физического и функционального состояния любого объекта по его энергетическим проявлениям».

В третьей главе рассмотрены методологии биолокационного эффекта и результаты экспериментов по методике способов локации и техники ее проведения:

- 1) условия отклонения или вращения биолокационных рамок;
- 2) работа с маятником, как указателя биолокационного эффекта;
- 3) способы фиксации невидимых объектов.

Здесь автор в процессе экспериментов впервые приходит к выводу, что от любого предмета в горизонтальной плоскости формируются (излучаются) четыре взаимно перпендикулярных луча по строго определенным азимутам света. Лучи несут цветное изображение излучающего объекта, воспринимаемое нашими органами зрения. Фиксация органами зрения изображения излучающего объекта вызывает изменение характеристик защитного (излучающего) поля человека, а в дальнейшем – отклонение биолокационных рамок. Из этого основного феноменального свойства излучать энергию по азимутам материальными предметами в природе автор пособия делает еще пять следствий, которые и положены им в основу методологии биолокационного эффекта.

Важным этапом в обучении оператора методам получения информации и способам ее интерпретации, является проведение работ биолокационным методом. Это тренировка на реальных объектах с учетом одиннадцати особенностей и закономерностей, которые сопровождают текст рисунками и формулами. Он приводит способы качественной и количественной оценки реакции оператора биолокации при работе с рамками и с использованием маятника. В доступной форме для обучающихся изложен материал по методам тренировок операторов биолокации, которые впервые изъявили желание освоить метод (глава четыре). Здесь интересны собственные разработки Г. М. Шаповалова по качественной и количественной оценке реакции оператора, способы ведения поиска, выбор уровня биолокации.

В пятой главе охарактеризованы геопатогенные, техногенные зоны и различные энергетические сетки, методика их обнаружения, нейтрализация и способы защиты от них. Конечно, невозможно рассматривать окружающее пространство без учета биоэнергетических полей человека. Автор обращает особое внимание на проблемы поля обследуемого и дает рекомендации по регистрации некоторых нарушений защитного слоя полей человека в результате болезней.

Необходимо отметить, что особое место в учебном пособии Г. М. Шаповалова занимают главы 7–10 о практическом применении биолокационного метода в строительстве, поиска замаскированных (спрятанных объектов), осмотра транспортных средств, поиска людей на местности, объектов по картам, космоснимкам, воды и др. полезных ископаемых. Это актуальная практическая задача, как для Вооруженных Сил РФ, так и для гражданского общества. Автор приводит многочисленные примеры собственного применения биолокационного метода на различных объектах в городах Советского Союза и России (глава восемь).

Интерес для операторов биолокации представляют признаки непосредственно захоронения ценностей, нахождение схронов террористов, заложенных фугасов, отравляющих веществ, старых военных блиндажей или укрытой техники. Поэтому ценной информацией являются рассказы очевидцев, легенды, изменения морфологии местности, технические сооружения, архивные материалы. Находки предметов (кости людей, оружие, предметы из захоронений). Описание психофизических и экстрасенсорных критериев важнейшая составляющая поисков объектов. Действительно, как пишет в пособии Г. М. Шаповалов, спрятанные вещи, драгоценности, серебро, золото, платина несут в себе информацию о хозяевах, захороненных кладках и дают о себе знать психофизическими воздействиями или экстрасенсорно.

Благородная цель – возвращать ранее затраченный труд миллионов людей, аккумулярованный в золоте и драгоценностях. К критериям поисков захороненных ценностей (кладов или не востребуемых валютных запасов) можно отнести: геологические, когда

существует контакт металла большого объема с горными породами или почвой; геофизические (изменение в данном месте магнитного, электрического или электромагнитного, гравитационного, биологического полей); психофизические, когда в месте захоронения человек подвергается каким либо воздействиям известных полей, возможно, и остаточного биополя (повышения артериального давления, болевые ощущения, изменение психики и пр.). Методология поисков кладов и захоронений с учетом перечисленных особенностей представлена в девятой главе учебного пособия. Здесь можно найти рекомендации по снаряжению поисковых отрядов, приборное оснащение, особенности конструкций биолокационных рамок и приспособлений для ручного бурения скважин.

Особый интерес представляют архивные сведения о захороненных ценностях. Приведены результаты поисков захороненных ценностей в различных районах СССР и России с участием автора пособия. Сделан всесторонний анализ проблем, связанных с поисками ценностей и схронов. Намечены перспективы для дальнейшей работы. Пособие может быть использовано и как справочник по организации туристических маршрутов.

Учебное пособие Г. М. Шаповалова имеет не только теоретическое значение для понимания способностей и возможностей человека, но и практическое применение как один из универсальных методов в военном деле для оптимизации поисков широкого круга объектов, особенно в среде, загрязненной различными индустриальными помехами.

*Профессор Томского политехнического университета,  
доктор геолого-минералогических наук  
В. Н. Сальников*

## НАПУТСТВИЕ ОПЕРАТОРАМ БИОЛОКАЦИИ

Исходя из опыта работы, использование биолокационного метода в повседневной жизни и в служебно-боевой деятельности войск, уверяю вас, что с помощью этого метода опытные операторы биолокации способны предугадывать чрезвычайные ситуации, решать многие технические вопросы, контролировать здоровье людей, находить места полезных ископаемых, а также выходить в районы спрятанных КЛАДОВ и вскрывать их с передачей в государственную собственность.

Дерзайте! «Кто ищет – тот всегда найдет».

Успехов вам, коллеги, операторы биолокации, в трудном, но благородном деле на благо нашей любимой Родины.



*С уважением, оператор-наставник биолокации,  
экс-полковник  
**Геннадий Михайлович Шаповалов**  
2016 год*

## БИБЛИОГРАФИЧЕСКИЙ СПИСОК

1. Казначеев В. П., Михайлов Л. П. Сверхслабые излучения в межклеточных взаимодействиях. Новосибирск: Наука, 1981.
2. Лорберг А. Г. Водоснабжение войск: учебник (пособие для РККА). М., 1930.
3. Литвиненко А. А. Практическая биолокация: брошюра. Кизел, 1992.
4. Мартынов А. В. Исповедный путь. М., 1989.
5. Перепелицин М. П. Философский камень. М., 1989.
6. Озябкин Ю. С. Кое-что о биолокации: доклад. Барнаул, 1990.
7. Сочеванов Н. Н. Определение длины волн, излучаемых людьми, растениями и горными породами. М.: Научно-техническое горное общество, 1980.
8. Сочеванов Н. Н., Стеценко В. С., Чекунов А. Я. Использование биолокационного метода при поисках месторождений и геологическом картировании. М.: Радио и связь, 1984.
9. Сочеванов Н. Н. Состояние и перспективы использования метода биолокации в народном хозяйстве // Разведка и охрана недр. 1989. № 11.
10. Стеценко В. С. К вопросу о биолокации и энергоинформационном обмене в природе: брошюра. Киев: Общество «Знание», 1990.
11. Плужников А. И. Основы инженерной биолокации: общий курс. М., 2004.
12. Чекунов А. Я. Исследование частотных спектров методом биолокации: доклад в межведомственной комиссии по проблеме БЛМ. М., 1992.
13. Шаповалов Г. М., Озябкин Ю. С. Некоторые методические рекомендации по использованию биолокационного эффекта в служебно-боевой деятельности ВВ МВД СССР. Новосибирск, 1988.
14. Знание – сила. 1941. № 6.
15. Проблемы геопатогенных зон: Всесоюзный научно-технический семинар. М., 1990.
16. Материалы и справки Межведомственной комиссии по проблеме БЛЭ Всесоюзного НТО радиотехники, электроники и связи им. А. С. Попова.
17. Бакиров А. Г. Биолокация основы практики, истории и теории феномена. Томск: Изд-во ТПУ. 2006.
18. Мартыненко А. А. Невостребованные клады (по запискам лагерного врача). М.: Изд-во «Вече». 2000.



## Правила предосторожности при работе оператора биолокации

В процессе биолокационного обследования больных людей и проведения исследовательских работ, сознательного или подсознательного взаимодействия с полями искомым объектов, ГПЗ и ТЗ поля от этих объектов могут негативно влиять на поле оператора, а в результате – и на его здоровье, если организм ослаблен или оператор чувствует значительную усталость. Оператору биолокации следует соблюдать определенные предосторожности:

1. Не задерживаться в обнаруженной зоне геопатогенных излучений (ориентировочно более 2 часов), делая перерывы между работой каждые 20–30 мин.

2. При появлении чувства усталости, наступающей без определенных причин на следующий день, провести проверку с помощью рамок своего поля (перед зеркалом). При необходимости восстановить его по методикам, к примеру, по книге «Философский камень» (автор М. П. Перепелицин), изданной в Москве в 1989 году. В последующем периодически перепроверять поле и проводить тренировки по его выравниванию.

3. Нежелательно диагностировать рамками и лечить человека, ладонями и пальцами рук касаясь его тела. После каждого больного или обследуемого промывайте руки проточной водой.

4. Особо необходимо остерегаться резонансно-полевого воздействия на оператора биолокации нескольких больных людей с одной и той же формой заболевания.

5. Для защиты от воздействия болезненного измененного биополя необходимо применять один из приведенных ниже приемов самозащиты:

а) формирование защитного кокона вокруг тела: представьте клубок ниток молочного цвета над головой и, мысленно визуализируя, «раскручивайте» его, одновременно «обматывая» себя сначала в вертикальном, а затем – в горизонтальном направлении до формирования защитного кокона. Затем «клубок» ниток вновь поднимайте вверх;

б) формирование защитного экрана: мысленно представьте прозрачный экран между собой и больным человеком, через который, не прорывая его и оболочки пациента, проведите обследование;

в) формирование защитного скафандра: образно представьте себя одетым в прозрачный скафандр, а на руках – черные непрозрачные перчатки, через которые не пропускаются болезнетворные излучения.

После окончания исследования эти защитные мыслеформы, создаваемые вашим воображением, нужно «снять, сжечь либо сбросить вглубь Земли» и помыть руки проточной водой. Не надо проводить исследований, находясь в плохом психофизическом состоянии, а также после употребления алкоголя.

Следите за своим энергетическим потенциалом, не допуская его снижения до опасных пределов (растрата поля кокона менее 10 см и его отсутствие на чакрах), не переутомляйтесь.

Кроме того, необходимо учитывать рекомендации астрологов по вопросу влияния космических факторов на функциональное состояние вашего организма, соотнося с ними проведение биолокационных исследований.

Соблюдение этих простых и понятных правил позволяет избежать возможных осложнений здоровья оператора биолокации или обучающихся людей.

### **Оберег тому, кто в земле найдет клад**

*«Во имя Отца и Сына и Святаго Духа. На море, на океане, на острове Буяне лежит сундук деревянный, в сундуке лежит ключ оловянный. Клад лежит, рогатый черт сторожит. Встану я, помолясь, выйду, перекрестясь. Бог в уме, крест на мне. Иду, спешу, глаз не поднимаю. Господа не забываю. Господи, одолей рогатого, одолей черта рогатого. Рогатого побивай, богатство его забирай. Дай этот клад мне, моей грешной душе. Пусть заклятье любое разобьется, к душе моей грешной не подберется. Бог – в уме, крест – на мне, Божией рабе. Кто девять раз заговор этот прочтет, того ни одно заклинанье не возьмет. Дело мое крепко, слово мое цепко. Ключ, замок, язык. Аминь. Аминь. Аминь».*

**Когда понесете найденный клад домой**, не забудьте сказать: *«Чур! Чур! Свято место. Мой клад с Богом напополам».*

Тогда вашего клада не украдут, а он послужит вашей семье на пользу.

### **Чтобы нечистый не помешал**

*«От Духа Святаго, причастника Христова, Спасова рука, Богородицын замок, Ангел мой, хранитель мой! Сохрани мою душу, скрепи сердце мое; враг – сатана! Поди прочь от меня. Есть у меня три листа, написано все Марк, да Лука, да Никита великомученик; за грехи душу мучит, за меня Бога молит».*

### **Применение амулетов для кладоискателей:**

- металлы;
- камни;
- дерево;
- травы и пр.

## Ориентировочная программа отбора и обучения операторов биолокации

Биолокация еще ждет своего исследователя, поэтому сейчас можно говорить в основном об интуитивном подборе кандидатов для обучения методам биолокации на профессиональном уровне. В таком отборе на ранней стадии должны принимать участие непосредственные руководители (по службе) будущих слушателей группы биолокации, а также главный специалист предприятия, хорошо знающий человеческие и деловые качества своих сотрудников (если группа формируется и будет заниматься на предприятии).

*Приведем ориентировочный перечень критериев отбора слушателей для систематического изучения и последующего применения методов биолокации на предприятии (объектах).*

1. Активность, автономность, самостоятельность.
2. Мобильность, подвижность, адаптируемость.
3. Уравновешенность, устойчивость, спокойствие.
4. Радужие, приветливость, доброжелательность.
5. Честность, порядочность, стремление к истине.
6. Надежность, обязательность, четкость.
7. Аккуратность, методичность в любых действиях.
8. Интеллигентность, внутренняя культура.
9. Независимость, нешаблонность мышления.
10. Творческий, изобретательный склад ума.
11. Способность к обучению и совершенствованию.
12. Любовь к активному творчеству и путешествиям.
13. Скромность, ненавязчивость, либерализм.
14. Соответствие основной профессии (специальности) будущим знаниям и умениям в биолокации.
15. Горячее желание овладеть новыми методами поиска и исследования объектов в окружающей среде.
16. Высокие биоэнергетические показатели психоэнергетического поля (в отношении поисковых способностей).
17. Быстрая реакция биолокатора при его тестировании (с рамками в руках над простейшей биолокационной аномалией).
18. Стабильная реакция биолокатора при его тестировании (в плане, в тех же условиях и над той же аномалией).

Отбор слушателей в группу (при изучении общего курса биолокации), как правило, состоит из нескольких этапов.

1. Составление списка сотрудников, желающих заниматься в группе биолокации (с учетом пожелания их руководителей).
2. Тестирование всех желающих заниматься (по названному списку). Собеседование с каждым, позволяющее оценить его по критериям 4, 8, 12–15. Остальные критерии должны приниматься во внимание при составлении начального и предварительного списков.

3. Первичный отсев кандидатов по итогам тестирования и собеседования; составление официального списка членов группы биолокации с учетом предварительно установленной предельной численности.

4. Проведение трех-четырёх занятий по общему курсу, анализ проявленных способностей у слушателей, их отношения к занятиям, а также посещения занятий.

5. Вторичный отсев проводят по итогам начального периода обучения. Цель данного отсева – повышение качества состава группы и, соответственно, увеличение внимания преподавателей к остальным слушателям в группе.

***Примерный план работы оператора-наставника по обучению подобранных слушателей***

1. Отбор операторов биолокации на видимых аномалиях.
2. Проверка отобранных операторов биолокации на невидимых подземных коммуникациях.
3. Определение погрешности измерений по выявлению подземных коммуникаций.
4. История вопроса по использованию биолокационного метода в деятельности человечества (обзорная лекция).
5. Использование биолокационного метода в геологии и других областях.
6. Использование биолокационного метода в других областях науки, в том числе и военном деле.
7. Обучение операторов биолокации удержанию различных рамок, указателей и отвесов. Определение глубины заложения аномалии.
8. Рекомендуемые рамки, указатели и отвесы при решении различных задач.
9. Обучение операторов биолокации распознаванию выявленных аномалий (подземных коммуникаций).
10. Выявление у операторов биолокации вариаций, обучение работе и тренировка по развитию чувствительности для работы с П-образными рамками.
11. Практическая работа операторов биолокации на местности (объекте) в группах и сверка сходимости их результатов. Нанесение аномалий и их состава на схемы местности.
12. Соблюдение мер безопасности и защита от вредоносных излучений.
13. Обзорный материал с показом обучающимся возможностей биолокационного метода, для самостоятельной тренировки:
  - нахождение предметов у людей, в помещениях, на местности и в транспортных средствах (плавсредствах);
  - нахождение разыскиваемого человека (объекта) в помещениях и местности по остаточному явлению от него;
  - нахождение разыскиваемого объекта по карте (космоснимку) и фотографии;
  - определение состояния защитного поля человека и составление карточки;
  - определение наличия подземных источников питьевой воды.

## С П Р А В К А № 155.

В журнале "На боевом посту", № 4 за 1989 г./ орган Политуправления внутренних войск МВД СССР/ на стр. 38-40 помещена статья В.Кузьменко о беседе с членом Комиссии по биолокации Геннадием Михайловичем Шаповаловым, под названием "Биолокация в охране объектов".

Обращению с рамкой Г.М.Шаповалова обучал А.Г.Бакиров. Далее в статье есть упоминание о В.Н.Сочеванове, использовавшем БЛМ при поисках людей, засыпанных снежными лавинами; об А.Ф. Охатрине, выдвинувшем микролептонную концепцию; о Межведомственной Комиссии и поступающих от нее материалах.

Автору удастся фиксировать подземные кабели, трубы и подземные ходы. Автор считает, что биолокационный метод, весьма дешевый и простой, эффективно использовать в войсковых частях для решения различных задач.

ПРИМЕЧАНИЕ СОСТАВИТЕЛЯ: автор статьи считает, что в воинских частях впервые БЛМ был применен в 1968 г. В работе А.Лорберга "Водоснабжение войск /учебное пособие РККА/" за 1936 г. есть целый раздел, посвященный лозоходству. Также известно, что в период американо-вьетнамской войны обученные солдаты из корпуса морской пехоты США широко применяли рамку для обнаружения мин и подкопов вьетнамцев под базы США.

Составил Н.Н.Сочеванов.

## Семейное генеалогическое древо

Прослежено от бабушки Г. М. Шаповалова, отдавшей много сил и энергии для его воспитания. Анна Егоровна Наталич (1897–1965) родилась в крестьянской семье в Воронежской области, ее мать убило молнией при уборке хлеба, когда Анне было 7 лет. Отец Анны женился вторично, и у них родились еще три сына и две дочери. При царской реформе родители переехали в Западно-Сибирский край (Алтай). Анна вышла замуж в 1917 году, ее мужем стал Степан Егорович Шаповалов, 1896 г. р. Отец Степана Егоровича приехал в Сибирь примерно в 1880 году из района Полтавы (Украина), проживал в с. Троицкое Рубцовского района Алтайского края, у него было четыре сына и дочь. Примерно в 1930 году, после раскулачивания, родители Степана Егоровича уехали на Украину к своей дочери, а С. Е. Шаповалов перевез Анну Егоровну с пятью детьми в с. Рождественское Рубцовского района. После этого он с женщиной, имевшей трех детей, убыл в неизвестном направлении (сбежал). По некоторым отрывочным сведениям, С. Е. Шаповалов проживал в районе г. Алма-Аты (Казахстан).

В этот период семья А. Е. Шаповаловой голодала, в зимнее время печь топили хворостом, камышом, дети собирали колоски пшеницы в поле и ходили по деревням просить милостыню, варили картофельные очистки, выброшенные на помойку, кору от деревьев, траву и т. д. Из-за голода у детей пухли руки и ноги. Некоторые из них переболели оспой. Мать, чтобы сама и дети не умерли с голоду, вынуждена была Ивана и Леонида отдать в детский дом в Рубцовске (1934–1938).

Когда дети выросли, их судьба сложилась так. Григорий служил на Дальнем Востоке (1938–1946), участник войны с Японией; Леонид воевал и служил с 1943 по 1951 год, демобилизован из Германии (танкист). Младший, Иван, служил в войсках НКВД (1951–1954). Екатерина – инвалид труда, жила с матерью в деревне, трудилась на различных работах и воспитывала сына Геннадия (автора пособия). Люба была мобилизована в 1942 году на строительство Алтайского тракторного завода (АТЗ), эвакуированного из г. Волгограда. Г. М. Шаповалов воспитывался без отца. Мать (Екатерина Степановна) об отце говорила, что он погиб при работе в шахте.

После смерти матери, в 2000-х годах, объявился отец. Им оказался Юрий Александрович Сухарев 12.04.26 г. р. Однако отец и сын не сблизились. Ю. А. Сухарев прожил в одиночестве последние 30 лет, умер в 2014 году, похоронен в г. Рубцовске. Отец Ю. А. Сухарева, Александр Иванович Сухарев, 1888 г. р. был мобилизован и воевал в составе войск Колчака в звании «поручик», после разгрома войск Колчака проживал в Новосибирске. Из-за критики в адрес властей того периода был арестован в 1937 году и расстрелян в феврале 1938 года, реабилитирован только в 1957 году (справка прилагается). Мать Юрия Александровича, образованная женщина, работала учителем в школе г. Новосибирска.



Администрация  
города Рубцовска Алтайского края  
**АРХИВНЫЙ ОТДЕЛ**  
пр. Ленина, 205<sup>А</sup>, г. Рубцовск, 658225  
Телефон 9-14-09

13.09.2011 № ИИ-409

На № заявление от 16.08.2011

**АРХИВНАЯ СПРАВКА**

По документам исполнительного комитета Рубцовского окружного Совета рабочих, крестьянских и красноармейских депутатов «Списки лиц лишенных избирательных прав по Рубцовскому району» за 1926-1930 годы установлено, что Шаповалов Степ. Егор. (имя, отчество неполностью, отчество, так в документе) – 32 лет проживал в с. Троицкое с семьей: - женой Анной 33 лет, сыном- Григорием 12 лет, дочерью- Екатериной 10 лет, дочерью- Любовью 8 лет, сыном- Леонтием 4 лет, сыном- Иваном 3 лет, отцом- Григорием 60 лет, матерью- Марией 59 лет.

Индивидуально обложен и лишен права голоса за содержание батраков с 1923 по 1928 годы (годовых 3 человек, сезонных 2 человек). Общая сумма дохода в данном хозяйстве – 619 р. 48 к. В Армии не служил.

Отношение к мероприятиям соввласти враждебное, к платежам относился плохо, не выполнял задания по сдаче хлебазаготовок в 1929-1930 годах, занимался агитацией против всех видов кампаний. К бедноте отношение грубое.

О с н о в а н и е: Ф.Р-1.Оп.1.Д.9.Л.165.167.

И.о. начальника  
архивного отдела



Л.В. Плешкова

М.Н. Кривокорыгова  
9 14 72

ГЕНЕРАЛЬНАЯ  
ПРОКУРАТУРА  
Российской Федерации  
ВОЕННАЯ ПРОКУРАТУРА  
Краснознаменного  
Сибирского военного округа  
16 декабря 1994 г.  
№ \_\_\_\_\_  
630012, г. Новосибирск-12

Исп. вх. №

СПРАВКА 2855

о признании пострадавшим от политических репрессий.

Гр. Сухарев Юрий Александрович  
Год и место рождения 1926 г. рождения, уроженец  
г. Новосибирск

Согласно (документ, подтверждающий родство, дата, кем выдан) \_\_\_\_\_  
Свидетельство о рождении УД №169797  
выдано 12.04.1949г. ЗАГС гор. Новосибирск

При ответе указываются  
на дату, номер и дату

Связанный (сыном, дочерью, супругом) сыном  
Фамилия (Ф.И.О., год рождения) Сухарева Александра  
Ивановна 1888г. рождения.

Репрессирован(а) (дата, каким судом, за что, мера наказания) \_\_\_\_\_  
7 февраля 1938г. постановлением тройки УНКВД по  
Новосибирской обл. за контрреволюционную  
деятельность в В.М.И.-расстрелу

Реабилитирован(а) (когда, кем) 31 мая 1957г. определением  
военного трибунала СВВО № 526

на основании ч. 3 ст. 2-1 Закона РФ от 18.10.91г. "О реабилитации жертв п  
литических репрессий." , признаётся пострадавшим от политических репрес

СТАРШИЙ ПОМОЩНИК ВОЕННОГО ПРОКУРОРА -  
НАЧАЛЬНИК ОТДЕЛА ВП СибВО  
подполковник юстиции



*[Handwritten signature]*

В. П. Слученко  
Тип. «Сов. воин». Заказ № 1163



## ОГЛАВЛЕНИЕ

<b>Введение</b> .....	<b>4</b>
<b>Путь к биолокации</b> .....	<b>5</b>
<b>Глава 1</b> .....	<b>9</b>
<b>Исторические факты лозоходства (биолокации) и ее эффективность</b> .....	<b>9</b>
1.1. Исторический очерк .....	9
1.2. Некоторые возможности биолокации .....	15
1.3. Социальная и экономическая эффективность применения биолокации .....	16
1.4. Основные виды рамок, указателей и отвесов для биолокации.....	17
1.5. Положение (удержание) биолокационных рамок, указателей и отвесов.....	22
<b>Глава 2. Основные понятия, определения и гипотезы биолокации</b> .....	<b>25</b>
2.1. Физические поля человека .....	26
2.2. Гипотезы и предположения о том, что вызывает биолокационный эффект .....	27
2.3. Информационный обмен в природе.....	29
2.4. Чувствительность оператора биолокации .....	33
<b>Глава 3. Методология биолокационного эффекта и результаты экспериментов</b> .....	<b>36</b>
3.1. Биолокационный эффект .....	36
3.2. Отклонение или вращение биолокационных рамок.....	38
3.3. Маятник – указатель биолокационного эффекта .....	55
3.4. Фиксация невидимых объектов .....	58
3.5. Выводы из проведенных экспериментов и особенности биолокационного эффекта.....	60
3.6. Некоторые размышления после проведенных экспериментов.....	61
<b>Глава 4. Начальные шаги обучения и методы тренировок оператора биолокации</b> .....	<b>64</b>
4.1. Качественная и количественная оценка реакции оператора биолокации .....	70
4.2. Биолокация с использованием маятника .....	71
4.3. Основные методы биолокации .....	75
4.4. Способы ведения поиска с помощью биолокации .....	78
4.5. Выявление способностей к биолокации и наработка опыта .....	79
4.6. Скорость и реакция при работе оператора биолокации .....	87
4.7. Выбор оператором уровня биолокации .....	88
<b>Глава 5. Геопатогенные и техногенные зоны (поля), их выявление, оценка и нейтрализация</b> .....	<b>91</b>
5.1. Методика по выявлению геопатогенных, техногенных зон и биоэнергетических сеток .....	94
5.2. Защита от воздействия геопатогенных и техногенных зон, их нейтрализация .....	96
5.3. Простые конструкции и устройства, которые используют для защиты от ГПЗ И ТЗ .....	98
5.4. Особенности выявления геопатогенных и техногенных зон, биоэнергетических сеток в помещениях и строениях .....	103

<b>Глава 6. Биоэнергетические поля человека .....</b>	<b>105</b>
<b>Глава 7. Особенности и методы применения биолокации на практике.....</b>	<b>112</b>
7.1. Обследование местности для будущего строительства объектов .....	112
7.2. Обследование прилегающей территории существующих объектов.....	112
7.3. Особенности поиска замаскированных (спрятанных) объектов .....	113
7.4. Особенности осмотра транспортных средств .....	116
7.5. Выявление предметов (средств, веществ), спрятанных у проходящих людей или животных .....	118
7.6. Особенности и способы поиска объекта (предмета, веществ) и людей среди строений и построек .....	119
7.7. Особенности поиска человека (животного) по оставленным следам, признакам и предметам .....	122
7.8. Некоторые способы поиска по картам (космоснимкам) и схемам.....	124
7.9. Некоторые особенности поиска воды по приметам (признакам) и биолокационным методом .....	127
<b>Глава 8. Примеры применения биолокационного метода оператором-наставником биолокации.....</b>	<b>131</b>
8.1. Обследование биолокационным методом местности в районе часовни, г. Красноярск .....	140
8.2. Обследование места установки пирамиды Александра Голода биолокационным методом.....	142
8.3. Справка по результатам, полученным при проведении биолокационной съемки строящихся зданий (коттедж) в г. Красноярске 15 июня 2004 года.....	143
<b>Глава 9. Клады и захоронения, особенности их поиска.....</b>	<b>147</b>
9.1. Подготовка к проведению биолокации .....	147
9.2. Проверка метода биолокации в полевых условиях при поиске кладов (захоронений).....	149
9.3. Выводы по изложенному выше материалу.....	167
<b>Глава 10. Клады России и планы по их подтверждению.....</b>	<b>169</b>
<b>Послесловие .....</b>	<b>179</b>
<b>Напутствие операторам биолокации .....</b>	<b>182</b>
<b>Библиографический список.....</b>	<b>183</b>
<b>Приложение 1.....</b>	<b>184</b>
<b>Приложение 2.....</b>	<b>185</b>
<b>Приложение 3.....</b>	<b>186</b>
<b>Приложение 4.....</b>	<b>188</b>
<b>Приложение 5.....</b>	<b>189</b>

Учебное издание

Шаповалов Геннадий Михайлович

**БИОЛОКАЦИЯ  
В ВООРУЖЕННЫХ СИЛАХ  
И ПРАВООХРАНИТЕЛЬНЫХ  
ОРГАНАХ РОССИИ**

Учебное пособие

Корректоры: *Т. М. Пыжик, В. Р. Наумова*  
Компьютерная верстка *О. А. Кравченко*

Подписано в печать 07.11.2016. Печать плоская. Формат 60×84/8  
Бумага офсетная. Усл. печ. л. 24,25. Тираж 100 экз. Заказ № 2579

Библиотечно-издательский комплекс  
Сибирского федерального университета  
660041, Красноярск, пр. Свободный, 82а  
Тел. (391) 206-26-67; <http://bik.sfu-kras.ru>  
E-mail: [publishing\\_house@sfu-kras.ru](mailto:publishing_house@sfu-kras.ru)